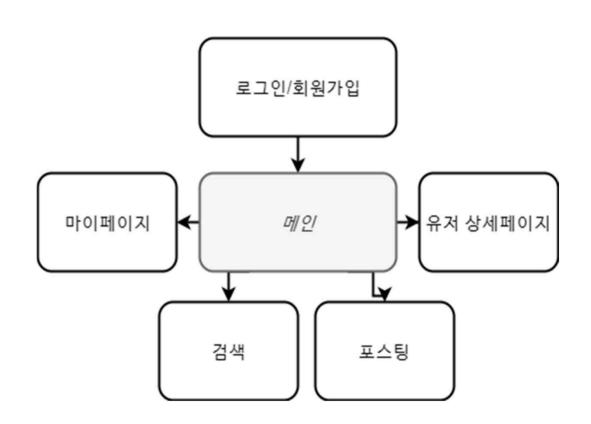
# 개요

프로젝트명	Python&Django MTV SNS 웹 어플리케이션 '마이스타그램'
개발기간	2019.11.11 ~ 2019.11.21
참여인원	3인
구현	메인포스트, 포스트작성, 각종 알림, 회원기능
개발환경	Window10, Ubuntu 18.04
사용 도구	Pycharm, SQLlite DB Browser, Dbeaver, Github
사용 기술	Python, Django, SQL(RDS), Github, HTML, CSS, JS, JQUERY, Ajax, JSON, Python Library (Pillow, Exif etc.)
사용 외부 API	Kakao map API

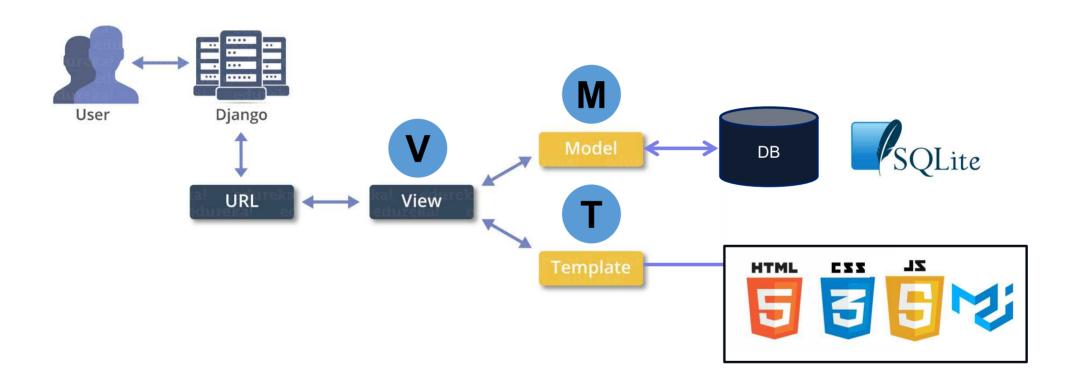
#### 요약흐름도

- SNS관리
- 팔로잉 끊기
- 팔로잉 시작
- 새로운 친구 추천
- 알림 기능
- 좋아요(하트)
  - 포스팅관리
- 새글쓰기
- 포스팅 수정
- 포스팅 삭제
- 포스트 출력
- 특정 유저의 포스트 보여주기

- 회원관리
- 로그인
- 로그아웃
- 회원가입
- 내 정보 수정(탈퇴)
  - 부가기능
- 이미지의위치정보 표시
- 검색창
- 좋아요(하트)
- 새로운 친구 추천

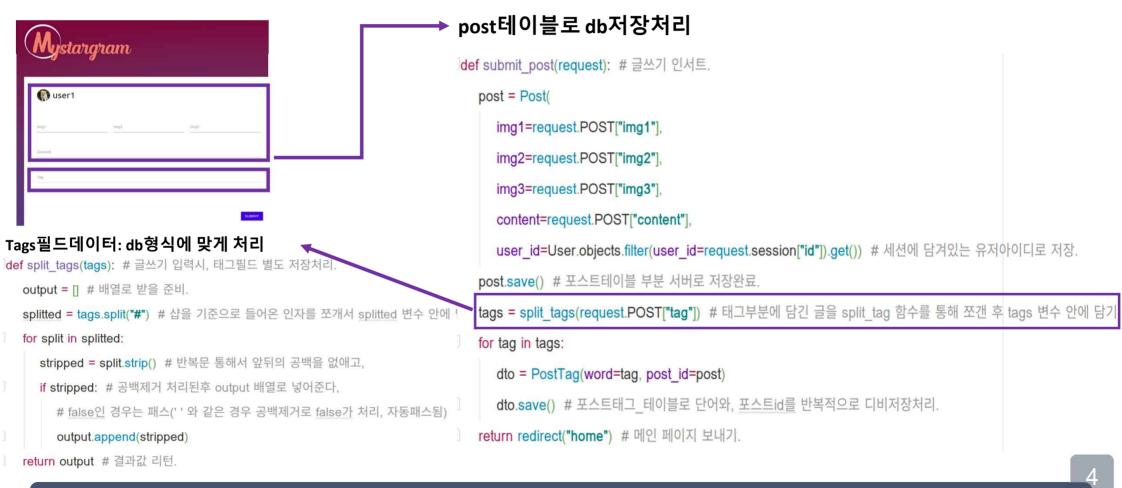


## 시스템구성도



#### 1)포스트 작성

- 포스트 작성



#### 2)포스트 조회 (마이페이지)







def mypage(request): # mypage로 이동.

템플릿 상 탭에 따라 노출처리, 필요한 모든 데이터는 현 함수 내 확보하여 전달처리

ssid = request.session["id"]

user\_data = User.objects.filter(user\_id=ssid) # 세션의 아이디 값으로 db에 있는 내용 불러옴.

my\_followee = read\_my\_followees\_with\_name(ssid) #나의 팔로위 데이터 읽기 함수 호출.
my\_follower = read\_my\_followers\_with\_name(ssid) #나의 팔로워 데이터 읽기 함수 호출.

3 급. G /EFEI (2) my\_all\_post = read\_my\_all\_post(ssid) #나의 포스팅 데이터 읽기 함수 호출.

dic\_user = {"id": user\_data[0].user\_id, "name": user\_data[0].name, "pw": user\_data[0].pw,

"intro": user\_data[0].intro, "favorite": user\_data[0].favorite, "userpic": user\_data[0].userpic,

"my\_followee": my\_followee, "my\_follower": my\_follower, "my\_post": my\_all\_post}

return render(request, "mypage.html", dic\_user)

마이페이지 구성: 3탭. 1. 나의프로필 수정/탈퇴.

- ② 나의 포스팅 수정삭제를 위한 조회.
- ③ 나의 팔로우현황.

## 2)포스트 조회 (마이페이지)





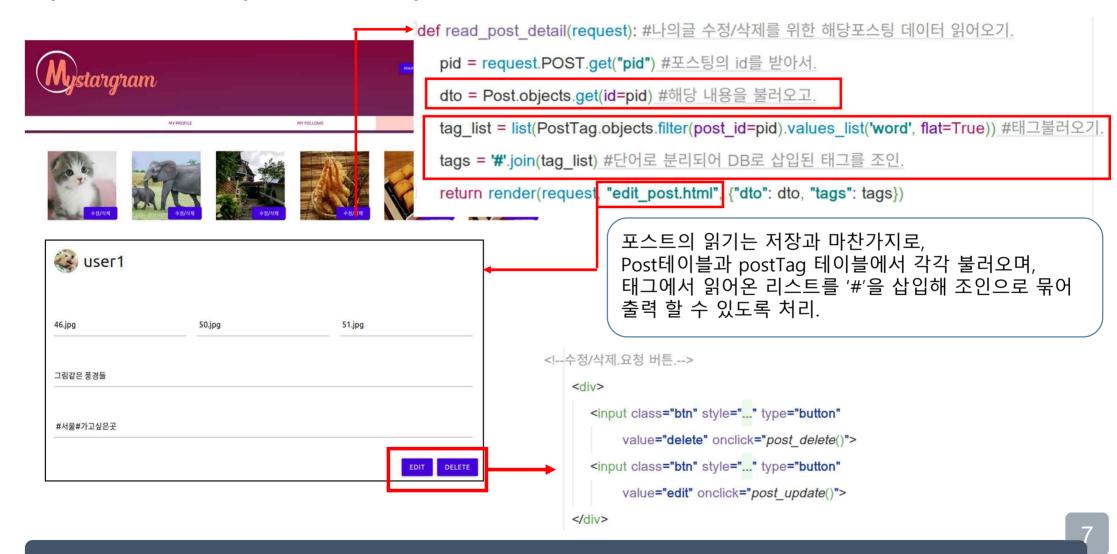


def read my all post(id): # 나의페이지 - 나의 포스팅 불러오기.

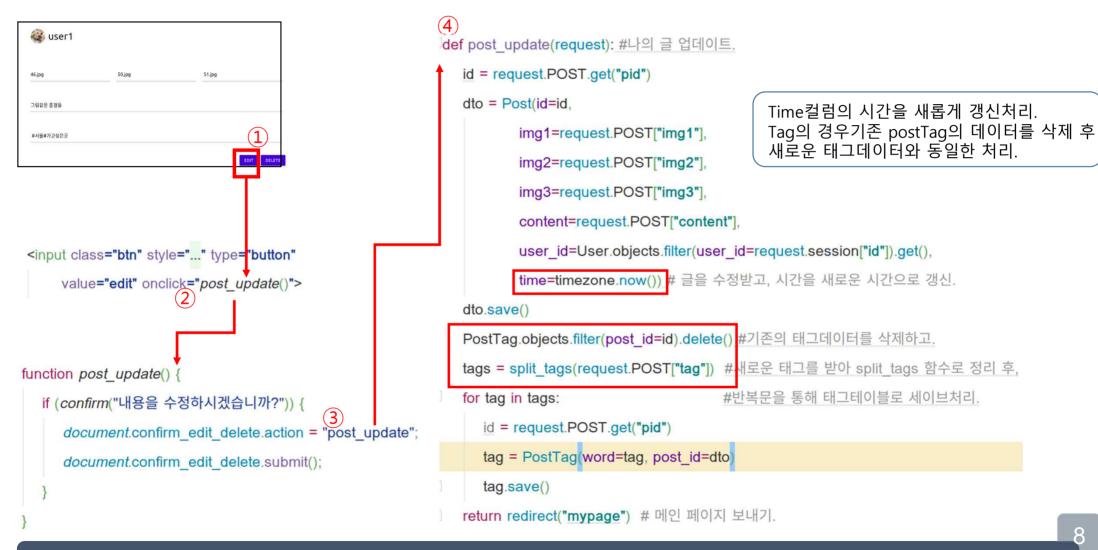
result = Post.objects.filter(user\_id=id) #인자로받은 나의 아이디를 넣어 필터링 후 담기.
my\_post = [] #배열변수선언.

for x in result: #읽어온 포스트의 대표이미지(img1)가 될 데이터만 담기.

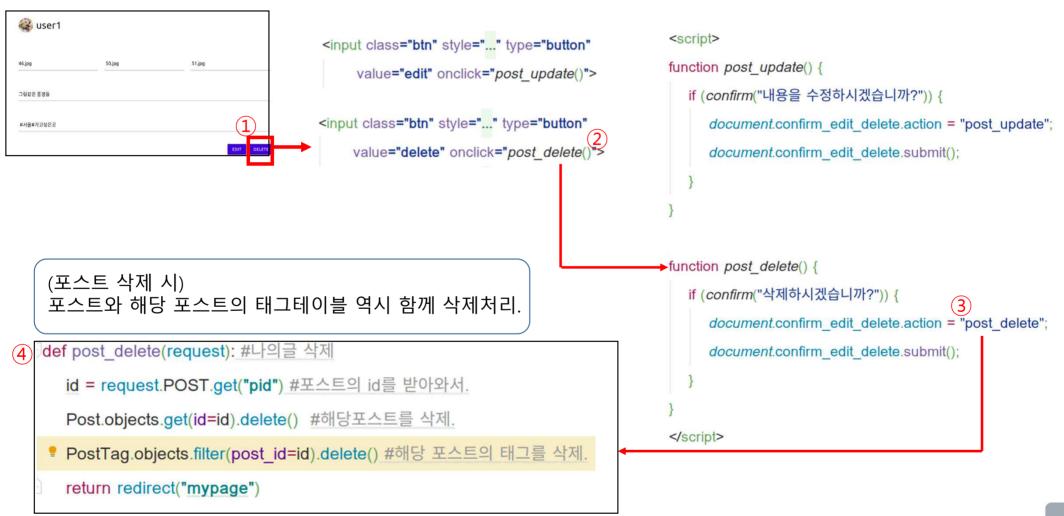
#### 2)포스트 조회 (마이페이지)



#### 3)포스트 수정 (마이페이지)



## 4)포스트 삭제 (마이페이지)



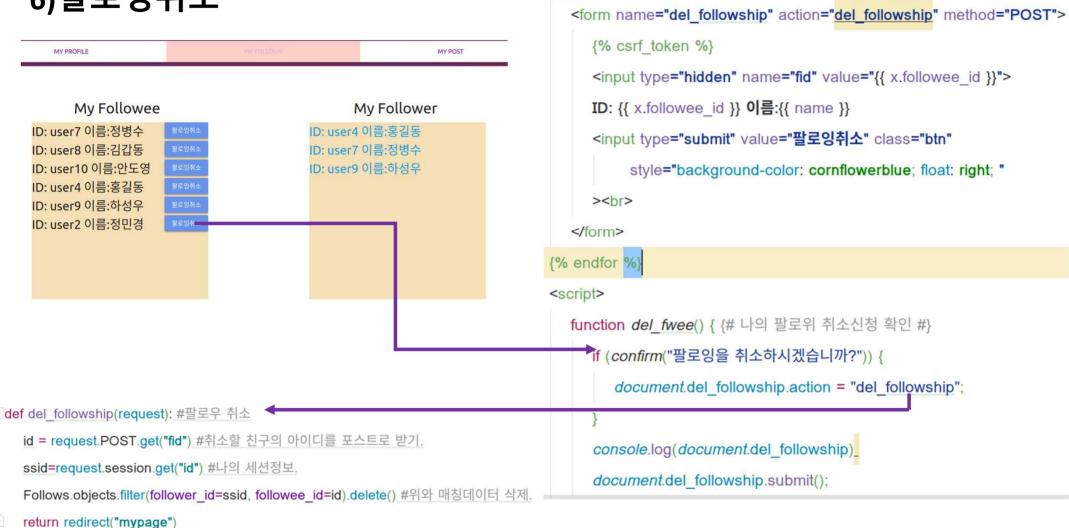
#### 5)팔로우조회



팔로잉<mark>신청</mark>은 친구추천or검색을 통해 가능. 마이페이지 내에서는 팔로잉취소만 처리하도록. def read\_my\_followers\_with\_name(id): # 나의 팔로우스- 나의 \*\*팔로워\*\* 불러오기.
result = [] #리스트변수.
for x in Follows.objects.filter(followee=id): #인자로 전달받은 id의 팔로위 매칭데이터를
result.append((x, x.follower.name)) #위의 리스트안으로 이름과 함께 반복넣기.

return result

#### 6)팔로잉취소



[% for x, name in my followee %} {# 나의 팔로위 데이터의 출력 #}

## 7)나의뉴스(뉴스배지)



## 7)나의뉴스(뉴스배지)



## 7)나의뉴스(뉴스배지)

```
user2님이 회원님의 게시물을 좋아합니다!
var popOpen = false; //팝오픈 면수의 기몬값을 fasle로 실성
                                                                                                         user3님이 회원님의 게시물을 좋아합니다!
$("#my news").on("click", function () { //마이뉴스 버튼을 클릭할 때,
                                                                                                         user4님이 회원님의 게시물을 좋아합니다!
  popOpen = !popOpen: //팝오픈의 상태가 반대로 변경되고, (False -> True, Ture->False)
  if (popOpen) { //팝오픈이 True 상태일때,
                                                                                         클릭되는 순간, 필요한 정보를 읽어오고,
     $ qet("/notification/read all", function (data) { // notification/read all 함수를 호출, 성공하면 콜백함수(success)
                                                                                         Notification의 seen 컬럼을 1로 업데이트처리.
      var notifications = data.notifications.map(function (notification) {
                                                                                         업데이트 후 더 이상의 count의 수는 0이므로
         return " "+ notification.fromid+ "님이 회원님의 게시물을 좋아합니다!";
                                                                                         더 이상 카운팅 배지는 보여지지 않음.
      }).join("\n") //notifications 변수에 map으로 리턴값을 필요데이터인 값을 골라내어.join으로 줄바꿈을 처리.
                                                                     def read all(request): #나의 뉴스부분 해당데이터 읽기를 위한 함수.
      $('#popoverb').text(notifications)_//위 변수에 당긴 notifications를 팝오버 텍스트로 표시.
                                                                       notification objects = Notification.objects.filter(userid user id=request.session["id"], seen=0)
      $("#news_badge").hide(); // 뉴스배지다시숨긴다
                                                                       #seen의 컬럼 조건을 boolean타입의 초기값을 0으로 할당, 해당데이터만 읽어옴.
                                                                       notifications = [] #리스트변수 선언.
    $('#popoverb').fadeTo(500, 1) //fadeTo를 이용해 투명도조절을 통해 보여지고,
                                                                       for notification in notification objects:
  }else {
                                                                         notifications.append({
    $('#popoverb').fadeTo(500, 0) //해당상태가 아닌경우 투명하게 처럼
                                                                            "fromid": notification.fromid.user id,
                                                                            "note type": notification.note type
                                                                         )) #받아온 객체를 반복문을 통해 배열에 담음.
 Html에 포함되어있는JS스크립트 - >urls->
                                                                       notification objects.update(seen=1) #위의 처리 된 객체에 대해 db테이블의 seen컬럼 업데이트를 처리
views.Function(&models) 함수 거쳐 dto 확인->
                                                                       return JsonResponse ({"notifications": notifications})
 값을 다시 스크립트로 전달 받은 후 - >html로 출력
                                                                       #카운팅과 마찬가지로 JsonResponse 형태로 리턴값을 지정함.
```

MY NEWS 3 NEW

MAIN

**NEW POST** 

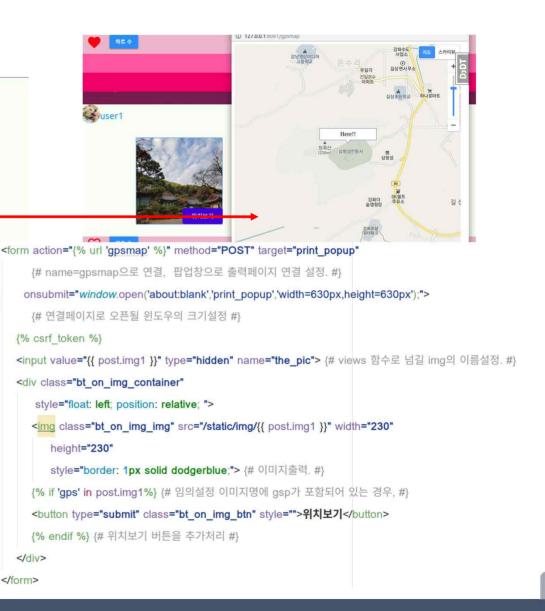
MY NEWS

## 8)이미지GPS추출



urls에 있는 views의 함수에 도달(def get\_gps)

함수에서 위도와 경도의 값을 얻어, template html로 이동-> 준비하고 있는 지도에서 데이터를 넘김.



## 8)이미지GPS추출

return Longitude

```
① Urls를 통해 연결받은 views의 함수
                                                                         (2) def get exif(filename): #이미지의 메타데이터 추출 라이브러리 사용 함수.
def get gps(request): #이미지의 위도경도 추출 시 호출함수.
                                                                              exif = Image.open(filename). getexif() #함수파라메터값으로 들어온 이미지를 오픈.
   the_pic = request.POST.get("the_pic") #이미지의 파일명지정.
                                                                              if exif is not None:
(2)info = get_exif('static/img/' + the_pic) #메타데이터 추출함수에 인자로 전달.
                                                                                 for key, value in exif.items(): #이미지에 포함된 메타의 키와 밸류를 분리하여
(3)long = Longitude(info) #위의 함수 리턴값을 경도,
                                                                                    name = TAGS.get(key, key) #각각 전달 처리.
(4) lat = Latitude(info) #위도에 각각 넣어 확보.
                                                                                    exif[name] = exif.pop(key)
   result = decimal form(lat, long) #최종 [위도,경도]
                                                                                 if 'GPSInfo' in exif: #필요한 정보의 키를 특정하여, (현 경우는 GPSInpo)
(5)gps = {'lat': result[0], 'long': result[1]} #최종값을 딕셔너리 형태로 전달
                                                                                    for key in exif['GPSInfo'].keys(): #특정된 키 범위안의 데이터를
   return render(request, 'init_map.html', gps) # 맵 출력을 위한 팝업창을 연결, 데이터전달
                                                                                       name = GPSTAGS.get(key, key) #오브젝트형태로 다시반복확보처리.
3
ef Longitude(y): #경도계산을 위한 함수.
                                                                                       exif['GPSInfo'][name] = exif['GPSInfo'].pop(key)
                                        Latitude(v): #위도계산을 위한 함수.
    e = y['GPSInfo']['GPSLongitude']
                                       e = y['GPSInfo']['GPSLatitude']
   ref = y['GPSInfo']['GPSLongitudeRef']
                                       ref = y['GPSInfo']['GPSLatitudeRef']
                                                                              #받은 GPS의 자료로 위도, 경도를 계산하기위해 필요한 값은 있으나 해당 키의 명칭이 부정확하게
    Longitude = (e[0][0] / e[0][1] +
                                                                              #표기되는 것을 발견하여, 해당 값에 필요한 명칭(키)를 정의하여 데이터를 추가삽입처리.
                                       Latitude = (e[0][0] / e[0][1] +
            e[1][0] / e[1][1] / 60 +
                                               e[1][0] / e[1][1] / 60 +
                                                                              exif['GPSInfo']['GPSLatitude'] = exif['GPSInfo'][2]
            e[2][0] / e[2][1] / 3600
                                               e[2][0] / e[2][1] / 3600
                                                                              exif['GPSInfo']['GPSLongitudeRef'] = exif['GPSInfo'][3]
            ) * (-1 if ref in ['S', 'W'] else
                                               ) * (-1 if ref in ['S', 'W'] else 1)
                                                                              return exif #GPS가 포함된 데이터를 리턴.
    print("Longitude:", Longitude)
```

print("Latitude:", Latitude)

return Latitude