# Università di Roma TorVergata Laurea Magistrale in Informatica

Corso: Modelli e Qualità del Software Giulia Pascale, 0316810

scriba.fox@gmail.com

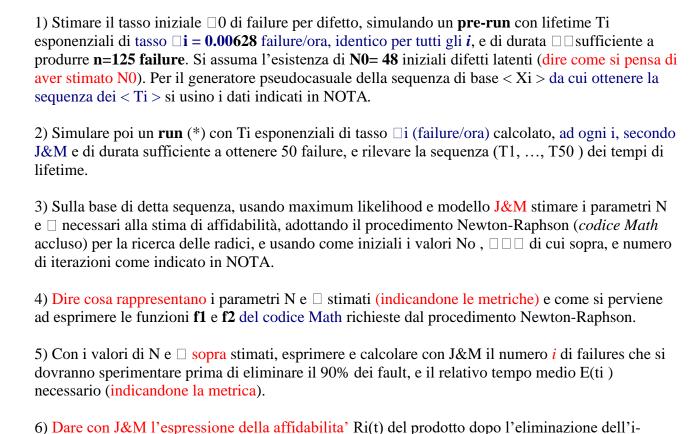
(oppure:

giulia.pascale@students.uniroma2.eu) 9 CFU

Nome della prova: Prit2 MQS

Data della Prova: 05/06/2024

### Domande



ore, e quella che non si verifichi prima di 9 ore.

(\*) La seguenza « Vi > per la simulazione del pur sio il seguito immediate della seguenza del pur

esimo fault e con essa calcolare la probabilità che la successiva failure non si verifichi prima di 3

(\*) La sequenza < Xi > per la simulazione del **run** sia il seguito immediato della sequenza del **pre-run**.

#### **NOTA**

- Dati per la sequenza pseudocasuale < Xi > di base: Generatore moltiplicativo con a = 1.220.703.125 m=2.147.483.648, seme X0 = da assicurare periodo max
- Numero di iterazioni nel NewRaph = fino a convergenza con distanza tra radici successive inferiore a 10-6.

## Risposte

#### Risposta 1

Partiamo col dire come si pensa di aver **stimato il valore N**<sub>0</sub>, cioè il valore di difetti iniziali latenti. Quindi, prima di stimare e simulare i dati richiesti, iniziamo con l'introdurre le metriche del prodotto software, utilizzate per valutare la complessità di un software. Queste metriche si suddividono principalmente in due categorie: le **metriche orientate ai processi (process oriented)**, **che valutano la complessità di progetti dettagliati che vedano il software come un insieme di moduli**, e le **metriche orientate agli oggetti (object oriented)**, **che si focalizzano su progetti dettagliati che vedano il prodotto come un insieme di oggetti.** 

Per quanto riguarda le process oriented si parla di D-structuredness, Depth of nesting e Cyclomatic complexity. Per quanto riguarda le object oriented si parla di PD, CBO, LOCM, WMC, Depth, RFC, OOFI, CDC, NOC. Tutte queste metriche possono essere usate per la *stima statica del numero iniziale* N<sub>0</sub> *di difetti introdotti nel modulo in fase di codifica*. Infatti, minore è la complessità, minore saranno i difetti introdotti N<sub>0</sub>.

Quando si procede alla codifica di due progetti dettagliati, PD1 e PD2, relativi allo stesso modulo, il codice con un valore più basso di  $N_0$  sarà presunto (con una certa attendibilità) come quello che presenterà migliori caratteristiche:

- Struttura più ordinata (migliore d-structuredness d(F))
- Meno nidificazioni (minore depth of nesting a(F))
- Complessità ciclomatica più bassa (minore cyclomatic complexity cc(F))

I modelli statici di affidabilità sono strumenti che, mediante l'analisi regressiva di dati provenienti da progetti già esistenti, permettono di stabilire una relazione tra le misure di complessità del software e il numero iniziale di difetti. Alcuni metodi statici visti sono: Akiyama, Brooks, Halstead, Lipow, Gaffney, Compton-Withrow, Rodriguez-Harrison-Satpathy-Dolado, Sherry-Malviya-Tripathi.

Infine diciamo che per verificare l'attendibilità delle stime, vengono confrontati:

- Il numero reale (y) di difetti presenti nel prodotto (introdotto artificialmente)
- Il numero stimato ( $\hat{y}$ ), indicato precedentemente come  $N_0$ .

Un modo per effettuare questo confronto è basata sul calcolo di Errore relativo medio(RE) e Correlazione(CR).

1.1) Il testing Statico è basato sul **profilo operativo**. Vengono simulate una serie di esecuzioni del modulo ottenendo una o più serie di tempi di inter-failure. Questo avviene in due fasi: *pre-run* e *run*. *Nella fase pre-run c'è la* generazione dei tempi di interfailure.

In particolare la fase di pre-run ha una durata di esecuzione sufficientemente lunga  $\tau$  per generare un numero n (es n=125) di tempi di lifetime  $T_1, T_2, ..., T_{125}$  e si occupa del calcolo di diversi valori come i valori iniziali ( $N_0, \varphi_0$ ) da usare nella fase di run.

Nel caso in esame assumiamo di avere  $N_0 = 48$ . Eseguiamo un pre-run generando n = 125 tempi di lifetime  $T_i$  di tasso  $\lambda_i = 0.000628$  (failure/ora), uguale per tutti gli i.

Vengono quindi generati n tempi di interfailure esponenziali T<sub>i</sub>.

Si calcolano quindi i valori:

- tempo totale  $\tau$  (ore) di prerun (somma di tutti i tempi di lifetime):  $\tau = \sum_{i=0}^{n-1} T_i$
- tasso complessivo di failure (failure/ora)  $\Phi_0 = n / \tau$
- tasso iniziale di failure per difetto (failure/ora)  $\varphi_0 = \Phi_0 / N_0$

Di seguito il codice Java con la stampa dei tempi di interfailure e dei valori calcolati.

In breve, quello che è stato fatto nel codice, è stato costruire la classe PreRun che contenesse gli attributi necessari alla simulazione della fase di prerun, con la generazione dei tempi di interfailure.

Successivamente si hanno due funzioni:

- *prerun():* si occupa di generare i tempi di interfailure utilizzando il generatore random di numeri esponenziali di tasso lambda.
- *calcolophi()*: si occupa di calcolare il valore di  $\varphi_0$ .

Il main della classe si occupa di eseguire il tutto e di stamparlo a schermo, in modo tale da visualizzare i Lifetimes e il valore di  $\varphi_0$ .

```
package Prit2_MQS_Pascale;
import java.util.Arrays;

public class PreRun {

    private static final double lambda_i = 0.00628;
    private static final int N_0 = 48;
    private static final int n_Failure = 125;
    private static final long seme = 57;
    private double totalTime = 0.0;
    GeneratoreCasuale RandomGenerator;

public double[] prerun() {

    int failureCount = 0;
    double[] lifetimes = new double[n_Failure]; //array per T

    RandomGenerator = new GeneratoreCasuale(1/lambda_i, seme);

while (failureCount < n_Failure) {
    double lifetime = RandomGenerator.getNumberExp();

    lifetimes[failureCount] = lifetime;
    totalTime += lifetime;
    failureCount++;</pre>
```

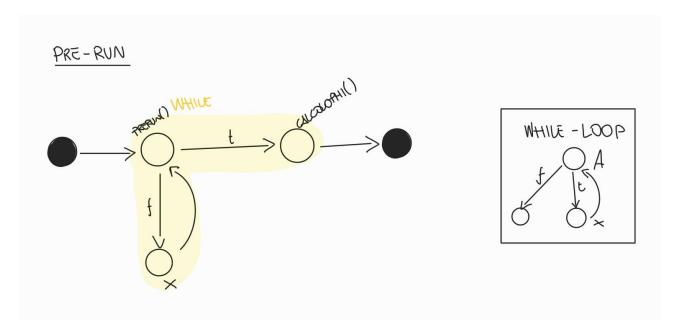
#### Stampa esecuzione:

LifeTimes: [145.60837659245132, 207.78539181167912, 17.774155994904994, 2.43034491928478, 259.150480731169, 75.68389785698268, 81.83190082135859, 102.02289309203056, 266.0407620418409, 81.46044625095024, 73.79639282408536, 72.21829645923661, 70.57258301482779, 271.5967896124748, 168.44200575975862, 55.12596752884689, 121.00889648598296, 40.461143442734176, 10.815522495725766, 237.66288315550474, 288.667304483422, 75.2159439113121, 59.833830927227815, 6.683906442100325, 136.7858390296951, 300.89785950003716, 292.54330522016994, 454.4552186610682, 197.61170857142835, 71.76646582356783, 530.9722094073262, 149.57397974536383, 55.186499608127264, 87.20784371666252, 81.10382330196246, 101.50697522783295, 152.7383230621851, 332.5114523595682, 59.07488359121634, 50.86500500026752, 36.27125340481682, 7.04609758664137, 1.868652398993223, 194.45465606952038, 218.9314601687371, 1.0696773755047562, 92.87161428978943, 51.26520413183731, 24.909320408129208, 202.58950272173854, 121.18084077197054, 8.590549553721589, 215.31528334000095, 123.60674906799169, 148.30891192081708, 363.8521722057841, 377.7843611508584, 269.83666401840276, 394.48327816348944, 269.99856390770043, 12.620389513322428, 27.535747667652828, 100.30677282362839, 7.595172836720967, 74.91464090321725, 1.5878273720716793, 41.53569960996841, 117.60134891112727, 499.5652344553972, 25.454482082827447, 332.7606465290076, 62.18649492482161, 30.057398569255167, 216.2363137172397, 30.07836934939273, 217.56119587001749, 194.95001851821198, 143.97770168617993, 22.843608506481992, 149.21908593305534, 252.34498814591257, 30.72546538256614, 14.708241263312816, 91.93027365107108, 170.51454770197392, 16.205157195133292, 225.06237889048958, 23.31354837005494, 47.813852694077816, 162.58693757309257, 105.40677917642171,

 $229.58809700752042, 124.69721752185589, 508.1069343347759, 217.32166756201215, \\12.432270454425923, 43.290228988012814, 142.78891498034972, 7.064313773144597, \\85.28423395665203, 77.78509170011371, 368.6441086489752, 67.13321019488332, \\147.5532673986047, 192.87596687612015, 10.944791867173427, 24.442290015841625, \\95.17703110903737, 354.3179349209785, 48.03127171417987, 60.221633681864, \\107.76446572718488, 10.18622230915538, 157.27024744979084, 319.71891344329885, \\153.24161231552503, 65.11685409308734, 187.85829549303864, 189.59241722329548, \\30.432524179178987, 262.0900120869107, 276.7574975622344, 117.75249552758603, \\32.90342661942616, 497.66784477622684]$ 

phi\_0: 1.4757679421640926E-4 failures/hour

#### Flowgraph del codice:



#### Risposta 2

Simulare poi un **run** con  $T_i$  esponenziali di tasso  $\lambda_i$  (failure/ora) calcolato, ad ogni i, secondo J&M e di durata sufficiente a ottenere 50 failure, e rilevare la sequenza ( $T_1, ..., T_{50}$ ) dei tempi di lifetime.

Simuliamo un run generando casualmente n = 50 tempi di lifetime esponenziali di tasso  $\lambda_i$  (failure/ora). Si calcola  $\lambda_i$  ad ogni i secondo J&M con

$$\lambda_i = 1/h_i$$
Dove
$$h_i = \phi(N - i + 1)$$

Si ottengono i valori T<sub>1</sub>, ..., T<sub>50</sub> che sarano poi inseriti nelle equazioni maximum likelihood per applicare Newton-Raphson.

Di seguito il codice java.

In breve, quello che è stato fatto nel codice, è stato costruire la classe Run che contenesse gli attributi necessari alla simulazione della fase di run con il modello J&M per generare 50 lifetime.

Tramite un main si va a richiamare il valore di  $\varphi_0$  calcolato nel prerun che viene poi utilizzato nel modello J&M per calcolare  $\lambda_i$  ad ogni iterazione. Di conseguenza saranno generati i lifetime di tasso  $\lambda_i$ .

Saranno poi stampati a schermo i valori dei lifetime generati.

```
package Prit2 MQS Pascale;
import java.util.Arrays;
   private static final int N = 0 = 48;
   private static final int n Failures = 50;
   private static final long seme = 57;
    public static void main(String[] args) {
        PreRun preRun = new PreRun();
        preRun.prerun();
       double phi0 = preRun.calcolophi0(); // Calcola phi0
        double[] runLifetimes = new double[n Failures];
        GeneratoreCasuale randomGenerator = preRun.RandomGenerator;
       while (i < n Failures + 1) {</pre>
            double lambda_i = 1 / (phi0 * (N_0 - i + 1)); //formula J&M
            randomGenerator = new GeneratoreCasuale(lambda i,
randomGenerator.getSuccSeme());
            double lifetime = randomGenerator.getNumberExp();
            runLifetimes[i-1] = lifetime;
        System.out.println("Lifetimes: " +
Arrays.toString(runLifetimes));
```

#### Stampa esecuzione:

Lifetimes: [66.86425172035771, 10.519194530317042, 59.518190700394655, 157.11954434871183, 23.55798428343489, 170.82975503770652, 50.9726145848277, 307.9327167873723, 215.41804406493975, 69.9131301456767, 639.6678236957316,

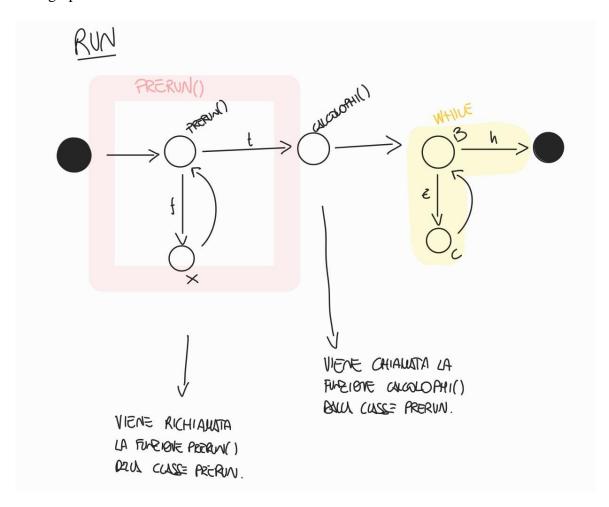
30.74537950706204, 114.76346808843152, 171.31056954578605, 215.52639330456313, 84.41966979732078, 171.09830239589806, 644.5660662648901, 0.21861044615756725, 537.6042849011963, 1053.7112160601605, 117.58242518324928, 42.45226473485493, 630.6801656908518, 531.9455176338884, 385.23045644896456, 112.27590413645251, 33.26400585023092, 468.68908107500346, 172.80722355405035, 170.58617332661498, 305.3171898678347, 989.2687068342506, 44.686921844953375, 194.6371604042412, 714.373636223875, 400.29908963173307, 203.25165090077772, 62.36492510116009, 780.1637405277306, 53.21079376251557, 1722.5463042004783, 196.06385514847224, 416.2693594298822, 443.6465343747997, 1788.3163583762553, 333.11362669489955, 4035.2060474775994, Infinity, -3116.290249919203]

Nota sui risultati: alla fine della sequenza è possibile notare dei valori anomali: Infinity, - 3116.290249919203. In J&M, abbiamo detto che si calcola  $\lambda_i$  ad ogni i secondo J&M con  $\lambda_i = 1/h_i$ .

Dove  $h_i = \varphi(N-i+1)$ 

Nel nostro caso specifico, abbiamo N = 48 e 50 failure da simulare, di conseguenza arriverà il momento in cui  $h_i$  assumerà valori negativi o pari a 0. Di conseguenza,  $\lambda_i$  avrà al denominatore 0 o dei valori negativi, facendo sì che nei LifeTime compaiano valori come Infinity e - 3116.290249919203. Nei casi  $h_{49} = \varphi(48 - 49 + 1)$  e  $h_{50} = \varphi(48 - 50 + 1)$ . I valori T<sub>49</sub> e T<sub>50</sub> saranno scartati.

#### Flowgraph del codice:



#### Risposta 3

P1 = P0 - Dp;

Print["Dist. radici =", EuclideanDistance[P0, P1]];

Sulla base delle sequenze di LifeTime  $T_i$  e FailureTime  $t_i$  generate in fase di run, usando maximum likelihood e modello J&M, stimiamo i parametri N e  $\phi$ . Sarà adottato il procedimento Newton-Raphson per la ricerca delle radici, e usati come valori inziali  $N_0 = 48$  e  $\phi_0 = 0.00014757679421640926$ , calcolato nel prerun.

```
In[36]:=
            T = \{66.86425172035771, \ 10.519194530317042, \ 59.518190700394655, \ 157.11954434871183, \ 10.519194530317042, \ 59.518190700394655, \ 10.5191954434871183, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317042, \ 10.519194530317
                  23.55798428343489, 170.82975503770652, 50.9726145848277, 307.9327167873723,
                  215.41804406493975, 69.9131301456767, 639.6678236957316, 30.74537950706204,
                  114.76346808843152, 171.31056954578605, 215.52639330456313, 84.41966979732078,
                  171.09830239589806, 644.5660662648901, 0.21861044615756725, 537.6042849011963,
                  1053.7112160601605, 117.58242518324928, 42.45226473485493, 630.6801656908518,
                  531.9455176338884, 385.23045644896456, 112.27590413645251, 33.26400585023092,
                  468.68908107500346, 172.80722355405035, 170.58617332661498, 305.3171898678347,
                  989.2687068342506, 44.686921844953375, 194.6371604042412, 714.373636223875,
                  400.29908963173307, 203.25165090077772, 62.36492510116009, 780.1637405277306,
                  53.21079376251557, 1722.5463042004783, 196.06385514847224, 416.2693594298822,
                  443.6465343747997, 1788.3163583762553, 333.11362669489955, 4035.2060474775994}
            (* J&M *)
            F[\{c_{-}, y_{-}\}] = \{Sum[1/(c - i + 1) - y * T[i], \{i, 1, n\}],
            c/y = Sum[(c - i + 1) * T[i], {i, 1, n}]
            };
jacobian[{c_, y_]} = Transpose[{D[F[{c, y}], c], D[F[{c, y}], y]}];
 NewtonSystem [X0_, max_] := Module [8], n = Length[T];
         k = 0;
         Dp = \{0, 0\};
         P0 = X0;
         F0 = F[P0];
         Print["F[", P0, "]=", N[F0, 3]];
         P1 = P0;
         F1 = F0;
        While k < \max, k = k + 1;
           P0 = P1;
           F0 = F1;
           J0 = jacobian[P0];
           J0 = Rationalize[J0, 0];
           det = Det[J0];
           If[det == 0, Dp = {0, 0}, Dp = Inverse[J0].F0];
```

```
F1 = F[P1];
            Print["F[", P1, "]=", N[F1, 3]];
          ];
         ];
       NewtonSystem[{48, 0.00014757679421640926}, 6]
Out[36]=
       {66.8643, 10.5192, 59.5182, 157.12, 23.558, 170.83, 50.9726, 307.933,
        215.418, 69.9131, 639.668, 30.7454, 114.763, 171.311, 215.526, 84.4197,
        171.098, 644.566, 0.21861, 537.604, 1053.71, 117.582, 42.4523, 630.68,
        531.946, 385.23, 112.276, 33.264, 468.689, 172.807, 170.586, 305.317,
        989.269, 44.6869, 194.637, 714.374, 400.299, 203.252, 62.3649, 780.164,
        53.2108, 1722.55, 196.064, 416.269, 443.647, 1788.32, 333.114, 4035.21}
       F[{48, 0.000147577}]={1.48593, 24 470.7}
       Dist. radici =0.84032
       F[{48.8403, 0.000153583}]={0.490619, 294.966}
       Dist. radici =0.865541
       F[\{49.7059, 0.000148026\}] = \{0.134829, 643.428\}
       Dist. radici =0.420236
       F[{50.1261, 0.00014583}]={0.0154192, 117.826}
       Dist. radici =0.0592869
       F[{50.1854, 0.000145545}] = {0.000242066, 2.10215}
       Dist. radici =0.000951273
       F[{50.1863, 0.000145541}] = {6.05323 \times 10^{-8}, 0.000520775}
       Dist. radici =2.38176 x 10<sup>-7</sup>
       F[{50.1863, 0.000145541}] = {3.10862 \times 10^{-15}, 2.91038 \times 10^{-11}}
```

Nella prima parte del codice vediamo inseriti i valori delle sequenze di LifeTime Ti generati. **Nota**: i valori negativi e infiniti sono stati rimossi.

Successivamente è presente il codice per applicare il metodo J&M per il calcolo di f1 ed f2. Di seguito il codice per l'applicazione del procedimento Newton-Raphson fornito dal testo.

La parte di codice:  $NewtonSystem[\{48, 0.00014757679421640926\}, 6\}$  indica i valori iniziali N = 48, il valore di  $\phi_0 = 0.00014757679421640926$  ottenuto nel prerun.

Il valore 6 indica il numero di iterazioni necessarie nel caso specifico in esame affinché la distanza tra le radici osservata sia inferiore a 10<sup>-6</sup>, si sarebbero potute rendere necessarie ulteriori iterazioni in altri casi. Alla sesta iterazione la distanza tra le radici è pari a 2.38176x10<sup>-7</sup>.

Per quanto riguarda la stampa dei **risultati** invece, i valori sono:

- N = 50.1863 arrotondato a 50
- $\bullet$   $\varphi = 0.000145541$

Per quanto riguarda la F troviamo negli argomenti le radici N e  $\phi$  ad ogni iterazione, infatti nella prima riga troviamo i valori iniziali inseriti nel codice. Nelle righe successive ci sono le radici

trovate dal procedimento. È possibile notare come il procedimento converga qualche iterazione prima che venga fermato.

A destra delle parentesi, nelle parentesi graffe, troviamo due valori, ovviai i valori assunti da f1 ed f2 con l'applicazione di Newton-Raphson. Nel caso di J&M:

$$ullet f_1 = \sum_{i=1}^1 (rac{1}{N-i+1}) - \sum_{i=1}^n (\hat{\phi} T_i)$$

$$ullet f_2 = rac{n}{\hat{\phi}} - \sum_{i=1}^1 (rac{1}{N-i+1})T_i$$

#### Risposta 4

Innanzitutto:

- Il parametro N rappresenta una stima del numero effettivo di difetti presenti nel prodotto software.
- Il parametro φ rappresenta una stima del tasso effettivo di failure per difetto del prodotto (failure/ora).

Le funzioni  $f_1$  e  $f_2$  utilizzate per il procedimento Newton-Raphson sono state calcolate in questo modo:

si assume che:  $P(E) = f(T_1) f(T_2) \dots f(T_n)$  (cioè che siano indipendenti), che nell'ipotesi di stima si scrive:  $P(E|P) = f(T_1|P) f(T_2|P) \dots f(T_n|P)$ .

Il metodo maximum likelihood parte da questa espressione per pervenire alla stima di P. Analogamente nel caso di due parametri  $(N, \varphi)$ .

Ora ricordiamo che nel Modello J&M la funzione di densità è:

$$f_i(t) = \phi(N - i + 1)e^{-\phi(N - i + 1)t}$$

Nella notazione del maximum likelihood la si può riscrivere nella forma

$$f(T_i) = \phi(N-i+1)e^{-\Phi(N-i+1)T_i}$$

Lo stimatore si scrive così:

$$\hat{f}(T_i|(N,\phi)) = \phi(N-i+1)e^{-\Phi(N-i+1)T_i}$$

evidenziandone i parametri. La densità della sequenza E:

$$\hat{p}(E|(N,\phi)) = \prod_{i=1}^n \phi(N-i+1)e^{-\Phi(N-i+1)T_i}$$

Questa espressione, secondo il metodo descritto, va derivata rispetto ai parametri e annullata, ottenendo:

$$egin{cases} rac{d}{dN}\sum_{i=1}^n \ln \hat{f}(T_i|(N,\phi)) = 0 \ rac{d}{d\phi}\sum_{i=1}^n \ln \hat{f}(T_i|(N,\phi)) = 0 \end{cases}$$

dopo varie operazioni algebriche diventa:

$$egin{cases} \sum_{i=1}^{n} rac{1}{N-i+1} - \sum_{i=1}^{n} \phi T_i = 0 \ rac{n}{\phi} - \sum_{i=1}^{n} (N-i+1) T_i = 0 \end{cases}$$

Questo sistema di due equazioni in due incognite va risolto per  $\varphi$  e N. Tuttavia il sistema è non lineare e pertanto fornisce n soluzioni di  $\varphi$  e N che possono essere ridotte a:

$$egin{cases} rac{d^2}{dN^2}\,\hat{p}(E|(N,\phi)) < 0 \ rac{d^2}{d\phi^2}\,\hat{p}(E|(N,\phi)) < 0 \end{cases}$$

Ricorrendo al metodo Newton-Raphson è possibile ottenere un'unica soluzione per N e  $\varphi$ .

#### Risposta 5

Partendo dai valori sopra stimati:

- N = 50.1863 arrotondato a 50
- $\bullet$   $\phi = 0.000145541$

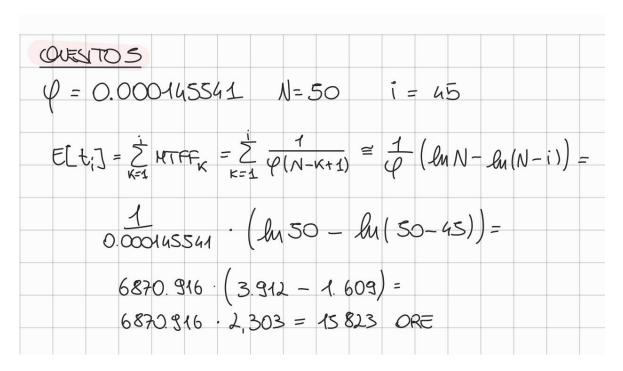
#### J&M

Calcolo del numero *i* di failures che si dovranno sperimentare prima di eliminare il 90% dei fault e tempo t<sub>i</sub> con J&M. In J&M c'è l'assunzione di **perfect debug**, cioè si ipotizza che tutti i difetti vengano corretti e che la correzione di un difetto non ne introduca altri. Quindi ci saranno tante

failures quanti difetti eliminati. Per questa ipotesi, se ti è l'istante di correzione del difetto i-esimo, si potrà scrivere:

$$M(ti) = i$$
 dove  $i = 0.9 N = 0.9 * 50 = 45 failures$ 

Usando la notazione MTTF del modello J&M, si può scrivere



#### Risposta 6

QUESTO 6.

$$R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$$
 $R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(t) = e^{-\lambda_{i}t} = e^{-\varphi(N-i+1)t} = e^{-\varphi(so-4s+1)t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(s) = e^{-0.000823t} = e^{-0.000823t}$ 
 $R_{i}(s) = e^{-0.0$ 

Concluso alle ore 17:04 del 5 Giugno 2024

Firma

Julie Poscole