Elaborato di Basi di Dati

"Artemis Cartesio"





Professore: Vincenzo Moscato

Autori: Alessandro Cioffi N46006940

Antonio Cirino N46006930

a.a. 2024/2025

Indice

1	Intr	roduzione	3				
	1.1	ArtemisCartesio	3				
	1.2	Specifiche del Sistema	3				
	1.3		3				
	1.4	Obiettivi	4				
2	Cre	azione DB	5				
	2.1	Progettazione Concettuale	5				
			5				
		, -	6				
	2.2		8				
			8				
			9				
		2.2.3 Modello E/R avanzato	1				
	2.3	Progettazione Fisica					
		2.3.1 Occupazione tabelle					
		2.3.2 Tabelle					
		2.3.3 Chiavi primarie					
		2.3.4 Chiavi esterne					
		2.3.5 Vincoli di check					
3	Ottimizzazione DB						
	3.1	Indici	9				
	3.2	Concorrenza	9				
	3.3	Affidabilità	1				
		3.3.1 Backup	1				
		3.3.2 Recovery	1				
4	Me	ccanismi avanzati 2	4				
	4.1	Query	4				
	4.2	View	7				
	4.3	Stored Procedure					
	4.4	Trigger					
	4.5	Ruoli					
		4.5.1 Membro dell'Equipaggio					
		452 Ufficiale di Bordo					

5	Ora	cle APEX	38
	5.1	Introduzione	38
	5.2	Home	38
	5.3	Procedure	39
	5.4	Analisi dati	40
	5.5	Altre views	42
	5.6	Gestione della sicurezza	43

1 Introduzione

1.1 ArtemisCartesio

ArtemisCartesio rappresenta un'iniziativa pionieristica nel campo dell'esplorazione spaziale, sviluppata da un'agenzia spaziale internazionale per supportare missioni lunari avanzate. L'obiettivo principale è sfruttare tecnologie all'avanguardia per raccogliere, analizzare e gestire i dati provenienti da sensori, robot autonomi e membri dell'equipaggio impegnati in operazioni sulla superficie lunare. Questa piattaforma è progettata per affrontare le complessità logistiche e tecniche di missioni scientifiche, garantendo al contempo efficienza, sicurezza e affidabilità.

Il nome **Artemis Cartesio** unisce il simbolismo della dea Artemide, legata alla luna e all'esplorazione, con il razionalismo scientifico di Cartesio, rappresentando così l'equilibrio tra avventura e metodo. Inoltre, le iniziali **A.C.** omaggiano i creatori del progetto, conferendo un tocco personale al nome.

1.2 Specifiche del Sistema

Il progetto prevede lo sviluppo di una piattaforma informatica che integri:

- Gestione delle missioni: Archiviazione di dettagli quali obiettivo, stato, data di inizio e fine, e gestione delle risorse coinvolte.
- Monitoraggio dei sensori: Registrazione delle informazioni relative ai sensori (coordinate, tipo, stato operativo) e delle rilevazioni effettuate.
- Gestione delle anomalie: Identificazione e registrazione di anomalie, con dati relativi a data, ora, livello di priorità e causa.
- Interventi e manutenzione: Programmazione e tracciamento degli interventi per risolvere anomalie, con dettagli quali esito e descrizione delle operazioni effettuate.
- Reportistica e analisi statistiche: Compilazione di report da parte dei membri dell'equipaggio e analisi statistiche per ottimizzare le operazioni.

1.3 Struttura del Progetto

Per implementare il sistema, il progetto include le seguenti fasi principali:

• Progettazione della base di dati:

- Concettuale: Definizione delle entità, delle relazioni e degli attributi principali.
- Logica: Traduzione dello schema concettuale in un modello relazionale.
- Fisica: Ottimizzazione dello schema logico per l'implementazione in Oracle DBMS.

• Ottimizzazione delle prestazioni:

- Creazione di indici per velocizzare le operazioni.
- Progettazione di strategie di backup, recovery e replicazione per garantire l'affidabilità.

• Implementazione SQL:

 Creazione di stored procedure, trigger, query e viste per gestire le operazioni e supportare l'automazione.

• Interfaccia web-based:

 Sviluppo di un'interfaccia utente tramite Oracle APEX per semplificare l'interazione con il sistema.

1.4 Obiettivi

Il sistema è progettato per:

- Migliorare la gestione e il coordinamento delle missioni lunari.
- Consentire un monitoraggio avanzato e in tempo reale delle operazioni.
- Supportare l'analisi statistica dei dati raccolti per prendere decisioni informate.

Conclusione

Questo progetto non solo rappresenta un passo avanti nella gestione delle missioni spaziali, ma si pone come esempio di integrazione tra tecnologie avanzate e necessità operative. L'approccio metodologico adottato garantisce una base solida per affrontare sfide future nell'esplorazione lunare e spaziale.

2 Creazione DB

In questa sezione si illustra il processo di progettazione e sviluppo del database realizzato dall'Agenzia Spaziale Internazionale ArtemisCartesio. L'architettura del database è stata concepita con l'obiettivo di soddisfare i requisiti operativi del sistema di monitoraggio e controllo delle missioni spaziali, garantendo al contempo una gestione efficiente e una memorizzazione accurata dei dati. Tale sistema comprende informazioni relative alle missioni, ai membri dell'equipaggio, ai sensori, ai robot, alle anomalie, alle rilevazioni e ai report, assicurando una struttura ottimizzata per la loro archiviazione e consultazione.

2.1 Progettazione Concettuale

La progettazione concettuale rappresenta la fase iniziale e fondamentale nel processo di progettazione di un database. Durante questa fase, vengono definiti i requisiti del sistema, identificando le entità coinvolte, le relazioni che intercorrono tra di esse e gli attributi che le descrivono. Questo approccio si caratterizza per la sua indipendenza dal modello logico e si focalizza esclusivamente sulla rappresentazione astratta dei dati, senza considerare i dettagli implementativi o tecnologici. Nel contesto di questo progetto, la progettazione concettuale è stata realizzata adottando il modello Entità/Relazione (E/R). Tale modello, grazie alla sua struttura chiara e intuitiva, ha consentito di rappresentare in maniera efficace le entità del sistema, le loro relazioni e i rispettivi attributi, costituendo così una solida base per le fasi successive di progettazione e implementazione del database.

2.1.1 Modello E/R portante

Come prima fase della progettazione concettuale, è stato realizzato uno schema E/R portante. Lo schema portante rappresenta il **nucleo centrale del modello Entità-Relazione** (E/R) per il sistema in esame. Esso evidenzia le principali entità coinvolte: RISORSA, MISSIONE e MEMBRO EQUIPAGGIO, connesse tra loro tramite relazioni chiave.

- La RISORSA rappresenta gli strumenti, le tecnologie o gli elementi utilizzati nelle missioni spaziali, essenziali per il loro svolgimento.
- La MISSIONE costituisce il fulcro operativo del sistema, in cui le risorse vengono assegnate e gestite, e i membri dell'equipaggio collaborano per il raggiungimento degli obiettivi prefissati
- Il **MEMBRO EQUIPAGGIO** indica le persone coinvolte nelle missioni, caratterizzate da ruoli specifici e responsabilità ben definite.

Le relazioni delineano i collegamenti logici tra le entità principali, evidenziando i meccanismi di assegnazione e utilizzo delle risorse e del personale nel contesto delle missioni. Questi collegamenti definiscono in modo chiaro e strutturato come le entità interagiscono tra loro, garantendo la coerenza e l'integrità dei dati all'interno del sistema.

Lo schema E/R così elaborato rappresenta una base fondamentale per le successive fasi di progettazione, sia logica che fisica, fornendo una struttura solida e ben definita per l'implementazione del database.



Figure 1: Schema portante del modello E/R

2.1.2 Modello E/R completo

A partire dallo schema portante precedentemente descritto, è stato sviluppato uno schema Entità-Relazione (E/R) completo, che integra tutte le entità e le relazioni coinvolte nel sistema. Questo schema fornisce una rappresentazione esaustiva della struttura del sistema, includendo non solo le principali entità e relazioni, ma anche gli attributi che ne caratterizzano il comportamento e le proprietà.

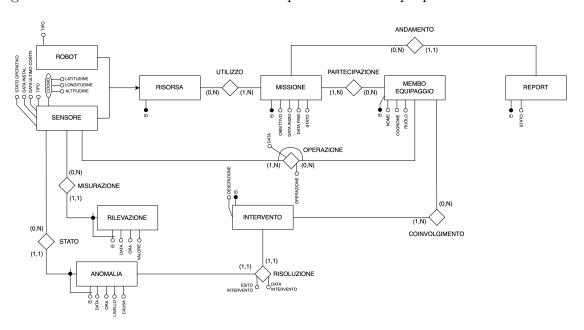


Figure 2: Modello E/R completo

Specifiche di Progettazione

- MISSIONE: L'entità MISSIONE è identificata da un ID e caratterizzata dagli attributi: Obiettivo, Data di inizio, Data di fine e Stato. Ogni MISSIONE è in relazione con i MEMBRI DELL'EQUIPAGGIO tramite l'associazione PARTECIPAZIONE con cardinalità (1, N), poiché una missione può coinvolgere uno o più membri dell'equipaggio, mentre un membro può partecipare a zero o più missioni (0, N). L'associazione è di tipo molti-a-molti. Ogni MISSIONE è anche in una relazione di UTILIZZO con RISORSA. Una MISSIONE può utilizzare (1, N) risorse (non (0, N) in quanto una missione non avrebbe senso di esistere se non vi fosse associata almeno una risorsa) e una RISORSA può essere usata da (0, N) missioni.
- MEMBRO DELL'EQUIPAGGIO: L'entità MEMBRO DELL'EQUI-PAGGIO è identificata da un Codice univoco e caratterizzata dagli attributi: Nome, Cognome e Ruolo. Ogni membro dell'equipaggio è responsabile della manutenzione e riparazione dei sensori, partecipando all'associazione OP-ERAZIONE con i SENSORI secondo cardinalità (0, N) da parte dell'equipaggio e (1, N) da parte dei sensori. Il tipo di operazione è specificato tramite l'attributo Operazione della relazione OPERAZIONE. L'attributo Data fa sì che un MEMBRO DELL'EQUIPAGGIO possa effettuare più operazioni dello stesso tipo sullo stesso sensore nel tempo. Un MEMBRO DELL'EQUIPAGGIO può inoltre essere coinvolto tramite la relazione COINVOLGIMENTO in (0, N) INTERVENTO. Ogni INTERVENTO può coinvolgere (1, N) membri.
- INTERVENTO: Ogni INTERVENTO è avviato per risolvere una specifica ANOMALIA. Gli attributi chiave di INTERVENTO includono un ID, una Descrizione, l'Esito dell'intervento e la Data dell'intervento. La relazione tra ANOMALIA e INTERVENTO, denominata RISOLUZIO-NE, ha cardinalità (1,1) su entrambi i lati, garantendo che ogni INTER-VENTO risolva un'unica ANOMALIA e che ogni ANOMALIA sia risolta da un unico INTERVENTO.
- REPORT: Ad ogni MISSIONE possono essere associati (0, N) REPORT tramite la relazione ANDAMENTO. Un REPORT è relativo a un'unica MISSIONE ed ha dunque cardinalità (1,1). Gli attributi di REPORT includono un ID ed uno Stato.
- RILEVAZIONE: Ogni RILEVAZIONE è associata esattamente a un (1,1) SENSORE tramite la relazione denominata MISURAZIONE. Un SENSORE, tuttavia, può effettuare più rilevazioni, con una cardinalità pari

- a (0, N). L'entità **RILEVAZIONE** include una chiave esterna che la collega all'entità **SENSORE** tramite la relazione **MISURAZIONE**, basandosi sugli attributi Data e Ora. Questi attributi, combinati con l'ID del sensore, garantiscono l'identificazione univoca di ciascuna **RILEVAZIONE** effettuata da un determinato **SENSORE**. Si assume che un **SENSORE** non possa eseguire più rilevazioni nello stesso istante temporale definito dalla coppia (Data, Ora).
- ANOMALIA: Ogni ANOMALIA è associata esattamente a un (1,1) SENSORE tramite la relazione denominata STATO. Un SENSORE, tuttavia, può presentare più anomalie, con una cardinalità pari a (0, N). L'entità ANOMALIA include una chiave esterna che la collega all'entità SENSORE tramite la relazione STATO, basandosi sugli attributi Data e Ora. Questi attributi, combinati con l'ID del sensore, garantiscono l'identificazione univoca di ciascuna ANOMALIA verificatasi in un determinato SENSORE. Si assume che in un SENSORE non possano verificarsi più anomalie nello stesso istante temporale definito dalla coppia (Data, Ora).

2.2 Progettazione Logica

La progettazione logica si articola in due fasi:

- 1. Trasformazione: in questa fase, vengono rimossi tutti i costrutti del modello Entità/Relazione (E/R) che non sono direttamente traducibili nel modello logico, come gli attributi composti e gli attributi multi-valore. Gli attributi multi-valore vengono associati direttamente all'entità di partenza, mentre gli attributi composti vengono scomposti nei loro componenti e, se necessario, trasferiti a una nuova entità collegata all'entità originale.
- 2. **Traduzione**: lo schema risultante dalla trasformazione viene convertito nel modello logico attraverso un insieme di regole predeterminate, che possono essere implementate anche tramite strumenti automatizzati. Questa fase non considera direttamente la semantica dei dati, ma si concentra sulla loro struttura.

2.2.1 Transformazione

Durante la fase di trasformazione, vengono eliminati tutti gli attributi che non sono direttamente traducibili nel modello logico. Di seguito vengono descritti i casi specifici presenti nello schema:

- Attributi multi-valore: non sono presenti in questo caso, quindi non si rende necessaria alcuna operazione di trasformazione relativa a questa tipologia di attributi.
- Attributi composti: l'unico attributo composto identificato è Coordinate, associato all'entità SENSORE. Per conformarsi ai requisiti del modello logico, questo attributo è stato scomposto nei suoi componenti: Latitudine, Longitudine e Altitudine. Tali componenti sono stati direttamente associati all'entità di partenza senza creare una nuova entità.

Di seguito è riportato lo schema trasformato per l'entità SENSORE:

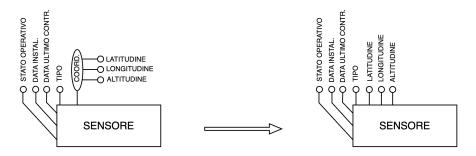


Figure 3: Entità SENSORE trasformata

2.2.2 Traduzione

La fase di traduzione consiste nella conversione dello schema Entità/Relazione (E/R), risultato della trasformazione, in uno schema relazionale conforme al modello logico relazionale. Questa operazione garantisce la corretta implementazione delle entità, delle relazioni e degli attributi all'interno del database relazionale.

Traduzione Entità Ogni entità del modello E/R diventa una relazione/tabella.

- Nome della tabella: corrisponde al nome dell'entità al plurale.
- Campi della tabella: corrispondono agli attributi dell'entità.

Risultato della Traduzione delle Entità:

```
MISSIONI(<u>ID</u>, Obiettivo, Data_Inizio, Data_Fine, Stato);
MEMBI(<u>ID</u>, Nome, Cognome, Ruolo);
REPORT(<u>ID</u>, Stato);
INTERVENTI(<u>ID</u>, Descrizione);
ANOMALIE(ID, Data, Ora, Livello, Causa);
```

```
6 RILEVAZIONI(<u>ID</u>, Data, Ora, Valore);
7 ROBOT(<u>ID</u>, Tipo);
8 SENSORI(<u>ID</u>, Data_Installazione, Data_Ultimo_Controllo, Tipo,
Stato_Operativo, Latitudine, Longitudine, Altitudine)
```

Traduzione Relazioni La traduzione delle relazioni tra le entità può essere effettuata attraverso diverse modalità, a seconda delle specifiche esigenze del sistema e delle caratteristiche del modello utilizzato. Di seguito si illustrano le modalità adottate per la progettazione del sistema in esame, con l'obiettivo di garantire una rappresentazione accurata e coerente delle interazioni tra le entità.

1. Relazioni N a N

- Ogni associazione N a N diventa una tabella con:
 - Nome: corrisponde al nome dell'associazione, al plurale.
 - Campi: includono gli identificatori delle due entità che collega, più eventuali attributi dell'associazione.
 - Chiave primaria: composta dalla coppia dei due identificatori.
 - Vincoli di integrità referenziale: garantiscono la consistenza con le entità collegate.

2. Relazioni 1 a N

- L'associazione scompare, gli attributi della relazione e l'identificatore del lato molti vanno nell'entità lato 1.
- Chiave primaria: Nell'entità lato N rimane quella dell'entità lato N. Nell'entità lato 1 rimane quella del lato 1.
- Questa scelta consente di ridurre il numero di tabelle, evitando join complessi a 3 tabelle.

```
REPORT (<u>ID</u>, Stato, Data, Missione: Missioni);
RILEVAZIONI (<u>ID</u>, Data, Ora, Valore, <u>Sensore</u>: Sensori);
ANOMALIE (<u>ID</u>, Data, Ora, Livello, Causa, <u>Sensore</u>: Sensori);
```

3. Relazioni 1 a 1

- Ogni associazione 1 a 1 diventa una tabella con:
 - Campi: includono gli identificatori delle entità che collega, più eventuali attributi.
 - Chiave primaria: si sceglie l'identificatore dell'entità con cardinalità minima e partecipazione obbligatoria, per evitare valori NULL. L'altro identificatore deve soddisfare il vincolo di unicità.

```
RISOLUZIONI (Intervento*: Interventi, <u>Anomalia_ID</u>: Anomalie, <u>Anomalia_Sensore</u>: Anomalie, Esito_Intervento,
Data Intervento)
```

2.2.3 Modello E/R avanzato

Le gerarchie di generalizzazione/specializzazione non possono essere direttamente rappresentate nel modello logico relazionale, poiché quest'ultimo non prevede un costrutto equivalente. Per superare questa limitazione, il modello E/R è stato esteso con l'introduzione del costrutto di generalizzazione/specializzazione.

Il costrutto di generalizzazione può essere trasformato in schemi traducibili nel modello logico seguendo tre modalità principali.

Per questo progetto è stata adottata la modalità di **accorpamento della super-**classe nelle sottoclassi:

- Eliminazione dell'entità padre: l'entità padre (superclasse) viene eliminata dallo schema.
- Eredità degli attributi e delle relazioni: grazie alla proprietà dell'eredità, gli attributi, l'identificatore e le relazioni a cui partecipava l'entità padre vengono trasferiti integralmente alle entità figlie (sottoclassi).

In particolare la specializzazione è di tipo totale-disgiunta:

- Totale: Ogni istanza della superclasse deve appartenere ad almeno una sottoclasse. Ogni risorsa deve essere necessariamente o un "sensore" o "robot".
- Disgiunta: Un'istanza della superclasse può appartenere a una sola sottoclasse alla volta. Una risorsa può essere un "sensore" o "robot", ma non entrambi contemporaneamente.

In figura (Figura 4) è riportato il risultato dell'accorpamento relativo alla superclasse RISORSA e alle sottoclassi ROBOT e SENSORE.

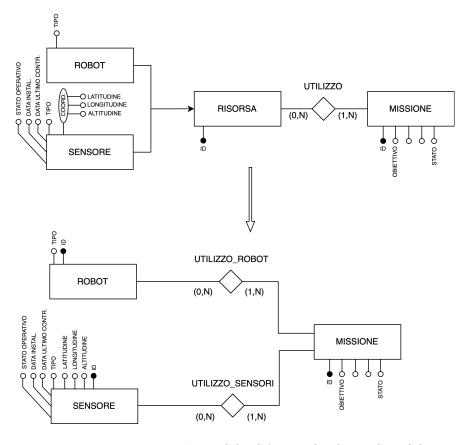


Figure 4: accorpamento di RISORSA in ROBOT e SENSORE

2.3 Progettazione Fisica

I tipi di dato utilizzati per la realizzazione di questo progetto sono:

- DATE: Utilizzato per tutte le date presenti;
- INTEGER: per tutti gli ID, formati esclusivamente da numeri e non da lettere;
- VARCHAR2(N): per tutti gli attributi di tipo testuali, ad esempio nome, cognome, descrizione, ecc.;
- **FLOAT**: Utilizzato per rappresentare valori numerici con la necessità di precisione decimale, ad esempio coordinate geografiche (latitudine, longitudine, altitudine) o valori rilevati dai sensori;
- TIMESTAMP: Utilizzato per rappresentare data e ora in modo dettagliato, includendo secondi e frazioni di secondo, ad esempio per registrare eventi come rilevazioni o anomalie con un'accurata marcatura temporale.

2.3.1 Occupazione tabelle

Viene ora presentata una stima dell'occupazione in byte per le tabelle di un database progettato per un DBMS Oracle. Ogni tabella è analizzata in base ai tipi di dati delle sue colonne.

Tipi di Dati e Dimensioni

• INT: 4 byte

• VARCHAR2(n): fino a n byte

• DATE: 7 byte

• TIMESTAMP: 11 byte

• FLOAT: 8 byte

Le dimensioni calcolate sono espresse in byte per riga e in MB per il numero stimato di righe.

- MISSIONI: 4 + 255 + 7 + 7 + 50 = 323 byte, 1.000 righe $\approx 0, 31$ MB
- MEMBRI: 4 + 100 + 100 + 100 = 304 byte, 500 righe $\approx 0, 14$ MB
- **SENSORI**: 4+7+7+100+50+8+8+8=192 byte, 300 righe $\approx 0,05$ MB
- **ROBOT**: 4 + 100 = 104 byte, 100 righe $\approx 0,01 \,\text{MB}$
- **ANOMALIE**: 4+7+11+50+255+4=331 byte, 2.000 righe $\approx 0,63$ MB
- INTERVENTI: 4 + 255 = 259 byte, 1.000 righe $\approx 0, 25$ MB
- **RISOLUZIONI**: 4 + 4 + 255 + 7 = 270 byte, 1.000 righe $\approx 0, 26$ MB
- RILEVAZIONI: 4 + 7 + 11 + 8 + 4 = 34 byte, 10.000 righe $\approx 0,32$ MB
- **REPORT**: 4 + 50 + 7 + 4 = 65 byte, 500 righe $\approx 0,03$ MB
- UTILIZZO_ROBOT: 4 + 4 = 8 byte, 1.000 righe $\approx 0.01 \,\mathrm{MB}$
- UTILIZZO_SENSORI: 4 + 4 = 8 byte, 1.000 righe $\approx 0,01 \,\mathrm{MB}$
- COINVOLGIMENTI: 4 + 4 = 8 byte, 500 righe $\approx 0,004 \,\mathrm{MB}$
- **OPERAZIONI**: 4 + 4 + 255 + 7 = 270 byte, 2.000 righe $\approx 0,51$ MB

• PARTECIPAZIONI: 4 + 4 = 8 byte, 1.000 righe $\approx 0,01 \,\mathrm{MB}$

Le dimensioni teoriche sono calcolate considerando i tipi di dati e ignorando eventuali overhead di gestione. Per una stima complessiva, è necessario moltiplicare queste dimensioni per il numero di righe previste in ciascuna tabella, includendo un margine del 10-20% per l'indicizzazione e altri metadati.

2.3.2 Tabelle

Di seguito viene presentato il codice SQL necessario per la creazione delle tabelle del database, come descritto nelle fasi precedenti.

```
1 CREATE TABLE MISSIONI (
      ID INT,
      Obiettivo VARCHAR2 (255) NOT NULL,
      Data_Inizio DATE NOT NULL,
      Data Fine DATE,
      Stato VARCHAR2 (50) NOT NULL
6
7);
9 CREATE TABLE MEMBRI (
      ID INT,
      Nome VARCHAR2 (100) NOT NULL,
      Cognome VARCHAR2 (100) NOT NULL,
      Ruolo VARCHAR2 (100) NOT NULL
13
14);
15
16 CREATE TABLE SENSORI (
      ID INT,
17
      Data_Installazione DATE NOT NULL,
18
19
      Data_Ultimo_Controllo DATE,
      Tipo VARCHAR2 (100) NOT NULL,
20
      Latitudine FLOAT NOT NULL,
21
      Longitudine FLOAT NOT NULL,
22
      Altitudine FLOAT NOT NULL
23
24);
25
26 CREATE TABLE ROBOT (
      ID INT,
      Tipo VARCHAR2 (100) NOT NULL
28
29);
30
31 CREATE TABLE ANOMALIE (
      ID INT,
32
      Data DATE NOT NULL,
33
      Ora TIMESTAMP NOT NULL,
34
      Livello VARCHAR2 (50) NOT NULL,
35
  Causa VARCHAR2 (255) NOT NULL,
```

```
37 Sensori INT
38);
40 CREATE TABLE INTERVENTI (
ID INT,
    Descrizione VARCHAR2 (255) NOT NULL
43);
44
45 CREATE TABLE RISOLUZIONI (
   Anomalia_ID INT,
46
     Anomalia_Sensore INT,
     Intervento INT,
48
    Esito_Intervento VARCHAR2(255),
    Data_Intervento DATE NOT NULL,
51 UNIQUE (Intervento)
52 );
54 CREATE TABLE RILEVAZIONI (
  ID INT,
55
    Data DATE NOT NULL,
56
    Ora TIMESTAMP NOT NULL,
     Valore FLOAT NOT NULL,
     Sensori INT
59
60);
61
62 CREATE TABLE REPORT (
ID INT,
     Stato VARCHAR2 (50) NOT NULL,
     Missioni INT
66);
68 CREATE TABLE UTILIZZO_ROBOT (
Robot INT,
    Missioni INT
70
71);
73 CREATE TABLE UTILIZZO_SENSORI (
Sensori INT,
     Missioni INT
75
76 );
78 CREATE TABLE COINVOLGIMENTI (
Membri INT,
     Interventi INT
81);
83 CREATE TABLE OPERAZIONI (
Membri INT,
Sensori INT,
```

```
Stato_Operativo VARCHAR2(50) NOT NULL,
      Operazione VARCHAR2 (255)
87
88);
89
90 CREATE TABLE PARTECIPAZIONI (
      Missione INT,
      Membri INT
92
93);
94
95 CREATE TABLE SENSORI_MISSIONI (
      Sensore_ID INT,
      Missione_ID INT,
97
      PRIMARY KEY (Sensore_ID, Missione_ID),
      FOREIGN KEY (Sensore_ID) REFERENCES SENSORI(ID),
      FOREIGN KEY (Missione_ID) REFERENCES MISSIONI(ID)
101 );
103 CREATE TABLE MEMBRI MISSIONI (
      Membro ID INT,
104
      Missione_ID INT,
105
      PRIMARY KEY (Membro_ID, Missione_ID),
      FOREIGN KEY (Membro_ID) REFERENCES MEMBRI(ID),
      FOREIGN KEY (Missione_ID) REFERENCES MISSIONI(ID)
109);
```

2.3.3 Chiavi primarie

Di seguito viene riportato il codice SQL necessario per la creazione dei vincoli di chiave primaria utilizzando la notazione "PK_NomeTabella" per una maggiore chiarezza e standardizzazione e per aiutare l'individuazione di eventuali errori.

```
1 ALTER TABLE MISSIONI ADD CONSTRAINT PK MISSIONI PRIMARY KEY (ID);
2 ALTER TABLE MEMBRI ADD CONSTRAINT PK_MEMBRI PRIMARY KEY (ID);
3 ALTER TABLE SENSORI ADD CONSTRAINT PK_SENSORI PRIMARY KEY (ID);
4 ALTER TABLE ROBOT ADD CONSTRAINT PK_ROBOT PRIMARY KEY (ID);
5 ALTER TABLE ANOMALIE ADD CONSTRAINT PK_ANOMALIE PRIMARY KEY (ID,
     Sensore);
6 ALTER TABLE INTERVENTI ADD CONSTRAINT PK_INTERVENTI PRIMARY KEY (
     ID);
7 ALTER TABLE RILEVAZIONI ADD CONSTRAINT PK_RILEVAZIONI PRIMARY KEY
     (ID, Sensore);
8 ALTER TABLE REPORT ADD CONSTRAINT PK_REPORT PRIMARY KEY (ID);
9 ALTER TABLE RISOLUZIONI ADD CONSTRAINT PK_RISOLUZIONI PRIMARY KEY
     (Anomalia_ID, Anomalia_Sensore);
10 ALTER TABLE UTILIZZO_ROBOT ADD CONSTRAINT PK_UTILIZZO_ROBOT
     PRIMARY KEY (Robot, Missione);
11 ALTER TABLE UTILIZZO_SENSORI ADD CONSTRAINT PK_UTILIZZO_SENSORI
     PRIMARY KEY (Sensore, Missione);
```

```
12 ALTER TABLE COINVOLGIMENTI ADD CONSTRAINT PK_COINVOLGIMENTI
PRIMARY KEY (Membro, Intervento);

13 ALTER TABLE OPERAZIONI ADD CONSTRAINT PK_OPERAZIONI PRIMARY KEY (
Membro, Sensore, Data);

14 ALTER TABLE PARTECIPAZIONI ADD CONSTRAINT PK_PARTECIPAZIONI
PRIMARY KEY (Missione, Membro);
```

2.3.4 Chiavi esterne

Di seguito viene riportato il codice SQL necessario per la creazione dei vincoli di chiave esterna utilizzando la notazione "FK_TabellaReferenziante_TabellaReferenziata".

```
1 ALTER TABLE ANOMALIE ADD CONSTRAINT FK_ANOMALIE_SENSORI FOREIGN
     KEY (Sensore) REFERENCES SENSORI(ID) ON DELETE CASCADE;
2 ALTER TABLE RISOLUZIONI ADD CONSTRAINT FK_RISOLUZIONI_ANOMALIE
     FOREIGN KEY (Anomalia_ID, Anomalia_Sensore) REFERENCES
     ANOMALIE (ID, Sensore) ON DELETE CASCADE;
3 ALTER TABLE RISOLUZIONI ADD CONSTRAINT FK RISOLUZIONI INTERVENTI
     FOREIGN KEY (Intervento) REFERENCES INTERVENTI(ID) ON DELETE
     CASCADE;
4 ALTER TABLE REPORT ADD CONSTRAINT FK_REPORT_MISSIONI FOREIGN KEY (
     Missione) REFERENCES MISSIONI(ID)ON DELETE CASCADE;
5 ALTER TABLE UTILIZZO_ROBOT ADD CONSTRAINT FK_UTILIZZO_ROBOT_ROBOT
     FOREIGN KEY (Robot) REFERENCES ROBOT(ID) ON DELETE CASCADE;
6 ALTER TABLE UTILIZZO_ROBOT ADD CONSTRAINT
     FK_UTILIZZO_ROBOT_MISSIONI FOREIGN KEY (Missione) REFERENCES
     MISSIONI(ID) ON DELETE CASCADE;
7 ALTER TABLE UTILIZZO SENSORI ADD CONSTRAINT
     FK_UTILIZZO_SENSORI_SENSORI FOREIGN KEY (Sensore) REFERENCES
     SENSORI(ID) ON DELETE CASCADE;
8 ALTER TABLE UTILIZZO SENSORI ADD CONSTRAINT
     FK_UTILIZZO_SENSORI_MISSIONI FOREIGN KEY (Missione) REFERENCES
     MISSIONI(ID) ON DELETE CASCADE;
9 ALTER TABLE COINVOLGIMENTI ADD CONSTRAINT FK_COINVOLGIMENTI_MEMBRI
     FOREIGN KEY (Membro) REFERENCES MEMBRI(ID) ON DELETE CASCADE;
10 ALTER TABLE COINVOLGIMENTI ADD CONSTRAINT
     FK_COINVOLGIMENTI_INTERVENTI FOREIGN KEY (Intervento)
     REFERENCES INTERVENTI (ID) ON DELETE CASCADE;
11 ALTER TABLE OPERAZIONI ADD CONSTRAINT FK OPERAZIONI MEMBRI FOREIGN
      KEY (Membro) REFERENCES MEMBRI(ID)ON DELETE CASCADE;
12 ALTER TABLE OPERAZIONI ADD CONSTRAINT FK_OPERAZIONI_SENSORI
     FOREIGN KEY (Sensore) REFERENCES SENSORI(ID)ON DELETE CASCADE;
13 ALTER TABLE PARTECIPAZIONI ADD CONSTRAINT
     FK_PARTECIPAZIONI_MISSIONE FOREIGN KEY (Missione) REFERENCES
     MISSIONI(ID) ON DELETE CASCADE;
14 ALTER TABLE PARTECIPAZIONI ADD CONSTRAINT FK_PARTECIPAZIONI_MEMBRI
     FOREIGN KEY (Membro) REFERENCES MEMBRI (ID) ON DELETE CASCADE;
```

L'opzione ON DELETE CASCADE consente di configurare il database affinché, quando un record nella tabella primaria viene eliminato, tutti i record nelle tabelle che lo referenziano tramite chiavi esterne vengano automaticamente rimossi. Questo meccanismo garantisce l'integrità referenziale del database, evitando la presenza di dati orfani che potrebbero comprometterne la coerenza. Inoltre, semplifica la gestione delle relazioni, eliminando la necessità di interventi manuali per la rimozione dei dati correlati. Tuttavia, è necessario adottare questa opzione con cautela, poiché l'eliminazione di un singolo record potrebbe propagarsi su larga scala, con conseguenze potenzialmente indesiderate.

2.3.5 Vincoli di check

In fine, si riportano i comandi SQL per la creazione di vincoli di check utilizzando la notazione "CK_Tabella_Campo". Questo approccio consente di garantire che i valori di determinati campi rispettino i criteri specificati, fornendo così un ulteriore livello di controllo sull'integrità dei dati.

```
ALTER TABLE SENSORI ADD CONSTRAINT CK_SENSORI_TIPO CHECK (Tipo IN ('Temperatura', 'Pressione', 'Gas', 'Radiazioni', 'Geologia'));

ALTER TABLE OPERAZIONI ADD CONSTRAINT CK_OPERAZIONI_STATO CHECK (
    Stato_Operativo IN ('Attivo', 'Standby', 'Manutenzione', '
    Malfunzionante'));

ALTER TABLE ANOMALIE ADD CONSTRAINT CK_ANOMALIE_LIVELLO CHECK (
    Livello IN ('Bassa', 'Media', 'Alta', 'Critica'));

ALTER TABLE MISSIONI ADD CONSTRAINT CK_MISSIONI_STATO CHECK (Stato IN ('Pianificata', 'In corso', 'Completata', 'Annullata'));
```

N.B.: I quattro snippet di codice SQL mostrati verranno implementati nel DBMS tramite appositi script contenenti il codice: (1) create_table.sql, (2) constraint.sql.

3 Ottimizzazione DB

3.1 Indici

Un **indice** in un sistema di gestione di database (DBMS) è una struttura dati organizzata che consente di individuare rapidamente un determinato record all'interno di un file di dati. Uno dei principali vantaggi dell'utilizzo degli indici è il **miglioramento delle prestazioni delle query**: gli indici permettono di ridurre il tempo necessario per cercare i dati, evitando una scansione completa della tabella.

Creare indici sui campi che vengono frequentemente utilizzati nei filtri delle query (ad esempio, con condizioni WHERE, JOIN, ORDER BY o GROUP BY) può velocizzare significativamente l'elaborazione delle richieste, ottimizzando il sistema nel suo complesso.

Tuttavia, è importante bilanciare l'uso degli indici per evitare costi aggiuntivi durante le operazioni di scrittura come INSERT, UPDATE e DELETE, poiché gli indici devono essere aggiornati ogni volta che i dati della tabella vengono modificati.

Tralasciando gli indici sulla chiave primaria, in quanto il DBMS crea un indice per ogni chiave primaria della tabella, abbiamo ritenuto opportuna l'aggiunta dei seguenti indici:

```
-- Per filtrare missioni sullo stato

CREATE INDEX idx_missioni_stato ON MISSIONI(Stato);

-- Per filtrare sul ruolo dei membri

CREATE INDEX idx_membri_ruolo ON MEMBRI(Ruolo);

-- Per filtrare sul tipo di robot

CREATE INDEX idx_robot_tipo ON ROBOT(Tipo);

-- Per filtrare sulla data del report

CREATE INDEX idx_report_data ON REPORT(Data);

-- Per filtrare sulla coppia sensore-data di una rilevazione

CREATE INDEX idx_rilevazioni_sensori_data ON RILEVAZIONI(Sensore,
Data);
```

3.2 Concorrenza

Per la gestione della concorrenza, si è scelto di adottare il protocollo **2PL stretto** (*Strict Two-Phase Locking*), una variante del protocollo **2PL** (*Two-Phase Locking*). Entrambi i protocolli si basano sul meccanismo dei **lock**, il quale consente di controllare l'accesso concorrente agli oggetti condivisi e garantisce la **serializzabilità delle transazioni**, assicurando che il risultato delle operazioni concorrenti

sia equivalente a una loro esecuzione sequenziale. Il protocollo 2PL stretto segue le seguenti regole operative:

- lock(): ogni oggetto coinvolto nelle operazioni è protetto da un lock per controllare l'accesso concorrente.;
- read_lock(): quando una transazione desidera leggere un oggetto, viene applicato un lock di lettura. Questo tipo di lock consente a più transazioni di leggere contemporaneamente lo stesso oggetto, permettendo una condivisione sicura;
- write_lock(): Quando una transazione desidera modificare un oggetto, viene applicato un lock di scrittura. Questo lock è esclusivo, consentendo a una sola transazione per volta di effettuare modifiche sull'oggetto;
- unlock(): ogni lock deve essere rilasciato una volta terminata l'operazione corrispondente, consentendo ad altre transazioni di accedere all'oggetto;

Gli oggetti possono trovarsi in tre stati: libero, bloccato in lettura, o bloccato in scrittura.

La scelta del **2PL stretto** rispetto al **2PL** è dovuta al fatto che il **2PL stretto** evita l'anomalia delle **letture sporche** (*dirty reads*), che possono verificarsi in altri approcci di gestione della concorrenza.

Il protocollo 2PL stretto (Strict Two-Phase Locking) si articola in due fasi principali, che regolano l'acquisizione e il rilascio dei lock da parte delle transazioni:

1. Fase crescente

- In questa fase, la transazione acquisisce tutte le risorse necessarie mediante i comandi read_lock e write_lock.
- La fase crescente termina quando la transazione ha acquisito tutti i lock necessari per completare le proprie operazioni.

2. Fase decrescente

- Questa fase inizia quando la transazione rilascia il primo lock mediante il comando unlock.
- Nel caso del protocollo 2PL stretto, il rilascio dei lock (fase decrescente) può avvenire esclusivamente dopo che la transazione ha eseguito il commit o l'abort, garantendo che le risorse modificate non siano accessibili da altre transazioni fino a quando non sono consolidate o annullate.

Questo approccio garantisce che le transazioni siano serializzabili, impedendo conflitti e mantenendo la consistenza dei dati.

3.3 Affidabilità

Il controllo di **affidabilità** in un sistema di basi di dati ha come obiettivo principale il **ripristino** dello stato corretto del sistema (recovery) in seguito a guasti accidentali o intenzionali, che possano compromettere la funzionalità del sistema stesso. I guasti possono essere legati sia a malfunzionamenti hardware (ad esempio, guasti su disco o memoria) che software (ad esempio, crash di applicazioni o errori di sistema).

Il sistema di affidabilità si basa sulla gestione delle **transazioni**, che sono le unità fondamentali delle operazioni nel database, garantendo **atomicità** (le transazioni sono eseguite in modo completo o non eseguite affatto) e **persistenza** (i dati delle transazioni devono essere memorizzati in modo permanente una volta che la transazione è stata completata correttamente).

3.3.1 Backup

Per garantire un alto livello di affidabilità, il nostro sistema di database implementa la strategia di backup RAID 1, che offre una soluzione di mirroring. In un sistema RAID 1, ogni dato scritto sul disco primario viene duplicato in tempo reale su un disco secondario, chiamato "mirror". Questa tecnica garantisce che, in caso di guasto di uno dei dischi, i dati siano ancora disponibili sull'altro disco, riducendo il rischio di perdita di informazioni e migliorando la disponibilità del sistema.

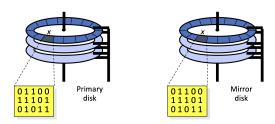


Figure 5: RAID 1 Mirroring

3.3.2 Recovery

Il gestore dell'affidabilità deve gestire l'esecuzione dei comandi transazionali di begin transaction, commit, rollback e tutte le operazioni di ripristino dopo i guasti.

Per poter effettuare ciò, il gestore deve possedere un file di log: un file presente su memoria stabile che registra tutte le operazioni svolte dalle transazioni nel loro ordine di esecuzione.

Il log è quindi una sorta di "diario di bordo" che, in un qualsiasi istante, permette di ricostituire il contenuto corretto della base dei dati a seguito di malfunzionamenti.

```
DP, B(T_1,-,-,-,-), U(T_1,-,qtaP,100,90), U(T_1,-,qtaC,NULL,10), C(T_1,-,-,-,-), B(T_2,-,-,-,-), CK(T_2), U(T_2,-,qtaP,90,70), U(T_1,-,qtaC,NULL,20), C(T_2,-,-,-,-), B(T_3,-,-,-,-), U(T_3,-,qtaP,100,90), U(T_3,-,qtaC,NULL,10), C(T_3,-,-,-,-), . . .
```

Figure 6: File di log

Tecniche di recovery

- Ripresa a freddo: In caso di guasti hardware che interessano i dispositivi di memoria di massa (ad esempio, guasti ai dischi rigidi), si verifica la perdita del contenuto sia della memoria centrale che di quella secondaria. Tuttavia, la memoria stabile, come i dispositivi di backup, rimane intatta. In tali circostanze, si procede con una ripresa a freddo (cold restart), che comporta un ripristino approfondito. Questo processo richiede il recupero dei dati mediante l'uso di backup e log disponibili.
- Ripresa a caldo: Nei casi di guasti software (come errori di programma, crash di sistema, interruzioni dell'alimentazione, ecc.), viene compromesso esclusivamente il contenuto della memoria centrale, mentre la memoria secondaria e quella stabile rimangono intatte. In queste situazioni si procede con la ripresa a caldo (warm restart), che consente un ripristino più rapido rispetto alla ripresa a freddo.

Indipendentemente dal tipo di ripresa adottata, la procedura di recovery segue tre fasi principali, secondo il **Modello Fail-Stop**:

- 1. Arresto delle transazioni attive: Tutte le transazioni attualmente in esecuzione sul sistema di basi di dati vengono forzatamente interrotte per evitare ulteriori inconsistenze.
- 2. Ripristino del sistema operativo: Si procede al riavvio e alla verifica del corretto funzionamento del sistema operativo, necessario per garantire l'esecuzione della fase successiva.

3. **Esecuzione del ripristino**: Viene avviata la procedura di recupero, che sfrutta backup, log e informazioni residue per ripristinare la consistenza e l'integrità del database.

Queste tecniche, basate sul modello **fail-stop**, mirano a garantire la continuità operativa e la salvaguardia dei dati, anche in presenza di guasti critici.

4 Meccanismi avanzati

I moderni sistemi di gestione di basi di dati (DBMS) offrono una vasta gamma di strumenti e funzionalità avanzate progettate per migliorare l'efficienza, l'automazione e la personalizzazione nella gestione e nell'elaborazione dei dati. Questi meccanismi avanzati rappresentano componenti fondamentali per lo sviluppo di applicazioni scalabili, sicure e performanti, in grado di rispondere alle esigenze sempre più complesse degli ambienti operativi.

In questo capitolo verrò approfondito l'uso, relativo al progetto, di:

- Query: tecniche per ottimizzare l'interrogazione e la manipolazione dei dati, sfruttando funzionalità avanzate del linguaggio SQL.
- View: viste logiche che permettono di semplificare l'accesso ai dati e migliorare la sicurezza;
- Stored Procedures: programmi precompilati memorizzati nel database, utili per eseguire operazioni complesse in modo efficiente;
- **Trigger**: meccanismi che consentono di automatizzare l'esecuzione di azioni in risposta a eventi specifici nel database;

4.1 Query

Query N.1 Anomalie con livello 'CRITICO'

```
SELECT

A.ID AS ID_SENSORE,

A.CAUSA AS CAUSA_ANOMALIA,

S.TIPO AS TIPO_SENSORE

FROM

ANOMALIE A

JOIN

SENSORI S ON A.SENSORE = S.ID

WHERE

A.LIVELLO = 'Critica'

ORDER BY

A.ID ASC;
```

Query N.2 Numero di robot utilizzati da ogni missione

```
1 SELECT
2      M.ID AS ID_MISSIONE,
3      M.OBIETTIVO AS OBIETTIVO_MISSIONE,
4      COUNT(*) AS NUMERO_ROBOT_MISSIONE
5 FROM
```

```
0  UTILIZZO_ROBOT UR
1  JOIN
8   ROBOT R ON UR.Robot = R.ID
9  JOIN
10   MISSIONI M ON M.ID = UR.Missione
11  GROUP BY
12   M.ID, M.OBIETTIVO
13  ORDER BY
14   M.ID ASC;
```

ID SENSORE	CAUSA ANOMALIA	TIPO SENSORE
3	Guasto Hardware	Temperatura
6	Problemi di connessione	Gas

Table 1: Esempio di risultati della Query N.1

ID MISSIONE	OBIETTIVO MISSIONE	NUMERO ROBOT
1	Esplorazione Polo Sud Lunare	3
2	Studio Crateri Lunari	4

Table 2: Esempio di risultati della Query N.2

Query N.3 Causa principale di anomalie

```
1 SELECT
      A. CAUSA,
      COUNT(*) AS NUM_VOLTE
4 FROM
      ANOMALIE A
6 GROUP BY
     A.CAUSA
8 HAVING COUNT(*) = (
9 SELECT MAX (NUM_CAUSE)
     FROM (
10
          SELECT A.CAUSA, COUNT(*) AS NUM_CAUSE
         FROM ANOMALIE A
          GROUP BY A. CAUSA
14
15);
```

${f Query}\ {f N.4}\ {f Il}$ numero di membri coinvolto in ciascuna operazione, per ogni sensore

```
SELECT

S.ID AS ID_SENSORE,

O.OPERAZIONE, O.DATA AS DATA_OPERAZIONE,

COUNT(O.MEMBRO) AS NUM_MEMBRI

FROM

OPERAZIONI O

JOIN

MEMBRI M ON O.MEMBRO = M.ID

JOIN

SENSORI S ON O.SENSORE = S.ID

GROUP BY

S.ID, O.OPERAZIONE, O.DATA

ORDER BY

O.DATA;
```

Query N.5 Il numero di interventi effettuati da ogni membro dell'equipaggio

```
SELECT
M.ID, CONCAT(M.NOME, CONCAT(' ', M.COGNOME)) AS NOME_COMPLETO,
COUNT(*) AS NUM_INTERVENTI_EFFETTUATI
FROM
COINVOLGIMENTI C
JOIN
MEMBRI M ON C.MEMBRO = M.ID
GROUP BY
M.ID, M.NOME, M.COGNOME
CORDER BY
M.ID ASC;
```

ID	NOME COMPLETO	NUM INTERVENTI EFFETTUATI
1	Luca Rossi	1
6	Sara Russo	2

Table 3: Esempio di risultati della Query N.5

Query N.6 Sensori che non hanno mai avuto anomalie

```
SELECT
ID
FROM
SENSORI
```

4.2 View

View N.1 Per la visualizzazione dei membri (nome, cognome) e delle missioni a cui partecipano (ID, obiettivo, stato)

```
CREATE VIEW MEMBRI_MISSIONI AS

CONCAT(M.NOME, CONCAT('', M.COGNOME)) AS NOME_COMPLETO,

MI.OBIETTIVO AS OBIETTIVO_MISSIONE,

MI.ID AS ID_MISSIONE,

MI.STATO AS STATO_MISSIONE

FROM

PARTECIPAZIONI P

JOIN

MEMBRI M ON P.MEMBRO = M.ID

JOIN

MISSIONI MI ON P.MISSIONE = MI.ID;
```

View N.2 Per la visualizzazione dei robot (tipo) e delle missioni a cui partecipano (obiettivo)

```
CREATE VIEW ROBOT_MISSIONI AS

EXELECT

R.ID AS ID_ROBOT,
R.TIPO AS TIPO_ROBOT,
M.ID AS ID_MISSIONE,
M.OBIETTIVO AS OBIETTIVO_MISSIONE

FROM
UTILIZZO_ROBOT UR

JOIN
ROBOT R ON UR.ROBOT = R.ID

JOIN
MISSIONI M ON UR.MISSIONE = M.ID;
```

View N.3 Per la visualizzazione dei sensori (tipo, stato operativo) e dei membri (nome, cognome) che effettuano operazioni (tipo, data) su di essi

```
CREATE VIEW SENSORI_MISSIONI AS
SELECT
CONCAT(M.NOME, CONCAT(' ', M.COGNOME)) AS NOME_COMPLETO,
```

```
S.TIPO AS TIPO_SENSORE,
S.STATO_OPERATIVO AS STATO_SENSORE,
O.OPERAZIONE AS TIPO_OPERAZIONE,
O.DATA
FROM
OPERAZIONI O
JOIN
MEMBRI M ON O.MEMBRO = M.ID
JOIN
SENSORI S ON O.SENSORE = S.ID;
```

View N.4 Per la visualizzazione delle anomalie rilevate per ciascun sensore

```
1 CREATE VIEW ANOMALIE_SENSORI AS
2 SELECT
     S.ID AS ID_SENSORE,
     S.TIPO AS TIPO_SENSORE,
4
     S.STATO_OPERATIVO AS STATO_SENSORE,
     A.ID AS ID_ANOMALIA,
     A.LIVELLO AS LIVELLO_ANOMALIA,
     A. CAUSA AS CAUSA_ANOMALIA,
     A.DATA,
     TO_CHAR(A.ORA, 'HH24:MI:SS') AS ORA
10
11 FROM
12 ANOMALIE A
13 JOIN
SENSORI S ON A.SENSORE = S.ID;
```

View N.5 Per vedere il numero di missione a cui un membro partecipa

```
CREATE VIEW PARTECIPAZIONI_MEMBRI AS

SELECT

M.ID AS ID_MEMBRO,
CONCAT(CONCAT(M.NOME, ''), M.COGNOME) AS NOME_COMPLETO,
COUNT(*) AS NUMERO_PARTECIPAZIONI

FROM
PARTECIPAZIONI P

JOIN
MEMBRI M ON P.MEMBRO = M.ID

JOIN
MISSIONI MI ON P.MISSIONE = MI.ID

GROUP BY
M.ID, M.NOME, M.COGNOME

ORDER BY
M.ID ASC;
```

View N.6 Per vedere i report di ogni missione

```
CREATE VIEW ANDAMENTO_MISSIONI AS

ESELECT

M.ID AS ID_MISSIONE,
M.OBIETTIVO AS OBIETTIVO_MISSIONE,
M.STATO AS STATO_MISSIONE,
R.ID AS ID_REPORT,
R.STATO AS STATO_REPORT,
R.DATA AS DATA_REPORT

FROM

REPORT R
JOIN MISSIONI M ON R.MISSIONE = M.ID

ORDER BY
M.ID ASC;
```

4.3 Stored Procedure

Le stored procedures rappresentano uno degli strumenti più potenti e versatili messi a disposizione dai moderni sistemi di gestione di basi di dati (DBMS). Si tratta di programmi precompilati e memorizzati direttamente nel database, che consentono di eseguire operazioni complesse in modo efficiente e sicuro. Grazie alla loro capacità di combinare logica applicativa e accesso ai dati, le stored procedures sono ampiamente utilizzate in ambiti che richiedono elevati livelli di prestazioni, sicurezza e manutenzione centralizzata del codice.

Di seguito sono riportate le stored procedures adottate per il progetto.

Procedure N.1 Per assegnare un sensore ad una missione, con relativi controlli aggiuntivi.

```
1 CREATE OR REPLACE PROCEDURE AssegnareSensoreAMissione(
      p_Sensore_ID IN NUMBER,
      p_Missione_ID IN NUMBER
4 ) AS
      v_count_sensore NUMBER;
5
     v_count_missione NUMBER;
6
7 BEGIN
     -- Incrementa il valore di v_count_sensore se esso è presente
    nel database
     SELECT COUNT(*)
9
     INTO v_count_sensore
     FROM SENSORI
11
     WHERE ID = p_Sensore_ID;
12
13
      -- Incrementa il valore di v_count_missione se esso è presente
    nel database
```

```
SELECT COUNT(*)
      INTO v_count_missione
16
      FROM MISSIONI
17
      WHERE ID = p_Missione_ID;
18
19
      -- Verifica se essi sono presenti o meno nel databse
20
     altrimenti si genera errore
      IF v_count_sensore = 0 THEN
21
          DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Errore: il sensore con ID '
     p_Sensore_ID ' non esiste.');
      ELSIF v_count_missione = 0 THEN
          DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Errore: la missione con ID '
24
     p_Missione_ID ' non esiste.');
      ELSE
          -- Verifica se il sensore è già assegnato alla missione
26
          SELECT COUNT(*)
          INTO v_count_sensore
          FROM UTILIZZO_SENSORI
          WHERE Sensore = p_Sensore_ID AND Missione = p_Missione_ID;
30
31
          IF v_count_sensore = 0 THEN
32
              -- Se il sensore non è già assegnato, inserisci
              INSERT INTO UTILIZZO_SENSORI (Sensore, Missione)
34
              VALUES (p_Sensore_ID, p_Missione_ID);
35
36
              DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Sensore ' p_Sensore_ID
     assegnato alla missione ' p_Missione_ID);
          ELSE
38
              DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Il sensore ' p_Sensore_ID
     già assegnato alla missione ' p_Missione_ID);
          END IF;
40
      END IF;
42 END;
1 EXECUTE AssegnareSensoreAMissione(11, 1);
  Sensore 11 assegnato alla missione 1.
1 EXECUTE AssegnareSensoreAMissione(30, 5);
```

Errore: il sensore con ID 30 non esiste.

Procedure N.2 Per inserire un membro nella tabella coinvolgimenti relativamente ad un intervento

```
v_count_intervento NUMBER;
      v_count_coinvolgimento NUMBER;
8 BEGIN
9
      -- Verifica se il membro esiste nel database
      SELECT COUNT(*)
10
      INTO v_count_membro
11
      FROM MEMBRI
      WHERE ID = p_Membro_ID;
14
      IF v_count_membro = 0 THEN
          DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Errore: il membro con ID '
     p_Membro_ID ' non esiste nel database.');
      ELSE
17
          -- Verifica se l'intervento esiste nel database
          SELECT COUNT(*)
19
          INTO v_count_intervento
20
          FROM INTERVENTI
          WHERE ID = p_Intervento_ID;
23
          IF v_count_intervento = 0 THEN
24
              DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Errore: l''intervento con ID '
25
     p_Intervento_ID ' non esiste nel database.');
26
              -- Verifica se il membro è già coinvolto nell'
27
     intervento
              SELECT COUNT(*)
28
              INTO v_count_coinvolgimento
29
              FROM COINVOLGIMENTI
30
              WHERE Membro = p_Membro_ID AND Intervento =
31
     p_Intervento_ID;
32
              IF v_count_coinvolgimento > 0 THEN
33
                  DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Errore: il membro con ID '
34
     p_Membro_ID
                  'è già coinvolto nell''intervento con ID'
     p_Intervento_ID);
              ELSE
35
                   -- Inserisce il membro nell'intervento se non è gi
     à coinvolto
                   INSERT INTO COINVOLGIMENTI (Membro, Intervento)
37
                   VALUES (p_Membro_ID, p_Intervento_ID);
38
39
                   DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Membro con ID ' p_Membro_ID
40
         aggiunto all''intervento con ID ' p_Intervento_ID);
              END IF;
41
          END IF;
      END IF;
43
44 END;
```

EXECUTE InserireMembroInCoinvolgimento(15, 10);

Membro con ID 15 aggiunto all'intervento con ID 10

```
1 EXECUTE InserireMembroInCoinvolgimento(1, 1);
```

Errore: il membro con ID 1 è già coinvolto nell'intervento con ID 1

Procedure N.3 Per aggiornare lo stato operativo di un sensore, con controlli di sicurezza.

```
1 CREATE OR REPLACE PROCEDURE AggiornareStatoSensore(
      p_Sensore_ID IN NUMBER,
      p_Nuovo_Stato IN VARCHAR2
3
4 ) AS
      v_count_sensore NUMBER;
      v_stato_valido BOOLEAN := FALSE;
      -- Verifica se il sensore esiste nel database
      SELECT COUNT(*)
9
      INTO v_count_sensore
      FROM SENSORI
11
      WHERE ID = p_Sensore_ID;
12
     IF v count sensore = 0 THEN
14
          DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Errore: il sensore con ID '
15
     p_Sensore_ID ' non esiste nel database.');
16
      ELSE
           -- Controllo se il nuovo stato è valido
17
          IF p_Nuovo_Stato IN ('Attivo', 'Standby', 'Manutenzione',
18
     'Malfunzionante') THEN
              v_stato_valido := TRUE;
          END IF;
20
21
          IF v_stato_valido = FALSE THEN
              DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Errore: lo stato '
23
     p_Nuovo_Stato ' non è valido.');
          ELSE
24
               -- Se il sensore esiste e lo stato è valido, aggiorna
     lo stato
              UPDATE SENSORI
26
               SET Stato_Operativo = p_Nuovo_Stato
              WHERE ID = p_Sensore_ID;
29
              DBMS_OUTPUT.PUT_LINE('Stato del sensore '
30
     p_Sensore_ID ' aggiornato a ' p_Nuovo_Stato);
          END IF;
      END IF:
32
33 END;
```

EXECUTE AggiornareStatoSensore(5, 'Manutenzione');

Stato del sensore 5 aggiornato a Manutenzione.

```
1 EXECUTE AggiornareStatoSensore(1, 'Sospeso');
```

Errore: lo stato Sospeso non è valido.

Procedure N.4 Per eseguire un **OPERAZIONE** di *Manutenzione* se *Data_Ulti-mo_Controllo* è maggiore di 30

```
1 CREATE OR REPLACE PROCEDURE ControllaManutenzioneSensori AS
      CURSOR membri_cursor IS
          SELECT ID
          FROM MEMBRI
          WHERE Ruolo = 'Manutentore'; -- Trova tutti i manutentori
6
      v_membro_id INT;
      v_membro_index INT := 0;
      v_tot_membri INT := 0;
      TYPE membri_table_type IS TABLE OF membri_cursor%ROWTYPE INDEX
      BY PLS_INTEGER;
      membri_table membri_table_type;
11 BEGIN
      -- Inizializza la tabella con i membri
      OPEN membri_cursor;
13
      LOOP
14
          FETCH membri_cursor INTO membri_table(v_tot_membri + 1);
15
          EXIT WHEN membri_cursor%NOTFOUND;
          v_tot_membri := v_tot_membri + 1;
17
      END LOOP:
18
      CLOSE membri_cursor;
19
20
      -- Verifica la presenza di manutentori, se non ci sono esce
21
      IF v_tot_membri = 0 THEN
22
          RAISE_APPLICATION_ERROR(-20001, 'Nessun manutentore
     disponibile.');
          RETURN;
24
      END IF;
25
      -- Verifica per tutti i sensori se la data dell'ultimo
     controllo è più di 30 giorni fa
     FOR sensore_rec IN (SELECT ID, Data_Ultimo_Controllo FROM
     SENSORI) LOOP
          -- Controlla se la data dell'ultimo controllo è più di 30
29
     giorni fa oppure se è NULL
          IF sensore_rec.Data_Ultimo_Controllo IS NULL OR
30
     sensore_rec.Data_Ultimo_Controllo < (SYSDATE - 30) THEN
              -- Assegna il prossimo membro disponibile in modo
31
     ciclico
              v_membro_index := MOD(v_membro_index, v_tot_membri) +
32
     1;
              v_membro_id := membri_table(v_membro_index).ID;
33
```

```
Inserisce una nuova operazione di manutenzione
35
               INSERT INTO OPERAZIONI (Membro, Sensore, Operazione,
     Data)
               VALUES (v_membro_id, sensore_rec.ID, 'Manutenzione',
37
     SYSDATE);
38
               -- Aggiorna la Data_Ultimo_Controllo del sensore
39
               UPDATE SENSORI
40
               SET Data_Ultimo_Controllo = SYSDATE
               WHERE ID = sensore_rec.ID;
          END IF;
43
      END LOOP;
44
45 END;
```

1 EXECUTE ControllaManutenzioneSensori;

Nel Capitolo 5.3 approfondiremo come le procedures precedentemente definite siano state integrate nell'applicazione attraverso l'uso di interfacce semplici ed intuitive, progettate per facilitarne l'utilizzo e garantirne l'efficienza operativa.

4.4 Trigger

Trigger N.1 Per aggiornare lo stato di un **SENSORE** in 'Malfunzionante' in caso di anomalia

Trigger N.2 Per verificare che il valore rilevato da un SENSORE sia maggiore di zero, a eccezione dei sensori di temperatura

```
1 CREATE OR REPLACE TRIGGER verifica_valore_rilevato
2 BEFORE INSERT ON RILEVAZIONI
3 FOR EACH ROW
4 DECLARE
5    v_tipo_sensor VARCHAR2(50);
6 BEGIN
7    -- Recupera il tipo del sensore associato alla rilevazione
8    SELECT Tipo
9    INTO v_tipo_sensor
```

```
FROM SENSORI
      WHERE ID = :NEW.Sensore;
11
      -- Se il valore e' <= 0 e il sensore non e' di tipo '
13
     Temperatura', solleva un errore
     IF : NEW.Valore <= 0 AND v_tipo_sensor != 'Temperatura' THEN</pre>
14
          RAISE_APPLICATION_ERROR(-20001, 'Il valore rilevato
15
     aggiunto e' minore o uguale a O. Deve essere maggiore di O per
     sensori non di Temperatura.');
     END IF;
17 END;
1 INSERT INTO RILEVAZIONI (ID, DATA, ORA, VALORE, SENSORE) VALUES
     (9, SYSDATE, SYSTIMESTAMP, -40,2);
```

ORA-20001: Il valore rilevato aggiunto è minore o uguale a 0. Deve essere maggiore di 0 per sensori non di Temperatura.

Trigger N.3 Per impostare automaticamente l'attributo Data_Fine di una MIS-SIONE quando lo Stato di quest'ultima risulta Completata

```
CREATE OR REPLACE TRIGGER aggiorna_data_fine_missione
BEFORE UPDATE ON MISSIONI
FOR EACH ROW
BEGIN
IF :NEW.Stato = 'Completata' AND :OLD.Stato <> 'Completata' THEN
:NEW.Data_Fine := SYSDATE;
END IF;
END;
```

Trigger N.4 Per impedire l'inserimento di una RILEVZIONE se il SEN-SORE si trova in *Stato Malfunzionante*

```
CREATE OR REPLACE TRIGGER trg_block_malfunzionante_rilevazioni

BEFORE INSERT ON RILEVAZIONI

FOR EACH ROW

DECLARE

v_stato_operativo SENSORI.Stato_Operativo%TYPE;

BEGIN

-- Recupera lo stato operativo del sensore

SELECT Stato_Operativo
INTO v_stato_operativo
FROM SENSORI

WHERE ID = :NEW.Sensore;

-- Verifica se lo stato è "Malfunzionante"

IF v_stato_operativo = 'Malfunzionante' THEN
```

```
RAISE_APPLICATION_ERROR(-20001, 'Impossibile registrare una rilevazione: il sensore è in stato operativo Malfunzionante .');
END IF;
INSERT INTO RILEVAZIONI (ID, Data, Ora, Valore, Sensore) VALUES (5, SYSDATE, SYSTIMESTAMP, 23.5, 4);
```

ORA-20001: Impossibile registrare una rilevazione: il sensore è in stato operativo Malfunzionante.

4.5 Ruoli

La gestione degli utenti e dei ruoli è un aspetto cruciale nei sistemi di gestione di basi di dati (DBMS), poiché garantisce il controllo degli accessi e la sicurezza delle informazioni. L'assegnazione di permessi specifici agli utenti e ai ruoli permette di definire con precisione chi può accedere a determinati dati e quali operazioni può eseguire su di essi. Questa suddivisione migliora non solo la protezione del database, ma anche la gestione e la manutenzione complessiva del sistema.

Per la corretta realizzazione del progetto sono stati creati due ruoli: *Membro E-quipaggio* e *Ufficiale Di Bordo*.

```
CREATE ROLE MembroEquipaggio;
CREATE ROLE UfficialeDiBordo;
```

4.5.1 Membro dell'Equipaggio

Il ruolo *Membro Equipaggio* è pensato per gli utenti che necessitano di accedere ai dati relativi a missioni, membri, sensori, robot, anomalie, rilevazioni, report, utilizzo di robot e sensori, coinvolgimenti, operazioni e partecipazioni. Questo ruolo è utile per garantire che i membri dell'equipaggio possano consultare le informazioni necessarie senza avere permessi di modifica.

```
GRANT SELECT ON MISSIONI TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON MEMBRI TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON SENSORI TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON ROBOT TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON ANOMALIE TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON RILEVAZIONI TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON REPORT TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON UTILIZZO_ROBOT TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON UTILIZZO_SENSORI TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON COINVOLGIMENTI TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON OPERAZIONI TO MembroEquipaggio;

GRANT SELECT ON OPERAZIONI TO MembroEquipaggio;
```

4.5.2 Ufficiale di Bordo

Il ruolo *UfficialeDiBordo* ha i permessi di SELECT, INSERT, UPDATE e DELETE su tutte le tabelle. Questo ruolo è pensato per un utente che necessita di accesso completo per gestire e operare su tutte le informazioni relative alle missioni e ai loro componenti.

```
1 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON MISSIONI TO
     UfficialeDiBordo:
2 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON MEMBRI TO UfficialeDiBordo
3 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON SENSORI TO
     UfficialeDiBordo;
4 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON ROBOT TO UfficialeDiBordo;
5 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON ANOMALIE TO
     UfficialeDiBordo;
6 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON RILEVAZIONI TO
     UfficialeDiBordo;
7 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON REPORT TO UfficialeDiBordo
8 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON UTILIZZO_ROBOT TO
     UfficialeDiBordo;
9 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON UTILIZZO_SENSORI TO
     UfficialeDiBordo;
10 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON COINVOLGIMENTI TO
     UfficialeDiBordo;
11 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON OPERAZIONI TO
     UfficialeDiBordo;
12 GRANT SELECT, INSERT, UPDATE, DELETE ON PARTECIPAZIONI TO
     UfficialeDiBordo;
```

Come vedremo nel Capitolo 5.6 l'*UfficialeDiBordo* avrà accesso anche ad aree riservate all'interno dell'applicazione a cui il *MembroEquipaggio* non potrà accedere.m

5 Oracle APEX

5.1 Introduzione

Oracle APEX (Application Express) è una piattaforma di sviluppo applicativo low-code che consente di creare applicazioni web scalabili, sicure e altamente performanti utilizzando il database Oracle come base.

Con Oracle APEX, è possibile sfruttare strumenti integrati per la creazione di interfacce utente, la gestione dei dati e la personalizzazione delle funzionalità, rendendo il processo di sviluppo rapido ed efficiente. È particolarmente utile per automatizzare processi aziendali, creare report interattivi e implementare soluzioni personalizzate su misura per le esigenze delle organizzazioni.

5.2 Home

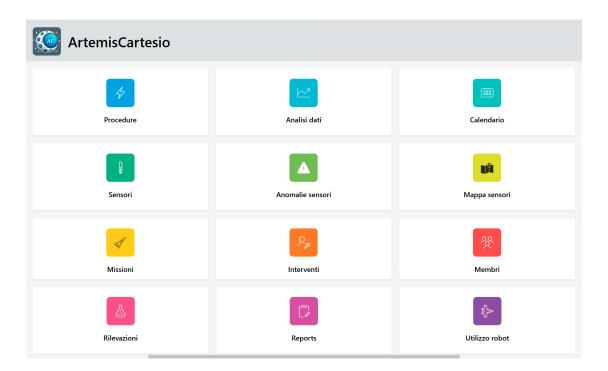


Figure 7: Home page dell'applicazione

In figura (Figura 7) è rappresentata la schermata principale dell'applicazione, progettata per gestire e monitorare ogni aspetto di una missione spaziale. La home page presenta una serie di funzionalità principali, ciascuna accessibile tramite icone intuitive e facilmente identificabili, che semplificano la navigazione e l'interazione con il sistema.

L'interfaccia è user-friendly e ben strutturata, progettata per garantire l'efficienza e la facilità d'uso per i membri dell'equipaggio della missione. Grazie all'organizzazione intuitiva, si può accedere rapidamente alle informazioni necessarie e ai moduli specifici per completare i propri compiti.

5.3 Procedure

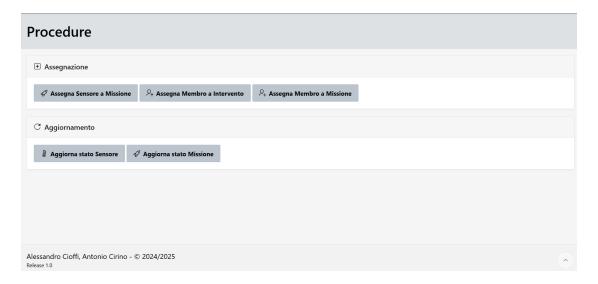


Figure 8: Schermata della sezione *Procedure*

La schermata *Procedure* è divisa in due sezioni: **Assegnazione** e **Aggiornamento**.

Assegnazione Questa sezione permette di gestire l'allocazione delle risorse e del personale per le varie attività. Le funzionalità principali includono:

- Assegna Sensore a Missione: consente di associare specifici sensori a una missione attiva.
- Assegna Membro a Intervento: permette di designare un membro del team per un determinato intervento tecnico (Figura 9).
- Assegna Membro a Missione: utilizzato per assegnare personale a una missione specifica.

Aggiornamento In questa sezione si possono effettuare aggiornamenti sullo stato dei sensori e delle missioni, garantendo che le informazioni siano sempre accurate e aggiornate. Le opzioni includono:

- Aggiorna stato Sensore: modifica dello stato operativo di un sensore (attivo, malfunzionante, manutenzione, stand by) e della data dell'ultimo controllo (Figura 10).
- Aggiorna stato Missione: consente di aggiornare lo stato di avanzamento di una missione (pianificata, in corso, completata, annullata).



Figure 9: Finestra di dialogo per l'assegnazione di un membro ad un intervento

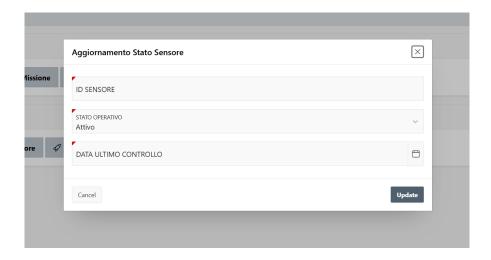


Figure 10: Finestra di dialogo per l'aggiornamento di un sensore

5.4 Analisi dati

L'immagine (Figura 11) mostra la sezione **Analisi Dati** dell'applicazione "Missione Lunare", che fornisce una panoramica visiva sulle principali informazioni relative alla missione. La schermata include diversi grafici, tra cui:



Figure 11: Schermata della sezione Analisi dati

Partecipazione membri Un grafico a barre orizzontali che mostra il numero di missioni a cui ciascun membro del team partecipa. Questo consente di visualizzare rapidamente il grado di coinvolgimento dei membri nelle attività.

Causa anomalie Un grafico a ciambella che rappresenta le cause più comuni di anomalie registrate durante le missioni.

Stato missioni Un secondo grafico a ciambella che evidenzia la distribuzione delle missioni in base al loro stato attuale.

Questa sezione offre una visione chiara e intuitiva per monitorare il progresso e le criticità delle missioni, supportando un processo decisionale informato.

5.5 Altre views

Di seguito sono riportate altre sezioni presenti nell'applicazione:

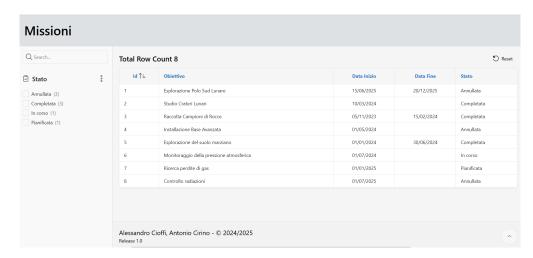


Figure 12: Schermata della sezione Missioni

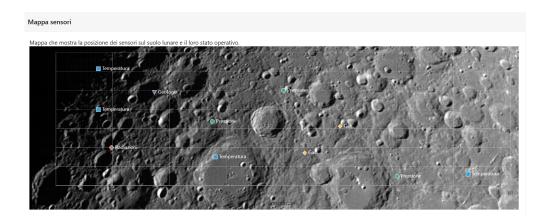


Figure 13: Schermata della sezione Mappa

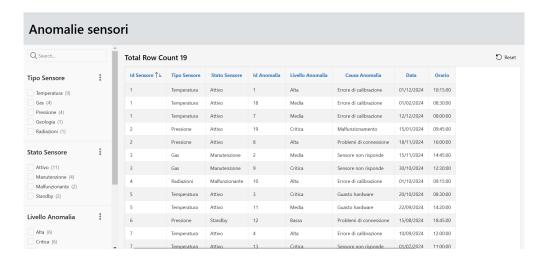


Figure 14: Schermata della sezione Anomalie

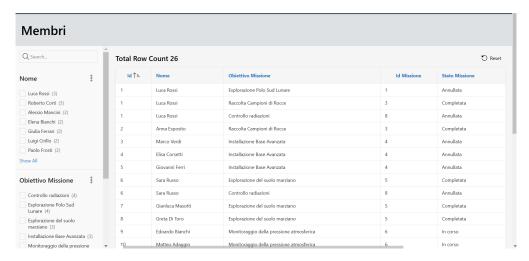


Figure 15: Schermata della sezione Membri

5.6 Gestione della sicurezza

Grazie alla sua profonda integrazione con il database Oracle, APEX garantisce sicurezza, affidabilità e un'elevata scalabilità, rendendolo ideale per progetti di qualsiasi dimensione, dalle piccole imprese alle grandi organizzazioni.

L'immagine (Figura 16) mostra la schermata di login dell'applicazione che implementa le best practice per garantire la sicurezza e la protezione dei dati. Questa schermata rappresenta il primo livello di sicurezza dell'applicazione, garantendo che solo utenti autorizzati possano accedere alle funzionalità e ai dati critici del sistema. L'accesso all'applicazione è protetto da un sistema di login che richiede

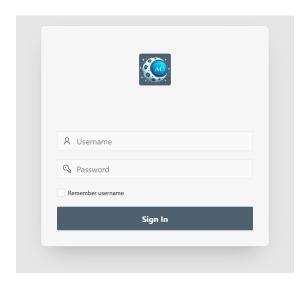


Figure 16: Schermata di login

l'inserimento di username e password.

Oracle APEX utilizza inoltre meccanismi di crittografia per garantire la protezione delle credenziali durante la trasmissione dei dati e il sistema è progettato per prevenire vulnerabilità come SQL injection e brute force.

Inoltre, la schermata Procedure (Figura 8) è accessibile solo agli utenti con ruolo *UfficialeDiBordo* (vedi Capitolo 4.5). Se un utente con ruolo *MembroEquipaggio* provasse ad accedere a questa sezione, andrebbe incontro ad un errore (Figura 17).



Figure 17: Errore nell'accesso a Procedure

Repository GitHub del Progetto

Il codice sorgente, la documentazione e le risorse relative al progetto sono ospitati in una repository GitHub, accessibile pubblicamente. La repository è stata organizzata per fornire una struttura chiara e ben documentata, facilitando la navigazione e l'utilizzo da parte di studenti, docenti e revisori.

Link alla Repository

La repository del progetto è disponibile al seguente indirizzo:

https://github.com/MisterCioffi/ArtemisCartesio

