

**Tillåtna hjälpmedel: Skrivdon.** Lösningarna skall vara försedda med motiveringar och tillräckliga mellanberäkningar. Varje korrekt löst uppgift ger högst 5 poäng. För betygen 3, 4, 5 krävs minst 18, 25 respektive 32 poäng.

För att bli godkänd på hela kursen måste man också bli godkänd på alla momenttest på [uu.mozquizto.se](http://uu.mozquizto.se). Dessa är öppna till och med den 27e oktober och igen vid senare tentamenstillfälle i detta läsår.

1. Lös det linjära ekvationssystemet

$$\begin{cases} x + 3y - 2z = a \\ -x - 2y + 2z = -2 \\ x - ay + az = 2 \end{cases}$$

för varje värde på  $a \in \mathbb{R}$ .

2. Låt  $A = (-1, 2, -3)$ ,  $B = (1, -2, 1)$ ,  $C = (0, 0, 3)$  och  $D = (-2, 4, -1)$  vara punkter i  $\mathbb{R}^3$ .
- a) Visa att  $ABCD$  är en parallelogram.
  - b) Hitta arean av denna parallelogram.
  - c) Hitta vinklarna i denna parallelogram.
- 3.
- a) Hitta, på parameterform, skärningslinjen mellan de två planen  $\pi : x + y + z = 2$  och  $\tau : 2x + z = 0$ .
  - b) Hitta linjen genom  $(1, 2, 3)$  som är parallell med båda planen i a).
  - c) Hitta planet genom  $(1, 2, 3)$  som är ortogonalt mot båda planen i a).
4. Låt

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{och} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Bestäm alla matriser  $X$  som uppfyller ekvationen

$$XCA - A = XCB - B.$$

**Var god vänd!**

5. Hitta alla reella  $x$  så att

$$\begin{vmatrix} 2x & 3x & 4x & 5x \\ 1 & 1 & x & 1 \\ 2x & 1 & 2x & 1 \\ 1 & x & 1 & x \end{vmatrix} = 0$$

6. Låt  $S : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  vara speglingen i planet  $\pi : 2x + 3y - z = 0$ .

- a) Hitta  $S$ 's standardmatris  $[S]$ .
- b) Använd a) till att hitta speglingen av punkten  $A = (1, -1, -1)$  i planet  $\pi$ .
- c) Avgör om  $P$  är injektiv.

7. Låt  $\underline{v} = (\vec{v}_1 \ \vec{v}_2 \ \vec{v}_3)$  där

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ a \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{och} \quad \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

- a) För vilka  $a$  är  $\underline{v}$  linjärt oberoende?
- b) För vilka  $a$  är det linjära höljet av  $\underline{v}$  hela  $\mathbb{R}^4$ ?
- c) För vilka  $a$  är

$$\vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

i det linjära höljet av  $\underline{v}$ ?

8. Låt

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

vara rotationsmatrisen som roterar med vinkeln  $\theta$  i  $\mathbb{R}^2$ . Visa att för  $\theta \neq n\pi$  finns det entydiga konstanter  $\alpha$  och  $\beta$  (dessa får bero på  $\theta$ ) så att

$$A^2 + \alpha A + \beta I = 0.$$

**Lycka till!**