SLOVENSKÁ TECHNICKÁ UNIVERZITA V BRATISLAVE FAKULTA ELEKTROTECHNIKY A INFORMATIKY

SKUPINOVÉ ZADANIE K PREDMETU VNORENÉ RIADIACE SYSTÉMY

Ústav: Robotika a kybernetika

Dňa: Bratislava 3.11.2016

Vypracovali: Peter Kmet', Miroslav Kohút, Viktor Dluhoš, Jaromir Stanko

Téma č. 29 Parkovací senzor s displejom a zvukom

Ciele:

Pomocou hardvérového vybavenia a mikroprocesora navrhnutie autonómny parkovací asistent pre automobily. Parkovací asistent bude zložený z aspoň 2 (najlepšie 4) snímačov vzdialenosti, displejom na reálne zobrazenie vzdialenosti od prekážky a reproduktorom

Hardvérové vybavenie:

Riadiaci mikroprocesor:

-Vývojová doska STM 152RE

Senzory vzdialenosti(2-4 ks):

-Ultrazvukové snímače alebo infračervené snímače

Elektronické súčiastky:

- -Rezistory, potenciometre, Bread board
- -Napäťový menič 12/5V DC/DC (v prípade napájania z autobatérie)
- -Batérie a konektor na batérie (v prípade nezávislého autonómneho napájania)

Displej:

-LCD z NOKIE 3310 - jednoduchý displej s rozmermi 48x48 pixelov,

Reproduktor:

-Jednoduchý piezoelektrický bzučiak (nepotrebuje nezávislé napájanie)

Softvérové vybavenie: Bude navrhnuté vo vývojovom softvéry Attolic v jazyku C.

- -Inicializácia snímačov vzdialenosti, odoslanie echo signálu, spustenie časovačov
- -Detekcia odrazeného signálu, vyhodnotenie doby medzi odoslaním a prijatím signálu, výpočet reálnej vzdialenosti objektu
- -Inicializácia a ovládanie LCD displeja, zobrazenie aktuálnej vzdialenosti prekážky

Linky na podobné projekty:

https://www.ee.iitb.ac.in/uma/~wel/wel45/public_html/edl09s/edl09s_b05.pdf

Téma č. 19 Riadenie zavlažovania

Opis: Pomocou hardvérového vybavenia pre automatické meranie vlhkosti pôdy, teploty vzduchu autonómne alebo manuálne ovladať dávkovanie vody ku rastinám.

Hardvérové vybavenie:

- Konrtoler Nucleo-F401RE (pre autonómne riadenie spínania zalievania rastlín)
- Senzor vlhkosti (pre meranie vlhkosti v pôde)
- Senzor teploty PT100 (pre dodatočné meranie teploty vzduchu)
- Integrovaný obvod pre riadenie motora (L293x Quadruple Half-H Drivers)
- 12V pumpa na vodu spolu s adaptérom/zdrojom
- Príslušenstvo k rozvodu vody (hadičky,redukcia, nádoby)
- Elektronické sučiastky (breadboard, rezistory, vypinače)
- Real time modul (pre správne riadenie zavlažovanie v reálnom čase)

Softvérové vybavenie a princíp činnosti

- Riadenie pumpy (zapnutie, vypnutie, rýchlosť) pomocou kontroleru a IC
- Meranie analógových hodnôt zo senzorov teploty a vlhkosti a ich záznam
- Namerané hodnoty ukladať spolu s reálnym časom kedy boli namerané
- Funkcia automatického a manuálneho režimu (ovládanie pomocou tlačidiel)

- Zavlažovanie v ranných a večerných hodinách
- Zavlažovanie v akútnych prípadoch (veľký nárasť teploty alebo veľký pokles vlhkosti)

Linky na podobné projekty: https://www.mysensors.org/build/irrigation

Téma č. 26 Vyhrievaná podložka s riadením teploty

Opis: Pomocou hardvérového vybavenia prediktívne regulovať teplotu vyhrievanej podložky.

Hardvérové vybavenie:

- Konrtoler Nucleo-F401RE (pre prediktívne riadenie regulovanie teploty podložky)
- 2ks Senzorov teploty PT100 (pre snímanie teploty podložky a vzduchu)
- Integrovaný obvod pre spínanie silovej časti obvodu (tranzistor)
- Elektronické sučiastky (breadboard, rezistory, vypínače)
- Vyhrievana podložka s odporovým drôtom a vlastným napájaním/zdrojom
- Real time modul (pre prediktívne riadenie teploty v reálnom čase)

Softvérové vybavenie a princíp činnosti

- Meranie dvoch analógových hodnôt teplôty
- Spínanie silovej časti obvodu pomocou kontroleru
- Zmena teploty pomocou tlačidiel
- Algoritmus vyhodnocuje zmeny teploty na podložke a vo vzduchu
- Prediktívne riadenie teploty podložky (ak sa prudko zmení teplota vzduchu dopredne sa upraví výkon odporového drôtu)
- Na základe reálneho času úprava teploty (v nočných hodinách menšia teplota ak cez deň)

Linky na podobné projekty:

 $\underline{https://astronomersanonymous.wordpress.com/2016/04/02/controlling-heating-pads-with-arduino-uno/}$

Zadanie č. 1. - RC kvadrokoptéra

I. HW a SW prostriedky:

vývojové prostredie Atollic, 1x rám kvadrokoptéry, 4x BLDC motor, 4x ESC, 4x vrtuľa, NUCLEO 64 - L152RE (alebo podobné), RC vysielačka + prijímač, Li-Pol batéria, napájacia doska,

3-osový gyroskop a akcelerometer.

II. Anotácia:

Cieľom projektu je realizácia multikoptéry s riadiacou jednotkou. Riadiaca jednotka bude postavená na 32-bitovom ARM procesore STM32L152RE. Jej úlohou je ovládanie motorov, spracovávanie riadiacich signálov z prijímača, spracovanie dát zo senzorov a stabilizácia letu na základe údajov zo senzorov pomocou PI, PID regulátora.

Linky na podobné projekty:

https://www.mysensors.org/build/irrigation http://cleanflight.com/