- 1. Sea (V,<,>) e.v.p.i finito dimensional. Dado  $T\in\mathcal{L}(V)$  normal, demostrar que T es autoadjunto  $\leftrightarrow TT^*=T^*T$  i.e. T es normal
  - $\rightarrow)$  por hipótesis  $TT=TT^*$ y también  $TT=T^*T,$  por lo que  $TT^*=T^*T$  i.e. por definición T es normal
  - ←) Supongamos que  $T^2 = T$  y  $TT^* = T^*T$ , entonces

$$(T - T^*T)^*(T - T^*T) = (T^* - T^{**}T^*)(T - T^*T)$$

$$(T^* - TT^*)(T - T^*T) = T^*T - T^*T^*T - TT^*T + TT^*T^*T$$

$$T^*T - T^{*2}T - TT^*T + TT^{*2}T$$

y por hipótesis  $T^{2*} = T^* \rightarrow T^{*2} = T^*$ 

$$T^*T - T^{*2}T - TT^*T + TT^{*2}T = T^*T - T^*T - TT^*T + TT^*T = 0$$

por lo tanto  $T-T^*T=0$  o bien,  $T=T^*T$  y también  $T^*=T^{**}T^*=TT^*=T^*T$ 

$$T = T^*$$

- 2. Sea (V,<,>) e.v.p.i finito dimensional. Dado  $T\in\mathcal{L}(V)$  normal. Probar que:
  - $a) \operatorname{Ker}(T) = \operatorname{Ker}(T^*)$ 
    - $\subseteq$ ) Sea  $v \in \text{Ker}(T)$ , entonces  $T(v) = 0_V$ , que en su representación matricial

$$Tv = 0_V$$

$$T^*Tv = T^*0_V = 0_V$$

y como T es normal, entonces por definición  $TT^* = T^*T$ 

$$TT^*v = 0_V$$

$$(T^{-1}T)T^*v = T^{-1}0_V = 0_V$$

$$IT^*v = T^*v = 0_V$$

$$T^*(v) = 0_V$$

entonces

$$v \in \operatorname{Ker}(T^*) : \operatorname{Ker}(T) \subset \operatorname{Ker}(T^*)$$

 $\supseteq$ ) Sea  $v \in \text{Ker}(T^*)$ , entonces  $T^*(v) = 0_V$ , que en su representación matricial

$$T^*v = 0_V$$

$$TT^*v = T0_V = 0_V$$

y como T es normal

$$T^*Tv = 0_V$$

$$((T^*)^{-1}T^*)T^v = (T^*)^{-1}0_V = 0_V$$

$$ITv = Tv = 0_V$$

$$T(v) = 0_V$$

entonces

$$v \in \operatorname{Ker}(T) :: \operatorname{Ker}(T^*) \subset \operatorname{Ker}(T)$$

y así,  $Ker(T) = Ker(T^*)$ 

b)  $R(T) = R(T^*)$ 

Por el teorema 2.5 y como  $T:V\to V,\,T^*:V\to V,$ 

$$N(T) + R(T) = \dim(V) = N(T^*) + R(T^*)$$

pero por el inciso anterior

$$\operatorname{Ker}(T) = \operatorname{Ker}(T^*) \to N(T) = N(T^*)$$

$$\therefore R(T) = R(T^*)$$