## T1: Métricas

### Sostenibilidad:

- Economia: Reducion de costes => deslocalizacion empresas,
- Ambiental: Construccion de productos y destrucion, etc...
- Social: Enfermedades en las personas, perdida del contacto.
- Coste Humano: Problematica del Coltan --> Problemas humanos.

**Economia, Social y Ambiental => Solucion Sostenible.** 

#### **Evaluación del Coste**

$$CosteTotal = rac{(CosteDie + CosteTest + CosteEmpaquetado)}{Yieldfinal(test)}$$
  $CosteDie = rac{CosteWaffer}{DiesPerWaffer*DieYield}$ 

$$DiesPerWaffer = rac{\pi*(diametro/2)^2}{DieArea} - rac{\pi*Diameter}{\sqrt{(2*DieArea)}}$$

$$DieYield = WafferYield*(1 + rac{DefectosPerArea*DieArea}{lpha})^{-}a$$

### Ley De Moore

- Observacion Economica, no Tecnologica.
- El numero de transistores (que de forma economica) se pueden integrar en un circuito se duplicara cada X tiempo.

#### Otras medidas de Coste

Latencia: Tiempo que transcurre entre la solicitud de un dato y la disponibilidad del mismo

Ancho de banda: Numero de Bytes transmitidos por unidad de tiempo.

Productividad: Es el trabajo realizado por unidad de tiempo.

Tiempo Respuesta: Es el tiempo necesario para procesar una solicitud.

#### Rendimiento

$$\frac{1}{Rendimiento} = TiempoEjec = Instruciones * CPI * TiempoCiclo$$

Los factores que afectan al tiempo de ejecucion NO son independientes.

$$Speeedup = rac{Ta}{Tb}$$
 
$$TantPerCent = (rac{Ta}{Tb} - 1) * 100$$

Si > 1 --> B es mas rapido que A

Si < 1 --> A es mas rapido que B

Existen otras metricas para comparar:

MIPS: Millones (10<sup>6</sup> Instruciones) por segundo.

MFLOPS: Millones de Floating Point Inst por segundo.

### Consumo

$$\begin{split} &Potencia = Conmutacion + Corriente Fugas + Corriente Cortocircuito \\ &Potencia = I * V = Watios \\ &Energia = P * T = Julios \\ &Potencia Conmutacion = C * V^2 * freq \\ &Energia Conmutacion = C * V^2 \\ &Potencia Fugas = I_{Defuga} * V \\ &Eficiencia Energetica = \frac{rendiminento}{watio} = \frac{1}{Energia Consumida} \end{split}$$

#### **Fiabilidad**

$$ProbFallo = 1 - e^{-\lambda*\Delta t}$$
 
$$\lambda = \frac{1}{MeanTimeToFail}$$
 
$$Disponibilidad = \frac{MTTF}{MTTF + MeanTimeToRepair} = \frac{MTTF}{MeanTimeBetweenFails}$$
 
$$\frac{1}{MTTF_{sistema}} = \frac{1}{MTTF_1} + \frac{1}{MTTF_2} \dots$$

## **T2: LM**

# **Conceptos Basicos**

## Tipos Basicos, En little Endian

RANGOS:	Byte(8 bits)	Word(16)	LongWord(32)	
Naturales	0 a 255	0 a 65.535	4.294.967.215	
Enteros(Ca2)	-128 a 127	-32.768 a 32.767	-2.147.483.648 a 2.147.483.647	

```
byte = Char
byte = Short
byte = Int, *pointer,
byte = Float, Double
byte = Long Double
```

#### **Modos Direccionamiento**

- Registros
  - o Registros(LongWord(4 byte)): %eax, %ebx, %ecx, %edx, %esi, %edi
  - o Registros(Word(2 byte)): %ax, %bx, %cx, %dx
  - Registros(Byte): %ah, %al, %bh, %bl, %ch, %cl, %dh, %dl
  - Registros Control: %eflags, %esp %ebp (subrutinas), %eip (PC)
- @[Memoria] = Rbase + Rindice \* Scale(1, 2, 4 o 8) + Offset => O(Rb, Ri, S)
- Inmediato = \$12, etc..

### **Tipos de datos Estructurados**

• Vectores: "Seq de datos iguales almacenados en memoria".

```
v[i] \rightarrow @v + i * sizeof(tipo).
```

• Matrices: Vectores almacenado por filas.

```
A i, j: @A + (i* NumCols + j) * sizeof(tipo)
```

• Matrices 3d: Se almacenan tmb en posiciones consecutivas.

```
3d i, j, k: @3d + (i * Numero_cara2 * Numero_cara3 + j * Numero_cara3 + k) * sizeof(tipo)
```

- Las instrucciones multimedia sirven para operar una gran cantidad de operaciones sobre tipos estructurados.
- Los structs como tal, no son reconocidos, el programador debe mantenerlos manualmente.

### Alineaminento de Datos (linux 32 bits)

Para asegurar que los sistemas de cache i paginación funcionan correctamente y para poder hacer acesos a memoria por longword o quadword, los datos deben alinearse. El compilador es el que inserta "espacios en blanco". Por tanto, "una dirección debe ser múltiplo de :

- char alineado a 1-byte (@ cualquiera)
- short alineado a 2-bytes (@ ...0)
- int alineado a 4-bytes (@ ...00)
- puntero(4 bytes), double(8 bytes), Long double(12 bytes) alineado a 4-bytes

Las estructuras, debe cumplir la restriccion del elemento maximo(maxima alineacion) que contien sus campos, tambien su @ inicio lo tiene que cumplir. El orden de los campos de un struct pueden hacer que este ocupe mas.

## **GESTIO DE SUBRUTINAS**

En C-linux 32 bits, los parametros se pasan por la pila, de derecha a izquierda.

- Vectores y matrices siempre se pasan por &.
- Los structs se pasan por valor siempre.
- Char(1byte) ocupan 4 bytes y Short(2bytes) ocupan 4 bytes.
- Las variables locales se alinean en la pila como si fuera un struct. El tamaño de variables locales debe ser multiplo de 4.
- %ebp, %esp se salvan siempre implicitamente.
- %ebx, %esi, %edi se han de salvar si son modificados por la rutina.
- %eax, %ecx, %edx se pueden modificar dentro de la subrutina, el llamador debe salvarlos.
- Los resultados se devuelven por %eax.
- La pila siempre debe estar alineado a 4.

# Bloque de activacion - Ejemplo de Subrutina

1. Paso de Parametros y llamada

Se colocan en la pila de derecha(primeros) a izquierda, al hacer push el %esp se desplaza 4 hacia arriba(%esp - 4). Los registros que utilizamos (%eax, %ecx o %edx) deben ser salvados antes de llamar. Por ultimo, se invoca la subrutina, al hacer call %esp = %esp - 4 y se guarda la @ret.

2. Enlace dinámico y \* al bloque de activacion

Push de %ebp a la pila y %ebp se coloca donde %esp.

3. Variables locales y salvar estado del llamador

Agrandamos la pila, subiendo el %esp para hacer caber las variables locales, en el orden que se declaran, de arriba a abajo. Los registros que necesitaremos utilizar (%ebx, %esi o %edi) los guardamos en la pila; los otros pueden ser modificados sin problema.

4. Cuerpo de la subrutina y retorno

Se ejecuta el cuerpo de la subrutina, teniendo en cuenta el bloque de activacion. El resultado a retornar siempre debe colocarse en %eax.

5. Restaurar estado de registros y eliminacion de variables locales.

Pop de los registros que hayan sido utilizados (%ebx, %esi o %edi), para las variables locales, bajamos el %esp (%esp + x). Por ultimo restauramos el %ebp y hacemos ret.

6. Recoger/usar el resultado

Para la rutina padre, el resultado estara en %eax;

# Gestion de Registros en Subrutinas

• Registros %eax, %ecx i %edx (registros no seguros)

Se pueden modificar dentro de una subrutina --> El padre debe guardarlos al invocar.

Registros %ebx, %esi, %edi (registros Seguros)

Si una subrutina quiere modificarlos, debe guardarlos --> El padre no debe guardarlos al invocar.

• Registros %ebp, %esp

Registros para la gestion de la pila.