## UPPSALA UNIVERSITET Matematiska institutionen Sebastian Pöder

Prov i matematik IT2, KandMa1, Fristående Linjär algebra och geometri I 2017–10–24

Skrivtid: 8.00 - 13.00. Tillåtna hjälpmedel: Skrivdon. Lösningarna skall vara försedda med motiveringar. Varje uppgift ger högst 5 poäng. För betygen 3, 4, 5 krävs minst 18, 25 respektive 32 poäng.

1. (Ej för den med godkänd dugga.) Utför multiplikationen

$$\begin{pmatrix} x & 3 \\ y & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ z & w \end{pmatrix}$$

och finn alla x, y, z, w så att produkten blir  $\begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$ .

**2.** Avgör för vilka reella x som  $A = \begin{pmatrix} x & 2 & x \\ 2 & x & 2 \\ x & 2 & 2x^2 \end{pmatrix}$  är inverterbar.

3. Låt  $f \colon \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  vara ortogonal projektion på linjen  $L \colon -x + 3y = 0$  genom origo.

- (a) Finn f:s matris.
- (b) Finn den punkt på L som är närmast  $P = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ .
- (c) Finn avståndet mellan P och L.

4. Låt

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} -1\\1\\2\\3 \end{pmatrix}, \ \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0\\-2\\1\\-2 \end{pmatrix}, \ \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 1\\3\\-5\\1 \end{pmatrix}, \ \vec{v}_4 = \begin{pmatrix} 2\\7\\1\\3 \end{pmatrix}$$

vara vektorer i  $\mathbb{R}^4$ .

(a) Avgör vilka  $\vec{v}_i$  som är ortogonala mot linjen

$$L \colon \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$$

genom origo.

(b) Avgör om  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$  utgör en bas i  $\mathbb{R}^4$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} X \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ -8 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

- **6.** Bestäm arean av triangeln med hörn i punkterna A = (-2, -2, -2), B = (-1, 0, 1) och C = (0, 2, 1), samt bestäm volymen av parallellepipeden med kanter  $\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}$  och  $\overrightarrow{OC}$ .
- 7. Låt E vara ett plan ortogonalt mot vektorn  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ b \end{pmatrix}$  och F planet med ekvation 2x y + 4z = 0. Bestäm för vilka reella a och b som planen E och F skär i en linje, och finn för dessa värden på a och b en riktningsvektor till skärningslinjen.
- 8. Den linjära operatorn f på  $\mathbb{R}^3$  ges som rotation med 90° kring  $\vec{a} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , och operatorn s på  $\mathbb{R}^3$  ges av spegling i planet  $E \colon x + y + z = 0$  genom origo. Visa att sammansättningen  $f \circ s$  är lika med sammansättningen  $s \circ f$ .

## Lycka till!

## Lösningar till tentamen i Linjär algebra och geometri I 2017–10–24

Lösning till problem 1. Vi har

$$\begin{pmatrix} x & 3 \\ y & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ z & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+3z & 2x+3w \\ y+4z & 2y+4w \end{pmatrix},$$
 och 
$$\begin{pmatrix} x+3z & 2x+3w \\ y+4z & 2y+4w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \text{ precis då}$$
 
$$\begin{cases} x & + & 3z & = & 4 \\ & y & + & 4z & = & 5 \\ 2x & & + & 3w & = & 5 \\ & & & + & 4w & = & 6 \end{cases}$$

Gausseliminering ger

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 3 & 0 & | & 4 \\
0 & 1 & 4 & 0 & | & 5 \\
2 & 0 & 0 & 3 & | & 5 \\
0 & 2 & 0 & 4 & | & 6
\end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix}
1 & 0 & 3 & 0 & | & 4 \\
0 & 1 & 4 & 0 & | & 5 \\
0 & 0 & -8 & 4 & | & -4
\end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix}
1 & 0 & 3 & 0 & | & 4 \\
0 & 1 & 4 & 0 & | & 5 \\
0 & 0 & -8 & 4 & | & -4
\end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix}
1 & 0 & 3 & 0 & | & 4 \\
0 & 1 & 4 & 0 & | & 5 \\
0 & 0 & -8 & 4 & | & -4
\end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & \frac{3}{2} & | & \frac{5}{2} \\
0 & 1 & 0 & 2 & | & 3 \\
0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & | & \frac{1}{2} \\
0 & 0 & 0 & 0 & | & 0
\end{pmatrix}.$$

Sätt  $w=t,\,t\in\mathbb{R},$  ger lösningarna  $(x,y,z,w)=(\frac{5}{2}-\frac{3}{2}t,3-2t,\frac{1}{2}+\frac{1}{2}t,t),\,t\in\mathbb{R}.$ 

Lösning till problem 2. A är inverterbar  $\iff$  det  $A \neq 0$ . Vi beräknar:

$$\det A = \begin{vmatrix} x & 2 & x \\ 2 & x & 2 \\ x & 2 & 2x^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & 2 & x \\ 2 & x & 2 \\ 0 & 0 & 2x^2 - x \end{vmatrix} = (2x^2 - x) \begin{vmatrix} x & 2 \\ 2 & x \end{vmatrix}$$
$$= (2x^2 - x)(x^2 - 4) = 2x(x - \frac{1}{2})(x + 2)(x - 2),$$

så A är inverterbar för alla  $x \in \mathbb{R} \setminus \{0, \frac{1}{2}, -2, 2\}.$ 

**Lösning till problem 3.** (a) Vi ser att  $\vec{n} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}$  är en normal till L, alternativt att  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  är en riktningsvektor till L, så

$$f(\vec{u}) = \vec{u} - \operatorname{proj}_{\vec{u}} \vec{u} = \vec{u} - \frac{-u_1 + 3u_2}{10} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ eller } f(\vec{u}) = \operatorname{proj}_{\vec{v}} \vec{u} = \frac{3u_1 + u_2}{10} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

I vilket fall är

$$f(\vec{e}_1) = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 9\\3 \end{pmatrix}, \quad f(\vec{e}_2) = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 3\\1 \end{pmatrix}$$

 ${så}$ 

$$[f] = (f(\vec{e}_1) \ f(\vec{e}_2)) = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 9 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

(b) Den sökta punken N är precis ortogonal projektion av P på L, dvs

$$N = f \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 9 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 30 \\ 10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

(c) Avståndet ges av 
$$\|\overrightarrow{NP}\| = \|\begin{pmatrix} 2-3\\4-1 \end{pmatrix}\| = \|\begin{pmatrix} -1\\3 \end{pmatrix}\| = \sqrt{10}$$
.

**Lösning till problem 4.** (a) Linjen L har riktningsvektor  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , och

$$\vec{u} \cdot \vec{v}_1 = -2 - 1 + 3 = 0$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v}_2 = 2 - 2 = 0$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v}_3 = 2 - 3 + 1 = 0$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v}_4 = 4 - 7 + 3 = 0$$

så varje  $\vec{v}_i$  är ortogonal mot L.

(b)

Varje  $\vec{v}_i$  är ortogonal mot  $\vec{u}$ 

 $\Rightarrow$ Varje linjärkombination av  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$  är ortogonal mot  $\vec{u}$ 

 $\Rightarrow \! \vec{u}$ kan inteligga i spannet av  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$ 

 $\Rightarrow$ Spannet av  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$  är inte hela  $\mathbb{R}^4$ 

 $\Rightarrow \vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$  utgör ej en bas för  $\mathbb{R}^4$ .

Alternativt kan vi observera att antalet vektorer är rätt (fyra vektorer i  $\mathbb{R}^4$ ) men vi beräknar det  $(\vec{v}_1 \quad \vec{v}_2 \quad \vec{v}_3 \quad \vec{v}_4) = 0$ , så de kan inte vara en bas för  $\mathbb{R}^4$ .

Lösning till problem 5. Låt

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \ B = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \ C = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ -8 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Då är

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 2 - 3 + 1 - 2 = -2 \neq 0, \quad \det B = 6 - 4 = 2 \neq 0,$$

så A och B är inverterbara. Vi kan alltså skriva om ekvationen som

$$AXB = C \iff XB = A^{-1}C \iff X = A^{-1}CB^{-1}.$$

På valfritt sätt beräknas

$$A^{-1} = \frac{-1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -2 \\ 2 & 0 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad B^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 6 \end{pmatrix}$$

 ${så}$ 

$$X = \frac{-1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -2 \\ 2 & 0 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ -8 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Lösning till problem 6. Triangelns med hörn i A, B, C har halva arean av parallellogrammet med sidor  $\overrightarrow{AB}$  och  $\overrightarrow{AC}$ , som i sin tur har area  $||\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}||$ . Vi beräknar

$$\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 3 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix},$$

så arean av triangeln är

$$\frac{1}{2} \|\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}\| = \frac{1}{2} \sqrt{36 + 9} = \frac{1}{2} \sqrt{45}.$$

Parallellepipeden med kanter  $\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC}$  har volym

$$\begin{split} \left|\overrightarrow{OA} \cdot \left(\overrightarrow{OB} \times \overrightarrow{OC}\right)\right| &= \left|\begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} \cdot \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right)\right| = \left|\begin{vmatrix} -2 & -2 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix}\right| = \\ &= \left|\begin{vmatrix} -2 & -2 & -4 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix}\right| = \left|-\begin{pmatrix} -2 & -4 \\ 2 & 1 \end{vmatrix}\right| = \left|-(-2+8)\right| = 6. \end{split}$$

Lösning till problem 7. E och F skär i en linje

 $\iff$  E och F är ej parallella

 $\iff$  deras normaler är ej parallella.

E har normal  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ b \end{pmatrix}$  och vi läser av att  $\vec{n} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}$  är en normal till F. Dessa är parallella

om det finns  $k \in \mathbb{R}$  så att

$$k\vec{n} = \vec{u} \longleftrightarrow \begin{cases} 2k = 1 \\ -k = a \\ 4k = b \end{cases}.$$

Från första raden får vi  $k = \frac{1}{2}$ , dvs planen E och F skär i en linje för alla a, b utom  $\binom{a}{b} = \binom{-\frac{1}{2}}{2}$ En riktningsvektor till skärningslinjen ges av

$$\vec{v} = \vec{u} \times \vec{n} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & a & b \\ 2 & -1 & 4 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 4a + b \\ 2b - 4 \\ -1 - 2a \end{pmatrix}.$$

Notera att  $\vec{v} \neq \vec{0}$  precis då  $\binom{a}{b} \neq \binom{-\frac{1}{2}}{2}$ .

Alternativ: Planen E, F skär i en linje  $\iff$  deras normaler är ej parallella  $\iff$  vektorprodukten av deras normaler är nollskild. Med  $\vec{v} = \vec{u} \times \vec{n}$  som ovan fås samma slutsats.

Lösning till problem 8. Notera att  $\vec{a}$  är en normal till planet E, så linjen L:

som är rotationsaxel, är ortogonal till E. Varje vektor  $\vec{u} \in \mathbb{R}^3$  kan skrivas som

$$\vec{u} = \vec{u}_L + \vec{u}_E,$$

där  $\vec{u}_L \in L$  och  $\vec{u}_E \in E$ .  $(\vec{u}_L \text{ fås som proj}_{\vec{u}} \vec{u}, \vec{u}_E = \vec{u} - \vec{u}_L)$ Notera att

$$f(\vec{u}) = f(\vec{u}_L + \vec{u}_E) = f(\vec{u}_L) + f(\vec{u}_E) = \vec{u}_L + f(\vec{u}_E)$$

och

$$s(\vec{u}) = s(\vec{u}_L + \vec{u}_E) = s(\vec{u}_L) + s(\vec{u}_E) = s(\vec{u}_L) + \vec{u}_E$$

eftersom dessa är en rotation kring L respektive spegling i E. Den viktiga biten är att

$$f(\vec{u}_E) \in E$$
 eftersom  $L \perp E$ , och  $s(\vec{u}_L) \in L$  eftersom  $L \perp E$ .

Alltså är

$$f \circ s(\vec{u}) = f(s(\vec{u}_L) + \vec{u}_E) = s(\vec{u}_L) + f(\vec{u}_E)$$
 och  $s \circ f(\vec{u}) = s(\vec{u}_L + f(\vec{u}_E)) = s(\vec{u}_L) + f(\vec{u}_E)$ 

för varje vektor  $\vec{u} \in \mathbb{R}^3$ , så  $f \circ s = s \circ f$ . Alternativ: beräkna avbildningarnas matriser

$$[s] = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2 \\ -2 & 1 & -2 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix}, \quad [f] = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 - \sqrt{3} & 1 + \sqrt{3} \\ 1 + \sqrt{3} & 1 & 1 - \sqrt{3} \\ 1 - \sqrt{3} & 1 + \sqrt{3} & 1 \end{pmatrix}$$

och kontrollera att [s][f] = [f][s]. Eller beräkna att båda avbildningarna  $f \circ s$  och  $s \circ f$  ges av uttrycket

$$f \circ s(\vec{u}) = s \circ f(\vec{u}) = \vec{a} \times \vec{u} - (\vec{a} \cdot \vec{u})\vec{a}.$$