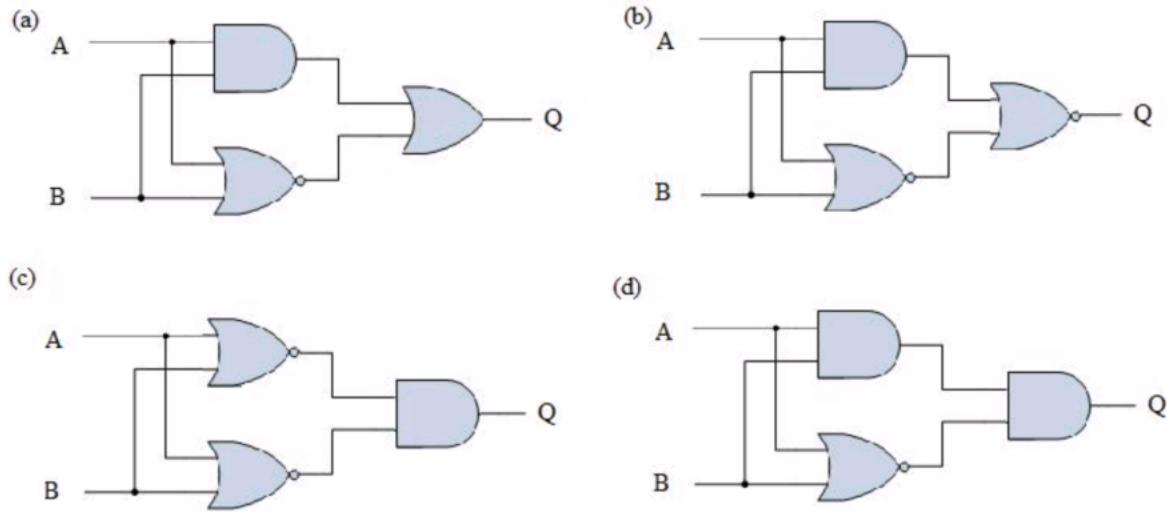


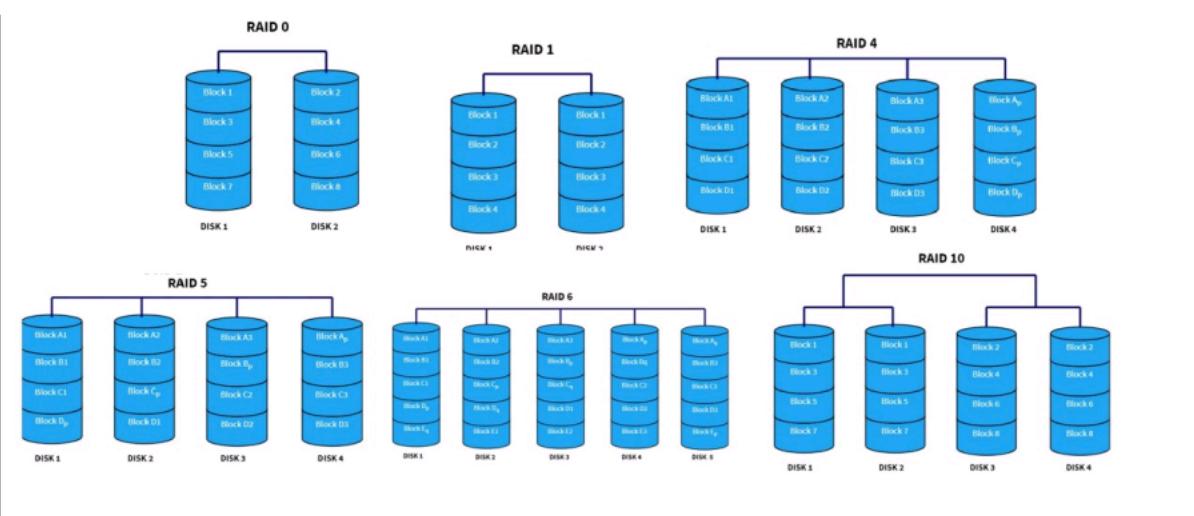
<https://www.borntodev.com/2020/07/10/logic-gates-101/>

The logic gate combination that represents the Boolean expression $(A \cdot B) \cdot (\overline{A} + B) = Q$



RAID Levels (0, 1, 4, 5)

- **RAID 0**: ไม่มีการทำซ้ำข้อมูล ข้อดีคือความเร็วในการอ่าน/เขียนสูง แต่ไม่มีการป้องกันข้อมูล
- **RAID 1**: ทำสำเนาข้อมูลทั้งหมด ข้อดีคือการป้องกันข้อมูลที่ดี แต่มีการสูญเสียพื้นที่
- **RAID 4**: การเขียนข้อมูลจะมีการเขียนข้อมูล parity แยก ข้อดีคือสามารถกู้ข้อมูลได้
- **RAID 5**: การกระจายข้อมูลและ parity ทำให้เกิดการสำรองข้อมูลและเพิ่มความเร็ว



1. Partitioning

Partitioning เป็นเทคนิคการจัดการหน่วยความจำที่แบ่งพื้นที่หน่วยความจำออกเป็นส่วนย่อย ๆ (Partitions) เพื่อจัดสรรให้กับโปรแกรมหรือกระบวนการต่าง ๆ ที่รันบนระบบ

ข้อดีของ Partitioning:

- การจัดสรรที่เรียนง่าย: การจัดการหน่วยความจำในรูปแบบ Partitioning ทำได้ง่าย โดยแบ่งพื้นที่หน่วยความจำออกเป็นส่วน ๆ และจัดสรรให้กับโปรแกรมหรือกระบวนการที่ต้องการ
- การแยกพื้นที่: Partitioning ช่วยแยกพื้นที่ของโปรแกรมต่าง ๆ ทำให้ป้องกันการรบกวนกันระหว่างโปรแกรมหรือกระบวนการ
- เหมาะสมสำหรับโปรแกรมขนาดเล็ก: Partitioning เหมาะสำหรับระบบที่โปรแกรมมีขนาดเล็กและไม่ต้องการหน่วยความจำขนาดใหญ่

ข้อจำกัดของ Partitioning:

- การใช้หน่วยความจำไม่คุ้มค่า: Partitioning อาจทำให้เกิดปัญหาการใช้หน่วยความจำไม่คุ้มค่า (Internal Fragmentation) เนื่องจากพื้นที่ใน Partition อาจถูกใช้ไม่เต็มประสิทธิภาพ
- การจัดสรรแบบคงที่ (Fixed Partitioning): หากเป็นการจัดสรรแบบคงที่ (Fixed Partitioning) การปรับขนาด Partition ในภายหลังจะทำได้ยาก ทำให้ไม่ยืดหยุ่นต่อความต้องการของโปรแกรมหรือกระบวนการที่เปลี่ยนแปลงไป
- ขนาดโปรแกรมจำกัด: ขนาดของ Partition อาจจำกัดขนาดของโปรแกรมที่สามารถโหลดและรันได้

Figure 4: Fixed Partitioning

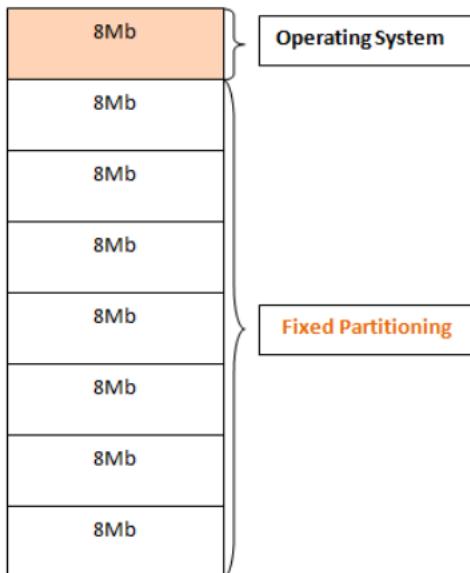
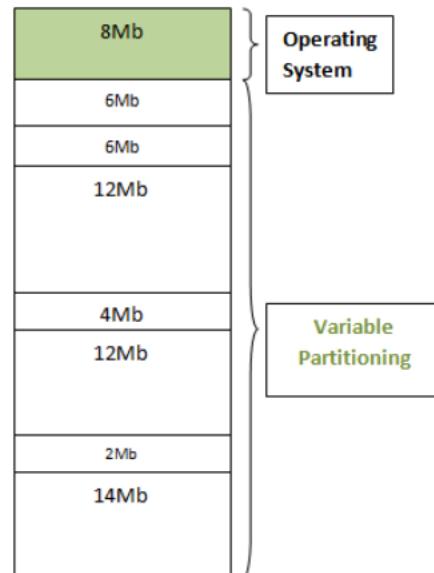


Figure 5: Variable Partitioning



2. Paging

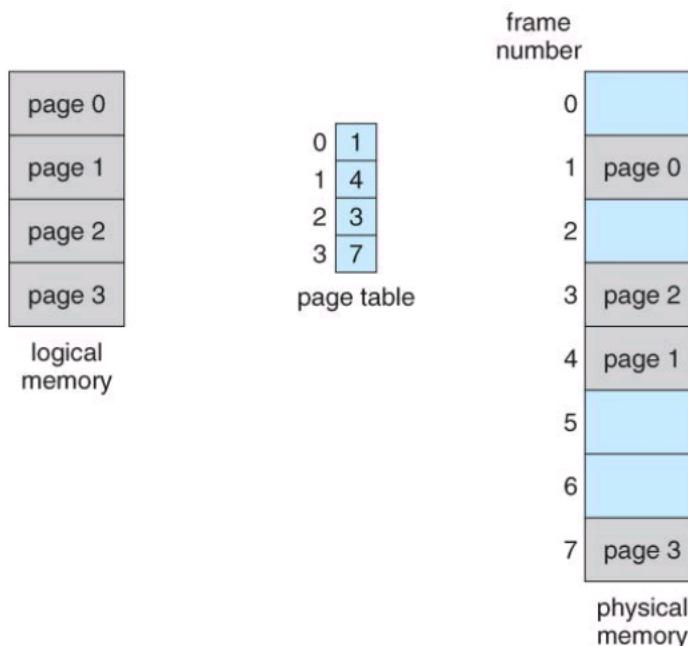
Paging เป็นเทคนิคการจัดการหน่วยความจำที่แบ่งโปรแกรมออกเป็นส่วนย่อย ๆ ที่เรียกว่า "Pages" และแบ่งหน่วยความจำจริงออกเป็นส่วนที่เรียกว่า "Frames" ซึ่ง Pages เหล่านี้จะถูกโหลดลงไปใน Frames ตามที่ต้องการ

ข้อดีของ Paging:

- การใช้หน่วยความจำอย่างมีประสิทธิภาพ: Paging ช่วยให้การจัดสรรหน่วยความจำเป็นไปอย่างมีประสิทธิภาพมากขึ้น เนื่องจากไม่จำเป็นต้องจัดสรรพื้นที่ที่ต่อเนื่องกัน ทำให้ลดปัญหาการสูญเสียพื้นที่หน่วยความจำ (External Fragmentation)
- ความยืดหยุ่น: Pages และ Frames มีขนาดเท่ากัน ทำให้การจัดสรรหน่วยความจำมีความยืดหยุ่นและสามารถจัดการได้ง่าย
- การจัดการที่เป็นระบบ: Paging ช่วยให้การจัดการหน่วยความจำเป็นระบบมากขึ้น เนื่องจากแต่ละ Page มีขนาดเท่ากันและถูกจัดเก็บใน Frame ที่สอดคล้องกัน

ข้อจำกัดของ Paging:

- Overhead ใน การจัดการ: Paging อาจมี overhead ใน การจัดการตาราง (Page Table) ที่เก็บข้อมูลการ map ระหว่าง Pages และ Frames โดยเฉพาะอย่างยิ่งเมื่อโปรแกรมมีขนาดใหญ่
- Internal Fragmentation: แม้ว่าจะลดปัญหา External Fragmentation แต่ Paging ยังมีปัญหา Internal Fragmentation ซึ่งเกิดขึ้นเมื่อมีการใช้พื้นที่ใน Frame ไม่เต็ม



3. Demand Paging

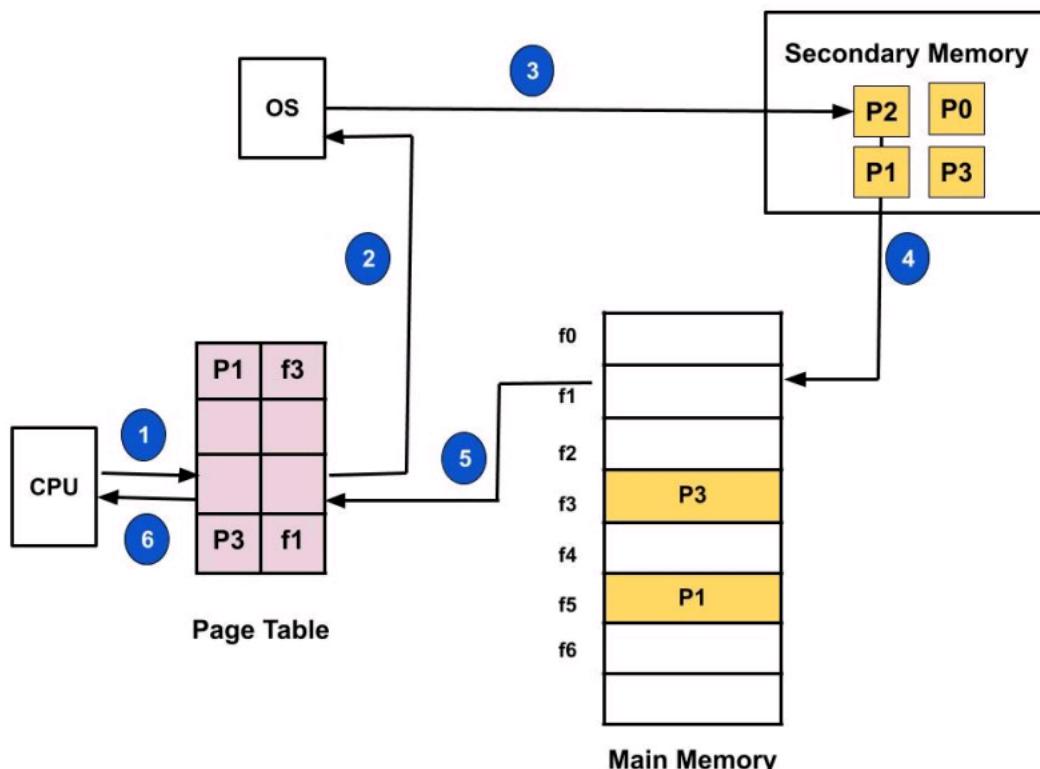
Demand Paging เป็นการผสมผสานระหว่างเทคนิค Paging กับแนวคิดของการ Swapping โดย Pages จะถูกโหลดเข้าสู่หน่วยความจำจริงเมื่อโปรแกรมต้องการใช้เท่านั้น ทำให้สามารถจัดการหน่วยความจำได้อย่างมีประสิทธิภาพมากขึ้น

ข้อดีของ Demand Paging:

- ประหยัดหน่วยความจำ: Demand Paging ช่วยประหยัดพื้นที่หน่วยความจำจริง เนื่องจากโปรแกรมจะไม่ถูกโหลดลงทั้งหมด แต่จะโหลดเฉพาะ Pages ที่ต้องการใช้งานจริง ๆ
- การใช้หน่วยความจำอย่างมีประสิทธิภาพ: Demand Paging ช่วยลดการใช้พื้นที่หน่วยความจำที่ไม่จำเป็นและทำให้สามารถจัดการกับโปรแกรมขนาดใหญ่ได้แม้ว่าหน่วยความจำจริงจะมีขนาดเล็ก
- การจัดการที่ยืดหยุ่น: Demand Paging ช่วยให้ระบบสามารถจัดการหน่วยความจำได้อย่างยืดหยุ่น และลดปัญหาการใช้หน่วยความจำไม่คุ้มค่า (Internal Fragmentation)

ข้อจำกัดของ Demand Paging:

- Page Fault:** Demand Paging อาจเกิดปัญหา Page Fault เมื่อโปรแกรมต้องการใช้ Page ที่ยังไม่ได้โหลดลงในหน่วยความจำ ทำให้ต้องมีการเข้าถึงหน่วยความจำ外มีอ่อน (Secondary Storage) ซึ่งทำให้ระบบทำงานช้าลง
- Overhead ของระบบ:** Demand Paging อาจทำให้ระบบมี Overhead ใน การจัดการหน่วยความจำเพิ่มขึ้น เนื่องจากต้องมีการตรวจสอบและโหลด Pages อย่างต่อเนื่อง
- ความซับซ้อน:** การจัดการ Demand Paging มีความซับซ้อนมากกว่าการใช้ Paging แบบธรรมดា เนื่องจากต้องมีการตรวจสอบและจัดการการโหลด Pages เพิ่มขึ้น



สรุป

- **Partitioning:** เทคนิคสำหรับระบบที่โปรแกรมมีขนาดเล็กและไม่ซับซ้อน แต่มีข้อจำกัดในเรื่องของการจัดสรรพื้นที่และการใช้หน่วยความจำที่ไม่คุ้มค่า
- **Paging:** ช่วยให้การจัดการหน่วยความจำเป็นไปอย่างมีประสิทธิภาพและยึดหยุ่นมากขึ้น แต่ยังมีปัญหา Internal Fragmentation และ Overhead ในการจัดการ Page Table
- **Demand Paging:** เพิ่มความยืดหยุ่นและประหยัดหน่วยความจำ แต่มีความซับซ้อนและอาจเกิดปัญหา Page Fault ทำให้ระบบทำงานช้าลง

1. ข้อมูลพื้นฐาน

- ขนาดของ Cache Memory: 512 bytes
- ขนาดของ Block (Cache Line Size): 8 bytes
- จำนวนของ Ways: 4 (4-way set-associative)
- ขนาดของ Address: 12 bits

2. การคำนวณขนาดของ Block, Set, และ Offset

ขนาดของ Offset (หรือ Word)

Offset คือขนาดของช่วงภายในแต่ละ block ซึ่งจะแบ่งออกค่าตำแหน่งที่แน่นอนใน block ขนาด 8 bytes:

$$\text{ขนาดของ Offset} = \log_2(\text{ขนาดของ Block}) = \log_2(8) = 3 \text{ bits}$$

จำนวนของ Sets

Cache มีขนาด 512 bytes และแต่ละ block ขนาด 8 bytes ทำให้จำนวน blocks เป็น:

$$\text{จำนวนของ Blocks} = \frac{\text{ขนาดของ Cache Memory}}{\text{ขนาดของ Block}} = \frac{512 \text{ bytes}}{8 \text{ bytes/block}} = 64 \text{ blocks}$$

เนื่องจาก cache เป็น 4-way set-associative, ตั้งนั้นจำนวน sets คือ:

$$\text{จำนวนของ Sets} = \frac{\text{จำนวนของ Blocks}}{\text{จำนวนของ Ways}} = \frac{64}{4} = 16 \text{ sets}$$

ขนาดของ index (หรือ Set) จะเป็น:

$$\text{ขนาดของ Index} = \log_2(\text{จำนวนของ Sets}) = \log_2(16) = 4 \text{ bits}$$

ขนาดของ Tag

ขนาดของ tag สามารถคำนวณจากขนาดของ address, ขนาดของ index และ offset:

$$\text{ขนาดของ Tag} = \text{ขนาดของ Address} - (\text{ขนาดของ Index} + \text{ขนาดของ Offset})$$

$$\text{ขนาดของ Tag} = 12 - (4 + 3) = 5 \text{ bits}$$

สรุป

- ขนาดของ Tag: 5 bits
- ขนาดของ Index (Set): 4 bits
- ขนาดของ Offset (Word): 3 bits

นี่คือจำนวน bit ที่ใช้ในการแบ่งส่วนของ address สำหรับ cache memory แบบ 4-way set-associative ทั่วไป.

ภาพรวม

```
sql
+-----+-----+-----+
|      Tag      |      Index      |      Offset      |
| (5 bits)    | (4 bits)    | (3 bits)    |
+-----+-----+-----+
```

Cache Memory:

```
+-----+
|          Set 0 (4 blocks)          |
+-----+
| Block 0 | Block 1 | Block 2 | Block 3 |
| (8 bytes) (8 bytes) (8 bytes) (8 bytes) |
+-----+
|          Set 1 (4 blocks)          |
| ... |
+-----+
|          Set 15 (4 blocks)         |
+-----+
```

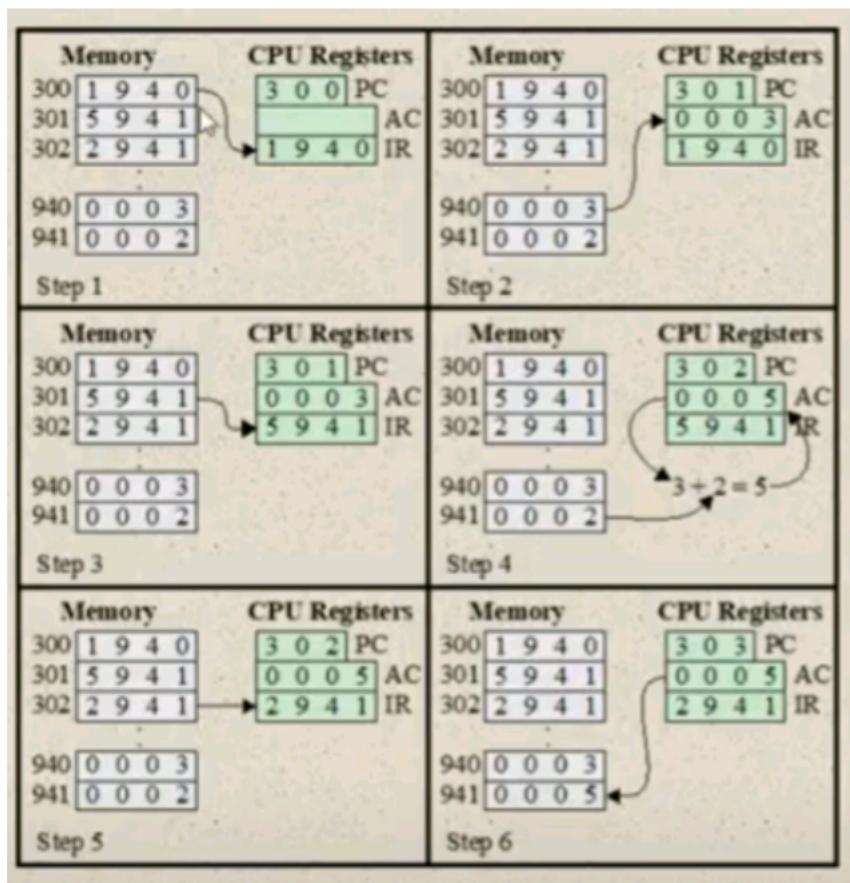
รายละเอียดของแต่ละ Block

```
mathematica
+-----+
|          Block (8 bytes)          |
+-----+
| Byte 0 | Byte 1 | Byte 2 | Byte 3 | Byte 4 | Byte 5 | Byte 6 | Byte 7 |
+-----+
```

Memory Block ที่มีโอกาสอยู่ใน Set 3 คือ Block 12,13,14,15 (Set ละ 4 Block)

Addressing Mode

- **Immediate Addressing:** ใช้ข้อมูลในคำสั่งโดยตรง
- **Direct Addressing:** ใช้ address ที่อยู่ในคำสั่ง
- **Indirect Addressing:** ใช้ address ที่ถูกชี้โดย address ที่อยู่ในคำสั่ง
- **Register Addressing:** ใช้ข้อมูลที่อยู่ใน register
- **Register Indirect Addressing:** ใช้ address ที่ถูกชี้โดย register



อธิบายข้อดีและข้อจำกัดของการใช้การอ้างอิงที่อยู่ของตัวถูกค่าเน้นการทั้งสองรูปแบบ (5 คะแนน)

Three-address instructions CPU with 3 Register		Two-address instructions CPU with 2 Register	
Instruction	Operation	Instruction	Operation
ADD A, B, C	A <- B + C	ADD A, B	A <- A + B
SUB A, B, C	A <- B - C	SUB A, B	A <- A - B
MPY A, B, C	A <- B * C	MPY A, B	A <- A * B
DIV A, B, C	A <- B / C	DIV A, B	A <- A / B
		MOV A, B	A <- B

1. Load Immediate (โหลดค่าคงที่เข้าไปใน register)

LDI AC, 100 ; โหลดค่าคงที่ 100 ไปยัง register AC

2. Load Direct (โหลดค่าจากที่อยู่ตรงไปยัง register)

LDD AC, 100 ; โหลดค่าจากตำแหน่งหน่วยความจำ 100 ไปยัง register AC

3. Store Direct (เก็บค่าจาก register ไปยังที่อยู่ตรง)

STD AC, 500 ; เก็บค่าจาก register AC ไปที่ตำแหน่งหน่วยความจำ 500

4. Add Register Indirect (บวกค่าจากที่อยู่ที่ระบุโดย register ไปยัง register)

LDD AC, 400 ; โหลดค่าจากตำแหน่งหน่วยความจำ 400 ไปยัง register AC

ADD Base, AC ; บวกค่าจาก register AC กับค่าจาก register Base

STD AC, 500 ; เก็บผลลัพธ์ที่ register AC ไปที่ตำแหน่งหน่วยความจำ 500

5. Subtract Immediate (ลบค่าคงที่ออกจาก register)

LDI AC, 50 ; โหลดค่าคงที่ 50 ไปยัง register AC

SUBI AC, 10 ; ลบค่าคงที่ 10 จาก register AC

6. Move Register (ย้ายค่าจาก register หนึ่งไปยังอีก register หนึ่ง)

MOV Base, AC ; ย้ายค่าจาก register AC ไปยัง register Base

7. Branch if Zero (กระโดดไปยังที่อยู่ที่ระบุหากค่าใน register เป็นศูนย์)

BEQ AC, 200 ; กระโดดไปที่ตำแหน่ง 200 ถ้าค่าใน register AC เป็นศูนย์

8. Load Displacement (โหลดค่าจากตำแหน่งที่อยู่ที่ระบุด้วยการเพิ่ม offset)

LDD AC, 100 ; โหลดค่าจากตำแหน่งหน่วยความจำ 100 ไปยัง register AC

ADD AC, 400 ; บวกค่า 400 เข้าไปใน register AC

STD AC, 500 ; เก็บผลลัพธ์ที่ register AC ไปที่ตำแหน่งหน่วยความจำ 500

คำสั่งเหล่านี้แสดงถึงการใช้ Addressing Modes ต่างๆ และการบวกค่าที่ตำแหน่ง 100 และ 400 รวมถึงการเก็บผลลัพธ์ไปยังตำแหน่ง 500 อย่างครบถ้วน

Operation	Opcode (Binary)
AC <- (0xXXXh) _{mem}	0001
AC -> (0xXXXh) _{mem}	0010
AC <- (0xXXXh) _{I/O}	0101
AC -> (0xXXXh) _{I/O}	0110
AC <- AC + (0xXXXh) _{mem}	1001

ขนาด 12-bit ในฐาน 2:

1. จำนวนค่าที่สามารถเก็บได้:

- จำนวนทั้งหมดที่สามารถเก็บได้ใน 12-bit คือ $2^{12} = 4096$ ค่าที่เป็นไปได้

2. ช่วงของข้อมูล:

- ค่าต่ำสุด: 0000 0000 0000 (ในฐาน 2) ซึ่งเป็น 0 (ในฐาน 10)
- ค่าสูงสุด: 1111 1111 1111 (ในฐาน 2) ซึ่งเป็น 4095 (ในฐาน 10)

ตัวอย่าง:

• Binary 0 ถึง 4095:

- Decimal 0 = Binary 0000 0000 0000
- Decimal 1 = Binary 0000 0000 0001
- Decimal 255 = Binary 0000 1111 1111
- Decimal 4095 = Binary 1111 1111 1111

1. Immediate Addressing Mode

คำสั่ง:

assembly
Copy code
`LDI AC, #25 ; โหลดค่าคงที่ 25 ลงใน register AC`

อธิบายการทำงาน:

- **Immediate Addressing:** คำสั่งนี้ใช้การระบุค่าคงที่ (Immediate Value) ตรงๆ ในคำสั่งเอง
- **LDI AC, #25:** คำสั่งนี้จะโหลดค่าคงที่ 25 เข้าไปใน register AC โดยตรง โดยไม่ต้องเข้าถึงหน่วยความจำ

2. Direct Addressing Mode

คำสั่ง:

assembly
Copy code
`LDD AC, 100 ; โหลดค่าจากตำแหน่งหน่วยความจำ 100 ลงใน register AC`

อธิบายการทำงาน:

- **Direct Addressing:** คำสั่งนี้ใช้ที่อยู่ของหน่วยความจำโดยตรงในการเข้าถึงข้อมูล
- **LDD AC, 100:** คำสั่งนี้จะโหลดค่าจากที่อยู่หน่วยความจำ 100 ลงใน register AC

3. Indirect Addressing Mode

คำสั่ง:

assembly
Copy code
`LDD AC, (Base) ; โหลดค่าจากที่อยู่ที่ระบุใน register Base ลงใน register AC`

อธิบายการทำงาน:

- **Indirect Addressing:** คำสั่งนี้ใช้ register ที่เก็บที่อยู่ของข้อมูลจริง ซึ่งข้อมูลอยู่ที่ตำแหน่งที่ระบุโดย register
- **LDD AC, (Base):** คำสั่งนี้จะโหลดค่าจากตำแหน่งหน่วยความจำที่ระบุใน register Base ลงใน register AC

4. Register Addressing Mode

คำสั่ง:

assembly
Copy code
MOV AC, Base ; คัดลอกค่าจาก register Base ไปยัง register AC

อธิบายการทำงาน:

- **Register Addressing:** คำสั่งนี้ทำการเข้าถึงข้อมูลจาก register หนึ่งไปยังอีก register หนึ่ง
- **MOV AC, Base:** คำสั่งนี้จะคัดลอกค่าจาก register Base ไปยัง register AC

5. Register Indirect Addressing Mode

คำสั่ง:

assembly
Copy code
ADD AC, (Base) ; บวกค่าจากตัวแหน่งที่ระบุใน register Base ไปยัง register AC

อธิบายการทำงาน:

- **Register Indirect Addressing:** คำสั่งนี้ใช้ register ที่เก็บที่อยู่ของข้อมูลจริง และเข้าถึงข้อมูลจากตัวแหน่งที่ระบุ
- **ADD AC, (Base):** คำสั่งนี้จะบวกค่าจากตัวแหน่งหน่วยความจำที่ระบุใน register Base ไปยัง register AC

สรุป:

- **Immediate Addressing:** ใช้ค่าคงที่ที่ระบุในคำสั่งเอง
- **Direct Addressing:** ใช้ที่อยู่ของหน่วยความจำโดยตรง
- **Indirect Addressing:** ใช้ที่อยู่ที่เก็บใน register เพื่อเข้าถึงหน่วยความจำ
- **Register Addressing:** ใช้ register ในการเก็บข้อมูล
- **Register Indirect Addressing:** ใช้ register ที่เก็บที่อยู่ในการเข้าถึงข้อมูล

การใช้ addressing modes ต่าง ๆ ช่วยให้สามารถจัดการกับข้อมูลในหลายรูปแบบและทำให้การเขียนโปรแกรม assembly มีความยืดหยุ่นมากขึ้น.