معماری کامپیوتری

نيمسال دوم ۲۰-۲۰

استاد: دکتر لاله ارشدی پاسخدهنده: معین آعلی - ۴۰۱۱۰۵۵۶۱

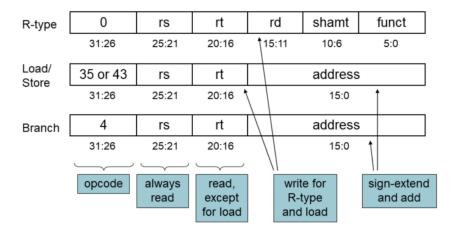
پاسخ مسئلهی ۱.

a: *xAC?``` $b: {}^{\bullet}x {}^{\bullet} {}^{\wedge} {}^$

الف

در این باید کد اسمبلی معادل با هر دستور را بنویسیم. برای این کار ابتدا اعداد را به باینری تبدیل میکنیم: $a = (1 \cdot 1 \cdot 11 \cdot \dots 1$

حال از این تصویر استفاده کرده و دستورات را شناسایی میکنیم:



$$\begin{aligned} opcode_{a} &= a[\texttt{Y}\texttt{N}: \texttt{Y}\texttt{P}] = (\texttt{N}\texttt{N}\texttt{N})_{\texttt{Y}} = (\texttt{Y}\texttt{Y})_{\texttt{N}}. \longrightarrow store \\ \begin{cases} r_{s} &= a[\texttt{Y}\texttt{D}: \texttt{Y}\texttt{N}] = (\texttt{N}\texttt{N})_{\texttt{Y}} = (\texttt{Y})_{\texttt{N}}. \longrightarrow v_{\texttt{N}} \\ r_{t} &= a[\texttt{Y}\texttt{N}: \texttt{N}\texttt{P}] = (\texttt{N}\texttt{N})_{\texttt{Y}} = (\texttt{Y})_{\texttt{N}}. \longrightarrow v_{\texttt{N}} \\ immediate &= a[\texttt{N}\texttt{D}: \texttt{N}] = (\texttt{N}\texttt{N}: \texttt{N})_{\texttt{Y}} = (\texttt{Y}\texttt{N})_{\texttt{N}}. \end{cases} \longrightarrow sw \ \$v_{\texttt{N}}, \texttt{Y}^{\texttt{N}}(\$v_{\texttt{N}}) \end{aligned}$$

ب

output = (vertical b) sign extend خروجی واحد shift left که توسط دستور b اجرای می شود، خروجی واحد skift left که توسط دستور b بیت به چپ شیفت می دهد.

ج

در این بخش باید مقادیر واحد کنترل ALU را به ازای هر دستور محسابه کنیم. از تصویر زیر کمک می گیریم:

| opcode | ALUOp | Operation | funct | ALU function | ALU control | |
|--------|------------------------|------------------|--------|------------------|-------------|--|
| lw | 00 | load word | XXXXXX | add | 0010 | |
| sw | 00 | store word | XXXXXX | add | 0010 | |
| beq | 01 | branch equal | XXXXXX | subtract | 0110 | |
| R-type | 10 add subtract AND OR | | 100000 | add | 0010 | |
| | | | 100010 | subtract | 0110 | |
| | | | 100100 | AND | 0000 | |
| | | | 100101 | OR | 0001 | |
| | | set-on-less-than | 101010 | set-on-less-than | 0111 | |

$$a \to lw \to \begin{cases} ALUOp = \bullet \bullet \\ funct = a[\Delta : \bullet] = \times \end{cases}$$

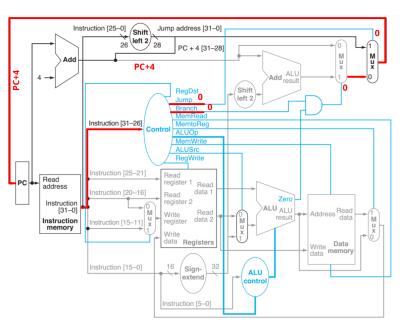
$$b \to RType \to \begin{cases} ALUOp = \bullet \bullet \\ funct = b[\Delta : \bullet] = \bullet \bullet \bullet \end{cases}$$

٤

با توجه به اینکه هیچ کدام از دستورات مربوط به دستورات jump و یا branch نیستند، پس در هر دو حالت مقدار برابر است با:

$$PC \leftarrow PC + \mathbf{Y}$$

در شکل زیر مسیرهایی که از آنها این مقادیر بهدست میآیند را میبینید:

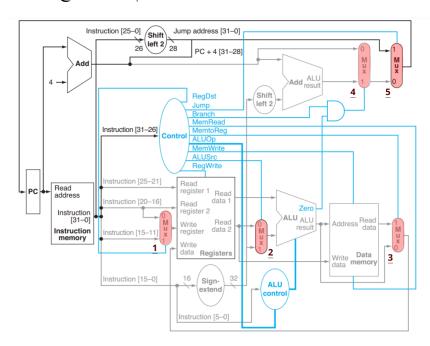


مقدار موجود در هر یک از ثباتها به شرح زیر است:

| | R0 | R1 | R2 | R3 | R4 | R5 | R6 | R8 | R12 | R31 |
|---|----|-----|------|----|-----|----|----|----|-----|-----|
| a | 0 | -1 | 2 | -3 | -4 | 10 | 6 | 8 | 2 | -16 |
| b | 0 | 256 | -128 | 19 | -32 | 13 | -6 | -1 | 16 | -2 |

٥

در این بخش باید مقادیر خروجی هر یک از MUX ها را مشخص کنیم. ابتدا به سراغ دستور a میرویم:



انت بان است بان است، پس خروجی این مالتیپلکسر برابر است بان RegDst برابر صفر است، پس خروجی این مالتیپلکسر برابر است باد . $MUX_1 = Instruction[Y : 19] = (Y)_1 . \rightarrow \RY

: ست، پس حاصل واحد Sign Extend مقدار خروجی آن است: برابر یک است، پس حاصل واحد ALUSrc مقدار خروجی آن است: $MUX_{\mathsf{Y}} = SignExtend(Instruction[\mathsf{N}\Delta: \bullet]) = (\mathsf{N}^{\mathsf{Y}})_{\mathsf{N}} = (\mathsf{Y}^{\mathsf{Y}})_{\mathsf{N}} + \$R\mathsf{Y}^{\mathsf{Y}}$

٣. خروجي اين مالتبيلكسر براي ما فاقد اهميت است.

 $MUX_{\mathbf{r}} = \times$

۴. سيم مربوط به Branch صفر است، پس خروجي اين مالتيپلكسر برابر است با:

 $MUX_{\mathbf{f}} = PC + \mathbf{f}$

نیست و سیم مربوط به آن صفر است، پس خروجی ما برابر است با: Jump نیست و سیم مربوط به آن صفر است، پس خروجی ما برابر است با: $MUX_{\Delta} = PC + \mathbf{f}$

حال به سراغ دستور b میروبم:

۱. مقدار سیم مربوط به ${\rm RegDst}$ برابر یک است، پس ${\rm rd}$ خروجی داده می شود:

 $MUX_1 = Instruction[10:11] = (\cdot \cdot \cdot \cdot 1)_{\Upsilon} = (1)_{\Upsilon}.$

۲. چون سیم مربوط به ALUSrc برابر صفر است، مقدار ReadData۲ خروجی داده می شود: $MUX_{Y} = Instruction[Y•: 19] = \$rt = \$R$ ۲

۳. چون سیم مربوط به MemtoReg قطع است، پس خروجی این مالتیپلکسر برابر است با:

 $MUX_{\Upsilon} = ALUResult = slt \ \$a_t \ , \ \$a_{\bullet} \ , \ \$v_{\bullet} = \bullet$

ابت کنترلی Branch صفر چون دستور ما مربوط به Branch بیت کنترلی Branch صفر چون دستور ما مربوط به $MUX_{\mathfrak{r}}=PC+\mathfrak{r}$

۵. به همان دلیلی که در مورد قبل گفته شد، خروجی برابر است با:

 $MUX_{\Delta} = PC + \mathbf{f}$

و

در این بخش باید ورودی های ALU و واحدهای Add موجود در این معماری را محاسبه کنیم. ابتدا به سراغ دستور a میرویم:

۱. وروديهاي واحد ALU معماري:

۲. ورودي هاي واحد Add سمت چپ معماري:

٣. وروديهاي واحد Add سمت راست معماري:

حال به سراغ دستور b میرویم:

۱. وروديهاي واحد ALU معماري:

۲. وروديهاي واحد Add سمت چپ معماري:

۳. ورودیهای واحد Add سمت راست معماری:

ز

در این بخش باید مقادیر مختلف Register File را به ازای هر دو دستور مشخص کنیم. به ازای دستور a مقادیر این ثباتها برابر هستند با:

- ReadRegister \ = \mathbf{r}
- ReadRegisterY = Y
- WriteRegister = Y
- WriteData = \times
- RegWrite = •

حال به سراغ دستور b میرویم:

- ReadRegister \ = \forall
- ReadRegisterY = Y
- WriteRegister = \
- WriteData = •
- RegWrite = \