

《大学物理 AII》作业 No.01 机械振动（参考答案）

班级 _____ 学号 _____ 姓名 _____ 成绩 _____

*****本章教学要求*****

- 1、理解简谐振动的概念，掌握简谐振动的判据。
- 2、理解简谐振动三个特征量的意义和决定因素，掌握用旋转矢量法研究简谐振动。
- 3、理解简谐振动的能量特征。
- 4、掌握同方向同频率简谐振动的合成规律。
- 5、理解同方向不同频率简谐振动的合成规律，了解拍现象。理解相互垂直简谐振动的合成规律，了解李萨如图。
- 6、了解阻尼振动、受迫振动和共振的运动特点。

一、填空题

1、描述简谐振动的三个特征量分别是：振幅 A、角频率 ω 、初相位 φ_0 ；

其中角频率 ω 由系统本身性质决定；振幅 A 和初相位 φ_0 由出初始条件决定。

2. 用 60N 的力拉一轻弹簧，可使其伸长 20cm。此弹簧下应挂 3.0 kg 的物体，才能使弹簧振子作简谐振动的周期 $T = 0.2\pi$ (s)。

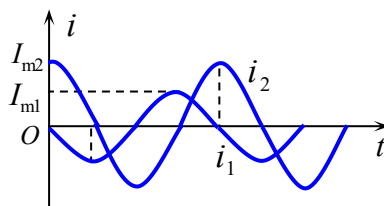
解：弹簧的劲度系数 $k = \frac{F}{\Delta x} = \frac{60}{0.2} = 300 \text{ (N} \cdot \text{m}^{-1})$ ，弹簧振子周期 $T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$ ，

$$\text{质量 } m = \frac{T^2}{4\pi^2} \cdot k = \left(\frac{0.2\pi}{2\pi}\right)^2 \times 300 = 3.0 \text{ (kg)}$$

3. 两个同频率余弦交流电 $i_1(t)$ 和 $i_2(t)$ 的曲线如图所示，则位相差 $\varphi_2 - \varphi_1 = \underline{-\pi/2}$ 。

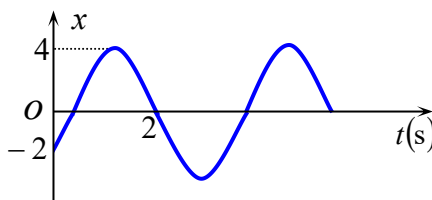
解：由图可知， $i_1(t)$ 的初相 $\varphi_1 = \frac{\pi}{2}$ ，

$i_2(t)$ 的初相 $\varphi_2 = 0$ ，所以 $\varphi_2 - \varphi_1 = -\pi/2$ 。



4. 一质点作简谐振动，其振动曲线如图所示。根据此图，它的周期

$$T = \frac{24}{7} \text{ s} = 3.43 \text{ s}，\text{用余弦函数描述时初}$$



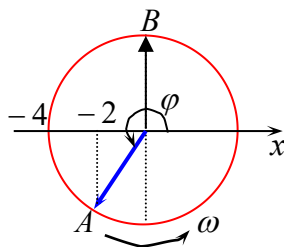
相位 $\varphi = \frac{4}{3}\pi$ 或 $-\frac{2}{3}\pi$ 。

解：由曲线和旋转矢量图

$$\text{可知 } \frac{T}{12} + \frac{T}{2} = 2$$

$$\text{周期 } T = \frac{24}{7} = 3.43(\text{s})$$

$$\text{初相 } \varphi = \frac{4}{3}\pi \text{ 或 } -\frac{2}{3}\pi。$$



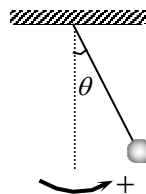
5、一个系统做无阻尼自由振动时，其振动频率由系统自身固有频率决定；当其做受迫振动时，其振动频率由外界驱动力频率决定；当阻尼不太大，且满足外界驱动力频率与系统固有频率相等时，系统将产生共振现象。

二、选择题

1. 把单摆从平衡位置拉开，使摆线与竖直方向成一微小角度 θ ，如图所示，然后由静止放手任其振动，从放手时开始计时。若用余弦函数表示其运动方程，则该单摆振动的初相位为

- [C] (A) θ ; (B) $\frac{3}{2}\pi$; (C) 0; (D) $\frac{1}{2}\pi$ 。

解： $t=0$ 时，摆角处于正最大处，角位移最大，速度为零，用余弦函数表示角位移， $\varphi=0$ 。



2. 轻弹簧上端固定，下端系一质量为 m_1 的物体，稳定后在 m_1 下边又系一质量为 m_2 的物体，于是弹簧又伸长了 Δx 。若将 m_2 移去，并令其振动，则振动周期为

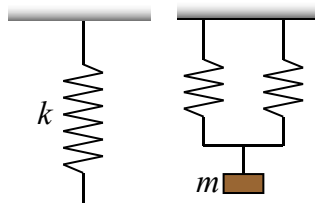
- [B] (A) $T = 2\pi\sqrt{\frac{m_2\Delta x}{m_1g}}$ (B) $T = 2\pi\sqrt{\frac{m_1\Delta x}{m_2g}}$
(C) $T = \frac{1}{2\pi}\sqrt{\frac{m_1\Delta x}{m_2g}}$ (D) $T = 2\pi\sqrt{\frac{m_2\Delta x}{(m_1+m_2)g}}$

解：设弹簧劲度系数为 k ，由题意， $m_2g = k \cdot \Delta x$ ，所以 $k = \frac{m_2g}{\Delta x}$ 。弹簧振子由弹簧和 m_1 组

成，振动周期为 $T = 2\pi\sqrt{\frac{m_1}{k}} = 2\pi\sqrt{\frac{m_1\Delta x}{m_2g}}$ 。

3. 一劲度系数为 k 的轻弹簧截成两等份，将它们并联在一起，下面挂一质量为 m 的物体，如图所示。则振动系统的频率为

- [B] (A) $\frac{1}{2\pi}\sqrt{\frac{k}{m}}$ (B) $\frac{1}{\pi}\sqrt{\frac{k}{m}}$
 (C) $\frac{1}{2\pi}\sqrt{\frac{2k}{m}}$ (D) $\frac{1}{2\pi}\sqrt{\frac{k}{2m}}$



解：每一等份弹簧的劲度系数 $k' = 2k$ ，两等份再并联，等效劲度系数 $k'' = 2k' = 4k$ ，所以振动频率

$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k''}{m}} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{4k}{m}} = \frac{1}{\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

4. 一弹簧振子作简谐振动，总能量为 E_1 ，如果简谐振动振幅增加为原来的三倍，重物的质量增加为原来的两倍，则它的总能量 E 变为

- [D] (A) $E_1/9$ (B) $3E_1/2$ (C) $3E_1$ (D) $9E_1$

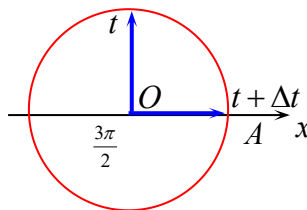
解：原来的弹簧振子的总能量 $E_1 = \frac{1}{2}kA_1^2$ ，振幅增加为 $A_2 = 3A_1$ ， k 不变，所以总能量

变为 $E_2 = \frac{1}{2}kA_2^2 = 9\frac{1}{2}kA_1^2 = 9E_1$ 。

5. 一质点作简谐振动，周期为 T 。质点由平衡位置向 x 轴负方向运动时，由平衡位置到正的最大位移处这段路程所需要的时间为

- [B] (A) $\frac{T}{4}$ (B) $\frac{3T}{4}$ (C) $\frac{T}{2}$ (D) $\frac{T}{3}$

解：由矢量图可知， $\Delta\varphi = \frac{3\pi}{2}$ ， $\therefore \Delta t = \frac{\Delta\varphi}{2\pi} = \frac{3T}{4}$



三、计算题

1. 一质量 $m=0.2\text{kg}$ 的物体，在弹性恢复力作用下沿 x 轴运动，弹簧的劲度系数 $k=20\text{N}\cdot\text{m}^{-1}$ 。

(1) 求振动的周期 T 和角频率 ω ；

(2) 如果振幅 $A=10\text{cm}$ ， $t=0$ 时位移 $x_0=5\text{cm}$ 处，物体沿 x 轴反向运动，求初速度 v_0 及初相 φ_0 ；

(3) 写出该振动的表达式。

解：(1) 周期 $T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi\sqrt{\frac{0.2}{20}} = \frac{\pi}{5}\text{s} = 0.628\text{s}$

$$\text{角频率 } \omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{0.2\pi} = 10(\text{rad}\cdot\text{s}^{-1})$$

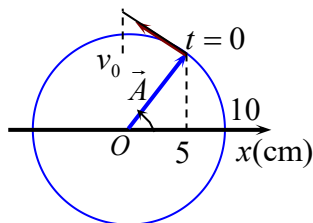
(2) 由旋转矢量图可知初相 $\varphi = \frac{\pi}{3}$ ，初速度 $v_0 < 0$ 。

由振幅公式 $A = \sqrt{x_0^2 + (-\frac{v_0}{\omega})^2}$ ，可得

$$v_0 = -\omega\sqrt{A^2 - x_0^2} = -10\sqrt{0.1^2 - 0.05^2} = -\frac{\sqrt{3}}{2}(\text{m}\cdot\text{s}^{-1}) = -0.866(\text{m}\cdot\text{s}^{-1})$$

$$\text{或由 } v_0 = -\omega A \sin \varphi_0 = -10 \times 0.1 \sin \frac{\pi}{3} = -\frac{\sqrt{3}}{2}(\text{m}\cdot\text{s}^{-1}) = -0.866(\text{m}\cdot\text{s}^{-1})$$

(3) 振动方程为 $x = A \cos(\omega t + \varphi) = 0.1 \cos(10t + \frac{\pi}{3})$ (m)



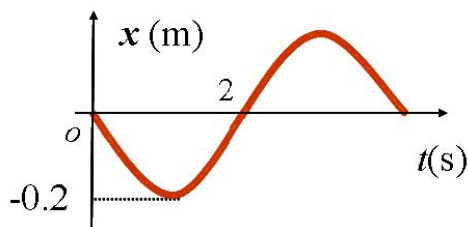
2. 一质点作简谐振动，其振动曲线如图所示。

若质点的振动规律用余弦函数描述，求：

(1) 振动方程；

(2) $t=1.5\text{s}$ 时速度大小；

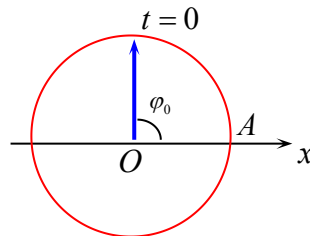
(3) $t=1\text{s}$ 时加速度大小。



解：1) 由图所知： $A=0.2\text{m}$, $T=4\text{s}$, 则 $\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{\pi}{2}$

由旋转矢量图知： $\varphi_0 = \frac{\pi}{2}$

故振动方程为： $x = A \cos(\omega t + \varphi_0) = 0.2 \cos(\frac{\pi}{2}t + \frac{\pi}{2})$ (m)



2) 速度为： $v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi_0) = -\frac{\pi}{10} \sin(\frac{\pi}{2}t + \frac{\pi}{2})$ ，将 $t=1.5\text{s}$ 代入：

$$v = -\frac{\pi}{10} \sin \frac{5\pi}{4} = \frac{\sqrt{2}\pi}{20} \approx 0.22(\text{m/s})$$

3) 加速度为: $a = -\omega^2 A \cos(\omega t + \varphi_0) = -\frac{0.1}{2} \pi^2 \cos\left(\frac{\pi}{2}t + \frac{\pi}{2}\right)$, 将 $t = 1\text{s}$ 代入得:

$$a = \frac{0.1}{2} \pi^2 = \frac{1}{20} \pi^2 \approx 0.49 (\text{m/s}^2)$$

3. 一质点同时参与了两个同方向的简谐振动, 它们的振动方程分别为

$$x_1 = 0.02 \cos(\omega t + \pi/4) \quad (\text{SI})$$

$$x_2 = 0.02 \cos(\omega t + 19\pi/12) \quad (\text{SI})$$

用旋转矢量法求其合振动的运动方程。

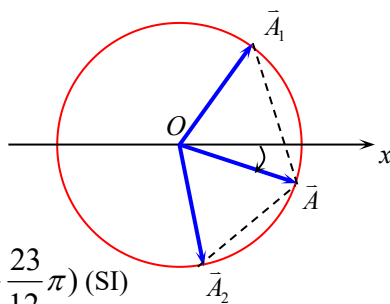
解: 如矢量图可知: $\Delta\varphi = \varphi_1 - \varphi_2 = \frac{\pi}{4} - (-\frac{5}{12}\pi) = \frac{2}{3}\pi$,

合成振幅 $A = A_1 = A_2 = 0.02(\text{m})$ 。

合振动的初相 $\varphi = -(\frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{4}) = -\frac{\pi}{12}$ (或 $\frac{23}{12}\pi$)

所以, 合振动方程为

$$x = 0.02 \cos(\omega t - \frac{\pi}{12}) (\text{SI}) \text{ 或 } x = 0.02 \cos(\omega t + \frac{23}{12}\pi) (\text{SI})$$

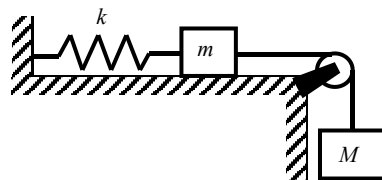


4. 如图所示, 桌面上一质量为 m 的滑块与劲度系数为 k 的弹簧相连, 另一质量为 $M = 3m$ 的滑块用一根轻绳绕过一个质量可忽略不计的定滑轮与滑块 m 连接。 $t = 0$ 时弹簧处于原长状态且由此时松手系统开始振动, 求滑块 M 的运动方程。(以 M 的平衡位置为坐标原点, 以向下方向为正方向, 不计 m 与桌面的摩擦力)。

解: 当 M 处于平衡位置时, 设弹簧伸长 x_0 , 则有

$$kx_0 = Mg \quad (1),$$

当 M 相对于平衡位置的位移为 x 时, 有:



$$\begin{cases} Mg - T = Ma \\ T - k(x + x_0) = ma \end{cases} \Rightarrow Mg - k(x + x_0) = (M + m)a \quad (2),$$

将 (1) 及 $M = 3m$ 代入 (2), 可得:

$$-kx = 4ma = 4m \frac{d^2x}{dt^2} \Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{4m}x = 0, \text{ 故 } \omega = \sqrt{\frac{k}{4m}}.$$

又由题意知, $t=0$ 时, $x_0 = -\frac{Mg}{k} = -\frac{3mg}{k}$, $v_0 = 0$, 则:

$$\varphi_0 = \pi, \quad A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}} = |x_0| = \frac{3mg}{k}$$

故， M 的运动方程为：

$$x = A \cos(\omega t + \varphi_0) = \frac{3mg}{k} \cos\left(\sqrt{\frac{k}{4m}}t + \pi\right)。$$