Требования к программам

- 1. Программа должна получать все параметры в качестве аргументов командной строки. Аргументы командной строки:
 - 1) n число строк и столбцов $n \times n$ матрицы A,
 - 2) р количество выводимых значений в матрице и векторах,
 - 3) k задает номер формулы для инициализации матрицы A, должен быть равен 0 при вводе матрицы A из файла,
 - 4) filename имя файла, откуда надо прочитать матрицу A. Этот аргумент **отсутствует**, если k! = 0,

Например, запуск

означает, что матрицу A 4×4 надо прочитать из файла a.txt, и выводить не более 4-х строк и столбцов матрицы; а запуск

означает, что матрицу A 2000 \times 2000 надо инициализировать по формуле номер 1 и выводить не более 6-ти строк и столбцов матрицы.

2. В задачах, где требуется правая часть b, он строится после инициализации матрицы $A = (a_{i,j})_{i,j=1,...,n}$ по формуле:

$$b = (b_i)_{i=1,\dots,n}, \quad b_i = \sum_{k=0}^{(n-1)/2} a_{i,2k+1}$$

Инициализация должна быть оформлена в виде подпрограммы, вызываемой из функции main.

- 3. Ввод матрицы должен быть оформлен в виде подпрограммы, находящейся в отдельном файле.
- 4. Ввод матрицы из файла. В указанном файле находится матрица в формате:

$$a_{1,1}$$
 ... $a_{1,n}$
 $a_{2,1}$... $a_{2,n}$
... ... $a_{n,1}$

где n – указанный размер матрицы, $A = (a_{i,j})$ - матрица. Программа должна выводить сообщение об ошибке, если указанный файл не может быть прочитан, содержит меньшее количество данных или данные неверного формата.

1

5. Ввод матрицы и правой части по формуле. Элемент $a_{i,j}$ матрицы A размера $n \times n$ полагается равным

$$a_{i,j} = f(k, n, i, j), \quad i = 1, \dots, n, \quad j = 1, \dots, n,$$

где f(k,n,i,j) - функция, которая возвращает значение (i,j)-го элемента $n \times n$ матрицы по формуле номер k (аргумент командной строки). Функция f(k,n,i,j) должна быть оформлена в виде отдельной подпрограммы.

$$f(k,n,i,j) = \left\{ egin{array}{ll} n - \max\{i,j\} + 1 & \text{при} & k = 1 \ \max\{i,j\} & \text{при} & k = 2 \ |i-j| & \text{при} & k = 3 \ rac{1}{i+j-1} & \text{при} & k = 4 \ \end{array}
ight.$$

- 6. Решение должно быть оформлено в виде функции, находящейся в отдельном файле и получающей в качестве аргументов
 - (a) размерность n матрицы A,
 - (b) матрицу A,
 - (c) правую часть b (если стоит задача решить линейную систему)
 - (d) вектор x, в который будет помещено решение системы, если стоит задача решить линейную систему, или матрицу X, в которую будет помещена обратная матрица, если стоит задача обратить матрицу,
 - (е) дополнительные вектора, если алгоритму требуется дополнительная память.

Получать в этой функции дополнительную информацию извне через глобальные переменные и т.п. запрещается.

- 7. Функция, реализующая задачу, возвращает ненулевое значение, если алгоритм решения неприменим к поданной на вход матрице A.
- 8. Функция, реализующая задачу, не должна выделять или использовать дополнительную память.
- 9. Сложность работы функции, реализующая задачу, не должна превышать $O(n^3)$.
- 10. Суммарный объем оперативной памяти, требуемой программе, не должен превышать:
 - при вычислении решения системы: $n^2 + O(n)$,
 - при вычислении обратной матрицы: $2n^2 + O(n)$.

Для выполнения этого требования после завершения алгоритма решения (нахождения обратной матрицы) вызывается подпрограмма инициализации матрицы (из файла или по формуле) и вычисления вектора b (в задачах решения линейной системы).

11. Программа должна содержать подпрограмму вывода на экран прямоугольной матрицы $m \times n$ матрицы. Эта подпрограмма используется для вывода исходной $n \times n$ матрицы после ее инициализации, а также для вывода на экран результата работы программы. Подпрограмма выводит на экран не более, чем p строк и столбцов $m \times n$ матрицы, где p — параметр этой подпрограммы (аргумент командной строки). Каждая строка матрицы должна печататься на новой строке, каждый элемент матрицы выводится в строке по формату " %10.3e" (один пробел между элементами и экспоненциальный формат %10.3e).

- 12. Результатами работы программы являются 3 элемента:
 - Собственно вектор решения x (в задачах нахождения решения линейной системы) или обратная матрица A^{-1} (в задачах нахождения обратной матрицы).
 - Два вещественных числа r_1 и r_2 , вычисляемых после вызова задачи:
 - В задачах нахождения решения линейной системы

$$r_1 = \|Ax - b\|_1 / \|b\|_1, \quad r_2 = \sum_{i=1}^n |x_i - (i \bmod 2)|, \quad \text{где } \|y\|_1 = \sum_{i=1}^n |y_i|, \ y = (y_i)_{i=1,\dots,n}$$

- В задачах нахождения обратной матрицы

$$r_1 = \begin{cases} \|AA^{-1} - E\|_1, & N \le 4000, \\ 0, & N > 4000 \end{cases}$$
 $r_2 = \begin{cases} \|A^{-1}A - E\|_1, & N \le 4000, \\ 0, & N > 4000 \end{cases}$

где

$$||Y||_1 = \max_{1 \le j \le n} \sum_{i=1}^n |y_{ij}|, \ Y = (y_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$$

Вычисление r_1 и r_2 должно быть оформлено в виде подпрограммы, вызываемой из функции main. Эта подпрограмма не должна выделять или использовать дополнительную память.

- 13. Вывод результата работы функции в функции main должен производиться по формату:
 - Непосредственно вывод вектора решения x или обратной матрицы A^{-1} :
 - в задачах нахождения решения линейной системы вывод вектора решения x производится вызовом подпрограммы печати матрицы (см. пункт 11) размера $1 \times n$ (т.е. в строку и **по указанному там формату**)
 - в задачах нахождения обратной матрицы вывод обратной матрицы A^{-1} производится вызовом подпрограммы печати матрицы (см. пункт 11) размера $n \times n$ (по указанному там формату)
 - Отчет о результате и времени работы:

```
printf (
  "%s : Task = %d Res1 = %e Res2 = %e Elapsed = %.2f K = %d N = %d\n",
  argv[0], task, r1, r2, t, k, n);
где
```

- argv[0] первый аргумент командной строки (имя образа программы),
- task номер задачи,
- $r1 = r_1 вычисленное значение r1 (см. пункт 12),$
- $r2 = r_2$ вычисленное значение r2 (см. пункт 12),
- t время работы функции, реализующей решение этой задачи,
- k, n аргументы командной строки.

Вывод должен производиться в точности в таком формате, чтобы можно было автоматизировать обработку запуска многих тестов.

Задачи

- 1. Метод Гаусса решения линейной системы.
- 2. Метод Гаусса нахождения обратной матрицы.
- 3. LU-разложение для решения линейной системы.
- 4. LU-разложение для нахождения обратной матрицы.
- 5. Метод Холецкого решения линейной системы с симметричной матрицей.
- 6. Метод Холецкого нахождения обратной матрицы для симметричной матрицы.
- 7. Метод Жордана решения линейной системы.
- 8. Метод Жордана нахождения обратной матрицы.
- 9. Метод Гаусса решения линейной системы с выбором главного элемента по столбцу.
- 10. Метод Гаусса решения линейной системы с выбором главного элемента по строке.
- 11. Метод Гаусса решения линейной системы с выбором главного элемента по всей матрице.
- 12. Метод Гаусса нахождения обратной матрицы с выбором главного элемента по столбцу.
- 13. Метод Гаусса нахождения обратной матрицы с выбором главного элемента по строке.
- 14. Метод Гаусса нахождения обратной матрицы с выбором главного элемента по всей матрице.
- 15. Метод Жордана решения линейной системы с выбором главного элемента по столбцу.
- 16. Метод Жордана решения линейной системы с выбором главного элемента по строке.
- 17. Метод Жордана решения линейной системы с выбором главного элемента по всей матрице.
- 18. Метод Жордана нахождения обратной матрицы с выбором главного элемента по столбцу.
- 19. Метод Жордана нахождения обратной матрицы с выбором главного элемента по строке.
- 20. Метод Жордана нахождения обратной матрицы с выбором главного элемента по всей матрице.