# אלגוריתמים הרצאה 10

# תכנון דינאמי - המשך

#### דוגמה 3:

מסלולים קלים ביותר בין כל זוגות הצמתים בגרף

G = (V, E) נתון: גרף מכוון

(נניח שאין מעגלים שליליים)  $w:E o \mathbb{R}$  פונקציית משקל

vמטרה: לכל שני צמתים u ורv, נרצה לחשב את אורך המסלול הקל ביותר ב-v מרu

n מכל צומת Bellman Ford מכל צומת פתרון פשוט:

 $O(|V|^2 \cdot |E|)$  פיבוכיות:

### שאלה:

כיצד להגדיר תתי־בעיות?

. במתי ההתחלה וצומת ב־p פרט לצומת ההתחלה וצומת ממתי צמתי ביש מסלול מהיום.

מסלול

 $.\{v_1,\dots,v_k\}$  מבין מחוד שלהם שלהם שצמתי הביניים שצמתי כל מבין מבין מבין מר $v_J$ לי

$$D_k(i,j) = \begin{cases} 0 & k = 0, i = j \\ w_{i,j} & k = 0, i \neq j, (v_i, v_j) \in E \\ \infty & k = 0, i \neq j, (v_i, v_j) \notin E \\ min\{D_{k-1}(i,j), D_{k-1}(i,k) + D_{k-1}(k,j) & \text{otherwise} \end{cases}$$

### :טענה

$$k \in \{0,1,\ldots,n\}$$
 לכל  $1 \leq i,j \leq n$  לכל  $D_k(i,j) = \delta_k(i,j)$ 

(באופן מהיר) ? שאלה: לחשבת לחשבת לחשבת  $\star$ חישוב כל מטריצה לוקח  $O(n^2)$  זמן  $O(n^3)$  סה"כ  $\Leftarrow$ 

$$\underbrace{\begin{bmatrix} D_0(i,j) \\ (nxn) \end{bmatrix}}_{\text{(stop cond.)}} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} D_1(i,j) \\ (nxn) \end{bmatrix}}_{k=1} \Rightarrow \cdots \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} D_n(i,j) \\ (nxn) \end{bmatrix}}_{k=n}$$

. במקום  $O(n^2)$  במקום אלגוריתם צורך  $\star$ 

.Floyd Warshall אלגוריתם זה נקרא

#### הוכחה:

.k באינדוקצייה על

 $D_0(i,j)$ ו־  $\delta_0(i,j)$  ו־ k=0 בסיס: k=0 נובע מידי מהגדרת

 $v_j$ י  $v_i$  ונזכר ש־ $v_i$  ונזכר שהמסלול הקל הוא אורך המסלול הקל ונזכר שי $v_i$  ונזכר שי $v_i$  ונזכר שבמתי הביניים שלו לקוחים מתוך ונזכר  $v_i$  יהי שמסלול כזה. ב־ $v_i$  מסלול כזה. ב־ $v_i$  מקרים:

 $v_i \longrightarrow v_k \longrightarrow v_j$  נניח כי  $v_k$  נמצא ביק, נשים לב ש־ $v_K$  מופיע נעיח ניח געלים איליים שמסלול קל ביותר הוא פשוט. ב־ $v_i$ 

 $=\delta_k(i,j)$ 

=pסך משקלי הקשתות ב־

 $v_k$ סך משקלי הקשתות בסיפא מי $v_i$ ל לי $v_k$ סך משקלי הקשתות בסיפא מי $v_i$ ל מילי משקלי הקשתות בסיפא מילי מילי

 $\delta_k(i,j) = \delta_{k-1}(i,k) + \delta_{k-1}(k,j)$ 

שצמתי הביניים שלו מתוך  $\{v_i,\dots,v_{k-1}\}$  בסתירה לאופטימליות של  $\delta_{k-1}(k,j)$ . באופן דומה, סך משקלי הקשתות של הסיפא של p מ־ $v_J$ טלי שווה לי

$$\delta_k(i,j) = \delta_{k-1}(i,j) + \delta_{k-1}(i,j) \underbrace{=}_{\text{induction}} D_{k-1}(i,k) + D_{k-1}(k,j)$$

$$D_{k-1}(i,j) \ge D_{k-1}(i,k) + D_{k-1}(k,j)$$
 נראה ש־

$$D_{k-1}(i,j) = \delta_{k-1}(i,j) \ge \delta_k(i,j) = D_{k-1}(i,k) + D_{k-1}(k,j)$$
induction

$$.\delta_k(i,j) = D_k(i,j) \Leftarrow$$

.pניח כי  $v_K$  לא נמצא ב-2.

$$\Rightarrow \delta_k(i,j) = \Sigma(\text{weights in p}) \underbrace{=}_{v_k \text{not in p}} \delta_{k-1}(i,j) \underbrace{=}_{\text{induction}} D_{k-1}(i,j)$$

$$D_{k-1}(i,j) \leq D_{k-1}(i,k) + D_{k-1}(k,j)$$
נראה ש־

$$D_{k-1}(i,j) + D_{k-1}(k,j) \underbrace{=}_{\text{induction}} \delta_{k-1}(i,k) + \delta_{k-1}(k,j) \underbrace{\geq}_{\text{definition}} \delta_k(i,j) = D_{k-1}(i,j)$$

$$\delta_k(i,j) = D_k(i,j) \Leftarrow$$

 $\{v_1, \dots v_k\}$  מסלול מהיניים שלו הביניים שלו מהיעל־ $v_i$ ל מסלול מהיעל המקרה הנותר הנותר מסלול מהיעל־  $.\delta_k(i,j)=\infty$  כלומר.

 $D_k(i,j) = \infty$  נראה שמתקיים

נניח בשלילה שלא, ולכן לפי הגדרת D מתקיים:

סופי.  $D_{k-1}(i,k) + D_{k-1}(k,j)$  סופי או  $D_k(i,j)$ 

לפי הנחת האינדוקצייה, אם זה המצב אזי יש מסלול מ $v_i$  לבי הנחת אם זה המצב אזי יש מסלול מ בסתירה להנחת השלילה.  $\{v_1,\ldots,v_k\}$ 

# Sequence Alignment 4 דוגמה

."ocurrence" ומוצע למשתמש "ocurrance" א דוגמה: הוקלדה המחרוזת  $\star$ 

### ? כיצד נתאים בין שתי המחרוזות

o	c	-	u	r	r	a	-	n	c	e	
0	c	c	u	r	r	e	e	n	c	e	
שלושה תוים שלא התאימו											
0	c	-	u	r	r	a	n	c	e		
О	c	c	u	r	r	e	n	c	e		
תו אחד שלא התאים + התאמה שאינה בין אותו תו											

$$x=x_1x_2\dots x_n$$
 נתון: שתי מחרוזות  $y=y_1y_2\dots y_m$  שידוך  $y=y_1y_2\dots y_m$  בין  $\{1,\dots,n\}$  יהיה חוקי אם:

Mב אחת בים אחת לכל היותר מופיע לכל מופיע.1

$$j < j' \Leftarrow i < i' \land (i, j), (i', j') \in M$$
 .2

#### שאלה:

כיצד נכמת ערך שידוך חוקי?

 $.\delta>0$  אילו שאינו מותאם, אזי מיקום שאינו אילו אילו אילו

 $\alpha(x_i,y_i)$  קיימת שמציימת מהי עלות השידוך של  $\alpha(x_i,y_i)$  קיימת טבלה שמציימת מהי

yל x לכיותר בין אידוך חוקי אול ביותר בין למצוא מטרה:

אזי:  $y=y_1\dots y_m$ ו־  $x=x_1\dots,x_n$  אזיי: מתונות

או שלפחות אחד מ־ $x_n$  ו־ $y_n$ לא משודך (הוכחה, כיוון שאין הצטלבויות).  $(n,m)\in M$ (jו iי"י ע"י ורעיות הבעיות שעניינו אותנו הן רשאיות הבעיות שעניינו

$$\begin{cases} x_1 \dots x_i \\ y_1 \dots y_j \end{cases}$$

 $(y_1 \dots y_j)$  ביותר בין  $(x_1 \dots x_i)$  להיות עלות שידוך הוקי אול להיות את להיות להיות עלות אידוך את

$$B(i,j) = \begin{cases} \delta \cdot j & i = 0 \\ \delta \cdot i & j = 0 \\ \min\{\alpha(x_i,y_j) + B(i-1,j-1), \delta + B(i-1,j), \delta + B(i,j-1)\} & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$A(i,j) = B(i,j) : 1 \leq j \leq m$$
לכל 1 לכל 1 לכל 1

### שאלה:

# B כיצד לחשב את

				12 2111 20112 1		
	1	2	3		m	
1	0	δ	$2\delta$		$m\delta$	
2	δ					
3	$2\delta$					
:						
n	$n\delta$				?	

 $O(n\cdot m)$  קיימים מספר סדרים עבורם זמן הריצה הוא  $O(m\cdot m)$ . סיבוכיות זכרון  $O(min\{n,m\})$