第一章误差理论

- 误差的来源?误差的类型?(模型误差?截 断误差?舍入误差?浮点运算舍入误差?)
- 误差的度量方法: 相对误差、绝对误差
- 理解迭代序列的收敛性?误差的收敛阶(定义与表达),以及阶的估计表达
- 误差的传播途径、误差的累积、局部误差、 总体误差等

第一章作业上机实验

- 作业: 1.3.9 (P 26) 习题: 2, 5, 8, 11.
- 分析讨论题:
 - 求方程 $x^2 + (\alpha + \beta)x + 10^9 = 0$ 的根,其 $+ \alpha = -10^9, \beta = -1$, 讨论如何设计计算格式才能有效地减少误差,提高计算精度.
 - ② 以计算 x^{31} 为例,讨论如何设计计算格式才能减少计算次数.
- 上机: 1.3.10 (P 28) 算法与程序: 1, 2

第二章: 非线性方程求根

- 基本概念:方程的根,不动点,迭代,收敛性和收敛速度,误差及其控制
- 算法及其收敛速率:不动点迭代,二分法, 牛顿法,割线法,试位法
- 难点:算法的优劣性,收敛速率,初始值的 选择

一、理解误差:初值误差、误差传播、算法稳定性、误差的表达及误差估计等

- 求方程 $2x^2 + x 15 = 0$ 的正根($x^* = 2.5$) 近似值,分别利用如下三种格式编程计算:
 - $x_{k+1} = 15 x_k^2, k = 0, 1, 2, \dots$, 取初始值 $x_0 = 2$.
 - ② $x_{k+1} = \frac{15}{2x_k+1}, k = 0, 1, 2, \dots,$ 取初始值 $x_0 = 2$.
 - ③ $x_{k+1} = x_k \frac{2x_k^2 + x_k 15}{4x_k + 1}, k = 0, 1, 2, \cdots$,取初始值 $x_0 = 2$.
- 依次计算 $x_1, x_2, \dots, x_k, \dots$, 并作图观察解的稳定性、收敛性,并分析其原因.

- 二、证明方程 $2-3x-\sin(x)=0$ 在(0,1)内有且只有一个实根,使用二分法求误差不大于0.0005的根,及其需要的迭代次数.
 - 三、利用牛顿法求解方程

$$\frac{1}{2} + \frac{1}{4}x^2 - x\sin x - \frac{1}{2}\cos 2x = 0$$

分别取 $x_0 = \frac{\pi}{2}, 5\pi, 10\pi$, 使得精度不超过 10^{-5} . 比较初值对计算结果的影响.

四、已知

$$f(x) = 5x - e^x$$

在(0,1)之间有一个实根,试分别利用二分法、牛顿法、割线法、错位法设计相应的计算格式,并编程求解(精确到4位小数).

(ㅁㅏㅓ큔ㅏㅓㅌㅏㅓㅌㅏ = - 쒸٩)

第六、七章线性方程组求解

- 基本概念: 向量与矩阵范数,特殊矩阵(对称正定,对角占优矩阵)
- 算法及其收敛性、收敛速率:
 - 直接求解算法—LU分解、对称矩阵的 LL^T , LDL^T 分解;
 - 迭代算法: Jacobi、Gauss-Seidel、SOR
- 难点: 算法的优劣性, 收敛速率

第六、七章上机实验

1. 求解线性方程组

$$4x - y + z = 7$$

$$4x - 8y + z = -21$$

$$-2x + y + 5z = 15$$

- (1) 试用LU分解求解此方程组
- (2) 分别用Jacobi, Gauss-Seidel 方法求解此方程组

第三章插值多项式教学要求

- 插值问题的基本概念、插值多项式的存在唯一性条件
- Lagrange插值基函数构造方法、n次Lagrange 插值多项式的的基本形式及其误差估计
- Hermite 插值及其误差估计
- 分片(分片线性、二次、三次)多项式插值及其误差 估计
- 样条插值

第三章插值多项式作业与上机实验

- 一、基于不同边界条件的样条函数计算公式推导:
- 自然边界
- ② 固定边界
- 3 周期边界
- 强制第一个子区间和第二个子区间样条多项式的三阶 导数相等,倒数第二个子区间和最后一个子区间的三 次样条函数的三阶导数相等
- 二、以 $y = \sin(x)$ 为例,在 $[0, \pi]$ 区间内生成11个、21 个数据点,设计算法或程序,用上述4个边界条件,分别计算其样条插值,并作图比较,分析其差异性.

第四章数值微分与数值积分教学要求

- 熟练掌握利用Taylor展开式构造一阶导数、二阶导数的差商近似计算格式及其误差估计: 向前差分、向后差分、中心差分
- 熟练掌握利用拉格朗日插值多项式构造数值 差分格式的方法及其误差估计
- •理解并掌握:
 - 数值积分的定义
 - 利用拉格朗日多项式逼近构造数值积分计算格式的基本过程、常见计算格式(梯形、抛物型即Simpson格式、中矩形)及其误差估计、代数精确度
 - 复合(Compsite)梯形、抛物型即Simpson格式及其误差估计
 - 基于误差控制的逐次半积分方法

第四章数值微分与数值积分作业及其上机实验

- 1、推导复合(Compsite)梯形公式及其误差估计;推导基于误差控制的逐次半积分梯形公式及其误差估计。
- 2. let $h=(b-a)/3, x_0=a, x_1=a+h, x_2=b$. Find the degree of precision of the quadrature formula

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{9}{4}hf(x_1) + \frac{3}{4}hf(x_2).$$

- 2、上机实验:
- 自行编制复合梯形公式、Simpson公式的计算程序;
- ② 取h = 0.01,分别利用复合梯形、Simpson公式计算定积分

$$I(f) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^1 \exp^{-\frac{x^2}{2}} dx$$

试与精确解比较,说明两种格式的优劣

③ 若取计算精度为 10^{-4} ,则h = ?.n = ?

第五章常微分方程数值解

本章学习重点

- 掌握求取微分方程数值解的基本过程或步骤,解的存在唯一性条件
- 掌握把微分方程离散成数值计算格式的三种常见方法:泰勒法、差商法、积分法
- 掌握系统误差、截断误差、局部误差、总体误差的基本定义;
- 掌握常见的欧拉法(显式、隐式)、梯形格式、预估校正格式; 龙格库塔四阶格式;
- 掌握常微分承租、高阶常委分方程的数值计算格式构造方法
- 了解多步法的格式构造过程



第五章上机实验

- 一、求 $y' = 1 + y^2$, y(0) = 0 的数值解(分别用欧拉显格式、梯形预估修正格式、4阶龙格库塔格式,并与解析解比较这三种格式的收敛性)。)
- 二、用龙格库塔4阶方法求解描述振荡器的经典的 van der Pol 微分方程

$$\begin{cases} \frac{d^2 y}{dt^2} - \mu (1 - y^2) \frac{dy}{dt} + y = 0, \\ y(0) = 1, \ y'(0) = 0. \end{cases}$$

分别取 $\mu = 0.01, 0.1, 1$, 作图比较计算结果.

第八章曲线拟合与函数逼近上机实验部分

已知观测数据

\overline{x}	-2	-1	0	1	2
$\overline{f(x)}$	0	1	2	1	0

求一个二次多项式拟合这组数据,试写出其最小二乘拟合模型,并给出其正则方程组及其解.

第九章特征值与特征向量

- 向量的范数,矩阵的范数,向量序列收敛, 收敛矩阵
- 谱半径,圆盘定理
- 幂法、反幂法,对称幂法的算法、异同
- Householder变换, Givens旋转变换的相关理论 及矩阵的QR分解

第九章上机实验

一、己知矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & -2 \\ 1 & -2 & 3 \end{bmatrix}$$

是一个对称矩阵,且其特征值为 $\lambda_1 = 6$, $\lambda_2 = 3$, $\lambda_3 = 1$.

分别利用幂法、对称幂法、反幂法求其最大特 征值和特征向量.

注意:可取初始向量 $\mathbf{x}^{(0)} = (1 \ 1 \ 1)^T$.

二、验证实验:写出PPT中关于Household 变换示例中的 H_1, H_2, H_3 ,并验证示例结果。