مروری بر پوششهای گراف مستنهای

پوشش کراف

گراف رایج ترین ساختار برای آزمون نرمافزار است.

گراف می تواند از منابع مختلفی بدست آید:

Control flow graphs

Design structure

FSMs and statecharts

Use cases

آزمون معمولاً به هدف پوشش گراف به شکلی مناسب استفاده می شود.

تعریف گراف

A set N of nodes, N is not empty

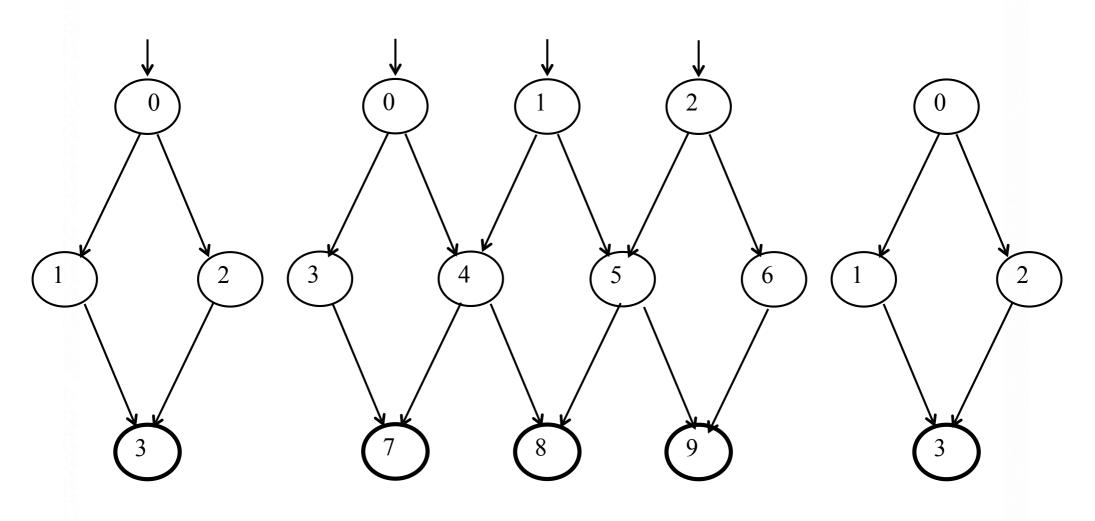
A set N_{θ} of initial nodes, N_{θ} is not empty

A set N_f of final nodes, N_f is not empty

A set E of edges, each edge from one node to another

 (n_i, n_j) , i is predecessor, j is successor

سه مثال از گراف



$$N_0 = \{ 0 \}$$

$$N_f = \{3\}$$

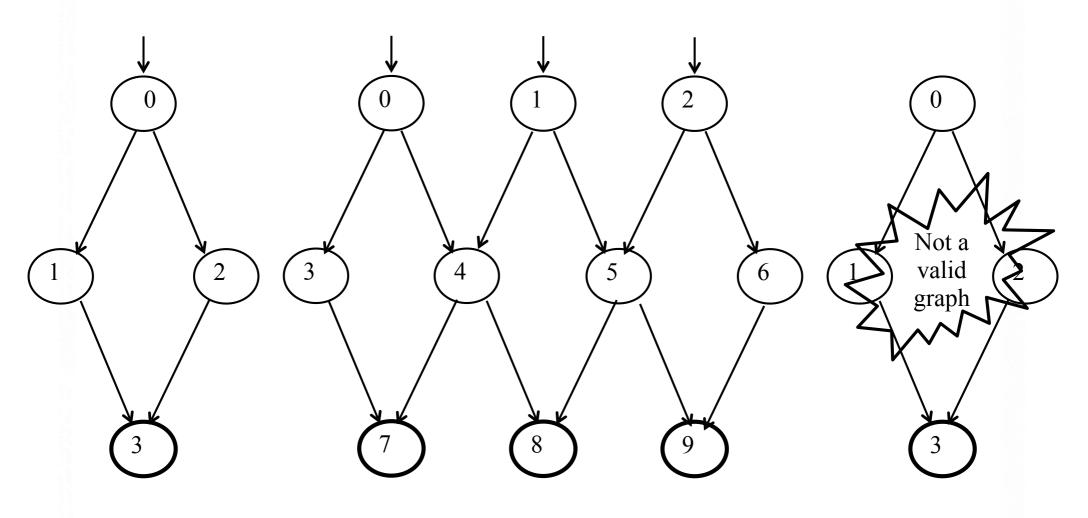
$$N_0 = \{ 0, 1, 2 \}$$

$$N_f = \{ 7, 8, 9 \}$$

$$N_0 = \{ \}$$

$$N_f = \{3\}$$

سه مثال از گراف



$$N_0 = \{ 0 \}$$

$$N_f = \{3\}$$

$$N_0 = \{ 0, 1, 2 \}$$

$$N_f = \{ 7, 8, 9 \}$$

$$N_0 = \{ \}$$

$$N_f = \{3\}$$

Path: A sequence of nodes – [n₁, n₂, ..., n_M]

Each pair of nodes is an edge

Length: The number of edges

A single node is a path of length 0

Subpath : A subsequence of nodes in p is a subpath of p

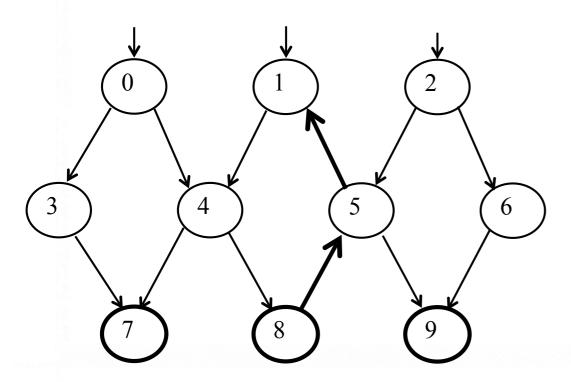
Path: A sequence of nodes – [n₁, n₂, ..., n_M]

Each pair of nodes is an edge

Length: The number of edges

A single node is a path of length 0

Subpath : A subsequence of nodes in *p* is a subpath of *p*



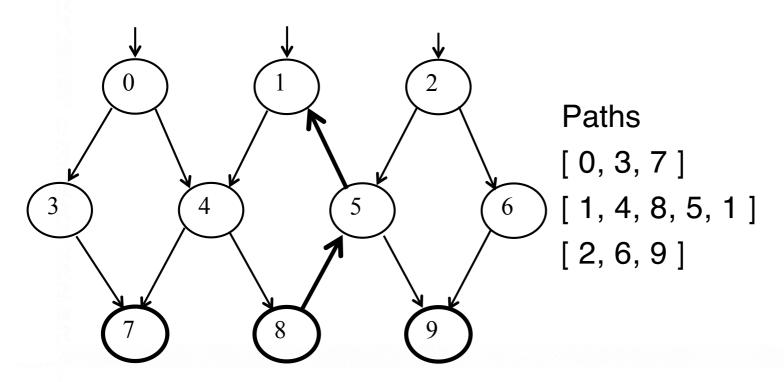
Path: A sequence of nodes – [n₁, n₂, ..., n_M]

Each pair of nodes is an edge

Length: The number of edges

A single node is a path of length 0

Subpath : A subsequence of nodes in p is a subpath of p



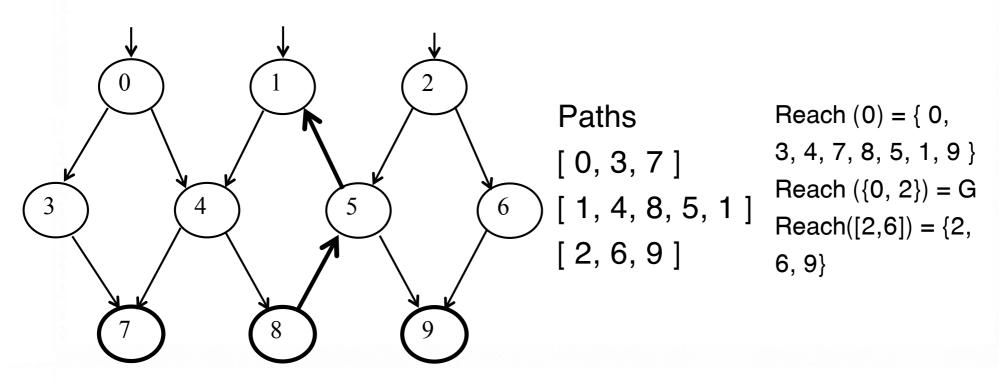
Path: A sequence of nodes – [n₁, n₂, ..., n_M]

Each pair of nodes is an edge

Length: The number of edges

A single node is a path of length 0

Subpath : A subsequence of nodes in p is a subpath of p



Test Paths and SESEs

Test Path : یک مسیر که از گره آغازین شروع و به گره پایانی ختم می شود.

مسیر آزمون، نمایان کننده اجرای موارد آزمون است:

برخی از مسیرهای آزمون را میتوان توسط چند آزمون اجرا کرد.

برخی از مسیرهای آزمون را نمی توان توسط هیچ آزمونی اجرا کرد.

. تمامی مسیرها از یک گره شروع و در یک گره دیگر تمام میشوند. Single-entry, single-exit

N0 and Nf have exactly one node

Test Paths and SESEs

Test Path : یک مسیر که از گره آغازین شروع و به گره پایانی ختم می شود.

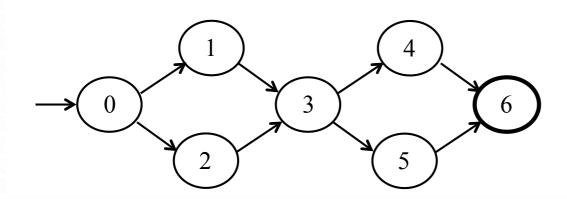
مسیر آزمون، نمایان کننده اجرای موارد آزمون است:

برخی از مسیرهای آزمون را میتوان توسط چند آزمون اجرا کرد.

برخی از مسیرهای آزمون را نمی توان توسط هیچ آزمونی اجرا کرد.

. تمامی مسیرها از یک گره شروع و در یک گره دیگر تمام میشوند. Single-entry, single-exit

N0 and Nf have exactly one node



Test Paths and SESEs

Test Path : یک مسیر که از گره آغازین شروع و به گره پایانی ختم می شود.

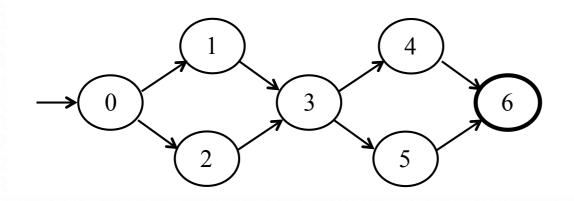
مسیر آزمون، نمایان کننده اجرای موارد آزمون است:

برخی از مسیرهای آزمون را میتوان توسط چند آزمون اجرا کرد.

برخی از مسیرهای آزمون را نمی توان توسط هیچ آزمونی اجرا کرد.

: SESE graphs : تمامی مسیرها از یک گره شروع و در یک گره دیگر تمام میشوند. Single-entry, single-exit

N0 and Nf have exactly one node



Double-diamond graph

Four test paths

[0, 1, 3, 4, 6]

[0, 1, 3, 5, 6]

[0, 2, 3, 4, 6]

[0, 2, 3, 5, 6]

Visiting and Touring

Visit : A test path *p visits* node *n* if *n* is in *p*

A test path *p visits* edge *e* if *e* is in *p*

Tour : A test path p <u>tours</u> subpath q if q is a subpath of p

Path [0, 1, 3, 4, 6]

Visits nodes 0, 1, 3, 4, 6

Visits edges (0, 1), (1, 3), (3, 4), (4, 6)

Tours subpaths (0, 1, 3), (1, 3, 4), (3, 4, 6), (0, 1, 3, 4), (1, 3, 4, 6)

آزمون و مسير آزمون

path (t): The test path executed by test t

path (T): The set of test paths executed by the set of tests T

Each test executes one and only one test path

A location in a graph (node or edge) can be reached from another location if there is a sequence of edges from the first location to the second

Syntactic reach: A subpath exists in the graph

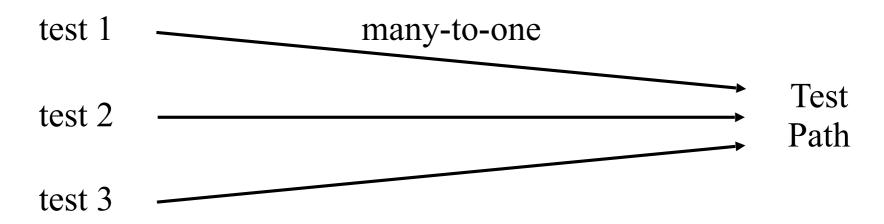
Semantic reach: A test exists that can execute that subpath

test 1

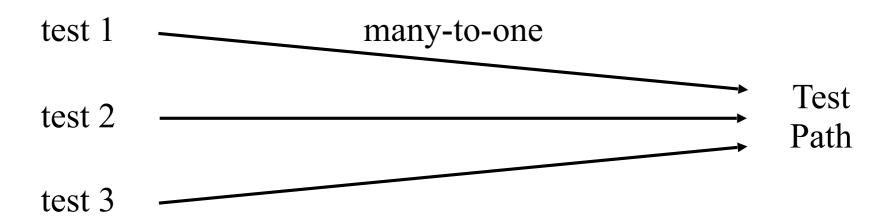
test 2

test 3

test 1	many-to-one
test 2	→
test 3	



Deterministic software – a test always executes the same test path

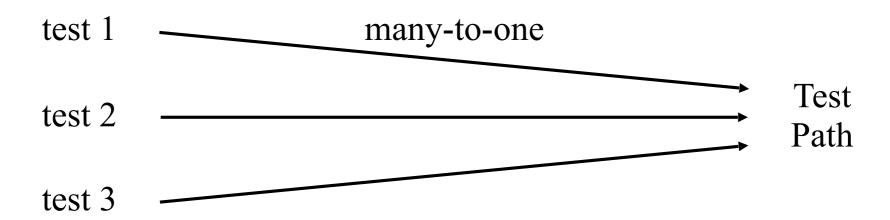


Deterministic software – a test always executes the same test path

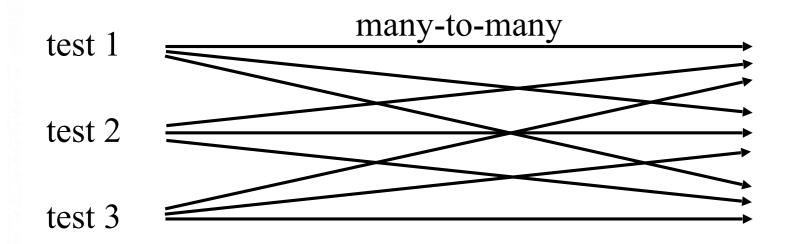
test 1

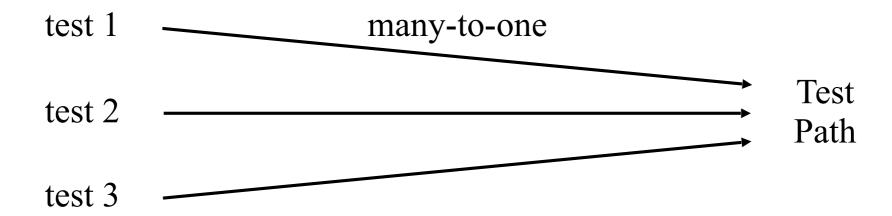
test 2

test 3

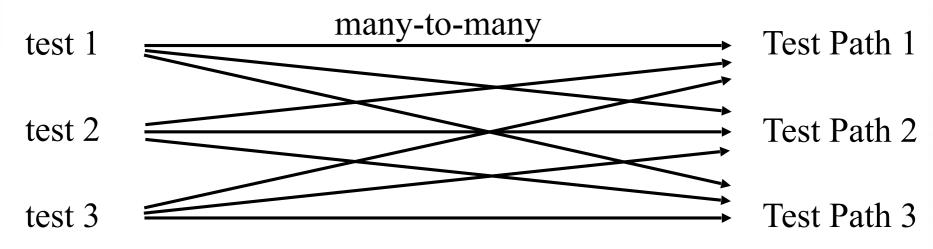


Deterministic software – a test always executes the same test path





Deterministic software – a test always executes the same test path



Non-deterministic software – a test can execute different test paths

آزمون و پوشش گراف

- · استفاده ما از گراف در آزمون به صورت زیر است:
 - -ایجاد یک مدل از نرمافزار به صورت گراف
 - تعریف معیارهایی برای پوشش برخی گرهها و یالها و زیرمسیرها

آزمون و پوشش گراف

· استفاده ما از گراف در آزمون به صورت زیر است:

- -ایجاد یک مدل از نرمافزار به صورت گراف
- تعریف معیارهایی برای پوشش برخی گرهها و یالها و زیرمسیرها
- Test Requirements (TR): Describe properties of test paths
- Test Criterion: Rules that define test requirements
- Satisfaction: Given a set TR of test requirements for a graph criterion C, a test set T satisfies C on graph G if and only if for every test requirement tr in TR, there is a test path p in path(T) such that p meets tr.

آزمون و پوشش گراف

· استفاده ما از گراف در آزمون به صورت زیر است:

- -ایجاد یک مدل از نرمافزار به صورت گراف
- تعریف معیارهایی برای پوشش برخی گرهها و یالها و زیرمسیرها
- Test Requirements (TR): Describe properties of test paths
- Test Criterion: Rules that define test requirements
- Satisfaction: Given a set TR of test requirements for a graph criterion C, a test set T satisfies C on graph G if and only if for every test requirement tr in TR, there is a test path p in path(T) such that p meets tr.
- Structural Coverage Criteria: Defined on a graph just in terms of nodes and edges
- Data Flow Coverage Criteria: Requires a graph to be annotated with references to variables

• اولین و ساده ترین معیار روی گراف، پوشش هر گره و هر یال گراف است.

• اولین و ساده ترین معیار روی گراف، پوشش هر گره و هر یال گراف است.

Node Coverage (NC): Test set T satisfies node coverage on graph G iff for every syntactically reachable node n in N, there is some path p in path(T) such that p visits n.

• اولین و ساده ترین معیار روی گراف، پوشش هر گره و هر یال گراف است.

Node Coverage (NC): Test set T satisfies node coverage on graph G iff for every syntactically reachable node n in N, there is some path p in path(T) such that p visits n.

· این تعریف اند کی شما رو گیج می کنه!! تعریف قشنگ تر به صورت زیر هست:

• اولین و ساده ترین معیار روی گراف، پوشش هر گره و هر یال گراف است.

Node Coverage (NC): Test set T satisfies node coverage on graph G iff for every syntactically reachable node n in N, there is some path p in path(T) such that p visits n.

· این تعریف اند کی شما رو گیج می کنه!! تعریف قشنگ تر به صورت زیر هست:

Node Coverage (NC): TR contains each reachable node in G.

• پوشش همه یالها اندکی قوی تر از پوشش گرهها است.

• پوشش همه یالها اندکی قوی تر از پوشش گرهها است.

Edge Coverage (EC): TR contains each reachable path of length up to 1, inclusive, in G.

• پوشش همه یالها اندکی قوی تر از پوشش گرهها است.

Edge Coverage (EC): TR contains each reachable path of length up to 1, inclusive, in G.

• The "length up to 1" allows for graphs with one node and no edges

• پوشش همه یالها اندکی قوی تر از پوشش گرهها است.

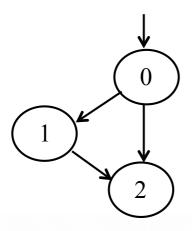
Edge Coverage (EC): TR contains each reachable path of length up to 1, inclusive, in G.

- The "length up to 1" allows for graphs with one node and no edges
- NC and EC are only different when there is an edge and another subpath between a pair of nodes (as in an "if-else" statement)

• پوشش همه یالها اندکی قوی تر از پوشش گرهها است.

Edge Coverage (EC): TR contains each reachable path of length up to 1, inclusive, in G.

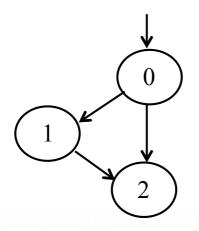
- The "length up to 1" allows for graphs with one node and no edges
- NC and EC are only different when there is an edge and another subpath between a pair of nodes (as in an "if-else" statement)



• پوشش همه یالها اندکی قوی تر از پوشش گرهها است.

Edge Coverage (EC): TR contains each reachable path of length up to 1, inclusive, in G.

- The "length up to 1" allows for graphs with one node and no edges
- NC and EC are only different when there is an edge and another subpath between a pair of nodes (as in an "if-else" statement)



Node Coverage : TR = { 0, 1, 2 }
Test Path = [0, 1, 2]

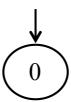
Edge Coverage : $TR = \{ (0,1), (0, 2), (1, 2) \}$ Test Paths = [0, 1, 2][0, 2]

مسيريه طول اوه

• گراف با تنها یک گره، هیچ یالی ندارد.

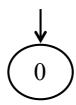
مسير به طول اوه

• گراف با تنها یک گره، هیچ یالی ندارد.



مسير به طول اوه

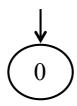
• گراف با تنها یک گره، هیچ یالی ندارد.



• It may be boring, but formally, Edge Coverage needs to require Node Coverage on this graph

مسيريه طول اوه

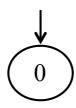
• گراف با تنها یک گره، هیچ یالی ندارد.



- It may be boring, but formally, Edge Coverage needs to require Node Coverage on this graph
- Otherwise, Edge Coverage will not subsume Node Coverage
 - So we define "length up to 1" instead of simply "length 1"

مسير به طول اوه

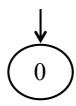
• گراف با تنها یک گره، هیچ یالی ندارد.



- It may be boring, but formally, Edge Coverage needs to require Node Coverage on this graph
- Otherwise, Edge Coverage will not subsume Node Coverage
 - So we define "length up to 1" instead of simply "length 1"
- We have the same issue with graphs that only have one edge for Edge Pair Coverage ...

مسير به طول اوه

• گراف با تنها یک گره، هیچ یالی ندارد.



- It may be boring, but formally, Edge Coverage needs to require Node Coverage on this graph
- Otherwise, Edge Coverage will not subsume Node Coverage
 - So we define "length up to 1" instead of simply "length 1"
- We have the same issue with graphs that only have one edge for Edge Pair Coverage ...







Edge-Pair Coverage (EPC): TR contains each reachable path of length up to 2, inclusive, in G.



Edge-Pair Coverage (EPC): TR contains each reachable path of length up to 2, inclusive, in G.

• The "length up to 2" is used to include graphs that have less than 2 edges



Edge-Pair Coverage (EPC): TR contains each reachable path of length up to 2, inclusive, in G.

- The "length up to 2" is used to include graphs that have less than 2 edges
- The logical extension is to require all paths ...



Edge-Pair Coverage (EPC): TR contains each reachable path of length up to 2, inclusive, in G.

- The "length up to 2" is used to include graphs that have less than 2 edges
- The logical extension is to require all paths ...

Complete Path Coverage (CPC): TR contains all paths in G.



Edge-Pair Coverage (EPC): TR contains each reachable path of length up to 2, inclusive, in G.

- The "length up to 2" is used to include graphs that have less than 2 edges
- The logical extension is to require all paths ...

 Complete Path Coverage (CPC): TR contains all paths in G.
- Unfortunately, this is impossible if the graph has a loop, so a weak compromise is to make the tester decide which paths:

يوشش لينا ياله

• Edge-pair coverage requires pairs of edges, or subpaths of length 2

Edge-Pair Coverage (EPC): TR contains each reachable path of length up to 2, inclusive, in G.

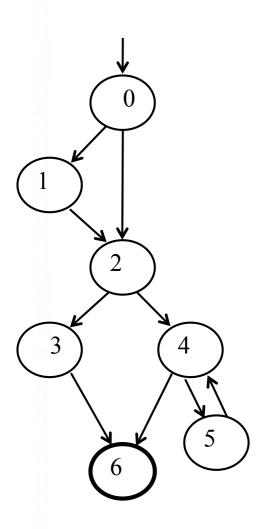
- The "length up to 2" is used to include graphs that have less than 2 edges
- The logical extension is to require all paths ...

Complete Path Coverage (CPC): TR contains all paths in G.

• Unfortunately, this is impossible if the graph has a loop, so a weak compromise is to make the tester decide which paths:

Specified Path Coverage (SPC): TR contains a set S of test paths, where S is supplied as a parameter.

مثال از پوشش سافتار

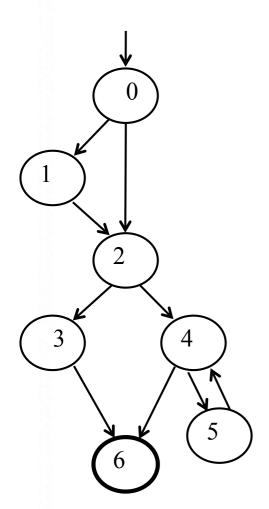


مثال از پوشش ساختار

Node Coverage

 $TR = \{ 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6 \}$

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 5, 4, 6]

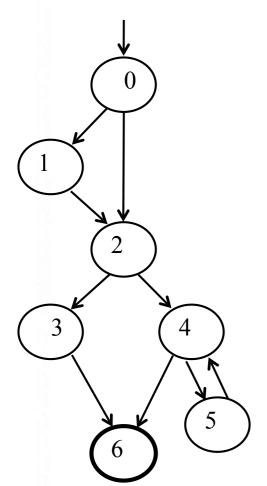


مثال از يوشش سانتار

Node Coverage

 $TR = \{ 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6 \}$

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 5, 4, 6]



Edge Coverage

 $TR = \{ (0,1), (0,2), (1,2), (2,3), (2,4), (3,6), (4,5), (4,6), (5,4) \}$

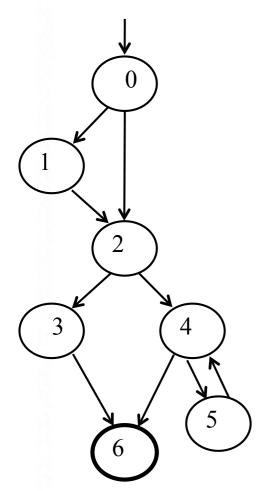
Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 2, 4, 5, 4, 6]

مثال از يوشش سافتار

Node Coverage

 $TR = \{ 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6 \}$

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 5, 4, 6]



Edge Coverage

 $TR = \{ (0,1), (0,2), (1,2), (2,3), (2,4), (3,6), (4,5), (4,6), (5,4) \}$

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 2, 4, 5, 4, 6]

Edge-Pair Coverage

 $TR = \{ [0,1,2], [0,2,3], [0,2,4], [1,2,3], [1,2,4], [2,3,6],$

[2,4,5], [2,4,6], [4,5,4], [5,4,5], [5,4,6]

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 6] [0, 2, 3, 6]

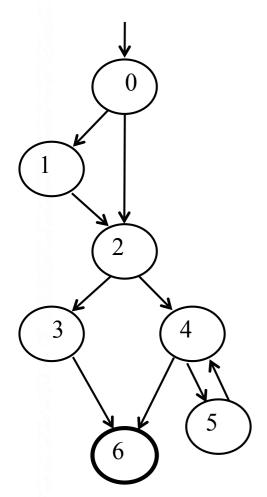
[0, 2, 4, 5, 4, 5, 4, 6]

مثال از يوشش سافتار

Node Coverage

 $TR = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6\}$

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 5, 4, 6]



Edge Coverage

 $TR = \{ (0,1), (0,2), (1,2), (2,3), (2,4), (3,6), (4,5), (4,6), (5,4) \}$

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 2, 4, 5, 4, 6]

Edge-Pair Coverage

 $TR = \{ [0,1,2], [0,2,3], [0,2,4], [1,2,3], [1,2,4], [2,3,6],$

[2,4,5], [2,4,6], [4,5,4], [5,4,5], [5,4,6]

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 6] [0, 2, 3, 6]

[0, 2, 4, 5, 4, 5, 4, 6]

Complete Path Coverage

Test Paths: [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 6] [0, 1, 2, 4, 5, 4, 6] [0, 1, 2, 4, 5, 4, 6]

2, 4, 5, 4, 5, 4, 6] [0, 1, 2, 4, 5, 4, 5, 4, 5, 4, 6] ...

وبود دلقه حرگراف

اگریک گراف، دارای حلقه باشد، تعداد مسیرها بینهایت میشود.

بنابراین، معیار CPC امکانپذیر نیست.

SPC نیز با توجه به سلیقهای بودن و تفاوت بین سلایق آزمونگرها مناسب نیست.

تلاش به جهت مواجهه با حلقهها:

1970s : Execute cycles once ([4, 5, 4] in previous example, informal)

1980s : Execute each loop, exactly once (formalized)

1990s : Execute loops 0 times, once, more than once (informal description)

2000s : Prime paths

مسیرهای ساده و مسیرهای (صلی

Simple Path: A path from node ni to nj is simple if no node appears more than once, except possibly the first and last nodes are the same

No internal loops

Includes all other subpaths

A loop is a simple path

Prime Path: A simple path that does not appear as a proper subpath of any other simple path

مسیرهای ساده و مسیرهای (صلی

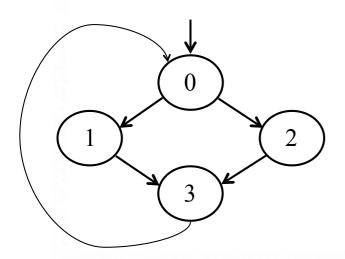
Simple Path: A path from node ni to nj is simple if no node appears more than once, except possibly the first and last nodes are the same

No internal loops

Includes all other subpaths

A loop is a simple path

Prime Path: A simple path that does not appear as a proper subpath of any other simple path



مسیرهای ساده و مسیرهای (صلی

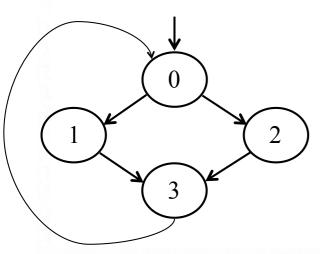
Simple Path: A path from node ni to nj is simple if no node appears more than once, except possibly the first and last nodes are the same

No internal loops

Includes all other subpaths

A loop is a simple path

Prime Path: A simple path that does not appear as a proper subpath of any other simple path



```
Simple Paths: [0, 1, 3, 0], [0, 2, 3, 0], [1, 3, 0, 1], [2, 3, 0, 2], [3, 0, 1, 3], [3, 0, 2, 3], [1, 3, 0, 2], [2, 3, 0, 1], [0, 1, 3], [0, 2, 3], [1, 3, 0], [2, 3, 0], [3, 0, 1], [3, 0, 2], [0, 1], [0, 2], [1, 3], [2, 3], [3, 0], [0], [1], [2], [3]
```

```
Prime Paths: [0, 1, 3, 0], [0, 2, 3, 0], [1, 3, 0, 1], [2, 3, 0, 2], [3, 0, 1, 3], [3, 0, 2, 3], [1, 3, 0, 2], [2, 3, 0, 1]
```

پوشش مسیرهای اصلی

یک روش هوشمندانه به جهت اجرای حلقهها و عدم اجرای آنها در تعداد محدود آزمون

تمامی مسیرهای به طول ۱، و ... را تور می کند.

بر این اساس، تمامی روشهای همه گرهها، همه یالها و جفت_یال را در بر دارد.

یوشش مسیرهای اصلی

Prime Path Coverage (PPC): TR contains each prime path in G.

یک روش هوشمندانه به جهت اجرای حلقهها و عدم اجرای آنها در تعداد محدود آزمون

تمامی مسیرهای به طول ۱،۰ و ... را تور می کند.

بر این اساس، تمامی روشهای همه گرهها، همه یالها و جفت_یال را در بر دارد.

Round Trips

Round-Trip Path : یک مسیر اصلی که شروع و پایان آن مسیر روی یک گره قرار دارد. این معیار گرهها و یالهایی که روی یک round trip نیستند را از قلم میاندازد. بر این اساس، این معیار در بر گیرنده معیارهای جفت یال، هر یال و هر گره نیست.

Round Trips

Simple Round Trip Coverage (SRTC): TR contains at least one round-trip path for each reachable node in G that begins and ends a round-trip path.

Round-Trip Path : یک مسیر اصلی که شروع و پایان آن مسیر روی یک گره قرار دارد.

این معیار گرهها و یالهایی که روی یک round trip نیستند را از قلم میاندازد.

بر این اساس، این معیار در بر گیرنده معیارهای جفت ـیال، هر یال و هر گره نیست.

Round Trips

Simple Round Trip Coverage (SRTC): TR contains at least one round-trip path for each reachable node in G that begins and ends a round-trip path.

Complete Round Trip Coverage (CRTC): TR contains all round-trip paths for each reachable node in G.

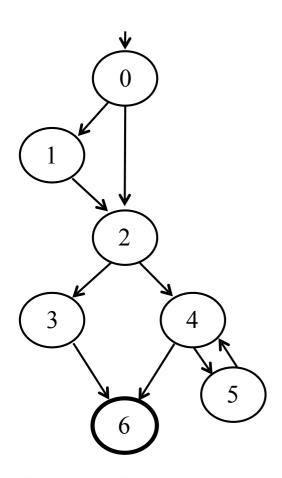
Round-Trip Path : یک مسیر اصلی که شروع و پایان آن مسیر روی یک گره قرار دارد.

این معیار گرهها و یالهایی که روی یک round trip نیستند را از قلم میاندازد.

بر این اساس، این معیار در بر گیرنده معیارهای جفت_یال، هر یال و هر گره نیست.

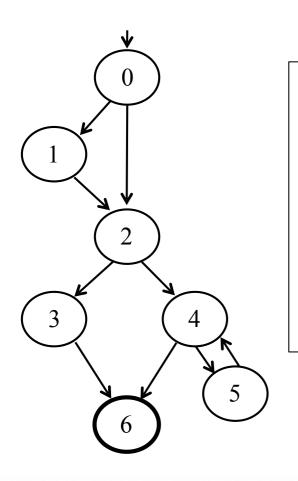
مثال قبل شامل ۳۸ مسیر ساده است.

مثال قبل شامل ۳۸ مسیر ساده است.



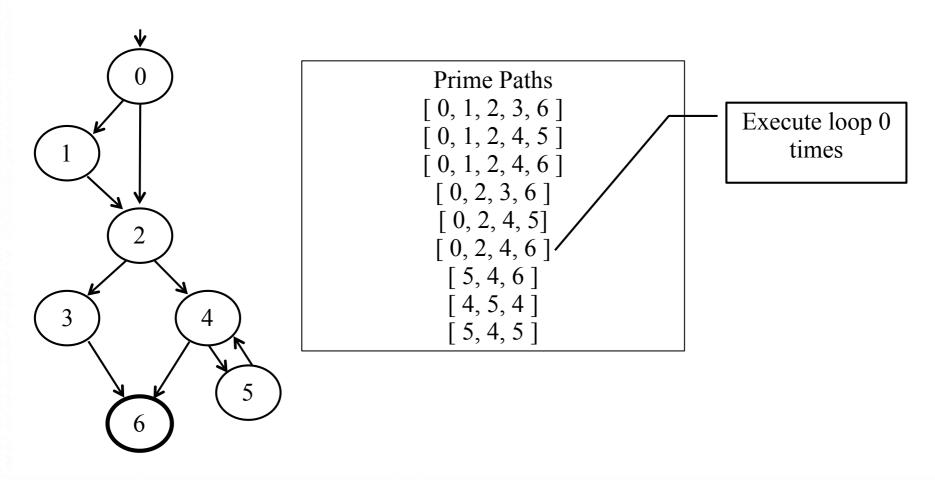
مثال قبل شامل ۳۸ مسیر ساده است.

از این تعداد تنها ۹ عدد مسیر اصلی هستند.

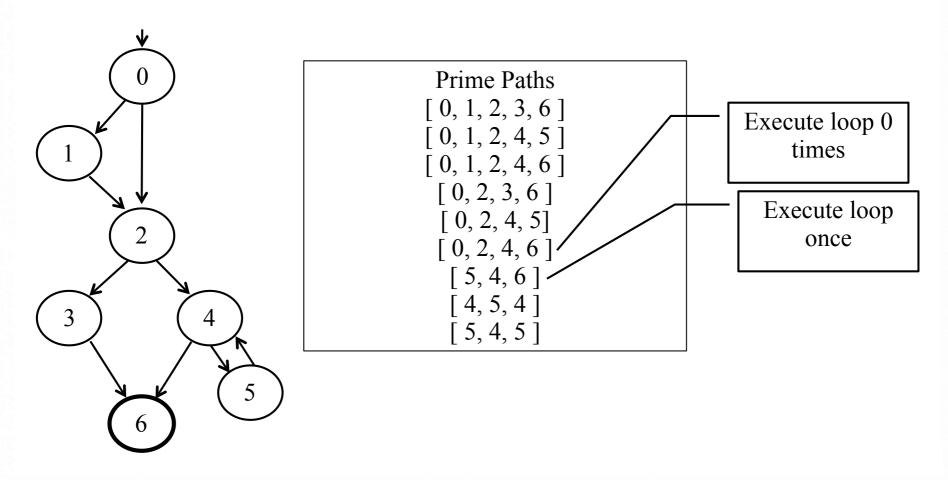


Prime Paths [0, 1, 2, 3, 6] [0, 1, 2, 4, 5] [0, 1, 2, 4, 6] [0, 2, 3, 6] [0, 2, 4, 5] [0, 2, 4, 6] [5, 4, 6] [4, 5, 4] [5, 4, 5]

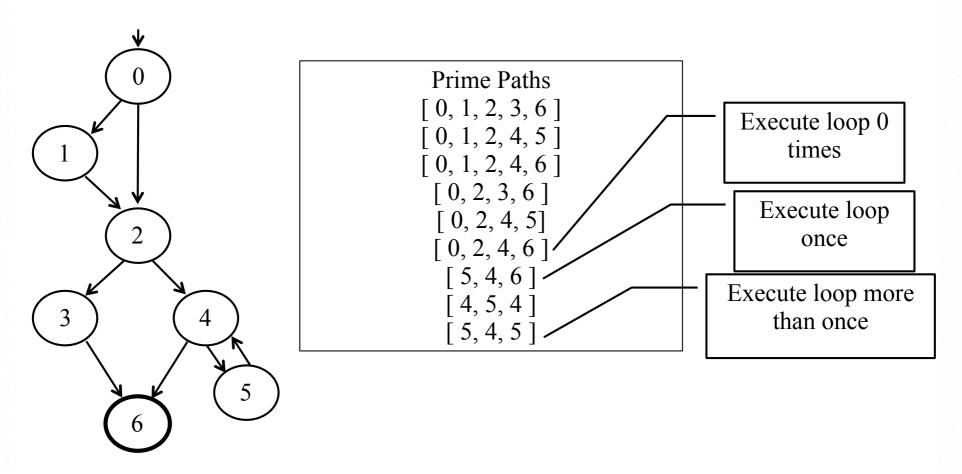
مثال قبل شامل ۳۸ مسیر ساده است.



مثال قبل شامل ۳۸ مسیر ساده است.

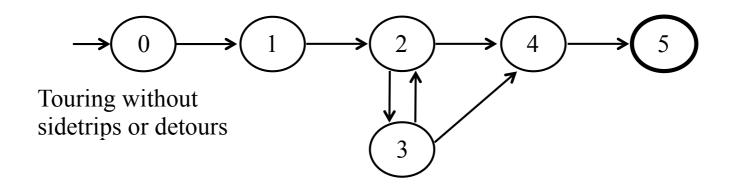


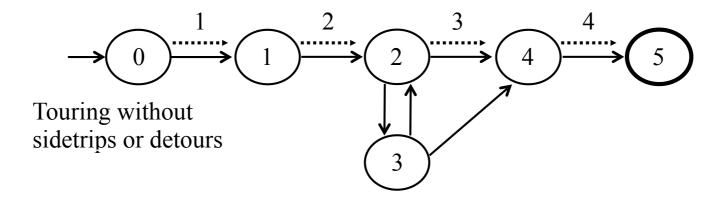
مثال قبل شامل ۳۸ مسیر ساده است.

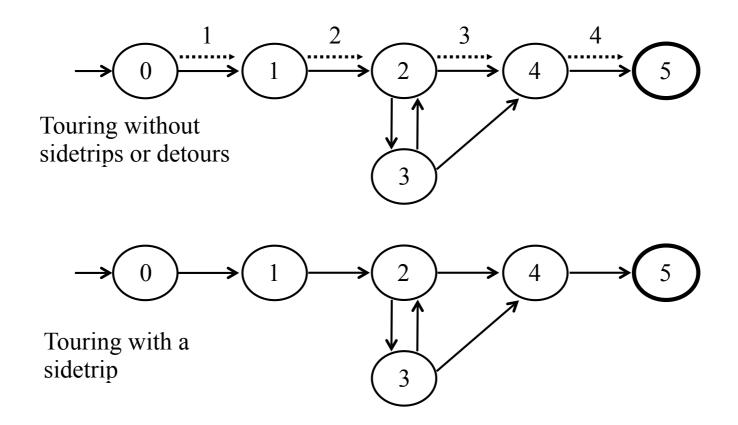


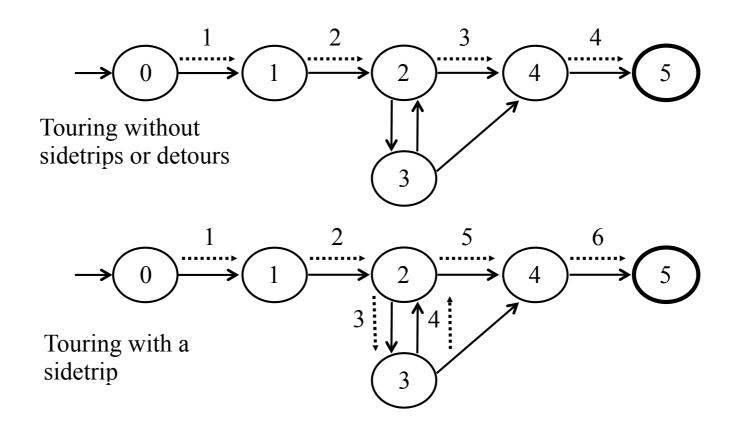
Touring, Sidetrips and Detours

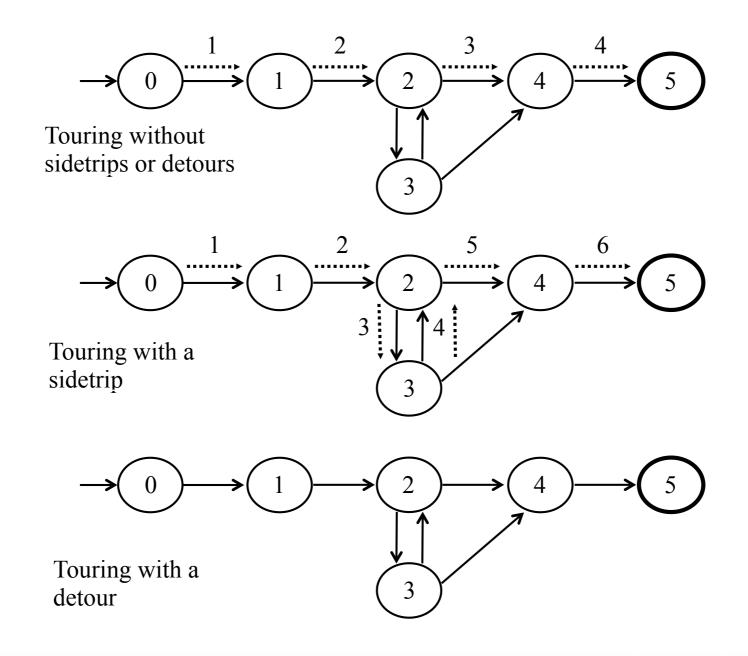
- Prime paths do not have internal loops ... test paths might
- Tour: A test path p tours subpath q if q is a subpath of p
- Tour With Sidetrips : A test path p tours subpath q with sidetrips iff every edge in q is also in p in the same order
 - The tour can include a sidetrip, as long as it comes back to the same node
- Tour With Detours: A test path p tours subpath q with detours iff every <u>node</u> in q is also in p in <u>the same order</u>
 - The tour can include a detour from node ni, as long as it comes back to the prime path at a successor of ni



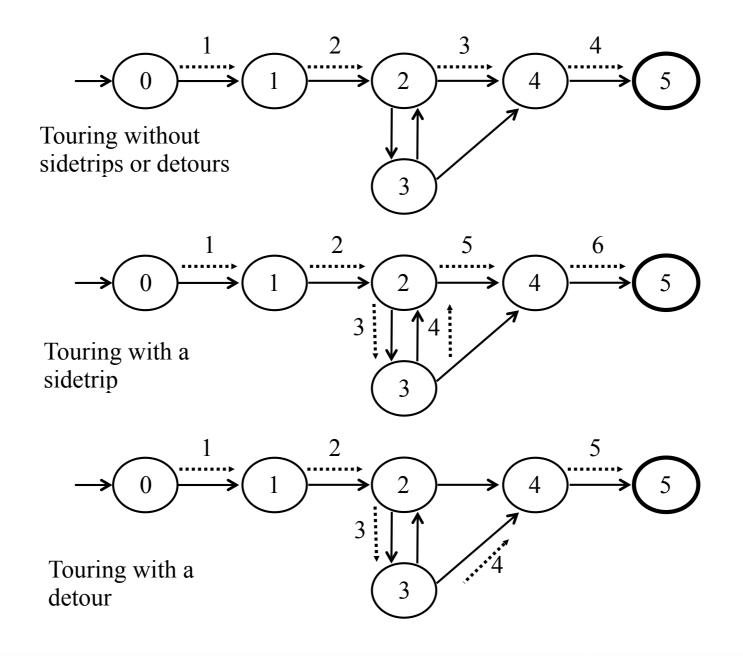








Sidetrips and Detours Example



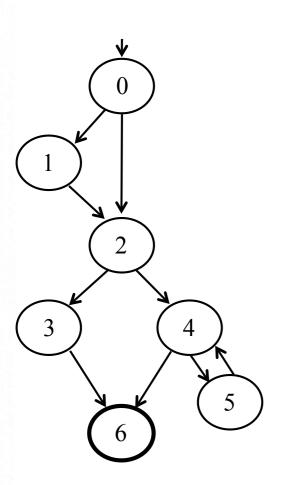
نیازمنړیهای آزمون غیرعملی

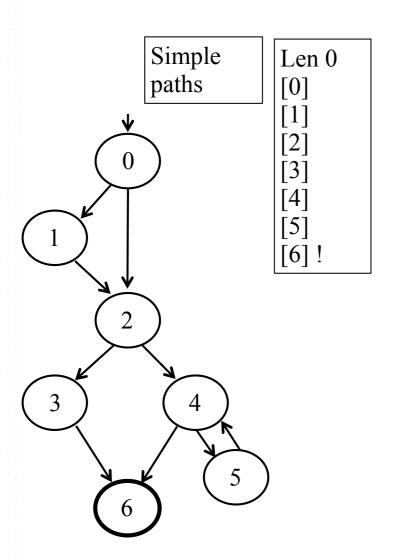
- · یک نیازمندی غیرعملی، نیازمندیای است که قابل ارضا نباشد:
 - کدهای مرده
- مسیرهایی که منجر به تناقض میشوند. مثلا برای طی مسیر باید 0<x و X<0 باشد.
- بسیاری از معیارهای آزمون، منجر به ایجاد نیازمندیهای غیرعملی میشوند.
 - معمولا تعیین عملی بودن همه نیازمندیها غیرقابل تصمیم گیری است.
 - زمانی که sidetrips مجاز نباشد، نیازمندیهای غیرعملی زیادی به وجود می آید.
 - در هر حال، اجازه دادن به sidetrips سبب ضعیف شدن معیار آزمون می شود.

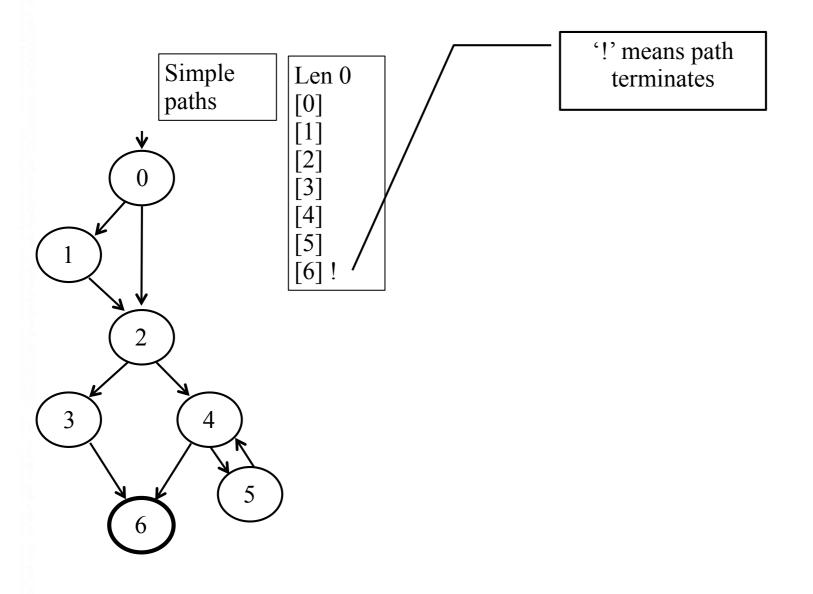
نیازمنړیهای آزمون غیرعملی

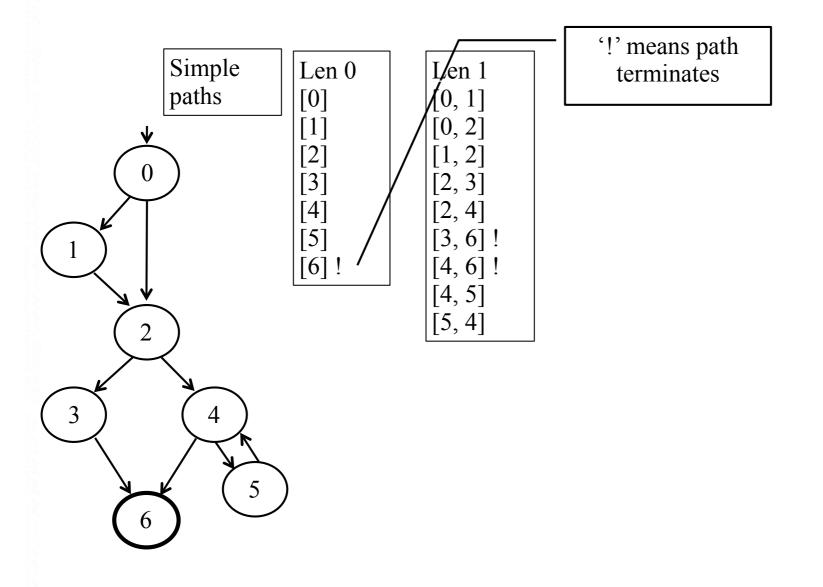
- · یک نیازمندی غیرعملی، نیازمندیای است که قابل ارضا نباشد:
 - کدهای مرده
- مسیرهایی که منجر به تناقض میشوند. مثلاً برای طی مسیر باید 0<x و X<0 باشد.
- بسیاری از معیارهای آزمون، منجر به ایجاد نیازمندیهای غیرعملی میشوند.
 - معمولا تعیین عملی بودن همه نیازمندیها غیرقابل تصمیم گیری است.
 - زمانی که sidetrips مجاز نباشد، نیازمندیهای غیرعملی زیادی به وجود می آید.
 - در هر حال، اجازه دادن به sidetrips سبب ضعیف شدن معیار آزمون می شود.

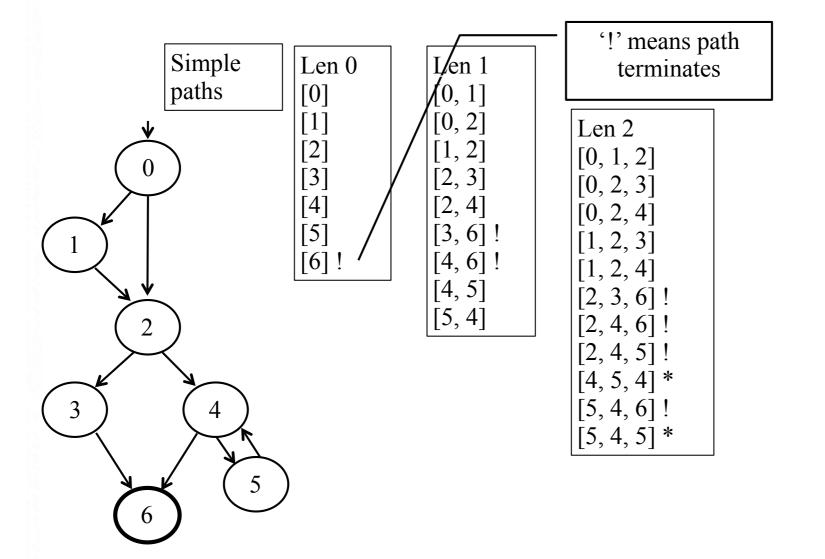
Practical recommendation – Best Effort Touring
Satisfy as many test requirements as possible without sidetrips
Allow sidetrips to try to satisfy unsatisfied test requirements

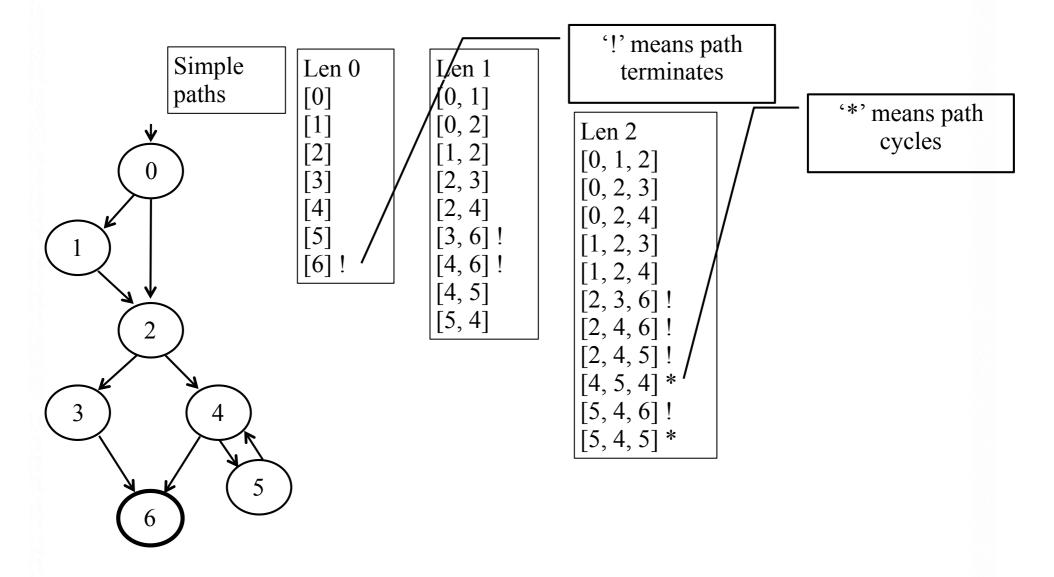


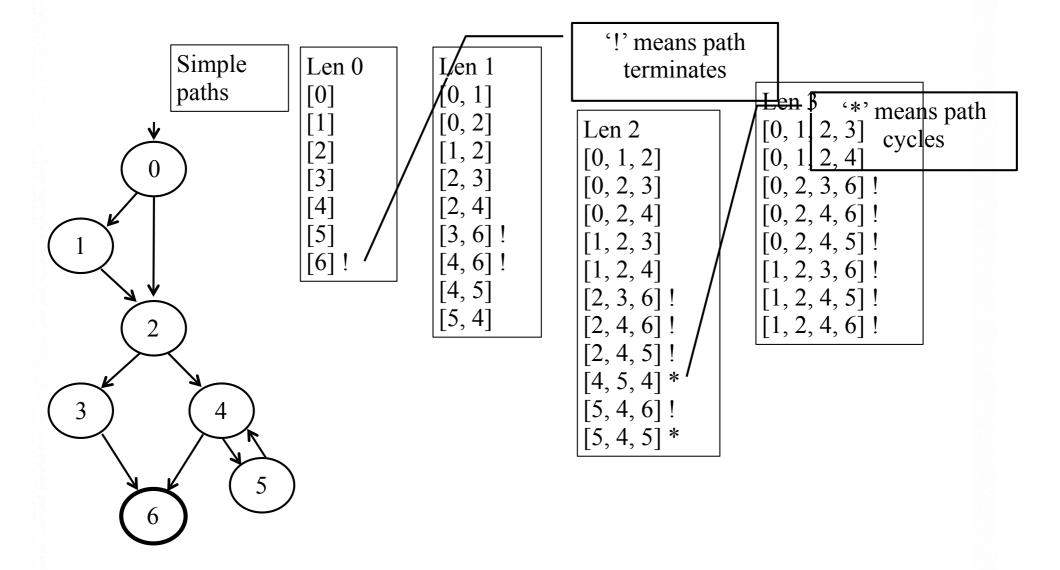


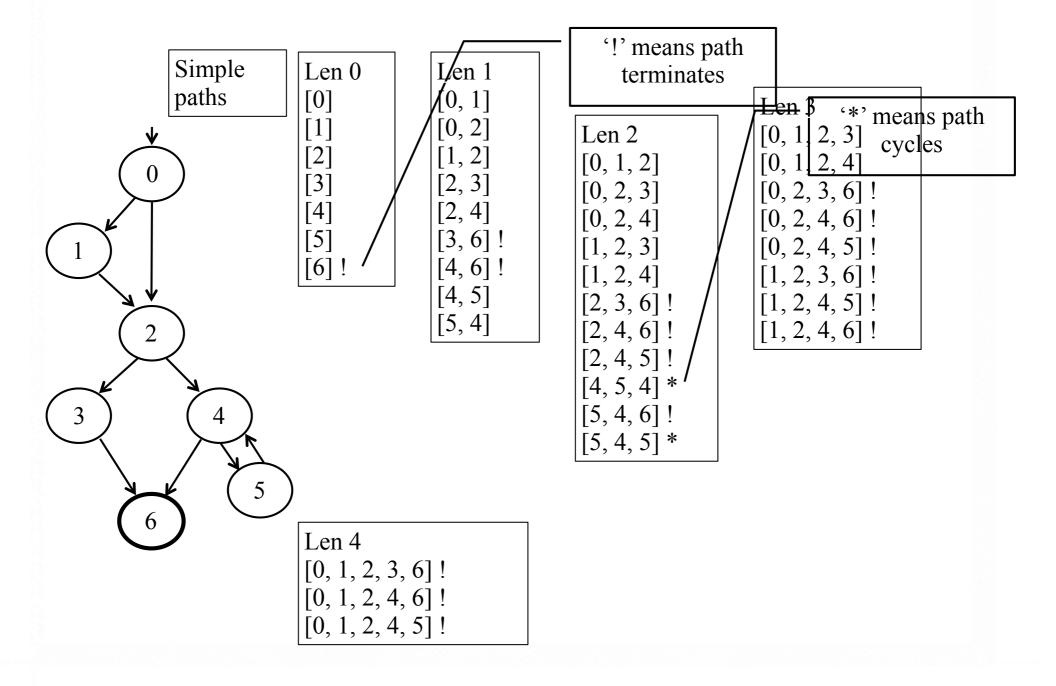


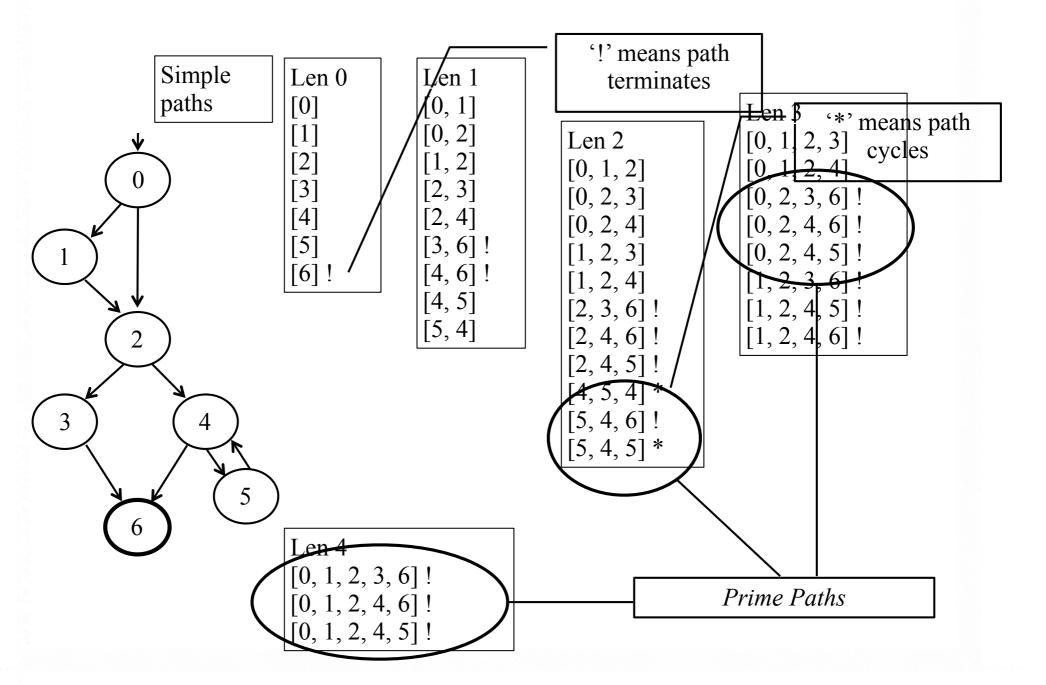




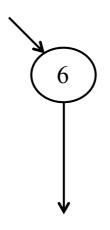






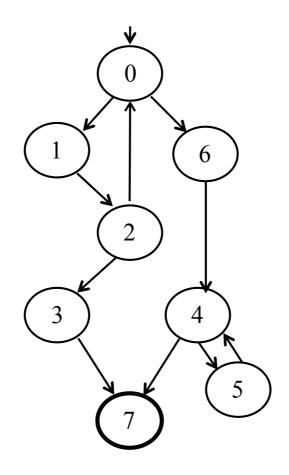


كوييز < وع



مسیرهای اصلی را در گراف بالا تعیین نمایید

كوييز < وع



مسیرهای اصلی را در گراف بالا تعیین نمایید

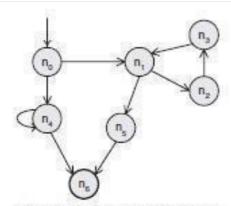


Figure 2.10. An example for prime test paths.

Simple paths of length 0 (7):

- 1) [0] 2) [1] 3) [2]

- 4) [3]
- 5) [4]
- 6) [5] 7) [6] !

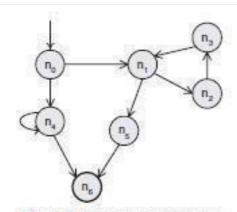


Figure 2.10. An example for prime test paths.

Simple paths of length 0 (7):

Simple paths of length 1 (9): 1) [0]

2) [1] 3) [2] 4) [3] 8) [0, 1] 9) [0, 4]

10) [1, 2] 5) [4] 11) [1,5]

6) [5] 7) [6] ! 12) [2, 3]

13) [3, 1] 14) [4, 4] *

15) [4, 6] !

16) [5, 6] !

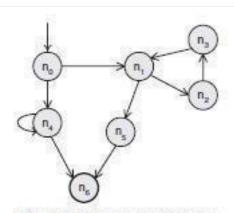


Figure 2.10. An example for prime test paths.

Simple paths of length 0 (7):

1) [0]	Simple paths of length 1 (9):		
2) [1]	8) [0, 1]	Simple paths of length 2 (8):	
3) [2] 4) [3] 5) [4] 6) [5] 7) [6] !	9) [0, 4] 10) [1, 2] 11) [1, 5] 12) [2, 3] 13) [3, 1] 14) [4, 4] * 15) [4, 6] !	17) [0, 1, 2] 18) [0, 1, 5] 19) [0, 4, 6]! 20) [1, 2, 3] 21) [1, 5, 6]! 22) [2, 3, 1] 23) [3, 1, 2]	
	16) [5, 6]!	24) [3, 1, 5]	

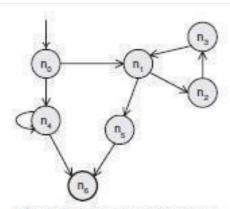


Figure 2.10. An example for prime test paths.

Simple paths of length 0 (7):

1) [0]	Simple paths of length 1 (9):				
2) [1]	8) [0, 1]	Simple paths o	of length 2 (8):		
3) [2] 4) [3] 5) [4] 6) [5] 7) [6]!	9) [0, 4]	17) [0, 1, 2]	Simple paths of length 3 (7):		
	10) [1.2] 11) [1.5] 12) [2.3] 13) [3.1] 14) [4.4] * 15) [4.6]! 16) [5.6]!	18) [0, 1, 5] 19) [0, 4, 6] ! 20) [1, 2, 3] 21) [1, 5, 6] ! 22) [2, 3, 1] 23) [3, 1, 2] 24) [3, 1, 5]	25) [0, 1, 2, 3] ! 26) [0, 1, 5, 6] ! 27) [1, 2, 3, 1] * 28) [2, 3, 1, 2] * 29) [2, 3, 1, 5] 30) [3, 1, 2, 3] * 31) [3, 1, 5, 6] !		

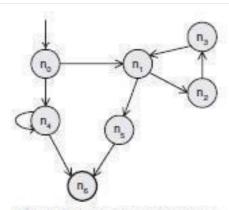


Figure 2.10. An example for prime test paths.

Simple paths of length 0 (7):

14) [4, 4] * 19) [0, 4, 6] ! 25) [0, 1, 2, 3]! 26) [0, 1, 5, 6]! 27) [1, 2, 3, 1] * 28) [2, 3, 1, 2] * 30) [3, 1, 2, 3] * 32) [2, 3, 1, 5, 6]!

Simple paths of length 1 (9): 1) [0] 2) [1] 8) [0, 1] 3) [2] Simple paths of length 3 (7): 9) [0, 4] 17) [0, 1, 2] 4) [3] 10) [1, 2] 18) [0, 1, 5] 5) [4] 11) [1,5] 19) [0, 4, 6] ! 6) [5] 12) [2, 3] 20) [1, 2, 3] 7) [6] ! 13) [3,1] 21) [1, 5, 6]! 14) [4, 4] * 22) [2, 3, 1] 15) [4, 6] ! 23) [3, 1, 2] 16) [5, 6] !

Simple paths of length 2 (8):

25) [0, 1, 2, 3]! 26) [0, 1, 5, 6]! 27) [1, 2, 3, 1] * 28) [2, 3, 1, 2] * 29) [2, 3, 1, 5] 30) [3, 1, 2, 3] * 24) [3, 1, 5] 31) [3, 1, 5, 6]!

Prime paths of length 4 (1):

32) [2, 3, 1, 5, 6]!

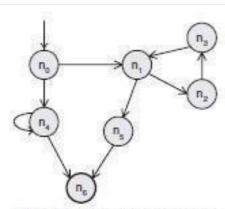


Figure 2.10. An example for prime test paths.

Simple paths of length 0 (7):

14) [4, 4] *

19) [0, 4, 6] ! 25) [0, 1, 2, 3] !

26) [0, 1, 5, 6]!

27) [1, 2, 3, 1] *

28) [2, 3, 1, 2] *

30) [3, 1, 2, 3] *

32) [2, 3, 1, 5, 6]!

1) [0]	Simple paths of length 1 (9):					
2) [1]	8) [0, 1]	Simple paths of length 2 (8):				
3) [2] 4) [3] 5) [4] 6) [5] 7) [6]!	9) [0, 4] 10) [1, 2] 11) [1, 5] 12) [2, 3] 13) [3, 1] 14) [4, 4] * 15) [4, 6] ! 16) [5, 6] !	17) [0, 1, 2]	Simple paths of length 3 (7):			
		18) [0, 1, 5] 19) [0, 4, 6] ! 20) [1, 2, 3] 21) [1, 5, 6] ! 22) [2, 3, 1] 23) [3, 1, 2] 24) [3, 1, 5]	25) [0, 1, 2, 3]! 26) [0, 1, 5, 6]! 27) [1, 2, 3, 1] * 28) [2, 3, 1, 2] * 29) [2, 3, 1, 5] 30) [3, 1, 2, 3] * 31) [3, 1, 5, 6]!	Prime paths of length 4 (1): 32) [2, 3, 1, 5, 6]!		

```
The complete set of test paths is then:

1) [0, 1, 2, 3, 1, 5, 6]
2) [0, 1, 2, 3, 1, 2, 3, 1, 5, 6]
3) [0, 1, 5, 6]
4) [0, 4, 6]
```

5) [0, 4, 4, 6]



پوشش گراف میتنی بر دریان داده مستهایی

هدف: اطمینان از محاسبه و استفاده درست از دادهها

Definition (def) : جایی که یک متغییر مقدار دهی می شود. یا به عبارتی مقدار آن در حافظه قرار می گیرد.

Use : جایی که مقدار یک متغییر مورد استفاده و دسترسی قرار می گیرد.

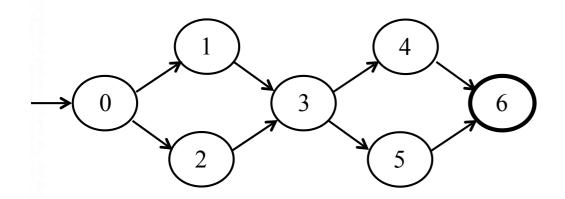
def (n) or def (e) : مجموعهای از متغیرهای که در گره n و یا یال e تعریف شدهاند.

هدف: اطمینان از محاسبه و استفاده درست از دادهها

Definition (def) : جایی که یک متغییر مقدار دهی می شود. یا به عبارتی مقدار آن در حافظه قرار می گیرد.

Use : جایی که مقدار یک متغییر مورد استفاده و دسترسی قرار می گیرد.

def (n) or def (e) : مجموعهای از متغیرهای که در گره n و یا یال e تعریف شدهاند.

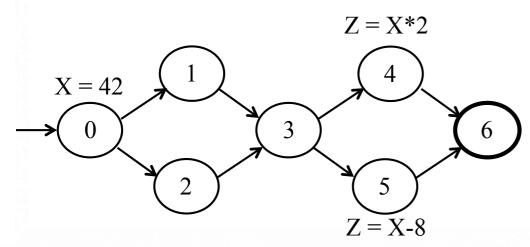


هدف: اطمینان از محاسبه و استفاده درست از دادهها

Definition (def) : جایی که یک متغییر مقدار دهی می شود. یا به عبارتی مقدار آن در حافظه قرار می گیرد.

Use : جایی که مقدار یک متغییر مورد استفاده و دسترسی قرار می گیرد.

def (n) or def (e) : مجموعهای از متغیرهای که در گره n و یا یال e تعریف شدهاند.

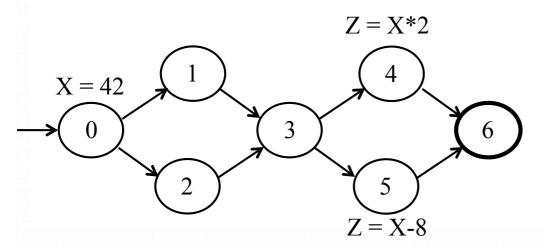


هدف: اطمینان از محاسبه و استفاده درست از دادهها

Definition (def) : جایی که یک متغییر مقدار دهی می شود. یا به عبارتی مقدار آن در حافظه قرار می گیرد.

Use : جایی که مقدار یک متغییر مورد استفاده و دسترسی قرار می گیرد.

def (n) or def (e) : مجموعهای از متغیرهای که در گره n و یا یال e تعریف شدهاند.



Defs:
$$def(0) = \{X\}$$

 $def(4) = \{Z\}$
 $def(5) = \{Z\}$

Uses: use
$$(4) = \{X\}$$

use $(5) = \{X\}$

<u>DU pair</u>: A pair of locations (l_i, l_j) such that a variable v is defined at l_i and used at l_j

<u>DU pair</u>: A pair of locations (l_i, l_j) such that a variable v is defined at l_i and used at l_j

Def-clear: A path from l_i to l_j is *def-clear* with respect to variable v if v is not given another value on any of the nodes or edges in the path

DU pair : A pair of locations (l_i, l_j) such that a variable v is defined at l_i and used at l_j

Def-clear: A path from l_i to l_j is *def-clear* with respect to variable v if v is not given another value on any of the nodes or edges in the path

Reach: If there is a def-clear path from l_i to l_j with respect to v, the def of v at l_i reaches the use at l_j

DU pair : A pair of locations (l_i, l_j) such that a variable v is defined at l_i and used at l_i

Def-clear: A path from l_i to l_j is *def-clear* with respect to variable v if v is not given another value on any of the nodes or edges in the path

Reach: If there is a def-clear path from l_i to l_j with respect to v, the def of v at l_i reaches the use at l_j

du-path : A simple subpath that is def-clear with respect to v from a def of v to a use of v

<u>DU pair</u>: A pair of locations (l_i, l_j) such that a variable v is defined at l_i and used at l_j

Def-clear: A path from l_i to l_j is *def-clear* with respect to variable v if v is not given another value on any of the nodes or edges in the path

Reach: If there is a def-clear path from l_i to l_j with respect to v, the def of v at l_i reaches the use at l_j

du-path : A simple subpath that is def-clear with respect to v from a def of v to a use of v

 $\underline{du}(n_i, n_j, v)$ – the set of du-paths from n_i to n_j

<u>DU pair</u>: A pair of locations (l_i, l_j) such that a variable v is defined at l_i and used at l_j

<u>Def-clear</u>: A path from l_i to l_j is *def-clear* with respect to variable v if v is not given another value on any of the nodes or edges in the path

Reach: If there is a def-clear path from l_i to l_j with respect to v, the def of v at l_i reaches the use at l_j

du-path : A simple subpath that is def-clear with respect to v from a def of v to a use of v

 $\underline{du}(n_i, n_j, v)$ – the set of du-paths from n_i to n_j

 $\underline{du}(n_i, v)$ – the set of du-paths that start at n_i

Touring DU-Paths

A test path p du-tours subpath d with respect to v if p tours d and the subpath taken is def-clear with respect to v

Sidetrips can be used, just as with previous touring

Three criteria

Use every def

Get to every use

Follow all du-paths

• مطمین میشویم که هر تعریف به یک استفاده میرسد.

• مطمین میشویم که هر تعریف به یک استفاده میرسد.

All-defs coverage (ADC): For each set of du-paths S = du (n, v), TR contains at least one path d in S.

• مطمین میشویم که هر تعریف به یک استفاده میرسد.

All-defs coverage (ADC): For each set of du-paths S = du (n, v), TR contains at least one path d in S.

• هر تعریف به تمامی استفادهها ختم میشود.

• مطمین میشویم که هر تعریف به یک استفاده میرسد.

All-defs coverage (ADC): For each set of du-paths S = du (n, v), TR contains at least one path d in S.

هر تعریف به تمامی استفادهها ختم میشود

All-uses coverage (AUC): For each set of du-paths to uses $S = reach(n_i, v)$, TR contains at least one path d in S.

• مطمین میشویم که هر تعریف به یک استفاده میرسد.

All-defs coverage (ADC): For each set of du-paths S = du (n, v), TR contains at least one path d in S.

هر تعریف به تمامی استفادهها ختم میشود.

All-uses coverage (AUC): For each set of du-paths to uses $S = reach(n_i, v)$, TR contains at least one path d in S.

· در نهایت، تمامی تعریفها به تمامی استفادهها ختم شود. (همه مسیرهای بین این دو)

• مطمین میشویم که هر تعریف به یک استفاده میرسد.

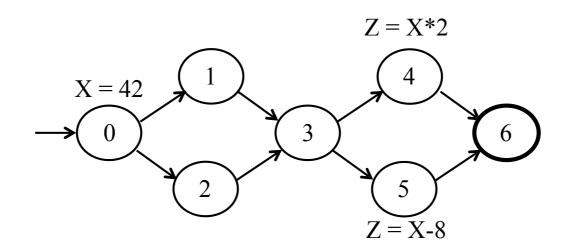
All-defs coverage (ADC): For each set of du-paths S = du (n, v), TR contains at least one path d in S.

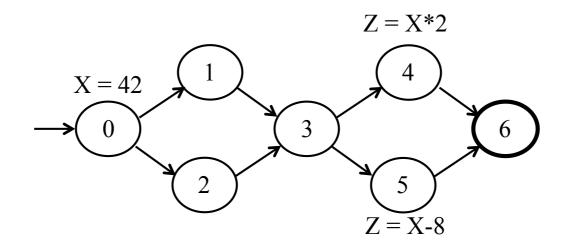
هر تعریف به تمامی استفادهها ختم میشود.

All-uses coverage (AUC): For each set of du-paths to uses $S = reach(n_i, v)$, TR contains at least one path d in S.

• در نهایت، تمامی تعریفها به تمامی استفادهها ختم شود. (همه مسیرهای بین این دو)

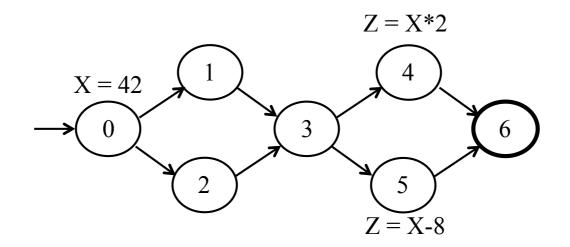
All-du-paths coverage (ADUPC): For each set S = du (ni, nj, v), TR contains every path d in S.





All-defs for *X*

[0, 1, 3, 4]



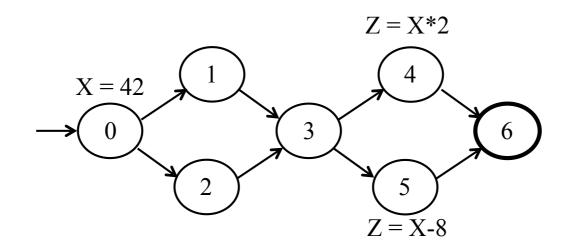
All-defs for *X*

[0, 1, 3, 4]

All-uses for *X*

[0, 1, 3, 4]

[0, 1, 3, 5]



All-defs for *X*

[0, 1, 3, 4]

All-uses for *X*

[0, 1, 3, 4]

[0, 1, 3, 5]

All-du-paths for X

[0, 1, 3, 4]

[0, 2, 3, 4]

[0, 1, 3, 5]

[0, 2, 3, 5]

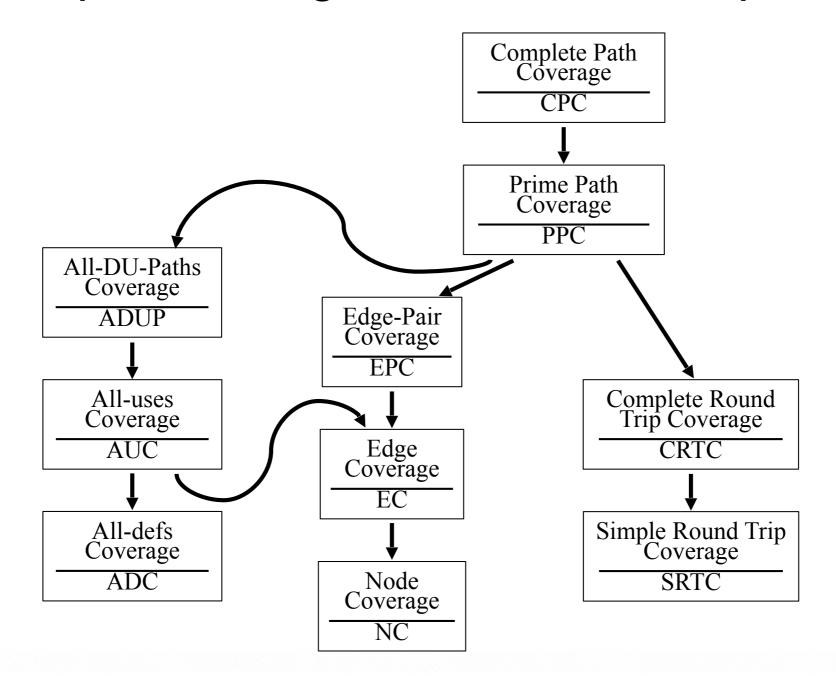
Example: TestPat

```
public int pat (char[] subject, char[] pattern)
// Post: if pattern is not a substring of subject,
  return -1
     else return (zero-based) index where
  the pattern (first)
//
     starts in subject
  final int NOTFOUND = -1;
  int iSub = 0, rtnIndex = NOTFOUND;
 boolean isPat = false;
  int subjectLen = subject.length;
  int patternLen = pattern length;
```

```
while (isPat == false && iSub + patternLen - 1 <
  subjectLen)
   if (subject [iSub] == pattern [0])
     rtnIndex = iSub; // Starting at zero
     isPat = true;
     for (int iPat = 1; iPat < patternLen; iPat ++)
       if (subject[iSub + iPat] != pattern[iPat])
         rtnIndex = NOTFOUND;
         isPat = false;
         break; // out of for loop
   iSub ++;
 return (rtnIndex);
```



Graph Coverage Criteria Subsumption



پایاں پوششهای گراف