# Materi 12

# OPENCV PREDIKSI WARNA

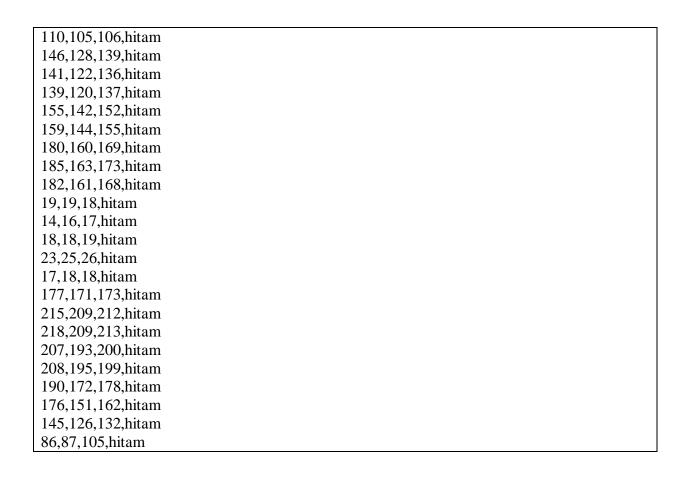
Moch. Alldho Candra Ramadhan (1227030020)

### **Soal Nomor 1:**

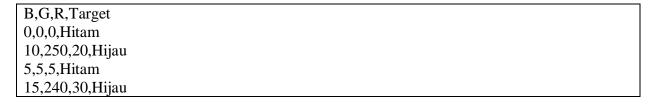
Buatlah database dengan target warna hijau dan hitam!

Jawaban:

100,142,69,hijau
87,124,50,hijau
85,122,52,hijau
86,124,51,hijau
82,123,49,hijau
90,126,59,hijau
90,124,57,hijau
100,141,67,hijau
105,148,66,hijau
119,164,67,hijau
106,154,69,hijau
110,159,69,hijau
109,152,71,hijau
106,154,74,hijau
101,145,69,hijau
99,142,72,hijau
98,140,63,hijau
103,148,68,hijau
101,146,68,hijau
98,145,70,hijau
1,2,1,hitam
1,2,2,hitam
1,2,1,hitam
1,2,2,hitam
1,2,2,hitam
1,2,1,hitam
2,2,1,hitam
1,3,1,hitam
3,5,3,hitam
7,10,7,hitam
97,91,91,hitam



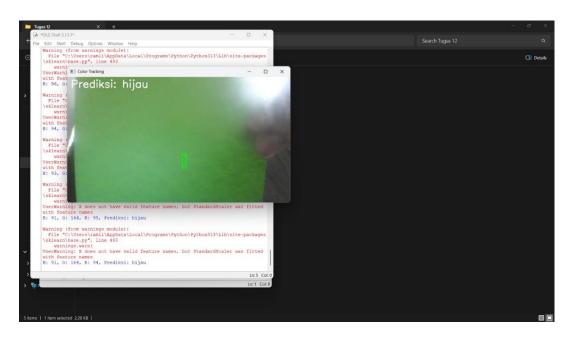
Isi file Databasewarna.txt (hijau dan hitam) setelah menjalankan program:

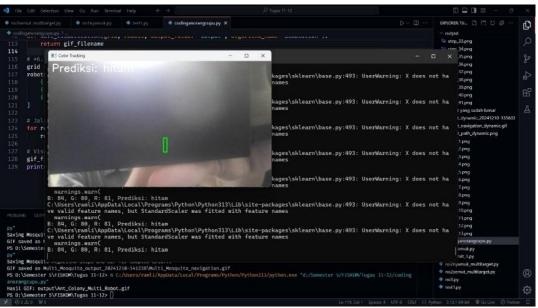


## **Soal Nomor 2:**

Prediksi warna hijau dan hitam!

Jawaban::





#### **Soal Nomor 3:**

Jelaskan kode program dan prosesnya hingga diperoleh hasil prediksi dengan Bahasa

Sendiri singkat, padat dan jelas!

#### Jawaban:

Kode program ini untukk baca database warna, latih model SVM, dan prediksi warna secara realtime dan langsung dari kamera berdasarkan nilai BGR di area tertentu. Proses ini bikin sistem bisa otomatis mengenali warna hitam dan hijau, terus menunjukan hasil prediksi di layar.

### Alur proses:

- 1. Kamera menangkap citra.
- 2. Area kecil dikamera digunakan untuk membaca warna.
- 3. Lalu Program menghitung rata-rata nilai BGR di area tersebut.
- 4. Kemudian Model SVM memprediksi nama warna berdasarkan nilai BGR.
- 5. Hasil prediksi ditampilkan di layar.

### Lampiran kode pemrogramannya:

```
import cv2
import numpy as np
import csv
import time
from sklearn import svm
import pandas as pd
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
# Konfigurasi Kamera
cap = cv2.VideoCapture(0)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH, 480)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT, 360)
# Membaca Database
FileDB = "Databasewarna.txt" # Pastikan file ini tersedia dan formatnya benar
try:
  Database = pd.read csv(FileDB, sep=",", header=0)
  print("Database: \n", Database)
except FileNotFoundError:
  print(f"File {FileDB} tidak ditemukan. Pastikan file tersedia.")
  exit()
```

```
# X Data (B, G, R), y Target
X = Database[['B', 'G', 'R']]
y = Database['Target']
# Normalisasi Data dan Pelatihan Model SVM
scaler = StandardScaler()
X_scaled = scaler.fit_transform(X) # Normalisasi data
clf = svm.SVC(kernel='linear') # Gunakan kernel linear
clf.fit(X scaled, y)
# Fungsi Prediksi Warna
def predict_color(b, g, r):
  color_scaled = scaler.transform([[b, g, r]])
    prediction = clf.predict(color_scaled)[0] # Ambil hasil prediksi
    return prediction
  except Exception as e:
    return "Tidak Teridentifikasi"
# Loop Kamera untuk Prediksi
while True:
  ret, img = cap.read()
  if not ret:
    print("Gagal membaca frame dari kamera.")
    break
  # Membalikkan kamera jika terbalik
  img = cv2.flip(img, 1)
  # Ambil warna rata-rata dari area tertentu
  region = img[220:260, 330:340] # Area yang dianalisis
  colorB = int(np.mean(region[:, :, 0]))
  colorG = int(np.mean(region[:, :, 1]))
  colorR = int(np.mean(region[:, :, 2]))
  color = [colorB, colorG, colorR]
  # Prediksi warna
  prediction = predict_color(colorB, colorG, colorR)
  print(f''B: {colorB}, G: {colorG}, R: {colorR}, Prediksi: {prediction}'')
  # Tampilkan hasil di jendela kamera
  cv2.putText(
    img,
    f"Prediksi: {prediction}",
     (10, 30),
```

```
cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX,

1,
  (255, 255, 255),

2,
)
cv2.rectangle(img, (330, 220), (340, 260), (0, 255, 0), 2) # Area analisis
cv2.imshow("Color Tracking", img)

# Tombol keluar (ESC)
k = cv2.waitKey(30) & 0xFF
if k == 27: # Tekan ESC untuk keluar
break

cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```