

1. ¿Cuál es la incertidumbre absoluta de la función $f = x/y$ en el caso de una sola medición, si tanto x como y tiene incertidumbres absolutas Δx y Δy ?

Sol:

Por la regla de derivación para la propagación de incertidumbres

$$\begin{aligned}\Delta f &= \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right) \Delta x + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right) \Delta y \\ &= \frac{\Delta x}{y} - \frac{x \Delta y}{y^2} \\ &= \frac{y^2 \Delta x - yx \Delta y}{y^3} = \frac{y \Delta x - x \Delta y}{y^2}\end{aligned}$$

o una estimación más realista con la adición de cuadraturas es

$$\begin{aligned}\Delta f &= \sqrt{\left[\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right) \Delta x\right]^2 + \left[\left(\frac{\partial f}{\partial y}\right) \Delta y\right]^2} \\ &= \sqrt{\left[\frac{\Delta x}{y}\right]^2 + \left[-\frac{x \Delta y}{y^2}\right]^2} = \frac{\sqrt{y^2 \Delta x^2 + x^2 \Delta y^2}}{y^2}\end{aligned}$$

2. Se miden la altura H y diámetro D de un cilindro una sola vez, con incertidumbres absolutas ΔH y ΔD respectivamente. ¿Cuál es la incertidumbre absoluta del área S de toda la superficie del cilindro?

Sol:

Recordando que el área superficial de un cilindro de diámetro D y altura H es

$$A = \pi D H + \frac{\pi D^2}{2}$$

entonces por la regla de derivación para la propagación de incertidumbres

$$\begin{aligned}\Delta A &= \left(\frac{\partial A}{\partial D}\right) \Delta D + \left(\frac{\partial A}{\partial H}\right) \Delta H \\ &= (\pi H + \pi D) \Delta D + (\pi H) \Delta H\end{aligned}$$

o también

$$\begin{aligned}\Delta A &= \sqrt{\left[\left(\frac{\partial A}{\partial D}\right) \Delta D\right]^2 + \left[\left(\frac{\partial A}{\partial H}\right) \Delta H\right]^2} \\ &= \sqrt{[(\pi H + \pi D) \Delta D]^2 + [\pi H \Delta H]^2}\end{aligned}$$

3. La relación entre dos resistencias en paralelo es:

$$\frac{1}{R_{eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$$

Donde R_{eq} es la resistencia equivalente del par. Si queremos encontrar una cierta resistencia equivalente de valor fijo variando las resistencias R_1 y R_2 (son variables). ¿Cómo se linealiza esta ecuación?

Sol:

Reordenando la ecuación

$$\frac{1}{R_1} = (-1)\frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_{eq}}$$

entonces así tendríamos esta ecuación linealizada de la forma $y = mx + b$ donde $y = \frac{1}{R_1}$, $m = -1$, $x = \frac{1}{R_2}$ y $b = \frac{1}{R_{eq}}$.

4. Utilizando un péndulo se puede calcular el valor de la constante gravitacional g , simplemente midiendo la longitud del péndulo (L) y su periodo de oscilación (T).

$$g = 4\pi^2 \frac{L}{T^2}$$

Asumiendo que L y T son mediciones experimentales con incertidumbres absolutas ΔL y ΔT , calcular la incertidumbre nominal de la gravedad ($\sigma_{nom,g}$)

Sol:

De nuevo por la regla de derivación para la propagación de incertidumbres

$$\begin{aligned}\Delta g &= \left(\frac{\partial g}{\partial L}\right) \Delta L + \left(\frac{\partial g}{\partial T}\right) \Delta T \\ &= \frac{4\pi^2 \Delta L}{T^2} - \frac{8\pi^2 L \Delta T}{T^3} \\ &= \frac{4\pi^2 T^3 \Delta L - 8\pi^2 L T^2 \Delta T}{T^5} = \frac{4\pi^2 T \Delta L - 8\pi^2 L \Delta T}{T^3}\end{aligned}$$

o también

$$\begin{aligned}\Delta g &= \sqrt{\left[\left(\frac{\partial g}{\partial L}\right) \Delta L\right]^2 + \left[\left(\frac{\partial g}{\partial T}\right) \Delta T\right]^2} \\ &= \sqrt{\left[\frac{4\pi^2 \Delta L}{T^2}\right]^2 + \left[-\frac{8\pi^2 L \Delta T}{T^3}\right]^2}\end{aligned}$$

-
5. Del problema anterior, linealizar la ecuación y encontrar, a partir del valor de la pendiente (m) de la línea, el valor de la constante de gravedad g .

Sol:

$$L = \frac{g}{4\pi^2}T^2$$

que queda de la forma $y = mx + b$ con $y = L$, $m = \frac{g}{4\pi^2}$, $x = T^2$ y $b = 0$, por lo tanto $g = 4\pi^2m$ y con incertidumbre $\Delta g = 4\pi^2\Delta m$