Αριθμητικές προσομοιώσεις νεφών σε γαλαξίες

Παπαχρήστου Μιχάλης 23 Μαΐου 2017

Σε αυτή την εργασία θα προσπαθήσουμε να μελετήσουμε μέσω αριθμητικών εξομοιώσεων τη δυναμική ενός μοριακού νέφους (MC) μέσα στο διαγαλαξιακό μέσο (ISM). Για τις αριθμητικές εξομοιώσεις θα χρησιμοποιήσουμε τον κώδικα PLUTO (

1 Αριθμητικές Μαγνητοϋδροδυναμικές εξομοιώσεις

Η επίλυση ενός υδροδυναμικού προβλήματος με αριθμητικές μεθόδους είναι μια δύσκολή και πολύ απαιτητική διαδικασία.

αναπτυξε το

Λαθος

1.1 Εξισώσεις Διατήρησης

Οι εξισώσεις διατήρησης είναι χρονοεξαρτώμενα συστήματα μερικών διαφορικών εξισώσεων που έχουν τη γενική μορφή:

$$\frac{\partial}{\partial t}\bar{q}(x,t) + \frac{\partial}{\partial x}\bar{f}(\bar{q}(x,t)) = 0 \tag{1.1.1}$$

με $\bar{q}(x,t)\in\mathbb{R}^m$ ένα m-διάστατο άνυσμα των διατηρουμένων ποσοτήτων με $\int_{-\infty}^\infty q_j(x,t)dx$ να είναι η ολική ποσότητα η οποία παραμένει σταθερή στο χρόνο t.

Η $q_j(x,t)$ είναι ουσιαστικά η χωρική κατανομή (πυκνότητα) στο χρόνο t η οποία γενικά μεταβάλλεται με το χρόνο. Αυτή η μεταβολή περιγράφεται από τη συνάρτηση ροής $f_j(q(x,t))$.

Το σύστημα 1.1.1 είναι η γενικότερη (μη γραμμική) μορφή των γραμμικών υπερβολικών εξισώσεων της μορφής:

$$\frac{\partial q}{\partial t} + \mathbf{A} \frac{\partial q}{\partial x} = 0 \tag{1.1.2}$$

όπου ${\bf A}$ ένας τετραγωνικός διαγωνοποιήσιμος πίνακας με πραγματικές ιδιοτιμές.

Όπως και για τη μονοδιάστατη περίπτωση

$$\frac{\partial q}{\partial t} + u \frac{\partial q}{\partial x} = 0 \tag{1.1.3}$$

η οποία έχει σαν λύση τη κυματική λύση D'Alembert

$$q(x,t) = q(x - ut, 0) (1.1.4)$$

η γενική εξίσωση 1.1.2 επιδέχεται αντίστοιχες κυματικές λύσεις.

Στη μη-γραμμική περίπτωση 1.1.1 το σύστημα λέγεται υπερβολικό αν ο ιακωβιανός πίνακας $\mathbf{J}(q)$ με στοιχεία (i,j) τα $\frac{\partial f_i}{\partial g_j}$ είναι αντίστοιχα διαγωνοποιήσιμος με πραγματικές ιδιοτιμές.

Τότε μπορούμε να γράψουμε το σύστημα των μη-γραμμικών εξίσωσεων στη μορφή:

$$\frac{\partial \bar{q}}{\partial t} + \mathbf{J}(\bar{q}) \frac{\partial \bar{q}}{\partial x} = 0 \tag{1.1.5}$$

Τα φαινόμενα διάχυσης (θερμική αγωγιμότητα, μοριακή διάχυση, ιξώδες) δίνουν όρους διάχυσης στη συνάρτηση ροής η οποία τώρα είναι της μορφής $f(q,q_x)$. Αποτέλεσμα αυτού είναι στο δεξί μέλος των εξισώσεων να εμφανίζονται όροι $\partial^2 q/\partial x^2$ και από υπερβολικές να γίνονται παραβολικές. Η πλήρης μορφή των υδροδυναμικών εξισώσεων δίνεται από τις εξισώσεις Navier-Stokes

1.2 Εξισώσεις Euler

Οι εξισώσεις euler είναι ένα σύστημα μη-γραμμικών υπερβολικών μερικών διαφορικών εξισώσεων που περιγράφουν ένα ρευστό χωρίς ιξώδες και θερμική αγωγιμότητα.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u}) = 0$$
 Διατήρηση Μάζας (1.2.1)

$$\frac{\partial}{\partial t}(\rho \vec{u}) + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u}\vec{u} + P) = 0 \qquad \text{Διατήρηση Ορμής} \qquad (1.2.2)$$

$$\frac{\partial E}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot ((E + P)\vec{u}) = 0 \qquad \text{Διατήρηση Ενέργειας} \qquad (1.2.3)$$

$$\frac{\partial E}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot ((E+P)\vec{u}) = 0$$
 Διατήρηση Ενέργειας (1.2.3)

με $E=rac{P}{\gamma-1}+rac{1}{2}\rho u^2$ η ενέργεια για ένα πολυτροπικό αέριο και P η πίεση. Σύμφωνα με τα προηγούμενα μπορούμε να γράψουμε το σύστημα στη μορφή 1.1.1:

$$\frac{\partial}{\partial t}\bar{q}(\vec{x},t) + \vec{\nabla} \cdot \mathbf{f}(\bar{q}(\vec{x},t)) = 0$$
 (1.2.4)

όπου

$$\bar{q}(\vec{x},t) = \begin{pmatrix} \rho \\ \rho \vec{u} \\ E \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{pmatrix}$$
 (1.2.5)

και

$$\mathbf{f}(\bar{q}) = \begin{pmatrix} \rho \vec{u} \\ \rho \vec{u} \vec{u} + P \\ \vec{u}(E+P) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} q_2 \\ \frac{q_2^2}{q_1} + P(\bar{q}) \\ \frac{q_2}{q_2} (q_3 + P(\bar{q})) \end{pmatrix}$$
(1.2.6)

όπου $P(\bar{q})$ η καταστατική εξίσωση.

1.3 Πηγές

Μέχρι τώρα έχουμε υποθέσει ότι όλες οι διατηρούμενες ποσότητες, "διατηρούνται". Σε πραγματικές συνθήκες όμως υπάρχουν πηγές που προσθέτουν ή αφαιρούν (καταβόθρες) από τις ποσότητες μας. Μερικά παραδείγματα είναι:

- Χημικές διεργασίες, ιονισμός και επανασύνδεση που ανταλλάσσουν / δημιουργούν / καταστρέφουν μάζες μεταξύ στοιχείων (διατήρηση της μάζας για πολλαπλά ρευστά)
- Εξωτερικές δυνάμεις όπως η βαρύτητα που λειτουργούν σαν πηγές στις εξισώσεις ορμής και ενέργειας.
- Μεταφορά θερμότητας μέσω ακτινοβολίας που λειτουργεί σαν πηγή (θέρμανση) ή καταβόθρα (ψύξη)

Οι εξισώσεις μας τότε αποκτούν τη μη ομογενή μορφή:

$$\frac{\partial}{\partial t} \mathbf{q}(\vec{x}, t) + \vec{\nabla} \cdot \mathbf{f}(\mathbf{q}(\vec{x}, t)) = S(\mathbf{q}(\vec{x}, t))$$
(1.3.1)

1.4 Αριθμητική επίλυση υπερβολικών εξισώσεων

Η αριθμητική επίλυση των υπερβολικών εξίσωσεων αποτελεί μια δύσκολη διαδικασία

Μέθοδος πεπερασμένων διαφορών

Η βασική αρχή της μεθόδου των πεπερασμένων διαφορών -όπως και μεθόδων που πηγάζουν από αυτή και θα δούμε στη συνέχεια- είναι η διακριτοποιήση του χώρου και του χρόνου. Δηλαδή αναζητούμε μια προσεγγιστική τιμή των προς αναζήτηση ποσοτήτων σε συγκεκριμένα σημεία στο χώρο και στο χρόνο. Αν διακριτοποιήσουμε το χώρο κατα αποστάσεις $\Delta x = \Delta y = h$ και στο χρόνο $\Delta t = k$ τότε η προσεγγιστική τιμή στη θέση $(x_i, y_j) = (x_0 + \mathrm{i}h, y_0 + \mathrm{j}h)$ και στο χρόνο $t_n = t_0 + \mathrm{n}k$ θα είναι:

$$Q_{ij}^{n} \simeq q(x_i, y_j, t_n) \tag{1.4.1}$$

Οπότε μια (για παράδειγμα μονοδιάτατη) μερική διαφορική εξίσωση της μορφής

$$\frac{\partial q}{\partial t} + u \frac{\partial q}{\partial x} = 0 \tag{1.4.2}$$

θα γράφεται:

$$\frac{Q_{\rm i}^{\rm n+1} - Q_{\rm i}^{\rm n}}{k} + u \left(\frac{Q_{\rm i}^{\rm n+1} - Q_{\rm i}^{\rm n}}{k} \right) = 0 \tag{1.4.3}$$

άρα με βάση τις αρχικές συνθήκες q_i^0 μπορούμε να ολοκληρώσουμε στο χρόνο, άρα η λύση στο κελί με συντεταγμένες ijn θα είναι:

$$Q_{i}^{n+1} = Q_{i}^{n} - \frac{k}{h}u\left(Q_{i}^{n} - Q_{i-1}^{n}\right)$$
(1.4.4)

Αντίστοιχα στη περίπτωση ενός συστήματος εξισώσεων η λύση θα ήταν

$$Q_{i}^{n+1} = Q_{i}^{n} - \frac{k}{h} \mathbf{A} \left(Q_{i}^{n} - Q_{i-1}^{n} \right)$$
 (1.4.5)

με τον πίνακα Α να έχει θετικές ιδιοτιμές.

Η τιμή των ποσοτήτων σε ένα κελί παρατηρούμε ότι εξαρτάται από τις τιμές των αμέσως γειτονικών κελιών. Η ακρίβεια μας τώρα είναι της τάξης του h. Για να πετύχουμε μεγαλύτερη ακρίβεια μπορούμε να ανανεώνουμε τις ποσότητες από

Για μεγαύτερη ακρίβεια

γιατί? Taylor

Μέθοδος Πεπερασμένων Όγκων

1.5 Πρόβλημα Riemann

Το πρόβλημα Riemann είναι η επίλυση ενός νόμου διατήρησης όπως τον έχουμε ορίσει παραπάνω με αρχικές συνθήκες όπου υπάρχει μια ασυνέχεια:

$$\bar{q}(x,0) = \begin{cases} \bar{q}_{\rm L} & \text{yi}\alpha \quad x < 0\\ \bar{q}_{R} & \text{yi}\alpha \quad x > 0 \end{cases}$$
 (1.5.1)

Όπως βλέπουμε χαρακτηριστικά και στο shock tube problem (??), λόγω της αρχικής ασυνέχειας και της μη-γραμμικότητας των εξισώσεων euler έχουμε σαν αποτέλεσμα τη δημιουργία κρουστικών κυμάτων.

Γενική επίλυση του γραμμικού προβλήματος Riemann

Η επίλυση του προβλήματος Riemann στη γραμμική περίπτωση (1.1.2) βασίζεται στο μετασχηματισμό των ποσοτήτων q στις λεγόμενες χαρακτηριστικές μεταβλητές $\bar{\xi}=\mathbf{R}^{-1}\bar{q}$ όπου $\mathbf{R}=(\bar{r}_1,\bar{r}_2,\cdots\bar{r}_m)$ ο πίνακας των

ιδιοανυσμάτων του πίνακα $\mathbf{A}=\mathbf{R} \mathbb{I} \mathbf{R}^{-1}$. Με $\bar{\Lambda}=\mathrm{diag}(\lambda_1,\lambda_2,\cdots\lambda_m)$ ο διαγώνιος πίνακας των ιδιοτιμών.

Οι εξισώσεις τότε γράφονται:

$$\frac{\partial \bar{\xi}}{\partial t} + \bar{\Lambda} \vec{\nabla} \cdot \bar{\xi} = 0 \tag{1.5.2}$$

δηλαδή σαν ένα διαχωρισμένο σύστημα εξισώσεων της μορφής 1.1.3 με λύσεις:

$$\xi_p = \xi_p(x - \lambda_p t, 0) \tag{1.5.3}$$

με p=1...m για τις m εξισώσεις (μονοδιάστατη περίπτωση). Οι p χαρακτηριστικές καμπύλες δηλαδή καθορίζονται από τις ιδιοτιμές λ_p .

Άρα αν επιστρέψουμε στις αρχικές μεταβλητές:

$$\bar{q}(x,t) = \sum_{p=1}^{m} \xi_p(x - \lambda_p t, 0)\bar{r}_p$$
 (1.5.4)

Για τις αρχικές συνθήκες του προβλήματος Riemann ο μετασχηματισμός μας δίνει:

$$\xi_p(x,0) = \begin{cases} u_p^L & \text{ yid } x < 0 \\ u_p^R & \text{ yid } x > 0 \end{cases}$$
 (1.5.5)

άρα από 1.5.3

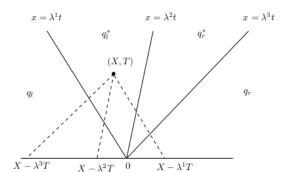
$$\xi_p(x,t) = \begin{cases} u_p^L & \text{via} \quad x - \lambda_p t < 0 \\ u_p^R & \text{via} \quad x - \lambda_p t > 0 \end{cases}$$
 (1.5.6)

φσαδα

Άρα με αρχικές συνθήκες Riemann, βλέπουμε ότι η λύση για τις μετασχηματισμένη μεταβλητή ξ_p σε ένα οποιαδήποτε σημείο εξαρτάται απόλυτα αό τη σχετική θέση σε σχέση με την αντίστοιχη χαρακτηριστική καμπύλη της λ_p .

Καθώς διασχίζουμε τη καμπύλη αυτή ουσιαστικά μετακινούμαστε από τις συνθήκες ξ_p^L στις ξ_p^R . Το άλμα αυτό υπακούει τις συνθήκες Rankine-Hugoniot άρα για κάθε σημείο μπορούμε τελικά να γράψουμε τη λύση.

$$\bar{q}(x,t) = q_L + \sum_{\lambda_p < x/t} (\xi_P^R - \xi_P^L) \bar{r_p} = q_R - \sum_{\lambda_p > x/t} (\xi_P^R - \xi_P^L) \bar{r_p}$$
 (1.5.7)



Σχήμα 1: Λυση γραμμικου riemann

Rankine-Hugoniot

Επιλυση γραμμικου Riemann διαγραμμα

Επίλυση του μη γραμμικού προβλήματος Riemann

1.6 Κώδικας PLUTO