### 1.1 Sistema de alimentação

- 1.1.1 Projetar bateria
- 1.1.1.1 Definir alimentação necessária
- 1.1.1.2 Definir bateria a ser usada
- 1.1.1.3 Definir número de baterias
- 1.1.2 Desenvolver sistema de reguladores de tensão
- 1.1.2.1 Pesquisar tensão necessária para cada componente
- 1.1.2.2 Definir regulador de tensão a ser usado
- 1.1.2.3 Fazer teste do sistema de regulador de tensão
- 1.1.3 Projetar placa de alimentação
- 1.1.3.1 Desenvolver a placa de alimentação
- 1.1.3.2 Fazer testes

### 1.2 Sistema de locomoção

- 1.2.1 Projetar rodas
- 1.2.1.1 Definir número de rodas
- 1.2.1.2 Definir tipo de roda
- 1.2.1.3 Definir posição das rodas
- 1.2.2 Projetrar motores
- 1.2.2.1 Definir motor
- 1.2.2.2 Definir número de motores
- 1.2.3 Desenvolver drivers
- 1.2.3.1 Desenvolver a placa
- 1.2.3.2 Desenvolver o software
- 1.2.3.3 Fazer testes

# . Desenvolvimento do rok

#### 1.3 Arma

- 1.3.1 Projetar arma
- 1.3.1.1 Definir arma a ser usada
- 1.3.1.2 Fazer teste da arma

#### 1.4 Sistema CPU

- 1.4.1 Desenvolvimento do Controle
- 1.4.1.1 Definir controle a ser usado
- 1.4.1.2 Definir parâmetros e constantes
- 1.4.1.3 Implementar controle
- 1.4.1.4. Testar controle
- 1.4.2 Desenvolvimento da Visão
- 1.4.2.1 Definir câmera
- 1.4.2.2 Desenvolver software visão
- 1.4.2.3. Fazer teste da visão
- 1.4.3 Desenvolvimento dos sensores
- 1.4.3.1 Definir sensores
- 1.4.3.2 Implementar sensores
- 1.4.3.3 Testar sensores
- 1.4.4 Desenvolvimento da IA
- 1.4.4.1 Definir estratégia de defesa
- 1.4.4.2 Definir estratégia de ataque
- 1.4.4.3 Implementar IA
- 1.4.4.4 Testar IA

### 1.5 Estrutura mecânica

- 1.5.1 Desenvolver projeto mecânico
- 1.5.1.1 Fazer desenho no CAD
- 1.5.1.2 Definir material

# 1.6 Teste Integrado

- 1.6.1 Fazer teste integrado da alimentação e sistema de locomoção
- 1.6.2 Fazer teste integrado da alimentação e sistema CPU
- 1.6.3 Fazer teste integrado da locomoção e CPU
- 1.6.4 Fazer teste integrado do robô

# Competências

CAD (mecânica): Luchiari e Nilson

CPU: Padrão, Caio, luchiari

Controle: Nilson Visão: Caio, luchiari IA: Padrão, luchiari

Sensores: padrão, luchiari

Drivers: padrão, nilson, luchiari Alimentação: padrão, luchiari

Arma: Paula, Caio