密级: 保密期限:

# 北京郵電大學

# 博士学位论文



# 题目:北京邮电大学 博士论文 IATEX 模板

学	号:	2019
姓	名:	博士
专	亚:	信息与通信工程
导	师:	博导
学	院:	XX 学院

2019年4月14日

#### 独创性(或创新性)声明

本人声明所呈交的论文是本人在导师指导下进行的研究工作及取得的研究成果。 尽我所知,除了文中特别加以标注和致谢中所罗列的内容以外,论文中不包含其他人 已经发表或撰写过的研究成果,也不包含为获得北京邮电大学或其他教育机构的学 位或证书而使用过的材料。与我一同工作的同志对本研究所做的任何贡献均已在论 文中作了明确的说明并表示了谢意。

, ,, ,, ,	.,, ., , , , , , , , , , , , , , ,	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	.,,,,
本人签名:		日期:	

申请学位论文与资料若有不实之处,本人承担一切相关责任。

#### 关于论文使用授权的说明

本人完全了解并同意北京邮电大学有关保留、使用学位论文的规定,即:北京邮电大学拥有以下关于学位论文的无偿使用权,具体包括:学校有权保留并向国家有关部门或机构送交学位论文,有权允许学位论文被查阅和借阅;学校可以公布学位论文的全部或部分内容,有权允许采用影印、缩印或其它复制手段保存、汇编学位论文,将学位论文的全部或部分内容编入有关数据库进行检索。(保密的学位论文在解密后遵守此规定)

本人签名:	日期:	
导师签名:	日期:	

# A LATEX TEMPLATE FOR PHD DISSERTATION OF BUPT

# A DISSERTATION SUBMITTED TO THE FACULTY OF THE GRADUATE SCHOOL OF BEIJING UNIVERSITY OF POSTS AND TELECOMMUNICATIONS

#### BY DOCTOR

# FOR THE DEGREE OF DOCTOR OF PHILOSOPHY IN INFORMATION AND COMMUNICATIONS ENGINEERING

PROF. SOMEONE, PH.D. ADVISOR BEIJING, CHINA APR. 2019

# 北京邮电大学 博士论文 IATEX 模板

### 摘要

北京邮电大学博士学位论文LYTEX模板

关键词: LATEX 模板 北京邮电大学 博士学位论文

# A LATEX TEMPLATE FOR PHD DISSERTATION OF BUPT

#### **ABSTRACT**

LATEX Template

**KEY WORDS:** LATEXTemplate BUPT PhD Dissertation

# 目 录

摘	要		i
AB	STR	RACT	iii
目	录		V
图目	目录		vii
表目	录		ix
第一	→章	绪论	1
	1.1	研究背景	1
		1.1.1 Lage X	1
	1.2	本章小结	1
第_	二章	文字与图表	3
	2.1	文字	3
		2.1.1 数值与单位	3
	2.2	表	3
	2.3	图	3
第三	三章	算法	5
	3.1	公式	5
	3.2	算法	5
参	学文门	<b>献</b>	7
附氢	ĸ→	缩略语列表	9
致	谢		11
攻该	左学	位期间发表的学术论文目录	13

# 图目录

# 表目录

2–1	数学符号含义表	(标题及序号置于表的正上方)		3
-----	---------	----------------	--	---

# 第一章 绪论

# 1.1 研究背景

### 1.1.1 LATEX

本模板为北京邮电大学博士学位论文模板[1]。

# 1.2 本章小结

## 第二章 文字与图表

#### 2.1 文字

每章的标题以三**号黑体字**居中打印;"章"下<mark>空两行</mark>为节的标题,以**四号黑体字** 左起打印;"节"下空一行为小节的标题,以**小四号黑体字**左起打印。换行后打印论 文正文。文字的行间距 20 磅,字符为标准间距。

#### 2.1.1 数值与单位

单位采用宏包*siunitx*插入,例如传输速率是 100 MB, 信噪比为 20 dB m。(注意, 如果要使用字节单位, 则需要增加选项binary-units)

引用一个表格2-1。

#### 2.2 表

表 2-1 数学符号含义表 (标题及序号置于表的正上方)

符号	含义	符号	含义
N	数量	N	集合
$\gamma$	信噪比	$\mathcal{T}$	时刻

#### 2.3 图

#### 第三章 算法

#### 3.1 公式

内联公式:  $C = B \log(1 + \gamma)$ 。

编号公式:

$$J = \frac{1}{2N} \sum (h(x) - y)^2$$
 (3-1)

$$\nabla J = \frac{1}{N} \left[ \sum (h(x) - y)x \right] \tag{3-2}$$

多行公式:

$$f(x) = \begin{cases} x + 1, x < 0 \\ x - 1, x \ge 0 \end{cases}$$
 (3-3)

子公式:

$$g_1(\mathbf{z})_i = \frac{e^{z_i}}{\sum_{j=1}^K e^{z_j}}$$
 (3-4a)

$$g_2(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}} \tag{3-4b}$$

$$g_3(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$
 (3-4c)

常用激活函数如(3-4)

公式的行间距 1.5 倍。

#### 3.2 算法

引用该算法 3.1。

# 参考文献

[1] Lillicrap T P, Hunt J J, Pritzel A, et al. Continuous control with deep reinforcement learning[J]. 2016.

# 附录一 缩略语列表

BUPT Beijing University of Posts and Telecommunications 北京邮电大学

# 致 谢

LATEX

# 攻读学位期间发表的学术论文目录

本人攻读学位期间共发表论文 1,000 篇, 其中, 第一作者 999 篇, 学生一作 1 篇, 第二作者 0 篇, 其他参与论文共 0 篇:

1. XXX, Research on  $\LaTeX$ , Transactions on  $\LaTeX$ , vol. 1, no. 1, Apr. 2019, pp. 0-1. ((IF = 100))

发明专利0项