

### Politechnika Wrocławska

### Kompresja Informacji

Część 4

Kwantyzacja wektorowa. Algorytm grupowania wektorów NN. Algorytm uczenia bez nadzoru LBG. Grupowanie hierarchiczne. (3h)

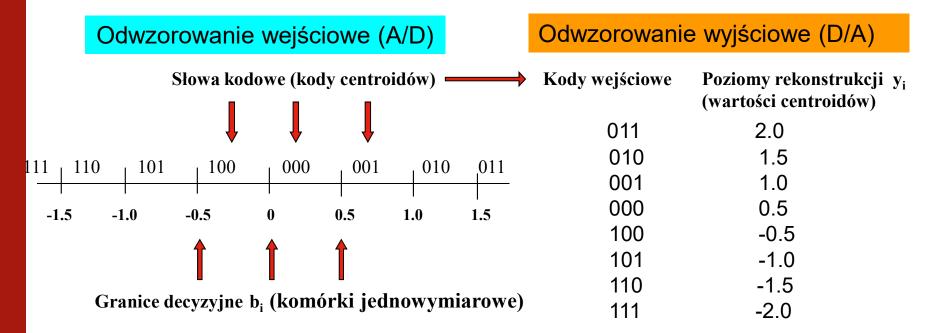
Robert Hossa, Katedra Teorii Sygnałów



### Kwantyzacja skalarna - przypomnienie

Kwantyzacja – proces odwzorowania dużego zbioru (na ogół nieskończonego ciągłych wartości) w znacznie mniejszy zbiór (skończony).

Typowy kwantyzer składa się z odwzorowania kodującego (przetwornik A/D) i dekodującego (przetwornik D/A). Koder dzieli zbiór wartości wejściowych na ustaloną liczbę przedziałów, z których każdy jest stowarzyszony z innym słowem kodowym. Takie odwzorowanie nie jest odwracalne.



### Kwantyzacja wektorowa - wprowadzenie

**Kwantyzacja wektorowa** polega na pogrupowaniu pojedynczych próbek sygnału w bloki o długości *N* próbek, czyli *N*-wymiarowe wektory.

**W procesie kwantyzacji wektorowej** każdemu z utworzonych N-wymiarowych wektorów wejściowych przypisuje się N-wymiarowy poziom kwantyzacji (centroid), czyli wektor reprezentujący *N*-wymiarowy przedział kwantyzacji .

### Kwantyzacja wektorowa - wprowadzenie

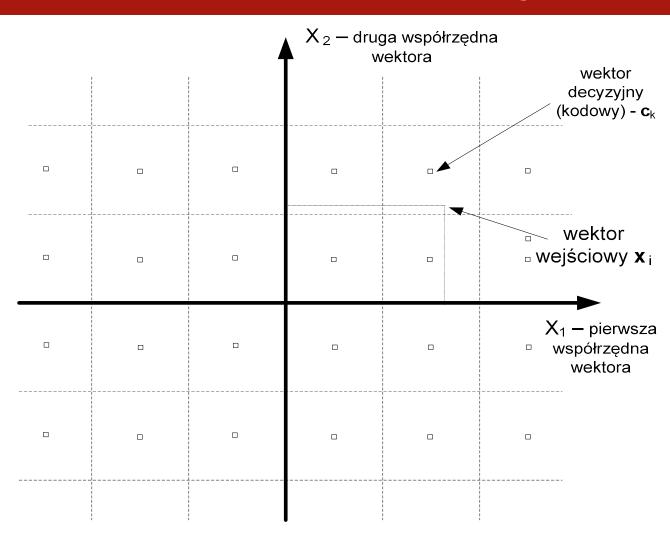
**N-wymiarowa kwantyzacja** oznacza, że przekształcenia są dokonywane na wektorach złożonych z N próbek.

N-wymiarowe przedziały kwantyzacji są nazywane komórkami,

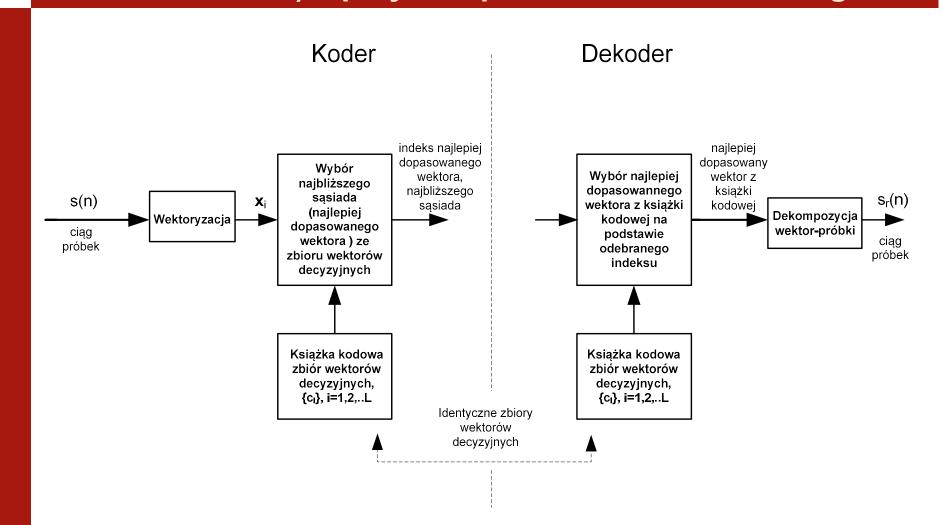
N-wymiarowe poziomy kwantyzacji – wektorami kodowymi (decyzyjnymi).

Zbiór wektorów kodowych jest nazywany książką kodową.

## Przykład – schemat kwantyzacji dla wektora z N=2 składowymi



# Kwantyzacja wektorowa – schemat dla kwantyzacji z przeszukiwaniem zupełnym FS VQ (Full Search Vector Quantization) – przykład przetwarzania blokowego



### Stopień kompresji - przykład

Przykład.

Wyznaczyć stopień kompresji η dla przypadku, w którym N=4 próbki (współrzędne wektora), każda z nich jest zapisana na R=12 bitach a liczba wektorów kodowych (wzorcowych) wynosi L=512.

$$\eta = \frac{I_{\text{WE}}}{I_{\text{WY}}}$$
 ilość informacji na wejściu ilość informacji na wyjściu

W rozważanym przykładzie mamy:

$$\eta = \frac{I_{WE}}{I_{WY}} = \frac{KRN}{K\log_2 L} = \frac{RN}{\log_2 L} = \frac{4 \cdot 12}{\log_2 512} = \frac{48}{9} = \frac{16}{3}$$

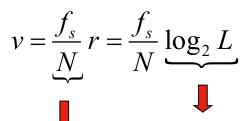
K- ilość bloków (wektorów) na **WE**, ilość słów kodowych na **WY** 

ilość bitów potrzebnych do zaadresowania L wektorów w książce kodowej

### Wyznaczanie szybkości transmisji na wyjściu kodera- przykład

Przykład.

Wyznaczyć szybkość transmisji na wyjściu kodera dla przypadku, w którym fs=8 kHz, N=4 próbki (współrzędne wektora), każda z nich jest zapisana na R=12 bitach a liczba wektorów kodowych (wzorcowych) wynosi L=512.





ilość wektorów na wejściu kodera na 1 s, szybkość wektorowa

ilość bitów potrzebnych do zakodowania L centroidów

W rozważanym przykładzie mamy:

$$v = \frac{f_s}{N} \log_2 L = \frac{8000}{4} \log_2 L = 2000 \log_2 L = 2 \log_2 L = 2 r \left[ \frac{kb}{s} \right]$$

# Problem podziału na komórki i wyboru najbliższego sąsiada

#### W procesie kwantyzacji wektorowej należy dokonać:

- 1. Podziału przestrzeni  $R^N$  na komórki  $\mathbf{S}_i$  (i=1,2,...L), gdzie L ilość komórek).
- 2. Doboru odpowiednich wektorów wzorcowych (centroidów) **r**<sub>i</sub> wynikającego z powyższego podziału

a zatem muszą być spełnione 2 warunki optymalności.

## Optymalny kwantyzer wektorowy - warunek najmniejszego błędu

#### 1. Warunek najmniejszego błędu

Jeżeli wektor wejściowy  $\mathbf{x}$  należy do komórki  $\mathbf{S}_i$  ze znanym wektorem kodowym  $\mathbf{r}_i$ , to:

$$d(\mathbf{x}, \mathbf{r}_i) \le d(\mathbf{x}, \mathbf{r}_j)$$
 dla każdego  $i \ne j$ ,  $1 \le j \le L$ ,

gdzie  $d(\mathbf{x},\mathbf{r})$  (**d - distance**) jest wybraną miarą błędu kwantyzacji.

Najczęściej używaną miarą błędu jest błąd średniokwadratowy MSE

$$d(\mathbf{x}, \mathbf{r}_i) = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} (x_k - r_{i,k})^2 = \frac{1}{N} ||\mathbf{x} - \mathbf{r}_i||^2$$

a warunek najmniejszego błędu jest nazywany warunkiem najbliższego sąsiada.

### Optymalny kwantyzer wektorowy - warunek centroidu

#### 2. Warunek centroidu

Dla każdej komórki  $\mathbf{S}_i$  (a zatem zakładamy znajomość podziału na obszary) wektor  $\mathbf{r}_i$  minimalizuje średni błąd kwantyzacji  $D_i$  ( $\mathbf{D}$  – **distortion**)

$$\min_{\mathbf{r}_i} D_i = \min_{\mathbf{r}_i} \int_{\mathbf{x} \in \mathbf{S}_i} d(\mathbf{x}, \mathbf{r}_i) p_i(\mathbf{x}) d\mathbf{x},$$

gdzie  $p_i(\mathbf{x})$  - funkcja rozkładu prawdopodobieństwa wystąpienia wektora  $\mathbf{x}$  w komórce  $\mathbf{S}_i$ 



## Optymalny kwantyzer wektorowy - podsumowanie

Warunek najmniejszego błędu pozwala określić obszary komórki  $\mathbf{S}_i$  na podstawie znanych wartości wektorów kodowych  $\mathbf{r}_i$  oraz błędu kwantyzacji .

Warunek centroidu określa sposób wyznaczenia optymalnego wektora kodowego  $\mathbf{r}_i$  dla ustalonego (znanego) obszaru komórki  $\mathbf{S}_i$ .

Niestety warunki **1** i **2** wymagają znajomości rozkładów prawdopodobieństw p(x) oraz obliczenia całki po obszarze nieregularnym w przestrzeni N wymiarowej.

### Optymalny kwantyzer wektorowy - warunek centroidu

W praktyce, do określenia wektorów kodowych  $\mathbf{r}_i$  oraz obszarów komórek  $\mathbf{S}_i$  używa się odpowiednio dobranych sekwencji wektorów treningowych.

Na początek rozważmy zatem problem wyznaczenia optymalnego reprezentanta (centroidu)  $\mathbf{r}_i$  dla sekwencji treningowej  $\left\{\mathbf{x}_i\right\}_{i=1,2,\dots L}$  reprezentującej obszar komórki  $\mathbf{S}_i$  oraz rozkładów prawdopodobieństw  $p_i$  ( $\mathbf{x}$ ) (problem optymalizacji lokalnej).

### Pojedynczy centroid dla zbioru wektorów treningowych

#### Sformułowanie problemu optymalizacji lokalnej

Dla zbioru L wektorów treningowych  $\left\{\mathbf{x}_{i}\right\}_{i=1,2,...L}$  znaleźć punkt (wektor)  $\mathbf{r}_{i}$ , który jest rozwiązaniem zadania optymalizacji:

$$\min_{\mathbf{r}} D = \sum_{i=1}^{L} d(\mathbf{x}_i, \mathbf{r}) = \sum_{i=1}^{L} ||\mathbf{x}_i - \mathbf{r}||_2^2. \quad \text{porównaj z warunkiem centroidu}$$

Z uwagi na fakt, iż funkcja D jest wypukła i kwadratowa, warunek konieczny i wystarczający na optymalność:

$$\partial D/\partial \mathbf{r} = \mathbf{0}$$

prowadzi do rozwiązania:

$$\mathbf{r} = \frac{1}{L} \sum_{i=1}^{L} \mathbf{x}_{i},$$

które jest nazywane środkiem ciężkości lub centroidem komórki S.

Załóżmy obecnie, że dysponujemy dużym zbiorem wektorów treningowych, który został podzielony wstępnie na K komórek  $\mathbf{S}_i$ , dla których wyznaczono wektory wzorcowe  $\mathbf{r}_i$  w oparciu optymalizację lokalnego kryterium MSE czyli  $D_i$ .

W efekcie takiego podziału wektorów treningowych oraz optymalizacji lokalnych otrzymano następującą wartości **kryterium globalnego** (całkowite zniekształcenie):

$$D = \sum_{i=1}^{K} D_i \left( \mathbf{x}, \mathbf{r}_i \right) = \sum_{i=1}^{K} \sum_{\mathbf{x} \in S_i} d\left( \mathbf{x}, \mathbf{r}_i \right) = \sum_{i=1}^{K} \sum_{\mathbf{x} \in S_i} \left\| \mathbf{x} - \mathbf{r}_i \right\|_2^2, \quad \mathbf{r}_i = \frac{1}{n_i} \sum_{\mathbf{x} \in S_i} \mathbf{x}.$$

Nietrudno w tym miejscu zauważyć, że wartość kryterium globalnego zależy wyłącznie od sposobu podziału zbioru wektorów treningowych na komórki.

Przesunięcie pojedynczego wektora  $\mathbf{x}$  sekwencji treningowej z komórki  $\mathbf{S}_i$  do komórki  $\mathbf{S}_i$  powoduje następujące zmiany:

centroidy:

$$\mathbf{r}_{i}^{new} = \frac{\sum_{\mathbf{x} \in S_{i}} \mathbf{x}_{i} - \mathbf{x}}{n_{i} - 1} = \mathbf{r}_{i} - \frac{\mathbf{x} - \mathbf{r}_{i}}{n_{i} - 1}; \qquad \mathbf{r}_{j}^{new} = \frac{\sum_{\mathbf{x} \in S_{j}} \mathbf{x}_{j} + \mathbf{x}}{n_{j} + 1} = \mathbf{r}_{j} + \frac{\mathbf{x} - \mathbf{r}_{j}}{n_{j} + 1};$$

lokalne kryteria:

$$D_{i}^{new}\left(\mathbf{x},\mathbf{r}_{i}^{new}\right) = \left(\sum_{\mathbf{x}\in S_{i}}\left\|\mathbf{x}-\mathbf{r}_{i}^{new}\right\|^{2}\right) - \left\|\mathbf{x}-\mathbf{r}_{i}^{new}\right\|^{2} = D_{i}\left(\mathbf{x},\mathbf{r}_{i}\right) - \frac{n_{i}}{n_{i}-1}\left\|\mathbf{x}-\mathbf{r}_{i}\right\|^{2};$$

zmniejszenie lokalnego zniekształcenia w komórce  $S_i$ 

$$D_{j}^{new}\left(\mathbf{x},\mathbf{r}_{j}^{new}\right) = \left(\sum_{\mathbf{x}\in S_{j}}\left\|\mathbf{x}-\mathbf{r}_{j}^{new}\right\|^{2}\right) + \left\|\mathbf{x}-\mathbf{r}_{j}^{new}\right\|^{2} = D_{j}\left(\mathbf{x},\mathbf{r}_{j}\right) + \frac{n_{j}}{n_{j}+1}\left\|\mathbf{x}-\mathbf{r}_{j}\right\|^{2}.$$
zwiększenie lokalnego zniekształcenia w komórce  $\mathbf{S}_{i}$ 

W konkluzji stwierdzamy, że przesunięcie pojedynczego wektora  $\mathbf{x}$  sekwencji treningowej z komórki  $\mathbf{S}_i$  do komórki  $\mathbf{S}_i$  jest dopuszczalne, jeżeli taka operacja zmniejsza wartość kryterium globalnego D a zatem jeżeli zachodzi warunek:

$$D - D^{new} = \frac{n_i}{n_i - 1} \|\mathbf{x} - \mathbf{r}_i\|^2 - \frac{n_j}{n_j + 1} \|\mathbf{x} - \mathbf{r}_j\|^2 > 0.$$

Dla dużych ilości wektorów treningowych w komórkach  $S_i$  oraz  $S_i$  mamy:

$$\frac{n_i}{n_i - 1} \approx \frac{n_j}{n_j + 1}$$

a zatem warunek optymalnego przesunięcia wektora **x** zmniejszającego całkowite zniekształcenie **D** przyjmuje postać:

$$\|\mathbf{x} - \mathbf{r}_i\|^2 - \|\mathbf{x} - \mathbf{r}_j\|^2 > 0.$$

Ostatecznie przyjmujemy, że jeżeli jest spełniony warunek:

$$\|\mathbf{x} - \mathbf{r}_i\|^2 > \|\mathbf{x} - \mathbf{r}_j\|^2$$
, porównaj z warunkiem najmniejszego błędu

to przesunięcie pojedynczego wektora  $\mathbf{x}$  sekwencji treningowej z komórki  $\mathbf{S}_i$  do komórki  $\mathbf{S}_i$  zmniejsza wartość kryterium globalnego D.

Warto w tym miejscu nadmienić, że algorytm wykorzystujący poniższą regułę grupowania jest określany w literaturze jako <u>k-means clustering</u>.

Niestety globalna funkcja celu D posiada wiele lokalnych minimum a zatem wynik końcowy algorytmu będzie zależny od warunków początkowych, czyli początkowego podziału wektorów treningowych.

### Algorytm centroidów LBG

Wyznaczanie książki kodowej przy pomocy sekwencji wektorów treningowych - algorytm LBG (Linde, Buzo, Gray).

#### Dane wejściowe:

zbiór wektorów treningowych  $\left\{\mathbf{x}_i\right\}_{i=1,2,...M}$  zbiór wektorów kodowych  $\left\{\mathbf{r}_i^1\right\}_{i=1,2,...L}$ , licznik pętli k z wartością początkową k=1, próg zatrzymania algorytmu  $d_n$ , wartość początkowa błędu kwantyzacji  $\mathrm{D}(0)=\infty$ .

1. Znajdź obszary komórek (zbiory wektorów treningowych) w oparciu o warunek najmniejszego błędu (warunek najmniejszego błędu ):

$$\mathbf{x}_m \in \mathbf{S}_i^k$$
 wheely itylko wheely, gdy  $d(\mathbf{x}_m, \mathbf{r}_i^k) \le d(\mathbf{x}_m, \mathbf{r}_j^k) \ \ \forall j \in I$ .



### Algorytm centroidów LBG

2. Oblicz całkowity (globalny) błąd kwantyzacji (zniekształcenia):

$$D^{k} = \sum_{i=1}^{L} D(\mathbf{x}, \mathbf{r}_{i}^{k}) = \sum_{i=1}^{L} \sum_{\mathbf{x} \in S_{i}} d(\mathbf{x}, \mathbf{r}_{i}^{k}).$$

3. Sprawdź warunek zatrzymania:

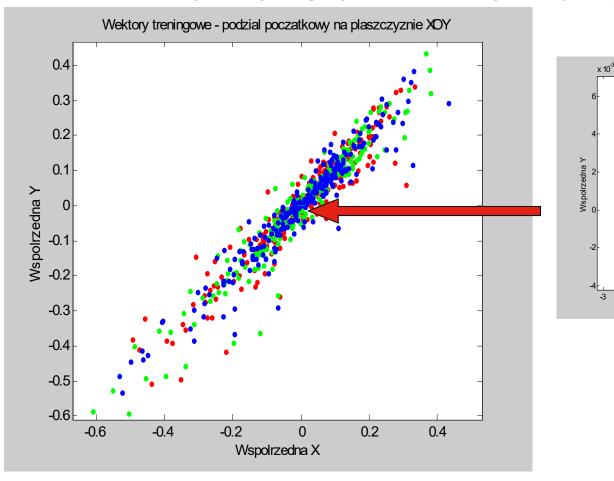
jeżeli 
$$\frac{D^{k-1}-D^k}{D^k} < d_n$$
 to koniec algorytmu.

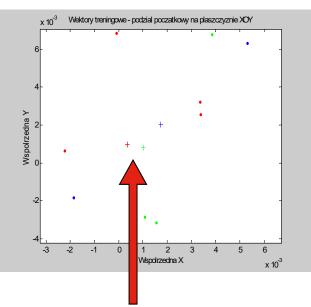
4. Oblicz wartości wektorów kodowych dla nowego podziału (warunek centroidu):

$$\left\{\mathbf{r}_{i}^{k}\right\}_{i=1,2,...L}$$
 (np.  $\mathbf{r}_{i}^{k} = \frac{1}{M_{i}} \sum_{s=1}^{M_{i}} \mathbf{x}_{s}$  dla NN)

będące nowymi centroidami komórek . Wróć do punktu 1.

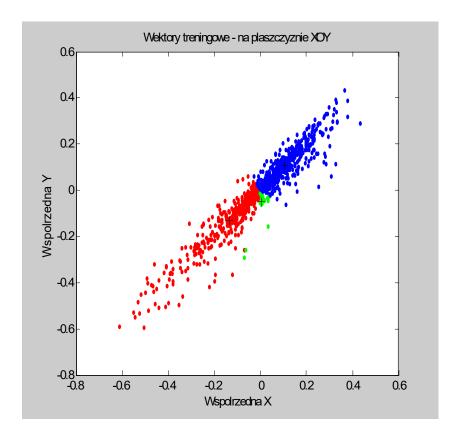
Inicjalizacja algorytmu – ilustracja wstępnego podziału wektorów



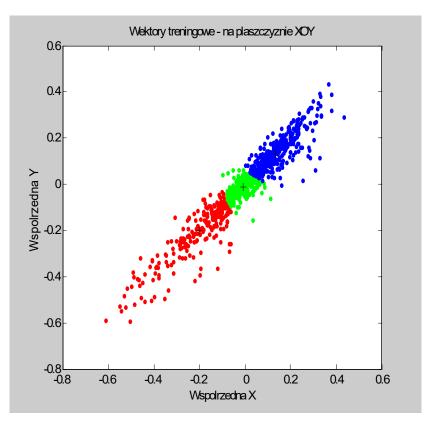


centroidy

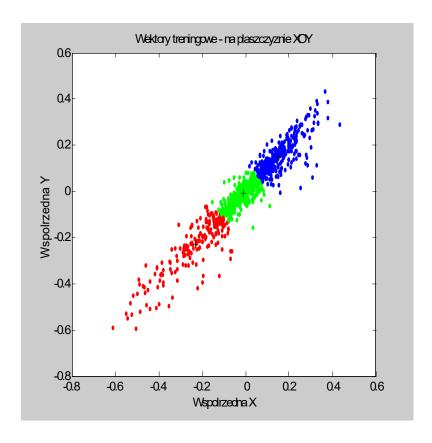
iteracja k=1



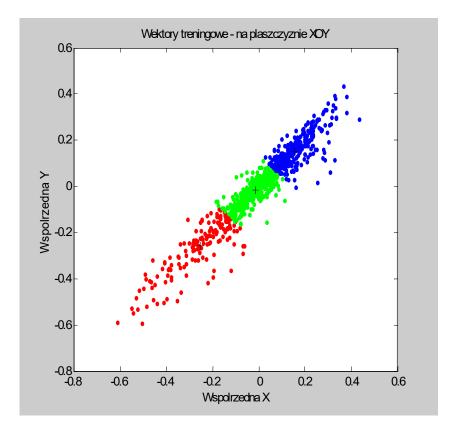
iteracja k=2

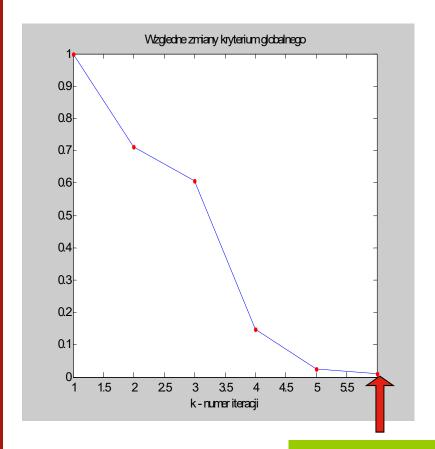


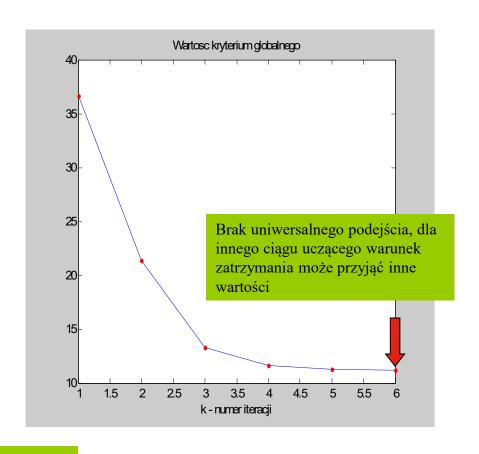
iteracja k=3



iteracja k=5







osiągnięcie warunku zatrzymania

### Kwantyzacja wektorowa w oparciu o strukturę drzewa - TS VQ (Tree Structured Vector Quantization)

Prezentowana do tej pory koncepcja kompresji w oparciu o kwantyzację wektorową wymaga, aby każdy wektor wejściowy został porównany z każdym elementem książki kodowej, a zatem pełnego przeszukania książki kodowej.

Metoda ta nosi nazwę FS-VQ (z angielskiego Full Search Vector Quantization). W przypadku L-elementowej książki kodowej w procesie wyszukiwania wektora kodowego wymagane jest wykonanie L obliczeń błędów pomiędzy wektorem wejściowym a wektorem kodowym.

Jednym ze sposobów redukcji złożoności obliczeniowej w kwantyzacji wektorowej jest zastosowanie w książce kodowej struktury drzewa wektorów decyzyjnych. Kwantyzacja wektorowa w oparciu o strukturę drzewa nosi nazwę TS-VQ (Tree-Structured VQ).

## Kwantyzacja wektorowa ze strukturą drzewa (TS VQ - Tree Structured VQ)

W metodzie TS VQ wyszukiwanie wektora kodowego dla wektora wejściowego przy pomocy *m-drzewa* (z pnia drzewa wyrasta *m* gałęzi) polega w każdym etapie (rozwidleniu) na porównaniu wektora wejściowego z *m* pomocniczymi wektorami testowymi.

Najbliższy wektor testowy, tj. taki którego odległość do wektora wejściowego jest najmniejsza, determinuje wybór gałęzi. Wybrana gałąź prowadzi do następnego etapu, czyli kolejnego *m-krotnego* porównania.

Końcowy wybór gałęzi prowadzi do wyboru konkretnego wektora kodowego.

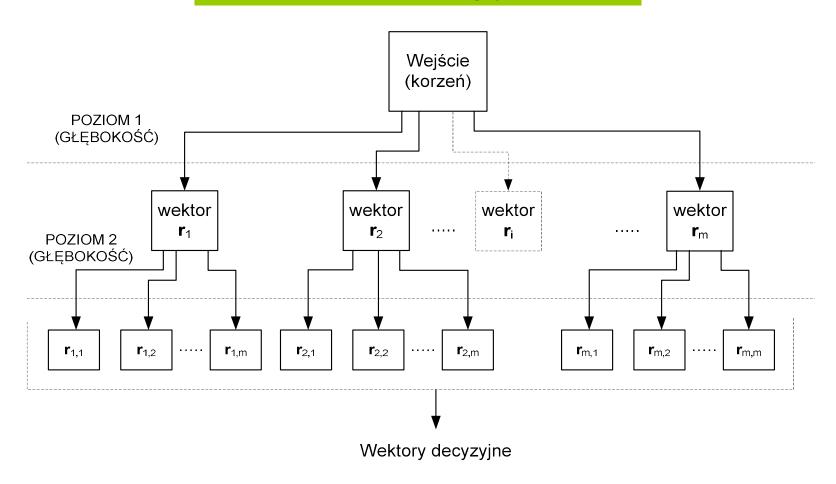
Rozmiar książki kodowej (ilość wektorów decyzyjnych) w strukturze *m-drzewa* 

$$L=m^d$$
,

gdzie m – ilość rozgałęzień (szerokość drzewa), d – ilość etapów lub poziomów (głębokość drzewa).

## Kwantyzacja wektorowa w oparciu o strukturę *m-drzewa*

Drzewo o szerokości *m* i głębokości *d*=2



### Tworzenie książki kodowej o strukturze drzewa

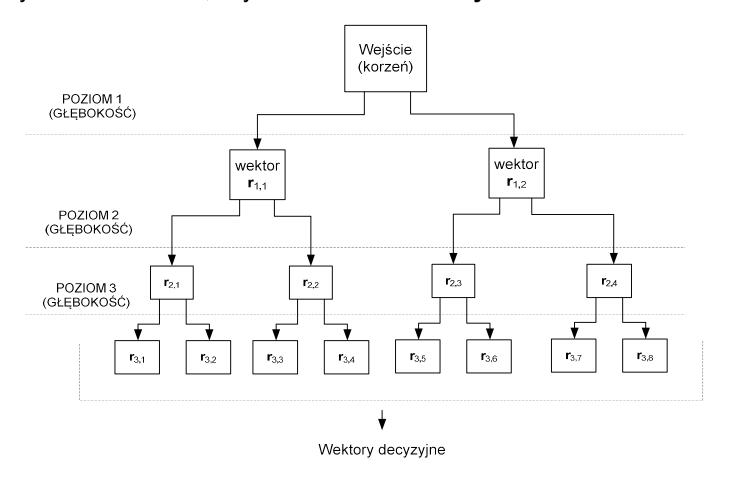
Tworzenie książki kodowej o strukturze drzewa:

Inicjalizacja: zbiór wektorów treningowych X, szerokość drzewa m, głębokość d

- 1. Utwórz m-elementową książkę wektorów testowych przy pomocy algorytmu LBG dla zbioru wektorów treningowych X i podziel zbiór wektorów treningowych na m nowych podzbiorów.
- 2. Dla każdego nowo utworzonego zbioru wektorów treningowych utwórz m-elementową książkę wektorów testowych . Podziel zbiór wektorów treningowych na m-nowych podzbiorów.
- 3. Powtarzaj proces do momentu, gdy bieżący poziom osiągnie wartość d. Właściwą książkę kodową tworzą wszystkie wektory testowe na poziomie d.

## Kwantyzacja wektorowa ze strukturą drzewa binarnego

Jedną z najbardziej popularnych kwantyzacji typu TS-VQ jest kwantyzacja przy szerokości m=2, czyli z **drzewem binarnym** wektorów.



## Analiza ilości porównań przy zastosowaniu drzewa binarnego

#### Całkowita liczba porównań P w drzewie binarnym

Na każdym poziomie drzewa binarnego dokonujemy 2 porównań, z zatem dla d poziomów mamy:

$$P = 2d$$
.

Biorąc pod uwagę fakt, iż liczba wektorów decyzyjnych na poziomie **d** w drzewie wyraża się zależnością;

$$L = 2^d$$
 stąd  $d = \log_2 L$  i ostatecznie możemy zapisać;

$$P = 2d = 2\log_2 L$$
.

Przykładowo, już dla  $L=1024=2^{10}$  widzimy znaczący spadek liczby porównań potrzebnych do wyboru najbliższego sąsiada i podjęcia decyzji:

$$P = 2d = 2 \cdot 10 = 20$$
.

## Całkowita ilość wektorów w drzewie binarnym

Całkowita liczba S wektorów w drzewie binarnym

Struktura drzewa binarnego wprowadza istotną zmianę wymagań odnośnie liczby porównań niezbędnych do podjęcia decyzji. Niestety takie podejście wymagania zwiększenia liczby wektorów w książce kodowej kodera.

Zauważmy zatem, że z każdym następnym poziomie w drzewie zwiększa się dwukrotnie ilość dostępnych wektorów, a zatem mamy tutaj do czynienia z sumą szeregu geometrycznego:

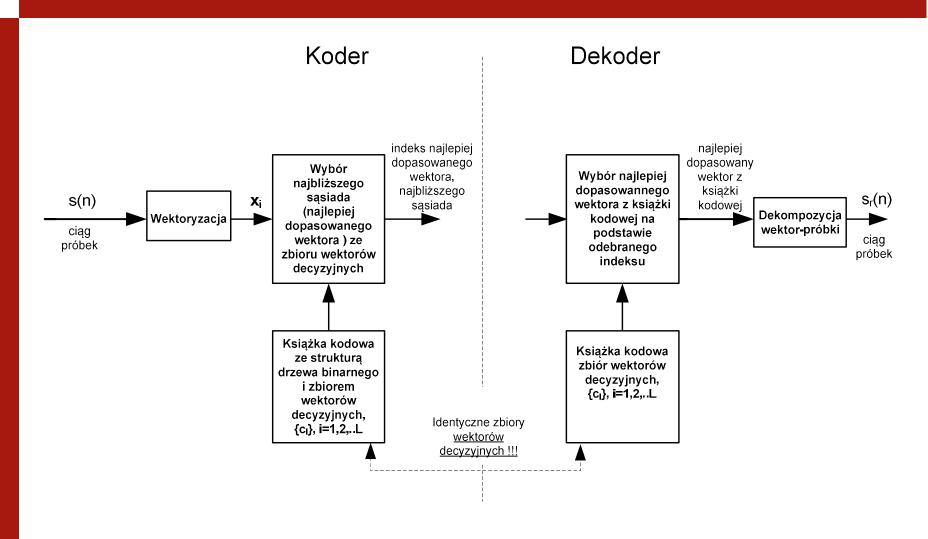
$$S = 2^1 + 2^2 + 2^3 + \ldots + 2^d$$

z pierwszym elementem a₁=2, ilorazem *q*=2 oraz ilością elementów *d* 

$$S = a_1 \frac{1 - q^d}{1 - q} = 2 \frac{1 - 2^d}{1 - 2} = 2 \left( \underbrace{2^d}_{L} - 1 \right) = \underbrace{2(L - 1)}_{L}.$$

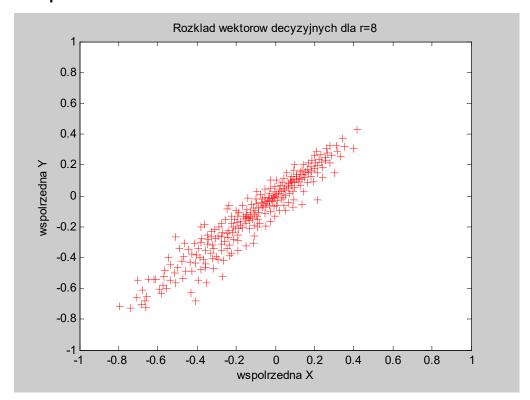
prawie dwukrotny wzrost liczby wektorów !!!

### Kwantyzacja wektorowa – schemat dla kwantyzacji z wykorzystaniem struktury drzewa



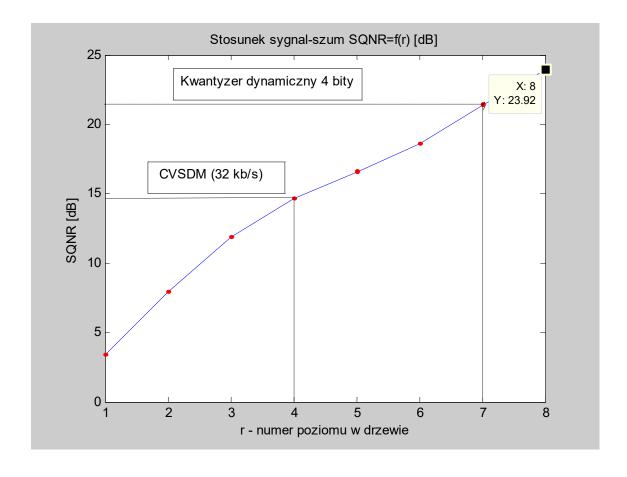
# Kwantyzacja wektorowa - eksperyment

W oparciu o algorytm LBG utworzono binarne drzewo wektorów decyzyjnych dla r=8 poziomów (L=2<sup>r</sup>=256) i N=2 (patrz rysunek poniżej). W efekcie, każdy z wektorów wejściowych składa się z 2 składowych (kolejnych 2 próbek sygnału wejściowego), z których każda jest zapisana na R=12 bitach.



# Kwantyzacja wektorowa - eksperyment

W wyniku symulacji kwantyzera wektorowego (10000 wektorów wejściowych) otrzymano następującą charakterystykę zniekształceń SQNR=f (r).



### Kwantyzacja wektorowa podsumowanie eksperymentu

#### Podsumowanie

1. Dla r=8 i N=2 mamy 4 bity na próbkę oraz SQNR=24 dB, co przy szybkości próbkowania na wejściu f<sub>s</sub>=8000 próbek/s, implikuje szybkość transmisji na wyjściu kodera opartego na kwantyzacji wektorowej:

$$v_T = (f_s/2) \cdot r = f_s(r/2) = 8000 \ pr\'obek/s \cdot 4 \ bity/pr\'obke = 32000 \ b/s.$$

2. Dla r=7 mamy SQNR=21 dB (jakość dla kwantyzera dynamicznego, 4 bity i szybkość 32 kb/s), co przy N=2 daje 3.5 bita na próbkę i szybkość transmisji:

$$v_T = f_s \cdot \left(\frac{r}{2}\right) = 8000 \ pr\'obek / s \cdot 3.5 \ bita / \ pr\'obkę = 28000 \ b / s.$$

3. Dla r=4 mamy SQNR=14 dB (jakość dla adaptacyjnej modulacji CVSDM z szybkością 32 kb/s), co przy N=2 daje 2 bity na próbkę i szybkość transmisji:

$$v_T = f_s \cdot (r/2) = 8000 \ pr\'obek / s \cdot 2 \ bity / \ pr\'obke = 16000 \ b / s.$$

### Kwantyzacja wektorowa podsumowanie eksperymentu

#### Podsumowanie

4. Z kolei, przy stałej szybkości transmisji 32 kb/s otrzymujemy:

Kodek ADPCM (4 bity) – poziom SQNR ok. 27.5 dB (p=5 czyli 16 mnożeń na próbkę);

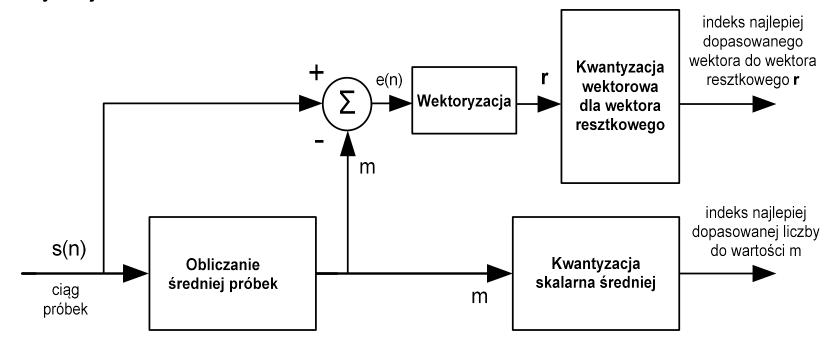
Kwantyzacja wektorowa, N=2, r=8 – poziom SQNR ok. 24 dB; (2r=16 porównań na N=2 próbki, 8 porównań czyli 16 mnożeń na 1 próbkę);

Kwantyzer dynamiczny 4 bitowy – poziom SQNR ok. 21 dB;

Koder CVSDM – poziom SQNR ok. 14 dB (niska złożoność obliczeniowa).

# Kwantyzacja wektorowa z wydzieleniem średniej (MR VQ – Mean Removed VQ)

W przypadku grupowania próbek w wektory lokalna średnia składowych wektora zwykle nie jest równa zeru. W konsekwencji, w przypadku kwantyzacji wektorowej usunięcie wartości średniej z wektora może prowadzić do efektywniejszej kwantyzacji.



## Kwantyzacja wektorowa z wydzieleniem średniej (MR VQ – Mean Removed VQ)

Wartość średnią *m* ze współrzędnych wektora (bloku) o *K* współrzędnych można obliczyć w oparciu o zależność

$$m = \frac{1}{K} \sum_{i=0}^{K-1} s(n-i),$$
 średnia jest liczona dla każdego bloku (wektora ) osobno

Po usunięciu średniej z próbek sygnału s(n) otrzymuje się sygnał błędu e(n)

$$e(n-i) = s(n-i) - m,$$

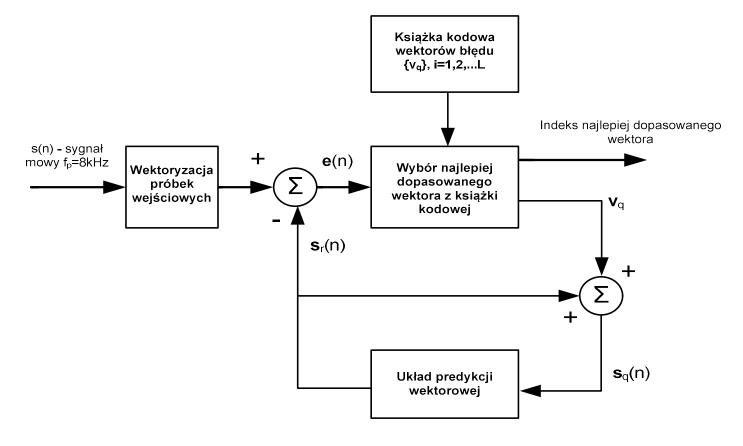
z którego, w wyniku procesu wektoryzacji, tworzymy wektory resztkowe r

$$\mathbf{r} = [e(n) \quad e(n-1) \quad \dots \quad e(n-K+1)]^T$$
.

W końcowej fazie kodowania wartość średnia *m* jest poddawana procesowi kwantyzacji skalarnej (lub różnicowej) natomiast wektor resztkowy *r* kwantyzacji wektorowej.

## Predykcyjna kwantyzacja wektorowa (PVQ – Predictive VQ) - koder

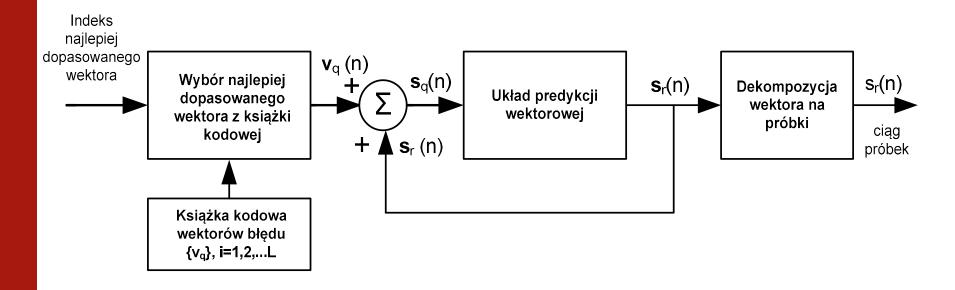
Predykcyjna kwantyzacja wektorowa (PVQ - Predictive VQ) jest rozszerzeniem różnicowej modulacji impulsowo-kodowej DPCM. Skalarny kwantyzator i układ predykcji zastąpiono ich odpowiednikami wektorowymi.



# Predykcyjna kwantyzacja wektorowa (PVQ – Predictive VQ) - dekoder

Po stronie dekodera odtwarzany jest wektor błędu, który w układzie sumatora dodawany jest do predykowanego wektora.

W ten sposób powstaje wektor wyjściowy  $\mathbf{s}_r(n)$ , który następnie służy do wyznaczania kolejnych takich wektorów.





## Wykład dla II stopnia studiów Telekomunikacja

## Grupowanie hierarchiczne

Grupowanie hierarchiczne (agglomerative hierarchical clustering)

W kroku 1 każdy z wektorów treningowych stanowi pojedynczą komórkę.

W każdym kolejnym kroku znajdujemy dwie najbliższe komórki  $S_i$  oraz  $S_i$  (zgodnie z wybraną miarą odległości – patrz następny slajd) a następnie łączymy je w jedną komórkę. Można pokazać, że taka strategia prowadzi do minimalizacji całkowitej wariancji, czyli kryterium globalnego D.

W efekcie, w każdym kroku zmniejszamy o 1 liczbę wszystkich komórek aż do uzyskania zadanej liczby komórek lub grup (bottom-up or clumping strategy).

Powyższy algorytm jest jedną z najpopularniejszych i najczęściej stosowanych w praktyce metod uczenia bez nadzoru.

# Algorytmy grupowania hierarchicznego

#### Miary odległości pomiędzy komórkami

W literaturze można znaleźć następujące miary odległości pomiędzy 2 komórkami  $\mathbf{S}_i$  oraz  $\mathbf{S}_i$ :

algorytm minimum (najbliższy sąsiad):

$$d(S_i, S_j) = \min_{\mathbf{x} \in S_i, \hat{\mathbf{x}} \in S_j} d(\mathbf{x}, \hat{\mathbf{x}}),$$

algorytm maksimum (najdalszy sąsiad, najmniejszy wzrost rozrzutu danych po połączeniu komórek):

$$d(S_i, S_j) = \max_{\mathbf{x} \in S_i, \hat{\mathbf{x}} \in S_j} d(\mathbf{x}, \hat{\mathbf{x}}),$$

algorytm średniej:

$$d(S_i, S_j) = d(\mathbf{r}_i, \mathbf{r}_j).$$

### Inne miary odległości pomiędzy komórkami

Miary odległości pomiędzy komórkami (zbiorami wektorów).

Odległość Mahalanobisa:

$$d_M\left(S_i,S_j\right) = (\mathbf{r}_i - \mathbf{r}_j)^T \mathbf{\Sigma}^{-1} (\mathbf{r}_i - \mathbf{r}_j).$$

 $\mathbf{r}_i, \mathbf{r}_j$  - centroidy komórek  $S_i i S_j$ .

$$\boldsymbol{\Sigma} = \frac{1}{n-2} \Big( \big( n_1 - 1 \big) \boldsymbol{\Sigma}_1 + \big( n_2 - 1 \big) \boldsymbol{\Sigma}_2 \Big) \text{ - sumaryczna macierz kowariancji (pooled estimator of covariance matrix)}$$

### Inne miary odległości pomiędzy komórkami

Odległość Bhattacharyya (miara odległości lub separowalności pomiędzy dwoma rozkładami lub komórkami ):

$$d_{B}\left(S_{i}, S_{j}\right) = \underbrace{\frac{1}{4}(\mathbf{r}_{i} - \mathbf{r}_{j})^{T}\left(\boldsymbol{\Sigma}_{1} + \boldsymbol{\Sigma}_{2}\right)^{-1}(\mathbf{r}_{i} - \mathbf{r}_{j})}_{\mathbf{1}} + \underbrace{\frac{1}{2}\log\left(\frac{\left|\boldsymbol{\Sigma}_{1} + \boldsymbol{\Sigma}_{2}\right|}{2\sqrt{\left|\boldsymbol{\Sigma}_{1}\boldsymbol{\Sigma}_{2}\right|}}\right)}_{\mathbf{1}}.$$

separowalność związana z różnicą wartości średnich rozkładów (centroidów)

separowalność związana z różnicą pomiędzy macierzami kowariancji

 $\mathbf{r}_{i}$ ,  $\mathbf{r}_{j}$  - wartości średnie rozkładów (centroidy komórek)  $S_{i}$  i  $S_{j}$ ;

 $\mathbf{\Sigma}_{i},\mathbf{\Sigma}_{j}$  - macierze kowariancji dla rozkładów (komórek)  $S_{i}$  i  $S_{j}$ .

### Inne miary odległości pomiędzy komórkami

#### Odległość Hellingera:

$$d_{H}\left(S_{i}, S_{j}\right) = 1 - \exp\left(-d_{B}\left(S_{i}, S_{j}\right)\right).$$

odległość Bhattacharyya

Odległość GLR (Generalized Likelihood Ratio):

$$d_{GLR}\left(S_{i}, S_{j}\right) = -\log(\lambda_{\mu} \lambda_{\Sigma}), \quad \longleftarrow$$

test dla hipotezy o przynależności komórek do tego samego modelu

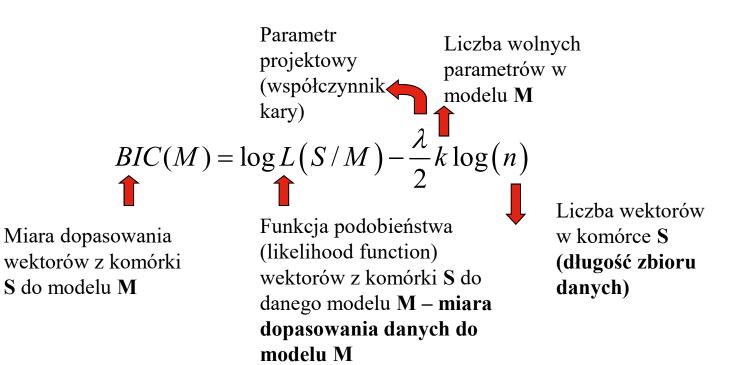
gdzie:

$$\lambda_{\Sigma} = \left(\frac{\left|\boldsymbol{\Sigma}_{1}\right|^{\alpha} \left|\boldsymbol{\Sigma}_{2}\right|^{1-\alpha}}{\left|\boldsymbol{\Sigma}\right|}\right)^{\beta}, \quad \alpha = \frac{n_{1}}{n_{1} + n_{2}}, \quad \beta = \frac{n_{1} + n_{2}}{2},$$

$$\lambda_{\mu} = \left(1 + \frac{n_{1}n_{2}}{\left(n_{1} + n_{2}\right)^{2}} (\mathbf{r}_{i} - \mathbf{r}_{j})^{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\mathbf{r}_{i} - \mathbf{r}_{j})\right)^{-\beta}.$$

# Grupowanie bez nadzoru przy nieznanej liczbie K komórek – kryterium BIC

Dekompozycja zadania grupowania i wybór właściwej ilości grup na podstawie kryterium BIC (Bayesian Information Metric) związanych z teorią informacji:



# Grupowanie przy nieznanej liczbie komórek – kryterium BIC

Dla modeli gaussowskich dla komórek  $S_i$  i  $S_j$  otrzymujemy:

$$\Delta BIC(S_i, S_j / M) = BIC(S_i / M) - BIC(S_j / M) =$$



Miara odległości
pomiędzy komórkami
(różnica w ich
dopasowaniu się do
modelu **M**)

$$= n \log \Sigma - n_i \log \Sigma_i - n_j \log \Sigma_j - \lambda \frac{1}{2} d(1 + \frac{1}{2} (d+1)) \log n,$$

gdzie d jest wymiarem pojedynczego wektora z rozpatrywanych komórek.

