理论力学 AI (2006-2007)

- 一、填空题(每空 3 分,共 45 分。请将计算结果或分析结果填入下面的各空格中,方向可以用图表示,例如用" $\sqrt{30}$ "表示矢量的方向与水平线的夹角为 30^{0} 。)
- 1. 已知不平衡的平面汇交力系的汇交点为 A,且满足方程 $\sum M_B(\vec{F}) = 0$ (B 为力系平面内的另一点),则此力系可简化为 过 A 、 B 两点的合力 。

又已知不平衡的平面平行力系的诸力与轴y不垂直,且满足方程 $\sum F_y = 0$,则此力系可简化为<u>一力偶</u>。

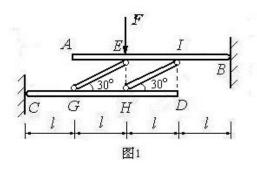
2. Oxyz 为直角坐标系,已知一空间任意力系满足

$$\sum F_x \neq 0$$
, $\sum F_y = 0$, $\sum F_z = 0$, $\sum M_x(\vec{F}) \neq 0$, $\sum M_y(\vec{F}) = 0$, $\sum M_z(\vec{F}) = 0$; 则该力系的最后简化结果是 力螺旋 。

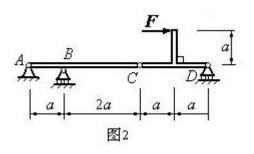
又已知一空间任意力系满足

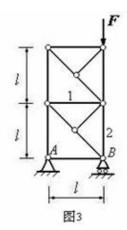
$$\sum F_x \neq 0, \ \sum F_y = 0, \ \sum F_z = 0, \ \sum M_x(\vec{F}) = 0, \ \sum M_y(\vec{F}) \neq 0, \ \sum M_z(\vec{F}) \neq 0;$$
则该力系的最后简化结果是_____。

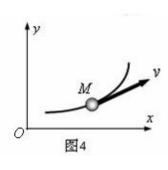
3. 平面构架由四杆铰接而成,各杆自重不计,杆 AB 和 CD 水平,在杆 AB 作用一铅垂力 F,杆 AB 的 B 端和杆 CD 的 C 端分别靠在粗糙的铅垂墙面上,如图 1 所示。若要系统在图示位置平衡,则 B 处的摩擦 因数 至 少 为 $\frac{1}{\sqrt{3}}$; C 处 的 摩擦 因数 至 少 为



4. 如图 2 示结构的各构件自重不计,杆 AC 与构件 CD 在 C 处铰接,构件 CD 上作用一水平力 F,则支座 A 的约束力大小为 $\sqrt{2}F$; 方向为



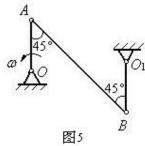




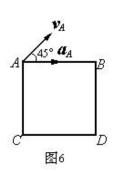
6. 动点M作平面曲线运动(如图4所示),其速度在y轴上的投影为常量 $v_y = C$,若已知动点M运动到图示位置时,速度的大小为v,曲线在M点处的曲率半径为 ρ ,则该瞬时动点M全加速度a的大小为 $\frac{v^3}{c\rho}$; 方向

为____。

7. 图 5 示平面机构中 $OA = O_1B = l$,杆OA 以匀角速度 ω 绕轴O 转动,则图示瞬时点B 的法向加速度和切向加速度的大小分别为 $\underline{l}\omega^2$ 和 $\underline{2l}\omega^2$ 。



8. 边长为 $10\sqrt{2}$ cm 的正方形板 ABCD 作定轴转动,转轴垂直于板面,已知点 A 的速度 $v_A=10$ cm/s ,加速度 $a_A=10\sqrt{2}$ cm/s 2 ,方向如图 6 所示。则点 B 的加速度大小 $a_B=\underline{10\sqrt{2}}$ cm/s 2 。



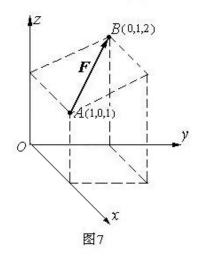
二、计算题(10分)

如图 7 所示,力 $F=\sqrt{3}$ kN,其作用线过 A、B 两点。 已知 A 和 B 的坐标为(1,0,1)和(0,1,2)(长度单位 为米)。求力 F 对轴 x、y、z 的矩。

$$M_x(\vec{F}) = -1 \text{kN} \cdot \text{m}$$

$$M_{y}(\vec{F}) = -2kN \cdot m$$

$$M_z(\vec{F}) = 1 \text{kN} \cdot \text{m}$$



三、计算题(15分)

结构如图 8 所示,其中铰链 E 为 BC 杆和 AD 杆的中点, 受力及几何尺寸如图,不计杆件自重和所有摩擦。已知l,

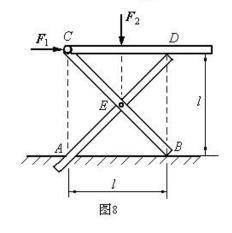
$$F_2 = 2F_1 = 2F$$
。求 A 、 B 处的约束力。

$$F_{B} = 0$$

$$F_{Ax} = F \quad (\leftarrow)$$

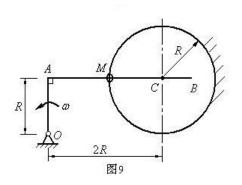
$$F_{Ay} = 2F \quad (\uparrow)$$





四、计算题(15分)

已知直角弯杆 OAB 绕轴 O 以匀角速度 o 转动,小环 M 同时套在半径为 R 的固定圆环和直角弯杆 OAB 上(圆环与直角弯杆在同一平面内),几何尺寸如图 9 。在图示瞬时,AB 水平且通过圆环中心 C 。 求该瞬时小环 M 的绝对速度和绝对加速度。

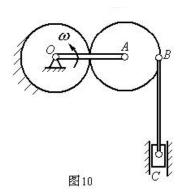


$$v_M = v_a = R\omega \ (\uparrow)$$

$$a_M = a_a = \sqrt{2}R\omega^2$$
 方向与水平向右轴 x 的夹角为 45°

五、计算题(15分)

已知两啮合齿轮的半径均为 R,齿轮 A 在曲柄 OA 的带动下,在固定齿轮 O 上运动,并通过铰接在轮缘上的连杆 BC 带动滑块 C 沿铅垂滑道运动。已知曲柄 OA 的角速度为 ω ,角加速度为零,BC=3R,在图 10 所示瞬时,O、A、B 三点位于同一水平线上,BC 铅垂。求该瞬时滑块 C 的速度和加速度,以及连杆 BC 的角速度和角加速度。



$$v_C = v_B = 4R\omega$$
 (↑) $\omega_{BC} = 0$ $a_C = 0$ $\alpha_{BC} = 2\omega^2$ (逆时针)