

Ортогональное разложение матрицы

Требуется представить квадратную матрицу A размера $m \times m$ в виде произведения $A = QR$, где Q — ортогональная, R — правая треугольные матрицы.

Задание 1

1. Выберите квадратную матрицу A порядка $m \times m$ ($m \geq 5$).
2. Используя преобразования Гивенса (вращения) постройте QR разложение выбранной матрицы $A = QR$,
3. Проверьте, что разложение верно, а матрица Q ортогональна.

Задание 2

1. Выберите квадратную матрицу A порядка $m \times m$ ($m \geq 5$).
2. Используя преобразования Хаусхолдера (отражения) постройте QR разложение выбранной матрицы $A = QR$,
3. Проверьте, что разложение верно, а матрица Q ортогональна.

Методические указания

Преобразование вращения (преобразование Гивенса)

Пусть A — квадратная невырожденная матрица размера $m \times m$. Если $a_{11} \neq 0$ и $a_{21} \neq 0$, на первом шаге A умножается слева на матрицу элементарного вращения

$$Q_{12}(\varphi_{12}) = \begin{pmatrix} \cos \varphi_{12} & -\sin \varphi_{12} & 0 & 0 & \cdot & 0 \\ \sin \varphi_{12} & \cos \varphi_{12} & 0 & 0 & \cdot & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \cdot & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdot & 1 \end{pmatrix}$$

У матрицы $A_{12} = Q_{12}A$ изменяются только элементы первой и второй строки

$$A_{12} = \begin{pmatrix} a_{11} \cos \varphi_{12} - a_{21} \sin \varphi_{12} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{1m} \cos \varphi_{12} - a_{2m} \sin \varphi_{12} \\ a_{11} \sin \varphi_{12} + a_{21} \cos \varphi_{12} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{1m} \sin \varphi_{12} + a_{2m} \cos \varphi_{12} \\ a_{31} & a_{32} & \cdot & \cdot & a_{3m} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ a_{m1} & a_{52} & \cdot & \cdot & a_{mm} \end{pmatrix}$$

Преобразованные элементы выражаются через элементы того же столбца, в котором находятся, и сумма их квадратов не изменяется. Действительно,

$$\begin{aligned} \left(a_{1i}^{(12)}\right)^2 + \left(a_{2i}^{(12)}\right)^2 &= (a_{1i} \cos \varphi_{12} - a_{2i} \sin \varphi_{12})^2 + (a_{1i} \sin \varphi_{12} + a_{2i} \cos \varphi_{12})^2 = \\ &= a_{1i}^2 + a_{2i}^2 \end{aligned}$$

Выберем угол φ_{12} так, чтобы элемент $a_{21}^{(12)}$ матрицы A_{12} обратился в нуль, т.е.

$$a_{11} \sin \varphi_{12} + a_{21} \cos \varphi_{12} = 0.$$

Из этого равенства получаем выражения

$$\sin \varphi_{12} = -\frac{a_{21}}{\sqrt{a_{11}^2 + a_{21}^2}}, \quad \cos \varphi_{12} = \frac{a_{11}}{\sqrt{a_{11}^2 + a_{21}^2}}.$$

У матрицы A_{12} элемент первого столбца $a_{21}^{(12)} = 0$, а $a_{11}^{(12)} = \sqrt{a_{11}^2 + a_{21}^2} > 0$.

Если $a_{11} = 0$, то в первом столбце A выбирается ненулевой элемент $a_{k1} \neq 0$ (все элементы первого не могут быть нулевыми у невырожденной матрицы) и с помощью умножения слева на ортогональную матрицу перестановок первая и m -ая строки матрицы A меняются местами. Если $a_{21} = 0$, то первый шаг не выполняется $A_{12} := A$.

Теперь A_{12} умножается слева на матрицу

$$Q_{13}(\varphi_{13}) = \begin{pmatrix} \cos \varphi_{13} & 0 & -\sin \varphi_{13} & 0 & \cdot & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \cdot & 0 \\ \sin \varphi_{13} & 0 & \cos \varphi_{13} & 0 & \cdot & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdot & 1 \end{pmatrix}.$$

У матрицы $A_{13} = Q_{13}A_{12}$ изменятся элементы первой и третьей строки. Аналогично предыдущему выберем угол φ_{13} так, чтобы $a_{31}^{(13)} = 0$, тогда элемент $a_{11}^{(13)} = \sqrt{(a_{11}^{(12)})^2 + a_{31}^2} = \sqrt{a_{11}^2 + a_{21}^2 + a_{31}^2} > 0$.

Повторим этот процесс еще $m - 3$ раз, и получим матрицу

$$A_1 = \begin{pmatrix} a_{11}^{1m} & a_{12}^{(1(m-1))} & a_{13}^{(1(m-1))} & \cdot & a_{1m}^{(1(m-1))} \\ 0 & a_{22}^{(12)} & a_{23}^{(12)} & \cdot & a_{2m}^{(12)} \\ 0 & a_{32}^{(13)} & a_{33}^{(13)} & \cdot & a_{3m}^{(13)} \\ 0 & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & a_{52}^{(1(m-1))} & a_{m3}^{(1(m-1))} & \cdot & a_{mm}^{(m-1)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdot & a_{1m}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \cdot & a_{2m}^{(1)} \\ 0 & a_{32}^{(1)} & a_{33}^{(1)} & \cdot & a_{3m}^{(1)} \\ 0 & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & a_{m2}^{(1)} & a_{m3}^{(1)} & \cdot & a_{mm}^{(1)} \end{pmatrix}$$

у которой все элементы первого столбца, начиная со второго равны нулю, а $a_{11}^{(1)} = \sqrt{a_{11}^2 + \dots + a_{15}^2}$. Матрица A_1 получается из A с помощью ортогонального преобразования

$$A_1 = Q_{1(m-1)} \cdot \dots \cdot Q_{13} \cdot Q_{12} \cdot A = Q_1 \cdot A,$$

где матрица $Q_1 = Q_{1(m-1)} \cdot \dots \cdot Q_{13} \cdot Q_{12}$ — ортогональна как произведение ортогональных матриц. Иногда в этом произведении могут появиться ортогональные матрицы перестановок.

Аналогично строится ортогональная матрица $Q_2 = Q_{2(m-1)} \cdot Q_{24} \cdot Q_{23}$, такая, что у матрицы $A_2 = Q_2 A_1 = Q_2 Q_1 A$ нулевыми становятся поддиагональные элементы в первых двух столбцах. Заметим, что при умножении матрицы A_1 на матрицу Q_2 элементы первого столбца и первой строки не изменяются, а диагональный элемент $a_{22}^{(2)} = \sqrt{\left(a_{22}^{(1)}\right)^2 + \dots + \left(a_{2m}^{(1)}\right)^2} > 0$.

Аналогично строятся матрицы Q_3, \dots, Q_{m-1} , и в результате получается треугольная матрица $A_{m-1} = Q_{m-1} \cdot Q_3 \cdot Q_2 \cdot Q_1 A$, у которой все поддиагональные элементы равны нулю, а диагональные, кроме, быть может, последнего неотрицательны. Таким образом, для правой треугольной матрицы A_{m-1} получается выражение

$$A_{m-1} = Q_{m-1} \cdot \dots \cdot Q_1 \cdot A = \tilde{Q} \cdot A \Rightarrow A = QR$$

где $Q = \tilde{Q}^T$ — ортогональная матрица.

В случае, если матрица A окажется вырожденной и на i -ом шаге $a_{i,j}^{i-1} = 0$, $j = i, \dots, m$, элементы i -ой строки переставляются с элементами последней ненулевой строки. Тогда у матрицы A_{m-1} нулевыми окажутся элементы последних строк. Количество ненулевых диагональных элементов (или ненулевых строк) у матрицы A_{m-1} равно рангу матрицы A .

Чтобы вычислить матрицы Q и R , сначала выполняются операторы присваивания $R := A$ и $\tilde{Q}^T := E$, а затем элементы матриц R и \tilde{Q}^T одинаково преобразуются при каждом вращении. После выполнения $(m-1)$ -ого шага будут получены матрицы R и $Q = \tilde{Q}^T$.

Один из вариантов алгоритма построения QR разложения с помощью преобразований вращения можно записать в виде:

1. Начало,
2. $ir := 0$, эта переменная введена для вычисления $rank(A) = m - ir$,
3. $R := A$, $Q_1 = E$, E — единичная матрица,
4. в цикле по i от 1 до $m - 1 - ir$ выполнить,
 - найти в цикле по k от i до m первый ненулевой элемент a_{ik}
 - ($|a_{ik}| > \varepsilon$, где ε — точность расчета) конец цикла по k ,
 - если $k < m - ir$,
 - тогда переставить i и k строки у матриц R и Q_1 ,
 - иначе переставить i и $m - ir$ строки у матриц R и Q_1 , $ir := ir + 1$,
 - конец условного оператора

в цикле по j от $i + 1$ до m выполнить

$$r := \sqrt{a_{ii}^2 + a_{ji}^2}; c := \frac{a_{ii}}{r}; s := -\frac{a_{ji}}{r}$$

цикл по k от i до m ,

$$r := a_{ik} * c - a_{jk} * s; a_{jk} := a_{ik} * s + a_{jk} * c; a_{ik} := r;$$

конец цикла по k ,

цикл по k от 1 до m выполнить

$$r := \tilde{q}_{ik} * c - \tilde{q}_{jk} * s; \tilde{q}_{jk} := \tilde{q}_{ik} * s + \tilde{q}_{jk} * c; \tilde{q}_{ik} := r;$$

конец цикла по k ,

конец цикла по j ,

конец цикла по i .

После выполнения этих вложенных циклов получаются такие матрицы $R = A_{m-1}$ (правая треугольная) и $\tilde{Q} = Q^T$ (ортогональная), что $A = Q R$, причем матрица Q равна произведению матриц элементарных вращений и матриц перестановок.

Для реализации метода вращений требуется $2m^3 + 0(m^2)$ арифметических операций (сложений, умножений, делений).

Замечание. Если матрица A правая почти треугольная (правая матрица Хессенберга), то для построения ее QR разложения потребуется существенно меньше операций.

Преобразование отражения (преобразования Хаусхолдера)

Преобразование отражения (Хаусхолдера) — это построение матрицы P , которая произвольный отличный от нулевого m -мерный вектор-столбец $\bar{v} = (v_1, v_2, \dots, v_m)^T$ преобразует в $\sigma \|\bar{v}\| \bar{e}$, где $\sigma = -\text{sgn}(v_1)$, $\bar{e} = (1, 0, \dots, 0)^T$.

Матрица отражение P имеет вид

$$P = E - 2 \frac{\bar{u} \bar{u}^T}{\bar{u}^T \bar{u}}$$

где $\bar{u} = \bar{v} - \sigma \|\bar{v}\| \bar{e}$. Введение константы σ позволяет уменьшить влияние ошибок округления.

Для построения QR -разложения выбирается в качестве m - мерного вектора \bar{v}_1 первый столбец матрицы A

$$\bar{v}_1 = (a_{11}, a_{21}, \dots, a_{m1})^T$$

и строится матрица P_1 размера $m \times m$, такая, что $P_1 \bar{v}_1 = \sigma_1 \|\bar{v}_1\| \bar{e}_1$, тогда

$$A_1 = P_1 \cdot A = \begin{pmatrix} \sigma_1 \|\bar{v}_1\| & a_{12}^{(1)} & \cdot & \cdot & a_{1m}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(1)} & \cdot & \cdot & a_{2m}^{(1)} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & a_{m2}^{(1)} & \cdot & \cdot & a_{mm}^{(1)} \end{pmatrix}$$

Затем выбирается $(m-1)$ -мерный вектор \bar{v}_2

$$\bar{v}_2 = (a_{22}^{(1)}, a_{32}^{(1)}, \dots, a_{m2}^{(1)})^T$$

и строится матрица P размера $(m-1) \times (m-1)$, такая, что $P \bar{v}_2 = \sigma_2 \|\bar{v}_2\| \bar{e}_2$, где $\bar{e}_2 = (1, 0, \dots, 0)^T$ — $(m-1)$ -мерный вектор-столбец. Если матрицу A_1 умножить на P_2 ($m \times m$)

$$P_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & P \end{pmatrix},$$

то

$$A_2 = P_2 \cdot A_1 = P_2 P_1 \cdot A = \begin{pmatrix} \sigma_1 \|\bar{v}_1\| & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdot & a_{1m}^{(1)} \\ 0 & \sigma_2 \|\bar{v}_2\| & a_{23}^{(2)} & \cdot & a_{2m}^{(2)} \\ 0 & 0 & a_{32}^{(2)} & \cdot & a_{3m}^{(2)} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & a_{m3}^{(2)} & \cdot & a_{mm}^{(2)} \end{pmatrix}$$

Если продолжить этот процесс, то получится матрица

$$\begin{aligned} A_{m-1} &= P_{m-1} \cdot A_{m-1} = P_{m-1} \dots P_1 \cdot A = \\ &= \begin{pmatrix} \sigma_1 \|\bar{v}_1\| & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdot & a_{1m}^{(1)} \\ 0 & \sigma_2 \|\bar{v}_2\| & a_{23}^{(2)} & \cdot & a_{2m}^{(2)} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & \cdot & \sigma_{m-1} \|\bar{v}_{m-1}\| & a_{m-1,m}^{(m-1)} \\ 0 & 0 & \cdot & 0 & a_{mm}^{(m-1)} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

и искомое разложение

$$A = Q R,$$

где $Q = P_1^T \cdot P_2^T \dots \cdot P_{m-1}^T$, $R = A_{m-1}$.

Реализацию алгоритма метода отражений можно начинать с операторов присваивания $R := A$ и $Q := E$, а затем на каждом шаге преобразования отражения умножать матрицу R справа на P_i , а Q слева на P_i^T , $i = 1, \dots, m-1$. В результате будут вычислены искомые матрицы R и Q .

В методе отражений требуется выполнить $4/3m^3 + O(m^2)$ арифметических операций (сложений, умножений, делений).

Приведем один из вариантов алгоритма построения QR разложения с помощью преобразований отражения. В этом алгоритме используется процедура преобразования первого столбца матрицы произвольного размера $(k \times k)$.

В процедуре $Otrag(k, \bar{v}_k, P_k)$ строится матрица отражения P_k ($m \times m$), с помощью которой все поддиагональные элементы k -ого столбца матрицы R обращаются в нуль, $\bar{v}_k = (R_{k,k}, \dots, R_{m,k})$.

Начало процедуры $Otrag(k, \bar{v}_k, P_k)$

1. $P_k := E$ — единичная матрица размера $m \times m$,
2. создать e — единичный k -мерный вектор,
3. если первая компонента $v_1 > 0$ вектора \bar{v}_k , то $\sigma := -1$, иначе $\sigma := 1$,
4. вычислить норму вектора \bar{v}_k $\left(\|\bar{v}\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n v_i^2} \right)$;
5. вычислить вектор $\bar{u} = \bar{v}_k - \sigma \|\bar{v}_k\| e$,
6. вычислить элементы матрицы $P := E - 2 \frac{\bar{u} \bar{u}^T}{\bar{u}^T \bar{u}}$ размера $k \times k$
7. вставить в нижний угол единичной матрицы P_k размера $m \times m$ матрицу P ;

конец процедуры.

Алгоритм построения QR разложения с помощью преобразований отражения, использующий процедуру $Otrag(k, B, Q)$, можно записать в виде:

1. $Q := E$ — единичная матрица, а $R := A$,
2. цикл по i от 1 до $m-1$,
 создать вектор $\bar{v}_1 = (R_{i,i}, \dots, R_{m,i})$, обратиться к процедуре $Otrag(i, \bar{v}_1, P_1)$, $R := P_1 R$, $Q := Q P_1^T$,
 конец цикла по i

После выполнения этого алгоритма получаются такие матрицы R (правая треугольная) и Q (ортогональная), что $A = QR$.

Список литературы

- [1] Бахвалов Н.С., Жидков Н.П., Кобельков Г.М. Численные методы. - М.:Наука, 1989г.

- [2] Вержбицкий В.М. Основы численных методов.- М.:Высш.шк.,2002.
- [3] Воеводин В.В. Вычислительные основы линейной алгебры. -М.:Наука,1977.