



# گزارش پروژه پنجم آزمایشگاه سیستم عامل

به تدریس دکتر کارگهی

محمد امین یوسفی

مبینا مهرآذر

متین نبی‌زاده

زمستان 1402

اطلاعات مربوط به گیت‌هاب، در آخرین صفحه گزارش، درج شده است.

## مقدمه

### 1) راجع به مفهوم ناحیه مجازی (VMA) در لینوکس به طور مختصر توضیح داده و آن را با xv6 مقایسه کنید.

مفهوم ناحیه مجازی<sup>1</sup> در سیستم عامل لینوکس، برای مدیریت فضای آدرس مجازی مربوط به پردازنده‌ها استفاده می‌شود. در واقع این فضا به چندین زیرفضا تقسیم می‌شود که هرکدام یک محدوده پیوسته از حافظه مجازی با مشخصه منحصر به فردی را نمایان می‌کنند. هر فضا، یک آدرس شروع و یک طول دارد و اندازه هر کدام نیز مضربی از اندازه صفحات می‌باشد. خواننده محترم در نظر دارد که پیوستگی بین فضاها از نوع فیزیکی نبوده و از مجازی است.

بر خلاف سیستم عامل لینوکس، در سیستم عامل xv6، مفهوم ناحیه مجازی معنایی ندارد بلکه جدول صفحه دوسطحی‌ای وجود دارد که برای مدیریت تخصیص حافظه استفاده می‌شود. نگاشت حافظه فیزیکی قابل استفاده توسط پردازنده‌ها، به کمک تابع `kpgdir` در فضای آدرس مجازی صورت می‌گیرد. به کمک این نگاشت صورت گرفته، همه‌ی حافظه به کمک آدرس‌های مجازی تعریف شده، آدرس‌دهی می‌شوند. این نگاشت آدرس هم توسط واحد سخت‌افزاری MMU یا همان واحد مدیریت حافظه، ترجمه می‌شود. این ساز و کار امکان تصور فضای آدرسی بزرگ‌تر از حافظه فیزیکی موجود را برای پردازنده‌ها فراهم می‌سازد.

به طور خلاصه، لینوکس از مفهومی به نام VMA برای مدیریت فضای حافظه پردازنده‌ها استفاده می‌کند ولی در سیستم عامل xv6، از جدول صفحه دوسطحی استفاده می‌شود.

---

<sup>1</sup> Virtual Memory Area (VMA)

## (2) چرا ساختار سلسله‌مراتبی منجر به کاهش مصرف حافظه می‌گردد؟

پیش از بحث و بررسی بهینگی‌ای که ساختار سلسله‌مراتبی حافظه برای سیستم به ارمغان می‌آورد، بایستی یک تعریف اجمالی از ساختار سلسله‌مراتبی حافظه در ذهن، داشته باشیم:

- طراحی سلسله‌مراتب‌وار<sup>2</sup> حافظه به تفکیک انواع مختلف آن بر اساس سرعت، ظرفیت و هزینه، با هدف تسریع دسترسی به داده‌ها اشاره دارد؛ به گونه‌ای که ضمن اولویت‌بندی مذکور، حافظه کوچک‌تر و سریع‌تر، در نظر گرفته می‌شود برای اطلاعاتی که اغلب مورد استفاده قرار می‌گیرند، در حالی که ظرفیت‌های ذخیره‌سازی بزرگ‌تر برای داده‌هایی که کمتر در دسترس هستند، در نظر گرفته می‌شوند.

با درک معنای طراحی سلسله‌مراتب‌وار حافظه، نقش محوری آن را در افزایش پاسخگویی، کارایی و عملکرد کلی سیستم، نمایان می‌گردد. این ساختار، به طور خودکار دسترسی به داده‌ها را مدیریت می‌کند و از اصل محلی بودن<sup>3</sup> استفاده می‌کند تا اطمینان حاصل کند که CPU به سرعت، اطلاعات مورد نیاز خود را بازیابی می‌کند و تاخیر<sup>4</sup>ها و گلوگاه<sup>5</sup>ها را کاهش می‌دهد. در اصل، سلسله‌مراتب حافظه فقط یک آرایش سلسله‌مراتبی مختص به انواع حافظه نیست؛ بلکه یک معماری است که استفاده از منابع، متعادل کردن سرعت، ظرفیت و هزینه را برای ارائه محاسبات، بهینه می‌کند.

به طور خاص، در سیستم‌عامل xv6، وجود سلسله‌مراتب دو سطحی از آن جهت مفید است که وجود یک جدول صفحه، موجب اجتناب از وجود کل صفحه جدول صفحات و در نتیجه، موجب صرفه‌جویی در مصرف و تخصیص حافظه، می‌گردد.<sup>6</sup>

---

<sup>2</sup> Hierarchical

<sup>3</sup> Localization

<sup>4</sup> Latency

<sup>5</sup> Bottleneck

<sup>6</sup> R. Cox, F. Kaashoe and R. Morris, xv6: a simple, Unix-like teaching operating system, MIT, Page 29

### 3) محتوای هر بیت یک مدخل 32 بیتی در هر سطح چیست؟ چه تفاوتی میان آنها وجود دارد؟

- در جدول دوسطحی موجود در xv6، هر آدرس فیزیکی، به سه بخش زیر تقسیم می‌شود:

- یک آفست در صفحه
- یک اندیس در جدول صفحه
- یک اندیس در دایرکتوری صفحه

12 بیت، مربوط به آفست است. از آنجایی که اندازه هر صفحه عموماً 4KB می‌باشد، این آفست توسط 12 بیت کم ارزش آدرس مجازی مشخص می‌شود. 10 بیت از آدرس، اندیس نشان‌دهنده جدول صفحه، یک مدخل از آرایه یک بعدی جدول صفحه را نشان‌گذاری می‌کند. همچنین 10 بیت از آدرس، اندیس نشان‌گذارنده دایرکتوری صفحه را مشخص می‌کند. آرایه تک بعدی‌ای که حکم دایرکتوری صفحه را دارد، از چندین مدخل تشکیل شده است که هر کدام از این مدخل‌ها، به یک جدول صفحه اشاره می‌کنند.

در مجموع، از 32 بیت مربوط به آدرس مجازی، 12 بیت کم ارزش مربوط به آفست، 10 بیت بعدی نمایانگر اندیس جدول صفحه و 10 بیت نهایی نیز نمایانگر اندیس دایرکتوری صفحه می‌باشد.

مدخل‌های مربوط به دایرکتوری صفحه و جدول صفحه، تا حدودی مشابه می‌باشند و تفاوت در با ارزش بودن پرچم بیت کثیف<sup>7</sup> در دایرکتوری صفحه می‌باشد. این پرچم، مشخص می‌کند که برای اعمال تغییرات، صفحات مورد نظر بایستی در دیسک نوشته شوند.

---

<sup>7</sup> Dirty Bit

## مدیریت حافظه در xv6

### 4) تابع `kalloc()` چه نوع حافظه‌ای تخصیص می‌دهد؟ (فیزیکی یا مجازی)

به دور از اطناب کلام، پاسخ این سؤال در یک جمله، آن است که هسته سیستم‌عامل xv6، توابع `kalloc()` و `kfree()` را به ترتیب برای تخصیص و آزادسازی حافظه فیزیکی در زمان اجرا، فراخوانی می‌کند. لازم به ذکر است که این هسته، برای تخصیص حافظه به داده‌ساختارهای به خصوصی (از جمله پشته<sup>8</sup>ها، ثابت‌های مختص به لوله‌ها<sup>9</sup> و جدول صفحه<sup>10</sup>)، در زمان اجرا اقدام می‌کند. همچنین، تخصیص‌دهنده مذکور یک فهرست از صفحات آزاد حافظه فیزیکی، نگهداری می‌کند که در زمان لزوم، آماده تخصیص داده شدن هستند.

### 5) تابع `mappages()` چه کاربردی دارد؟

پیش از بررسی کاربرد این تابع، خالی از لطف نیست اگر به فرآیند مقداردهی جدول صفحه‌ها رجوع کنیم. در ابتدای امر، تابع `mainc` (موجود در خط 1354) یک جدول صفحه برای استفاده هسته با فراخوانی به تابع `kvmalloc` ایجاد می‌کند و تابع `mpmain` نیز موجب می‌شود تا سخت‌افزار صفحه‌بندی معماری x86، ضمن فراخوانی تابع `vmenable`، شروع کند به استفاده از جدول صفحه به تازگی ایجاد شده. همچنین، می‌دانیم که جدول صفحه موجود در معماری x86، در حافظه فیزیکی و به صورت یک دایرکتوری 4096-بایتی ذخیره می‌شود که هر جدول صفحه، در اصل آرایه‌ای از 1024 مدخل 32-بیتی است. از طرف دیگر، سخت‌افزار صفحه‌بندی به منظور انتخاب یک مدخل از دایرکتوری صفحه، از 10 بیتِ پرارزش یک آدرس مجازی استفاده می‌کند. در صورتی که مدخلی خاص از دایرکتوری صفحه با پرچم `PTE_P` علامت‌گذاری شده باشد، سخت‌افزار صفحه‌بندی از 10 بیت بعدی استفاده می‌کند تا مدخلی از جدول صفحه را بیابد که مدخل دایرکتوری صفحه به آن، اشاره می‌کند. همچنین، به عنوان یک حالت خاص، اگر مدخل دایرکتوری صفحه یا مدخل جدول صفحه شامل هیچ‌گونه پرچم `PTE_P` نباشند، سخت‌افزار صفحه‌بندی یک خطا<sup>11</sup> را گزارش می‌کند. در این جا است که نوبت به تابع `mappages` می‌رسد تا در یک جدول صفحه، برای محدوده‌ای از آدرس مجازی (که متناظر با محدوده مشخصی از فضای حافظه فیزیکی هستند) نگاشت‌هایی را ایجاد کند. همان‌طور که در کد پیاده‌سازی

---

<sup>8</sup> Stack

<sup>9</sup> Pipe Buffers

<sup>10</sup> Page Table

<sup>11</sup> Fault

این تابع می‌بینید، این تابع به ازای هر آدرس مجازی‌ای که قرار است نگاشته شود، تابع `walkpgedir` را فراخوانی می‌کند تا آدرس آن مدخلی از جدول صفحه که قرار است ترجمه (نگاشت) این آدرس باشد را بیابد. در نهایت نیز مدخل مذکور از جدول صفحه را با آدرس فیزیکی مربوطه، اختیارات مورد نیاز (از جمله `PTE_W` و/یا `PTE_U`) و `PTE_P`، مقداردهی کرده تا این مدخل جدول صفحه، معتبر شناخته شود.<sup>12</sup>

```
static int
mappages(pde_t *pgdir, void *va, uint size, uint pa, int perm)
{
    char *a, *last;
    pte_t *pte;

    a = (char*)PGROUNDDOWN((uint)va);
    last = (char*)PGROUNDDOWN(((uint)va) + size - 1);
    for(;;){
        if((pte = walkpgdir(pgdir, a, 1)) == 0)
            return -1;
        if(*pte & PTE_P)
            panic("remap");
        *pte = pa | perm | PTE_P;
        if(a == last)
            break;
        a += PGSIZE;
        pa += PGSIZE;
    }
    return 0;
}
```

---

<sup>12</sup> R. Cox, F. Kaashoe and R. Morris, *xv6: a simple, Unix-like teaching operating system*, MIT

## 6) <sup>13</sup>راجع به تابع walkpgdir() توضیح دهید. این تابع چه عملیات سخت‌افزاری را شبیه‌سازی می‌کند؟

تابع walkpagedir، در اصل نقش سخت‌افزار صفحه‌بندی را بازی می‌کند؛ بدین صورت که میان مداخل جدول صفحه برای یافتن یک آدرس مجازی به خصوص، جستجو می‌کند و پس از یافتن آن، از 10 بیت پرارزش این آدرس مجازی، استفاده می‌کند تا مداخل دایرکتوری صفحه را بیابد. در صورتی که مداخل دایرکتوری صفحه (که در قسمت پیشین بدست آمده است)، یک مداخل معتبر نباشد، بدان معناست که صفحهٔ جداول صفحه‌ها<sup>14</sup> مورد نیاز هنوز ساخته نشده است. در صورتی که پرچم create، تعیین شده باشد، خود تابع walkpagedir دست به کار شده و جدول صفحهٔ ناموجود را می‌سازد. در نهایت نیز با استفاده از 10 بیت بعدی آدرس مجازی، آدرس مداخل جدول صفحه را در صفحهٔ جدول صفحات، بیابد. لازم به ذکر است که گد پیاده‌سازی این قسمت، از آدرس فیزیکی موجود در مداخل دایرکتوری صفحه به عنوان آدرس مجازی استفاده می‌کند؛ زیرا هسته، صفحات دایرکتوری صفحه<sup>15</sup> و صفحات جدول صفحه را از ناحیه‌ای از حافظهٔ فیزیکی تخصیص می‌دهد که برای آن، نگاشت‌های از مجازی به فیزیکی مستقیم دارد<sup>16</sup>.

---

<sup>13</sup> خوانندهٔ محترم در نظر دارد که صورت فعلی پروژه (که این گزارش نیز بر مبنای آن نگاشته شده است)، از نبود سؤال شمارهٔ 6 رنج برده (!) و از سؤال پنجم، به طور ناگهانی، به سؤال هفتم می‌پرد! لذا پاسخ به این سؤال (یعنی سؤال ششم موجود در این گزارش)، در اصل متناظر با سؤال هفتم صورت پروژه است.

<sup>14</sup> Page table page

<sup>15</sup> Page directory pages

<sup>16</sup> R. Cox, F. Kaashoe and R. Morris, xv6: a simple, Unix-like teaching operating system, MIT

## 7) <sup>17</sup>توابع allocvm و mappages که در ارتباط با حافظه مجازی هستند را توضیح دهید.

به طور خلاصه، می‌توان گفت که تابع allocvm، مسئولیت تخصیص حافظه مجازی سطح کاربر به یک پردازنده را بر عهده دارد. همان‌طور که از دید خواننده محترم پنهان نیست، این تابع پارامتری به نام pgdir گرفته و با استفاده از آن، جدول صفحه پردازنده مورد نظر را قفل می‌کند تا از دسترسی انحصاری به آن، اطمینان حاصل شود. در ادامه، ضمن پیمایش بر روی تعداد صفحه مورد نیاز، با استفاده از تابع kalloc، به هر کدام، حافظه فیزیکی اختصاص دهد. در ادامه، همین تابع، با فراخوانی تابع mappages، آدرس‌های فیزیکی تخصیص داده شده را به آدرس‌های مجازی، می‌نگارد.

همچنین، همان‌طور که پیش‌تر (در سؤال 5) پیرامون تابع mappages، توضیحات مفصلی داده شد، در اینجا نیز به طور مختصر، این نکته را مرور می‌کنیم که این تابع، در اصل به عنوان تابع کمکی allocvm، به آن تابع، این امکان را می‌دهد تا آدرس‌های فیزیکی را به آدرس‌های مجازی، بنگارد.

```
int
allocvm(pde_t *pgdir, uint oldsz, uint newsz)
{
    char *mem;
    uint a;

    if(newsz >= KERNBASE)
        return 0;
    if(newsz < oldsz)
        return oldsz;

    a = PGROUNDUP(oldsz);
    for(; a < newsz; a += PGSIZE){
        mem = kalloc();
        if(mem == 0){
            cprintf("allocvm out of memory\n");
```

---

<sup>17</sup> متناظر با سؤال شماره 8 در صورت پروژه؛ به پاورقی ابتدای سؤال 6 وجوع شود.



```
    deallocuvm(pgdir, newsz, oldsz);  
    return 0;  
}  
memset(mem, 0, PGSIZE);  
if(mappages(pgdir, (char*)a, PGSIZE, V2P(mem), PTE_W|PTE_U) < 0){  
    cprintf("allocuvm out of memory (2)\n");  
    deallocuvm(pgdir, newsz, oldsz);  
    kfree(mem);  
    return 0;  
}  
}  
return newsz;  
}
```

## 8) شیوهٔ بارگذاری برنامه در حافظه توسط فراخوانی سیستمی exec را شرح دهید.

در ابتدای امر، تعدادی متغیر تعریف می‌شود. در ادامه مقدار inode مربوط به ورودی از جنس char\* به اسم path را به کمک تابع namei و در متغیر ip ذخیره می‌کنیم. در شرط‌های تعریف شده در ادامه، چک می‌شود که فایل اجرایی، معتبر می‌باشد یا خیر. این کار با بررسی ELF header انجام می‌شود. برای ایجاد جداول صفحه جدید مربوط به پردازش، از تابع setupkvm استفاده می‌شود. خروجی غیرصفر این تابع، نشان می‌دهد که این اختصاص جداول به درستی صورت گرفته است. در ادامه کد لود کردن برنامه در حافظه را داریم که کد یک حلقه روی هدرهای برنامه یا همان سگمنت‌های مربوط به ELF می‌باشد که هر سگمنت در فضای حافظه‌ی هر برنامه لود می‌شود. تابع readi موجود در شرط، هدر مربوط به برنامه را از ELF فایل خوانده و در داده‌ساختار ph ذخیره می‌کند. اگر سایز خروجی تابع readi با سایز ph یعنی سایز مورد انتظار یکسان نبود، به نشانه‌ی ارور به لیبل بد می‌پرد. در ادامه روی حلقه فقط هدرهای برنامه‌ای که از نوع ELF\_PROG\_LOAD هستند اجرا می‌شود. سپس چک می‌شود که سایز سگمنت در مموری، از سایز فایل کوچک‌تر نباشد. چک کردن اورفلو در حافظه مجازی آدرس، در ادامه به کمک شرط if صورت می‌گیرد. در ادامه با اجرا شدن تابع allocvm، حافظه را در جدول صفحه کاربر، اختصاص می‌دهد. سپس چک می‌شود که آدرس مجازی، قابلیت وفق یافتن بر روی صفحه را دارند یا خیر. کد تابع موجود در فایل exec.c به شرح زیر می‌باشد:

```
int
exec(char *path, char **argv)
{
    char *s, *last;
    int i, off;
    uint argc, sz, sp, ustack[3+MAXARG+1];
    struct elfhdr elf;
    struct inode *ip;
    struct proghdr ph;
```

<sup>18</sup> متناظر با سؤال شماره 9 در صورت پروژه؛ به پاورقی ابتدای سؤال 6 وجوع شود.

```
pde_t *pgdir, *oldpgdir;
struct proc *curproc = myproc();

begin_op();

if((ip = namei(path)) == 0){
    end_op();
    cprintf("exec: fail\n");
    return -1;
}
ilock(ip);
pgdir = 0;

// Check ELF header
if(readi(ip, (char*)&elf, 0, sizeof(elf)) !=
sizeof(elf))
    goto bad;
if(elf.magic != ELF_MAGIC)
    goto bad;

if((pgdir = setupkvm()) == 0)
    goto bad;

// Load program into memory.
sz = 0;
for(i=0, off=elf.phoff; i<elf.phnum; i++,
off+=sizeof(ph)){
    if(readi(ip, (char*)&ph, off, sizeof(ph)) !=
sizeof(ph))
        goto bad;
    if(ph.type != ELF_PROG_LOAD)
        continue;
    if(ph.memsz < ph.filesz)
        goto bad;
```

```

    if(ph.vaddr + ph.memsz < ph.vaddr)
        goto bad;
    if((sz = allocuvm(pgdir, sz, ph.vaddr + ph.memsz))
== 0)
        goto bad;
    if(ph.vaddr % PGSIZE != 0)
        goto bad;
    if(loaduvm(pgdir, (char*)ph.vaddr, ip, ph.off,
ph.filesz) < 0)
        goto bad;
}
iunlockput(ip);
end_op();
ip = 0;

sz = PGROUNDUP(sz);
if((sz = allocuvm(pgdir, sz, sz + 2*PGSIZE)) == 0)
    goto bad;
clearpteu(pgdir, (char*)(sz - 2*PGSIZE));
sp = sz;

for(argc = 0; argv[argc]; argc++) {
    if(argc >= MAXARG)
        goto bad;
    sp = (sp - (strlen(argv[argc]) + 1)) & ~3;
    if(copyout(pgdir, sp, argv[argc],
strlen(argv[argc]) + 1) < 0)
        goto bad;
    ustack[3+argc] = sp;
}
ustack[3+argc] = 0;

ustack[0] = 0xffffffff; // fake return PC
ustack[1] = argc;

```

```

ustack[2] = sp - (argc+1)*4; // argv pointer

sp -= (3+argc+1) * 4;
if(copyout(pgdir, sp, ustack, (3+argc+1)*4) < 0)
    goto bad;

for(last=s=path; *s; s++)
    if(*s == '/')
        last = s+1;
safestrcpy(curproc->name, last,
sizeof(curproc->name));

oldpgdir = curproc->pgdir;
curproc->pgdir = pgdir;
curproc->sz = sz;
curproc->tf->eip = elf.entry; // main
curproc->tf->esp = sp;
switchvm(curproc);
freevm(oldpgdir);
return 0;

bad:
if(pgdir)
    freevm(pgdir);
if(ip){
    iunlockput(ip);
    end_op();
}
return -1;
}

```

## پیاده‌سازی پروژه

در ابتدا، طبق راهنمایی صورت پروژه، دو داده ساختار به نام‌های SHM\_info و SHM\_table ایجاد کرده و یک نمونه از آن را نیز در فایل proc.c ایجاد می‌کنیم.

- **SHM\_info** : شناسه یکتا، تعداد ارجاع‌ها و آدرس فریم فیزیکی مربوط به یک صفحه از حافظه اشتراکی را در خود ذخیره می‌کند.
- **SHM\_table** : اطلاعات مربوط به تمامی صفحات مربوط به حافظه اشتراکی را در قالب یک آرایه از SHM\_info ها ذخیره می‌کند. همچنین یک قفل چرخشی<sup>19</sup> برای جلوگیری از ایجاد شرایط رقابت<sup>20</sup> در دسترسی به صفحات حافظه اشتراکی ایجاد می‌کنیم.

```
1  #define SHM_TABLE_SIZE 16
2
3  struct SHM_info
4  {
5      int id;
6      uint ref_counter;
7      char* frame;
8  };
9
10 struct SHM_table
11 {
12     struct SHM_info shm_infos[SHM_TABLE_SIZE];
13     struct spinlock slk;
14 };
```

همچنین در داده‌ساختار proc در فایل proc.h، یک آرایه از uintها ایجاد می‌کنیم تا آدرس‌های مجازی صفحات اشتراکی مربوط به هر پردازش را در خود ذخیره کند.

```
87     uint shared_mem[SHM_TABLE_SIZE]; // Shared memory
```

<sup>19</sup> Spinlock

<sup>20</sup> Race Condition

- برای مقداردهی اولیه حافظه اشتراکی، تابع shm\_init را در فایل proc.c تعریف کرده و آن را در تابع main در فایل main.c فراخوانی می‌کنیم.

```
888 void shm_init(void)
889 {
890     initlock(&shm_table.slk, "spin lock");
891     for (int i = 0; i < SHM_TABLE_SIZE; i++)
892     {
893         shm_table.shm_infos[i].id = -1;
894         shm_table.shm_infos[i].frame = 0;
895     }
896 }
```

```
17 int
18 main(void)
19 {
20     kinit1(end, P2V(4*1024*1024)); // phys page allocator
21     kvmalloc(); // kernel page table
22     mpinit(); // detect other processors
23     lapicinit(); // interrupt controller
24     seginit(); // segment descriptors
25     picinit(); // disable pic
26     ioapicinit(); // another interrupt controller
27     consoleinit(); // console hardware
28     uartinit(); // serial port
29     pinit(); // process table
30     tvinit(); // trap vectors
31     binit(); // buffer cache
32     fileinit(); // file table
33     ideinit(); // disk
34     shm_init(); // shared memory
35     startothers(); // start other processors
36     kinit2(P2V(4*1024*1024), P2V(PHYSTOP)); // must come after startothers()
37     userinit(); // first user process
38     mpmain(); // finish this processor's setup
39 }
```

- حال، دو فراخوانی سیستمی open\_sharedmem و close\_sharedmem را تعریف می‌کنیم.

```
37  #define SYS_open_sharedmem 34
38  #define SYS_close_sharedmem 35
```

```
138  extern void* sys_open_sharedmem(void);
139  extern int sys_close_sharedmem(void);
```

```
175  [SYS_open_sharedmem] sys_open_sharedmem,
176  [SYS_close_sharedmem] sys_close_sharedmem,
```

```
180  void*
181  sys_open_sharedmem(void)
182  {
183      int id;
184      argint(0, &id);
185      if (id < 0)
186      {
187          cprintf("Invalid arguments\n");
188          return (void*)-1;
189      }
190      return open_sharedmem(id);
191  }
192
193  void
194  sys_close_sharedmem(void)
195  {
196      int id;
197      argint(0, &id);
198      if (id < 0)
199      {
200          cprintf("Invalid arguments\n");
201          return;
202      }
203      close_sharedmem(id);
204  }
```



- سپس، تابع open\_sharedmem را در فایل proc.c، به صورت زیر پیاده‌سازی می‌کنیم:

```
918 void* open_sharedmem(int id)
919 {
920     struct proc* proc = myproc();
921     pde_t *pgdir = proc->pgdir;
922     char* start_vm_addr = (char*)PGROUNDUP(proc->sz);
923
924     acquire(&shm_table.slk);
925
926     int index = find_shm_index(id);
927     if (index == -1)
928     {
929         int free_shm_index = find_free_shm();
930         if(free_shm_index > -1)
931         {
932             char* mem = kalloc();
933             memset(mem, 0, PGSIZE);
934             mappages(pgdir, start_vm_addr, PGSIZE, V2P(mem), PTE_W|PTE_U);
935             shm_table.shm_infos[free_shm_index].frame = mem;
936             shm_table.shm_infos[free_shm_index].ref_counter++;
937             shm_table.shm_infos[free_shm_index].id = id;
938             proc->shared_mem[free_shm_index] = (uint)start_vm_addr;
939         }
940         else
941         {
942             cprintf("No free shared memory\n");
943             release(&shm_table.slk);
944             return (void*)-1;
945         }
946     }
947 }
```

```
947 else
948 {
949     if (proc->shared_mem[index] != -1)
950     {
951         release(&shm_table.slk);
952         return (void*)-1;
953     }
954     mappages(pgdir, start_vm_addr, PGSIZE, V2P(shm_table.shm_infos[index].frame), PTE_W|PTE_U);
955     shm_table.shm_infos[index].ref_counter++;
956     proc->shared_mem[index] = (uint)start_vm_addr;
957 }
958 release(&shm_table.slk);
959 return (void*)start_vm_addr;
960 }
```

این تابع، در ابتدا وجود صفحه با شناسه خواسته شده را بررسی می‌کند. در صورت وجود، اگر این پردازش از قبل این صفحه را در اختیار نداشت، صفحه را به حافظه اشتراکی پردازش می‌افزاید و تعداد ارجاع‌ها به آن صفحه را یک عدد اضافه می‌کند. اما در صورتی که صفحه‌ای با شناسه مورد نظر وجود نداشت، یک فریم فیزیکی را با آخرین آدرس مجازی استفاده شده در پردازش نگاشته کرده و این صفحه را به حافظه اشتراکی پردازش می‌افزاییم.

توجه داشته باشید که آرایه آدرس‌های مجازی هر پردازش در تابع `allocproc` با 1- مقداردهی اولیه شده است.

- سپس، تابع `close_sharedmem` را نیز در فایل `proc.c` پیاده‌سازی می‌کنیم.

```
962 void close_sharedmem(int id)
963 {
964     struct proc *proc = myproc();
965
966     acquire(&shm_table.slk);
967
968     int index = find_shm_index(id);
969     shm_table.shm_infos[index].ref_counter--;
970
971     if (index != -1 && proc->shared_mem[index] != -1)
972     {
973         uint a = PGROUNDUP(proc->shared_mem[index]);
974         pte_t *pte = walkpgdir(proc->pgdir, (char *)a, 0);
975
976         if (!pte)
977             a = PGADDR(PDX(a) + 1, 0, 0) - PGSIZE;
978         else if ((*pte & PTE_P) != 0)
979             *pte = 0;
980         proc->shared_mem[index] = -1;
981
982         if (shm_table.shm_infos[index].ref_counter == 0)
983         {
984             kfree(shm_table.shm_infos[index].frame);
985             shm_table.shm_infos[index].id = -1;
986             shm_table.shm_infos[index].frame = (void *)0;
987         }
988     }
989     release(&shm_table.slk);
990 }
```

- این تابع، پس از بررسی وجود صفحه در فضای اشتراکی پردازۀ فراخواننده، حافظه را از فضای پردازۀ حذف می‌کند و در صورت نبود هیچ ارجاع به آن صفحه توسط پردازۀ‌های دیگر، صفحه فیزیکی و ورودی آن را در جدول فضای اشتراکی حذف می‌کند. همچنین برای پیاده‌سازی توابع بالا از دو تابع کمکی به صورت زیر استفاده شده است.

```
898 int find_shm_index(int id)
899 {
900     for (int i = 0; i < SHM_TABLE_SIZE; i++)
901     {
902         if (shm_table.shm_infos[i].id == id)
903             return i;
904     }
905     return -1;
906 }
907
908 int find_free_shm()
909 {
910     for (int i = 0; i < SHM_TABLE_SIZE; i++)
911     {
912         if (shm_table.shm_infos[i].id == -1)
913             return i;
914     }
915     return -1;
916 }
```

- تابع find\_shm\_index با دریافت یک شناسه، اندیس مربوط به صفحه با شناسۀ مورد نظر را در صورت وجود باز می‌گرداند.
- تابع find\_free\_shm اندیس اولین ورودی خالی جدول حافظۀ اشتراکی را باز می‌گرداند.

## برنامهٔ آزمون

- دو برنامه جهت آزمون فراخوانی‌های سیستمی پیاده‌سازی شده، نوشته شده است که در دو صفحهٔ پیش رو، پیش چشم خوانندهٔ محترم قرار گرفته‌اند:

```
7 int main(int argc, char *argv[])
8 {
9     char *shared_mem = open_sharedmem(SHMID);
10    *shared_mem = 0;
11    printf(1, "Shared memories initial value in parent process(%d) is : %d\n\n", getpid(), *shared_mem);
12    for (int i = 0; i < NUM_OF_PROCESSES; i++)
13    {
14        int pid = fork();
15        if (pid == 0)
16        {
17            acquire_prioritylock();
18            char *shared_mem = open_sharedmem(SHMID);
19            *shared_mem += 1;
20            printf(1, "Child process %d modified shared value. new value is: %d\n", getpid(), *shared_mem);
21            release_prioritylock();
22            close_sharedmem(SHMID);
23            exit();
24        }
25        else if(pid < 0)
26        {
27            printf(1, "fork failed\n");
28            exit();
29        }
30    }
31    for (int i = 0; i < NUM_OF_PROCESSES; i++)
32    {
33        wait();
34    }
35    printf(1, "\nShared memories final value in parent process(%d) is : %d\n", getpid(), *shared_mem);
36    close_sharedmem(SHMID);
37    exit();
38 }
```

```

40 int main(int argc, char *argv[])
41 {
42     char *sharedMemory = open_sharedmem(SHMID);
43     if ((int)sharedMemory < 0)
44         return -1;
45
46     for (int i = 0; i < NUM_OF_PROCESSES; i++)
47     {
48         if (fork() == 0)
49         {
50             acquire_prioritylock();
51             char *childSharedMemory = open_sharedmem(SHMID);
52             childSharedMemory[i] += 1;
53             printf(1, "Child process (pid: %d) - value: %d\n", getpid(), childSharedMemory[i]);
54             release_prioritylock();
55
56             close_sharedmem(SHMID);
57             exit();
58         }
59     }
60     for (int i = 0; i < NUM_OF_PROCESSES; i++)
61         wait();
62
63     int extractedChildCount = 0;
64     for (int i = 0; i < 5; i++)
65         extractedChildCount += sharedMemory[i];
66
67     printf(1, "Parent process (pid: %d) - value: %d\n", getpid(), extractedChildCount);
68     close_sharedmem(SHMID);
69     exit();
70 }

```

- خروجی تولید شده نیز به شرح زیر می باشد:

```

1. Mohamad Amin Yousefi
2. Mobina Mehrazar
3. Matin Nabizade
$ shm_test
Shared memories initial value in parent process(3) is : 0

Child process 4 modified shared value. new value is: 1
Child process 5 modified shared value. new value is: 2
Child process 6 modified shared value. new value is: 3
Child process 7 modified shared value. new value is: 4
Child process 8 modified shared value. new value is: 5

Shared memories final value in parent process(3) is : 5
$ shm_test
Shared memories initial value in parent process(9) is : 0

Child process 10 modified shared value. new value is: 1
Child process 11 modified shared value. new value is: 2
Child process 12 modified shared value. new value is: 3
Child process 13 modified shared value. new value is: 4
Child process 14 modified shared value. new value is: 5

Shared memories final value in parent process(9) is : 5
$ _

```

- Github Hash: c8921309fd2dfb30d237214059632d62d5a490a2