

دانشکدهی مهندسی برق

# حسگری فشرده

مدرس: دکتر امینی تمرین سری سوم

#### سوال اول

فرض کنید  $\vec{v} \in \mathbb{R}^m$  باشد که در آن  $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$  سیگنال  $\vec{v} \in \mathbb{R}^{m imes n}$  ماتریس اندازه گیری و  $\vec{v} \in \mathbb{R}^m$  نمایش گر فرض کنید  $\vec{v} = \Phi \vec{x} + \vec{v}$  باشد که در آن  $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$  سیگنال  $\vec{v} \in \mathbb{R}^m$  بوده و ماتریس  $\vec{v} \in \mathbb{R}^m$  شرط  $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$  را نویز است. همچنین فرض کنید  $\Omega = \{1,2,\ldots,n\}$  و  $\Omega = \{1,2,\ldots,n\}$  بوده و ماتریس فرض کنید.

الف) اگر  $ec{\phi}_i$  نمایش گر ستونی با اندیس i از ماتریس  $ec{\phi}_i$  باشد، ثابت کنید

$$\max_{i \in \Omega} \left| \langle \vec{\phi}_i, \vec{y} \rangle \right| \ge \frac{1}{\sqrt{k}} \left( (1 - \delta_{k+1}) \|\vec{x}\|_2 - \sqrt{1 + \delta_{k+1}} \|\vec{v}\|_2 \right)$$

ب) اگر اندیس  $t^1$  عضو  $\Gamma$  نباشد، آنگاه ثابت کنید

$$|\langle \vec{\phi}_{t^1}, \vec{y} \rangle| \le \delta_{k+1} ||\vec{x}||_2 + \sqrt{1 + \delta_{k+1}} ||\vec{v}||_2$$

ج) فرض کنید  $SNR = \frac{\|\Phi \vec{x}\|_2^2}{\|\vec{v}\|_2^2}$  . ثابت کنید در صورت برقراری رابطهی

$$\sqrt{\text{SNR}} > \frac{(\sqrt{k}+1)(1+\delta_{k+1})}{1-(\sqrt{k}+1)\delta_{k+1}}$$

در اولین گام  $\Gamma$  از بازسازی به روش OMP ، اندیس به دست آمده حتما عضو  $\Gamma$  خواهد بود.

## سوال دوم

برای مساله بهینه سازی زیر حکمهای زیر را ثابت کنید:

$$z_{opt} = \underset{z_{n \times 1}}{\arg\min} \|y_{m \times 1} - A_{m \times n} z_{n \times 1}\|_{2}^{2} + \lambda \|z_{n \times 1}\|_{1}$$

الف) نشان دهید کوچک ترین  $\lambda$  که درایههای  $z_{opt}$  همگی صفر شوند، برابر است با

$$\lambda_{max} = \max_{j} \left| \langle z_j, y \rangle \right|$$

 $A\hat{z}_1=A\hat{z}_2$  مساله بهینه سازی بالا منجر به دو جواب  $\hat{z}_1,\hat{z}_2$  شود. نشان دهید باید  $\lambda\geq 0$  مساله بهینه سازی بالا منجر به دو جواب

 $\|\hat{z}_1\|_1 = \|\hat{z}_2\|_1$  با توجه به مفروضات قسمت ب، اگر  $\lambda > 0$  نشان دهید به مفروضات عسمت ب

#### سوال سوم

برای یک ماتریس  $A\in\mathbb{C}^{m imes n}$  با ستونهای نرمال توسط متر  $a_1,\cdots,a_n$  و برای  $s\in[n-1]$  تعریف کنید:

$$\mu_1(s) := \max_{i \in [n]} \max \left\{ \sum_{j \in S} \left| \langle a_i, a_j \rangle \right|, S \subseteq [n], |S| = s, i \notin S \right\}$$

orthogonal matching توسط الگریتم y=Ax ، از بردار  $x\in\mathbb{C}^n$  نگاه هر بردار  $u_1(s)+\mu_1(s-1)<1$  توسط الگریتم الف) اگر  $u_1(s)+\mu_1(s-1)<1$  بعد از حداکثر  $u_1(s)$  مرحله، به صورت دقیق بازیابی می شود.

به صورت دقیق پ اگر  $x\in\mathbb{C}^n$  توسط الگریتم basis pursuit به صورت دقیق باگریتم  $x\in\mathbb{C}^n$  به صورت دقیق بازیابی می شود.

## سوال چهارم

مساله بهینه سازی زیر را برای  $\gamma > 1$  حل نمایید.

$$\min_{\beta \in \mathbb{R}} \left\{ \frac{1}{2} (\beta - \hat{\beta}) + \lambda \int_{0}^{|\beta|} \left( 1 - \frac{x}{\lambda \gamma} \right)_{+} dx \right\}$$

که  $(t)_{+} := \max\{t,0\}$  است.

#### سوال پنجم

اگر ابعاد ماتریس حسگری (m,n) باشد و همبستگی ستون های آن به ترتیب بزرگی عبارت باشند از:

$$\mu_1 \geq \mu_2 \geq \mu_3 \geq \cdots \geq \mu_{n(n-1)/2}$$

، با این ماتریس، بردارهای حداکثر چند-تنک را میتوان بازسازی نمود؟

## سوال ششم

فرض کنید ماتریس  $\Phi_{m imes N}$  دارای RIP از مرتبه 2K و ثابت  $\delta_{2K}$  است. فرض کنید  $\Lambda_0$  یک زیرمجموعه دلخواه از  $\Phi_{m imes N}$  است که  $K \in \mathbb{R}^N$  در نظر می گیریم. که  $K \in \mathbb{R}^N$  و  $\Lambda_0$  یک بردار دلخواه است.  $\Lambda_1$  را به عنوان مجموعه اندیسهای مربوط به K بزرگترین درایهی  $\Lambda_0$  در نظر می گیریم. فرض کنید  $\Lambda = \Lambda_0 \cup \Lambda_1$  آنگاه ثابت کنید

$$\|h_{\Lambda}\|_2 \leq lpha rac{\|h_{\Lambda_0^c}\|_2}{\sqrt{K}} + eta rac{\left|\langle \Phi h_{\Lambda}, \Phi h 
angle
ight|}{\|h_{\Lambda}\|_2}$$

که  $eta=rac{1}{1-\delta_{2K}}$  و  $lpha=rac{\sqrt{2}\delta_{2K}}{1-\delta_{2K}}$  هستند.

# سوال هفتم

. فرض کنید  $arepsilon_{m imes 1}+arepsilon_{m imes 1}$  یک بردار نویز است. فرض کنید  $y_{m imes 1}=A_{m imes n}x_{n imes 1}^*+arepsilon_{m imes 1}$  یک بردار نویز است.

الف) اگر  $N(0,\sigma^2)$  ها دارای توزیع گوسی و i.i.d باشند. نشان دهید تخمینگر ML بردار  $x^*$  برابر با جواب مساله کمینه سازی زیر است.

$$x_{ml} = \min_{x} \|y - Ax\|_2^2$$

ب اگر  $\epsilon_i$  ها دارای توزیع لاپلاس به عبارت دیگر  $p_{\epsilon_i}(z)=rac{1}{2a}e^{-rac{|z|}{a}}$  برابر با جواب  $x^*$  برابر با جواب مساله کمینه سازی زیر است.

$$x_{ml} = \min_{x} \|y - Ax\|_1$$

 $\|y - Ax\|_{\infty} \leq a$  ج) اگر  $x^*$  ها دارای توزیع یکنواخت روی [-a,a] و [-a,a] باشند. نشان دهید تخمینگر ML بردار  $x^*$  برابر با هر x که در  $x^*$  مدت کند.

د) با توجه به قسمت ج اگر مقدار a را ندانیم آنگاه نمی توانیم تخمینگر M بردار  $x^*$  را بیابیم. نشان دهید تخمین گرهای M هر دوی  $x^*$  و a با حل کردن مساله بهینه سازی زیر پیدا می شود.

$$\min_{x} \|y - Ax\|_{\infty}$$