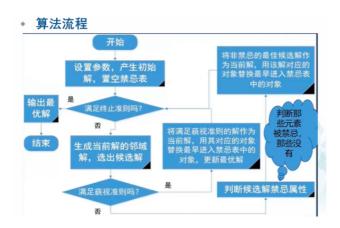
# 禁忌搜索算法解TSP问题

### 算法实现

- 1. 初始化最优解, 禁忌表, 藐视准则
- 2. 迭代
  - 遍历邻域
     在禁忌表中,更新藐视最优解
     不在禁忌表中,更新迭代的最优解
  - 2. 判断藐视最优解是否满足条件
  - 3. 对迭代最优解进行转移, 并更新禁忌表
- 3. 输出全局最优解



### 关键代码

• 读入城市数据,并计算城市距离

• 初始化禁忌表

```
//初始化禁忌表
int now=0;
for(int i=0;i<n;i++)
    for(int j=i+1;j<n;j++){
        TabuList[now][0]=i;
        TabuList[now][1]=j;
        TabuList[now][2]=0;
        now++;
}
```

● 转移最优解,对每次迭代后的最优解进行更新

```
for(int i=0;i<K;i++){//值得注意 每次搜索禁忌表是共享的 也就是新的小搜索不会重置禁忌表
  int smallSearchDis=smallSearch(n);
  if(finalDis>smallSearchDis){//如果此次小型搜索的最优解优于finalDis,则更新
    finalDis=smallSearchDis;
    memcpy(finalBestPath,nowPath,sizeof (nowPath));//路径复制
}
```

● 邻域搜索,从初始解的邻域开始,进行局部搜索;在邻域搜索中,检查当前解是否在禁忌表中,若在表中,则 检查是否可以被特赦;若不在表中,则更新迭代最优解

```
getRandomOrder(nowPath,n);
double bestDis=getPathValue(nowPath,n);//初始化小型搜索最优解
int pardon[2], curBest[2];//特赦最优解和搜索最优解
pardon[0]=pardon[1]=curBest[0]=curBest[1]=INF;//初始化
int LNum=n*(n-1)/2;//邻域数量
for(int i=0;i<ITERATIONS;i++){//迭代
    for(int j=0;j<LNum;j++){//领域搜索
        swap(nowPath[TabuList[j][0]],nowPath[TabuList[j][1]]);
        double tmpDis=getPathValue(nowPath,n);
        if(TabuList[j][2]==0){//没有被禁忌
            if(tmpDis<curBest[1]){</pre>
               curBest[0]=j;
               curBest[1]=tmpDis;
        else{//被禁忌
           if(tmpDis<pardon[1]){</pre>
               pardon[0]=j;
               pardon[1]=tmpDis;
        swap(nowPath[TabuList[j][0]],nowPath[TabuList[j][1]]);
```

● 更新禁忌表,将本次更新后的迭代最优解加入禁忌表中,并对已在表中的解进行更新

#### 最优解如下图:

最短距离为: 16784.6

路线长度: 16784.6 路线: ->16->18->23->24->11->13->0->14->12->5->6->9->8->7->3->1->4->15->22->10->28->30->29->26->27->25->19->20->21->17->2

## 问题与收获

在学习该算法的过程中,对相关参数概念有点模糊不解,参考网上前辈的思路才清晰一点,对比不同的实现代码发 现对最终的结果会有较大差异,不太清楚其中原因,但路线长度的范围大致在15000-20000之间。

禁忌搜索算法是一种模拟人记忆的启发式算法,在对邻域搜索时,对局部最优解进行标记即加入禁忌表,然后在后 续搜索中尽量避免这些局部最优解从而尽量达到全局最优,在有限时间内给出最优解。