Tri rapide

Le programme C de la procédure 'partitionner'

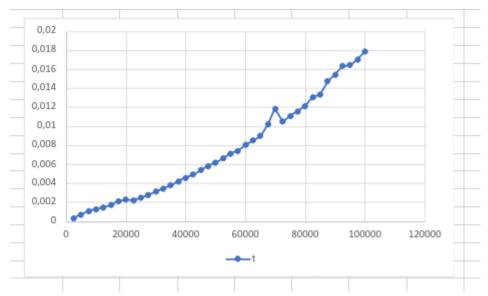
```
int partitionner(int* T, int d, int f){
 int x;
 int eltPivot = d;
 int i = d+1;
 int j = f;
 while (i \le j) {
   while (i <= f && T[i] <= T[eltPivot]) {
   while (j \ge d \&\& T[j] > T[eltPivot]) {
   if (i \le j) {
     x = T[j];
     T[j] = T[i];
     T[i] = x;
      i++;
 x = T[j];
 T[j] = T[eltPivot];
 T[eltPivot] = x;
  return j;
```

Le programme C de la procédure 'triRapide'

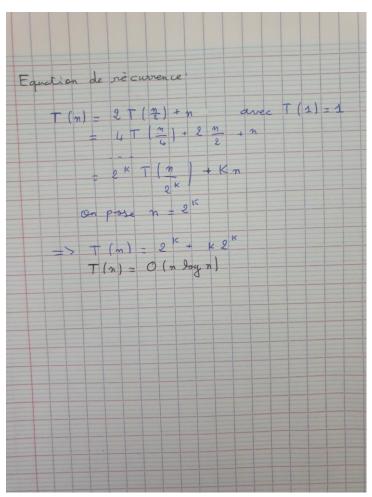
```
void triRapide(int T[], int p, int r)
{
   int q;
   if (p < r) {
        q = partitionner(T, p, r);
        triRapide(T, p, q-1);
        triRapide(T, q+1, r);
   }
}</pre>
```

Le temps d'exécution dans le cas moyen

	+4	42		t4	t5	
n	t1	t2	t3			
2500	0,00033	0,000314		0,00031		0,000319
5000	0,000634	0,000626	0,000633	0,000739	0,000732	0,000673
7500	0,001025	0,001192	0,001181	0,000967	0,000908	0,001055
10000	0,001245	0,001251	0,001234	0,001283	0,001202	0,001243
12500	0,001544	0,001494	0,001443		0,001403	
15000	0,001695	0,001766		0,001617	0,001645	0,001684
17500	0,001893	0,00235	0,00232	0,001987	0,001917	0,002093
20000	0,002151	0,002178	0,002513	0,002476	0,002032	0,00227
22500	0,002338	0,002212	0,002219	0,002118	0,002206	0,002219
25000	0,002443	0,002417	0,0024	0,002406	0,002435	0,00242
27500	0,002806	0,002752	0,002706	0,002699	0,002787	0,00275
30000	0,003147	0,003093	0,003053	0,003158	0,003101	0,00311
32500	0,00351	0,003374	0,003338	0,003519	0,003487	0,003446
35000	0,003714	0,003688	0,00386	0,003829	0,00373	0,003764
37500	0,004127	0,004283	0,004287	0,004142	0,004141	0,004196
40000	0,004629	0,004522	0,004468	0,00462	0,004553	0,004558
42500	0,004819	0,005025	0,00487	0,004826	0,004881	0,004884
45000	0,005396	0,005252	0,005449	0,005292	0,005423	0,005362
47500	0,005855	0,00568	0,005881	0,005842	0,005677	0,005787
50000	0,006301	0,006093	0,006139	0,006202	0,006098	0,006167
52500	0,006707	0,006497	0,006681	0,006527	0,006583	0,006599
55000	0,00741	0,007043	0,007062	0,00701	0,007064	0,007118
57500	0,007355	0,007444	0,007361	0,00746	0,007363	0,007397
60000	0,00799	0,008109	0,007959	0,008081	0,007936	0,008015
62500	0,008548	0,008366	0,008603	0,008317	0,008477	0,008462
65000	0,008961	0,008983	0,008978	0,008899	0,009009	0,008966
67500	0,009381	0,009437	0,009532	0,009419	0,013068	0,010167
70000	0,014629	0,014345	0,010335	0,009922	0,009893	0,011825
72500	0,010486	0,010404	0,010411	0,010509	0,010415	0,010445
75000	0,010971	0,011154	0,011144	0,01097	0,011042	0,011056
77500	0,011615	0,011644	0,011465	0,011481	0,011613	0,011564
80000	0,012175	0,012143	0,01204	0,012105	0,012203	0,012133
82500	0,012792	0,013061	0,013992	0,012699	0,012738	0,013056
85000	0,013347	0,013315	0,013296	0,013262	0,013253	0,013295
87500	0,014921	0,014907	0,014701	0,014518	0,014371	0,014684
90000	0,015276	0,015583			0,01557	
92500	0,016312	0,016277	0,016318	0,016268	0,016269	0,016289
95000	0,017428	0,016015	0,016182		0,016196	
97500	0,016829	0,017238	0,017013	0,017173	0,01691	0,017033
100000	0,017713	0,017864	0,017519		•	0,017833



Equation de récurrence



Conclusion

Le tri rapide est un algorithme de tri par comparaison, il utilise le principe de diviser pour régner, on sélectionne un élément du tableau qu'on appelle le pivot, et on reconstruit le tableau en deux sous tableaux de façon qu'un des tableaux contient tous les éléments inferieurs au pivot et l'autre contient tous les éléments supérieurs au pivot, on répète ce processus jusqu'à ce que tous les éléments du tableau soient triées.

La complexité temporelle dans le cas moyen est de O(nlogn).

La complexité temporelle dans le pire cas est de $O(n^2)$, Cela arrive lorsque les éléments du tableau sont triés (ou triés dans le sens inverse) et qu'on choisit le premier ou le dernier élément comme pivot

Tri par tas

Le programme C de la procédure 'creer_tas'

```
void creer_tas(int T[], int n, int i)
{
    int p = i;
    int gauche = 2 * i + 1; // fils gauche
    int droite = 2 * i + 2; // fils droit
    int x;

    if (gauche < n && T[gauche] < T[p])
    {
        | p = gauche;
    }

    if (droite < n && T[droite] < T[p])
    {
        | p = droite;
    }

    if (p != i) {
        | x = T[i];
        T[i] = T[p];
        T[p] = x;
        creer_tas(T, n, p);
    }
}</pre>
```

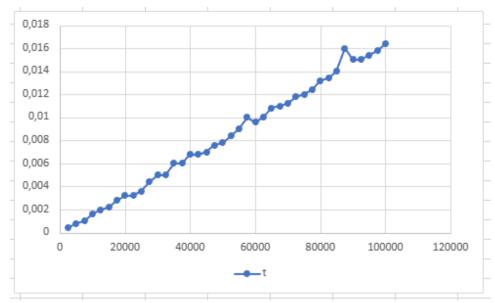
Le programme C de la procédure 'tri_tas'

Le programme C de la procédure 'supprimer_min'

```
void supprimer_min(int T[],int a)
{
    int x;
    x = T[a];
    T[a] = T[0];
    T[0] = x;
}
```

Le temps d'exécution dans le cas moyen

n	t1	t2	t3	t4	t5	
2500	0	0,001	0	0,001	0	0,000
5000	0,001	0,001	0	0,001	0,001	0,000
7500	0,001	0,001	0,001	0,001	0,001	0,00
10000	0,002	0,002	0,001	0,002	0,001	0,001
12500	0,002	0,002	0,002	0,002	0,002	0,00
15000	0,002	0,003	0,002	0,002	0,002	0,002
17500	0,002	0,003	0,003	0,003	0,003	0,002
20000	0,004	0,003	0,003	0,003	0,003	0,003
22500	0,003	0,004	0,003	0,003	0,003	0,003
25000	0,004	0,003	0,003	0,004	0,004	0,003
27500	0,004	0,005	0,004	0,004	0,005	0,004
30000	0,005	0,005	0,005	0,005	0,005	0,00
32500	0,005	0,005	0,005	0,005	0,005	0,00
35000	0,006	0,006	0,006	0,006	0,006	0,00
37500	0,006	0,006	0,006	0,006	0,006	0,00
40000	0,007	0,007	0,007	0,007	0,006	0,006
42500	0,007	0,007	0,006	0,007	0,007	0,006
45000	0,007	0,007	0,007	0,007	0,007	0,00
47500	0,008	0,007	0,007	0,008	0,008	0,007
50000	0,008	0,008	0,008	0,008	0,007	0,007
52500	0,008	0,008	0,009	0,009	0,008	0,008
55000	0,009	0,009	0,009	0,009	0,009	0,00
57500	0,01	0,01	0,01	0,01	0,01	0,0
60000	0,01	0,009	0,01	0,009	0,01	0,009
62500	0,01	0,01	0,01	0,01	0,01	0,0
65000	0,011	0,011	0,011	0,01	0,011	0,010
67500	0,011	0,011	0,011	0,011	0,011	0,01
70000	0,011	0,011	0,012	0,011	0,011	0,011
72500	0,012	0,011	0,012	0,012	0,012	0,011
75000	0,012	0,012	0,012	0,012	0,012	0,01
77500	0,013	0,012	0,012	0,012	0,013	0,012
80000	0,013	0,013	0,013	0,013	0,014	0,013
82500	0,013	0,013	0,014	0,014	0,013	0,013
85000	0,014	0,014	0,014	0,014	0,014	0,01
87500	0,016	0,016	0,015	0,017	0,016	0,01
90000	0,015	0,015	0,015	0,015	0,015	0,01
92500	0,015	0,015	0,015	0,015	0,015	0,01
95000	0,016	0,015	0,015	0,015	0,016	0,015
97500	0,016	0,015	0,016	0,016	0,016	0,015
100000	0,016	0,017	0,016	0,016	0,017	0,016



Conclusion

Le tri par tas est un algorithme de tri par comparaisons non stable, son principe est de transformer le tableau en un tas qui est une structure de données de type arbre ou la valeur d'un parent est toujours inferieur aux valeurs de ses fils et ou la racine a la plus petite valeur (dans le cas d'un min heap).

On supprime ensuite la racine du tableau (on permute la racine avec le dernier élément du tableau) et on crée le tas à nouveau (sans prendre en considération le dernier élément supprimé du tas), on répète ce processus jusqu'à ce que tous les éléments du tableau soient triées.

La complexité temporelle dans le cas moyen est de O(nlogn).

Cet algorithme a l'avantage d'avoir une complexité temporelle de O(nlogn) dans les pires des cas.