

第2章 Zookeeper 安装

2.1 本地模式安装部署

- 1) 安装前准备:
 - (1) 安装 jdk
 - (2) 通过 filezilla 工具拷贝 zookeeper 到到 linux 系统下
 - (3)解压到指定目录

[atguigu@hadoop102 software]\$ tar -zxvf zookeeper-3.4.10.tar.gz -C /opt/module/

2) 配置修改

将/opt/module/zookeeper-3.4.10/conf 这个路径下的 zoo_sample.cfg 修改为 zoo.cfg;

进入 zoo.cfg 文件: vim zoo.cfg

修改 dataDir 路径为

dataDir=/opt/module/zookeeper-3.4.10/zkData

在/opt/module/zookeeper-3.4.10/这个目录上创建 zkData 文件夹

mkdir zkData

- 3) 操作 zookeeper
 - (1) 启动 zookeeper

[atguigu@hadoop102 zookeeper-3.4.10]\$ bin/zkServer.sh start

(2) 查看进程是否启动

 $[atguigu@hadoop102\ zookeeper-3.4.10]\$\ jps$

4020 Jps

4001 QuorumPeerMain

(3) 查看状态:

[atguigu@hadoop102 zookeeper-3.4.10]\$ bin/zkServer.sh status

ZooKeeper JMX enabled by default

Using config: /opt/module/zookeeper-3.4.10/bin/../conf/zoo.cfg

Mode: standalone

(4) 启动客户端:

[atguigu@hadoop102 zookeeper-3.4.10]\$ bin/zkCli.sh

(5) 退出客户端:



[zk: localhost:2181(CONNECTED) 0] quit

(6) 停止 zookeeper

[atguigu@hadoop102 zookeeper-3.4.10]\$ bin/zkServer.sh stop

2.2 配置参数解读

解读zoo.cfg 文件中参数含义

1) tickTime: 通信心跳数, Zookeeper服务器心跳时间, 单位毫秒

Zookeeper使用的基本时间,服务器之间或客户端与服务器之间维持心跳的时间间隔, 也就是每个tickTime时间就会发送一个心跳,时间单位为毫秒。

它用于心跳机制,并且设置最小的session超时时间为两倍心跳时间。(session的最小超时时间是2*tickTime)

2) initLimit: LF初始通信时限

集群中的follower跟随者服务器(F)与leader领导者服务器(L)之间初始连接时能容忍的最多心跳数(tickTime的数量),用它来限定集群中的Zookeeper服务器连接到Leader的时限。

投票选举新leader的初始化时间

Follower在启动过程中,会从Leader同步所有最新数据,然后确定自己能够对外服务的起始状态。

Leader允许F在initLimit时间内完成这个工作。

3) syncLimit: LF 同步通信时限

集群中Leader与Follower之间的最大响应时间单位,假如响应超过syncLimit*tickTime,Leader认为Follwer死掉,从服务器列表中删除Follwer。

在运行过程中,Leader负责与ZK集群中所有机器进行通信,例如通过一些心跳检测机制,来检测机器的存活状态。

如果L发出心跳包在syncLimit之后,还没有从F那收到响应,那么就认为这个F已经不在线了。

4) dataDir: 数据文件目录+数据持久化路径

保存内存数据库快照信息的位置,如果没有其他说明,更新的事务日志也保存到数据 库。

5) clientPort: 客户端连接端口

监听客户端连接的端口

更多 Java - 大数据 - 前端 - python 人工智能资料下载,可百度访问: 尚硅谷官网