

پروژه پایانی ساختمان داده ها

استاد سميرا خدابنده لو

محمدرضا حيدرنيا – 9912354018

# شرح پروژه هدف اصلی این پروژه پیدا کردن کوتاه ترین مسیر از یک مبدا به مقصد مشخص، با توجه به مسافت و ضریب ترافیک در نقشه بود.

# ساختار برنامه

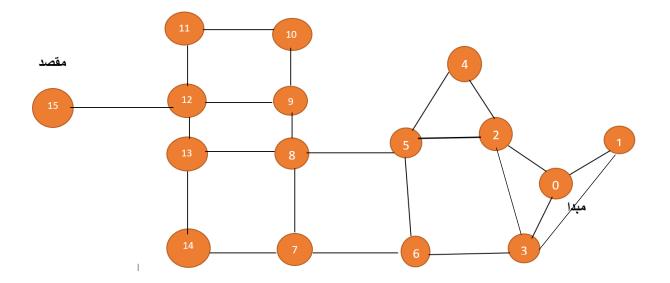
ابتدا نقشه را با استفاده از یک گراف مدل سازی کرده و سپس گره ها و وزن یال ها را در یک آرایه ذخیره کردم. دو آرایه در برنامه وجود دارد که یکی مسافت بین گره ها را ذخیره میکند و دیگری مقدار مسافت ضرب در ترافیک.

\*در پیاده سازی این برنامه از کلاس استفاده شده است.

## آرایه های تابع main:

```
float costpath[16][16] ={{0, 0.2, 0.6, 0.2, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0 },
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 9, 0, 0.1, 0, 0, 0, 0, 0, 8.2, 0\},
                  \{0, 0, 0, 0, 0, 0.3, 0, 0.1, 0, 0.2, 0, 0, 0, 7, 0, 0\},
                  \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0.2, 0, 1.1, 0, 2, 0, 0, 0\},
                  \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1.1, 0, 3.6, 0, 0, 0, 0, 0\}
                  \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 3.6, 0, 1.8, 0, 0, 0\},
                  \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 2, 0, 1.8, 0, 2.9, 0, 0.2\},
                  \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 2.9, 0, 3.6, 0\},
                  {0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 8.2, 0, 0, 0, 0, 0, 3.6, 0, 0 },
                  float pathdis[16][16] = {{0, 0.2, 0.2, 0.2, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0},
                   \{0.2, 0, 1.3, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0\},
                   \{0.2, 1.3, 0, 0, 1.9, 2.1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0\},
                   \{0.2, 0, 0, 0, 0, 0, 2.4, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0\},\
                   \{0, 0, 1.9, 0, 0, 2, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0\},
                   \{0, 0, 2.1, 0, 2, 1.9, 0, 0, 0.1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0\},
                   \{0, 0, 0, 2.4, 0, 1.9, 0, 3, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0\},
                   {0, 0, 0, 0, 0, 0, 3, 0, 0.1, 0, 0, 0, 0, 0, 4.1, 0},
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0.1, 0, 0.1, 0, 0.1, 0, 0, 0, 3.5, 0, 0\},
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0.1, 0, 1.1, 0, 2, 0, 0, 0\},
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1.1, 0, 1.8, 0, 0, 0, 0\},
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1.8, 0, 0.6, 0, 0, 0\},
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 2, 0, 0.6, 0, 0.8, 0, 0.2\},
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 3.5, 0, 0, 0, 0.8, 0, 1.2, 0\},
                   \{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 4.1, 0, 0, 0, 0, 0, 1.2, 0, 0\},\
```

### گراف:



در این گراف گره شماره 15 ، گره مقصد است و باید کوتاه ترین مسیر تا این گره توسط برنامه پیدا شود.در این برنامه بهترین مسیر از نظر هزینه و کوتاه ترین مسیر یافت میشود. برای پیدا کردن کوتاه ترین مسیر و بهترین مسیر از الگوریتم دایجسترا استفاده میکنیم. آرایه های موجود و سایز آرایه را به یک شی از کلاس میدهیم.

### ساختار كلاس:

```
#ifndef bestpath HPP
#define bestpath HPP
using namespace std;
#include <stdio.h>
#include <iostream>
#include <limits.h>
class bestpath
private:
    float** costpath; // best way that include both items trafic and distance
    float** distance; // find distance of best way
    int* store;
                    // store nodes for find path(store previous node)
    int g_size = 0;
    float dijkstra(int check); //algorithm for find best path
    int minimumdis(float [], bool[]);
public:
    bestpath(float **graph,float **dis, int size); //constructor
    ~bestpath();//distructor
    void showpath(int check);
    int nodepath();
};
```

اگر کاربر بهترین مسیر را درخواست کند آرایه costpath به متد Dijkstra داده میشود. و اگر کوتاه ترین مسیر را بخواهد آرایه distance به این متد داده میشود.

در نهایت هزینه یا مسافت طی شده به همراه نمایش مسیر به کاربر نشان داده میشود.

# خروجی برنامه:

با تشكر – محمدرضا حيدرنيا