

---

## TAREA 1.II.3

---

### Inciso 1

Utilizando la clase VecR2 como ejemplo, definir e implementar una nueva clase llamada VecR3, que son vectores en  $R^3$ . Esta clase debe sobrecargar los siguientes operadores:

- `operator+` para suma de dos vectores.
- `operator-` para resta de dos vectores.
- `operator-` para negación de un vector.
- `operator*` para producto punto de dos vectores.
- `operator*` para multiplicar un vector por un flotante.
- `operator/` para dividir un vector por un flotante.
- `operator %` para producto cruz de dos vectores.
- `operator=` para asignación.
- `operator==` para comparación de igualdad entre vectores. También se debe sobrecargar las siguientes funciones como amigas,
- `operator*` para multiplicar un flotante por un vector.
- `operator <<` para desplegar el vector con `cout`.

De la misma forma que en VecR2, se debe implementar un atributo estático que indique si al desplegar el vector, lo haga en forma cartesiana  $(x, y, z)$  o esférica  $(r, \theta, \phi)$ .

Primero se debe hacer un archivo `.hpp` se encuentra en un repositorio, con el nombre VecR3

En la cual, se ponen los atributos privados las coordenadas del vector y en modo público se crean los constructores y el destructor además de todos los métodos, los primero son los métodos «set» y de «get».

```

17  /* se representa en forma cartesiana. */
18  class VecR3
19  {
20  private:
21      /* Coordenada x */
22      float Xcor;
23      /* Coordenada y */
24      float Ycor;
25      /* Coordenada z*/
26      float Zcor;
27
28      /* Atributo de clase: Indica si el despliegue del
29      /* vector serán en coordenadas polares. */
30      static bool Esfericas;
31
32  public:
33
34      /* Constructor sin argumentos */
35      VecR3();
36      /* Constructor con argumentos */
37      VecR3( float valor_x, float valor_y, float valor_z );
38      /* Destructor */
39      ~VecR3();
40
41      /* Metodos de asignacion (set methods) */
42
43      /* Asigna la coordenada x */
44      void Asignar_x( float valor_x );
45      /* Asigna la coordenada y */
46      void Asignar_y( float valor_y );
47      /* Asigna la coordenada z */
48      void Asignar_z( float valor_z );
49      /* Asigna las coordenadas x, y */
50      void Asignar_xyz( float valor_x, float valor_y, float valor_z );
51
52      /* Metodos de obtencion (get methods)
53      /* El calificador const al final del prototipo
54      /* indica que estos metodos no van a alterar
55      /* los valores de la instancia que los llama. */
56
57      /* Obtener la coordenada x */
58      float Obtener_x( ) const;
59      /* Obtener la coordenada y */
60      float Obtener_y( ) const;
61      /* Obtener la coordenada x */
62      float Obtener_z( ) const;

```

Figura 1: privado y público

Y la sobre carga de operadores, el operador magnitud devuelva un flotante, el operador de suma, de resta devuelven un vector, el operador  $*$  es el producto punto por lo que devuelve un flotante y los operadores de producto cruz y de asignación devuelven un vector y el operador de comparación devuelve un entero.

```

/* Otros metodos */
/* Devuelve la magnitud del vector */
float Magnitud() const;

/* Sobrecarga de operadores
/* El calificador const en el argumento impide
/* que el argumento del operador pueda ser modificado
/* dentro del metodo. */

/* Calcula la suma de dos vectores */
VecR3 operator+( const VecR3 & ) const;
/* Calcula la suma de dos vectores */
VecR3 operator-( const VecR3 & ) const;
/* Calcula el producto punto de dos vectores */
float operator*( const VecR3 & ) const;
/* Calcula la multiplicación de un vector por un escalar */
//VecR3 operator_escalar( const VecR3 & ) const;

/* Calcula el producto cruz de dos vectores */
VecR3 operator%( const VecR3 & );
/* Operador de asignacion */
VecR3 operator=( const VecR3 & );
/* Operador de comparación de igualdad entre vectores*/
int operator==( const VecR3 & );

/* Metodo de clase: Fija el valor del flag para que
/* el despliegue del vector sea en polar (true) o
/* cartesiano (false) */
static void Mostrar_Esfericas( bool valor );

```

Figura 2: sobrecarga de operadores

Y las funciones amigas que tienen acceso a los elementos privados en este caso a las coordenadas.

```

/* Funciones amigas */

/* Despliega un vector con cout */
friend std::ostream &operator<<( std::ostream &, const VecR3 & );
/* Multiplica un flotante por un vector */
friend VecR3 operator*( const float &, const VecR3 & );
/* Calcula la división de un vector por un escalar */
friend VecR3 operator/( const float &, const VecR3 & );

};

#endif /* __VECR3_HPP__ */

```

Figura 3: funciones amigas

Ahora se hace el archivo .cpp que se encuentra con el nombre VecR3.cpp

```

#include "VecR3.hpp"

bool VecR3::Esfericas = false;
VecR3::VecR3()
{
    Xcor = 0;
    Ycor = 0;
    Zcor = 0;
}

VecR3::VecR3( float valor_x, float valor_y, float valor_z )
{
    Xcor = valor_x;
    Ycor = valor_y;
    Zcor = valor_z;
}

VecR3::~VecR3()
{
}

void VecR3::Asignar_x( float valor_x )
{
    Xcor = valor_x;
}

void VecR3::Asignar_y( float valor_y )
{
    Ycor = valor_y;
}

void VecR3::Asignar_z( float valor_z )
{
    Zcor = valor_z;
}

void VecR3::Asignar_xyz( float valor_x, float valor_y, float valor_z )
{
    Xcor = valor_x;
    Ycor = valor_y;
    Zcor = valor_z;
}

float VecR3::Obtener_x() const
{
    return Xcor;
}

float VecR3::Obtener_y() const
{
    return Ycor;
}

float VecR3::Obtener_z() const
{
    return Zcor;
}

```

Figura 4: definir los primeros métodos.

Luego para la magnitud se utiliza la librería «cmath» para utilizar «sqrt», Para sumar y restar vectores se debe utilizar dos vectores, uno de los vectores a restar o sumar es el que llama el operador, por lo que se accede a él por el puntero "this". El otro es el que se pasa como argumento. Como se está dentro de las definiciones de clase, se puede acceder a los atributos privados.

```
float VecR3::Magnitud() const
{
    return std::sqrt( Xcor*Xcor + Ycor*Ycor + Zcor*Zcor);
}

/* Sobrecarga de operadores */

/* Calcula la suma de dos vectores */
VecR3 VecR3::operator+( const VecR3 &avec) const
{
    /* Se declara un vector temporal para almacenar los resultados */
    VecR3 tmp;
    /* Uno de los vectores a sumar es el que llama el operador,
     * por lo que se accede a el por el puntero "this". El otro
     * es el que se pasa como argumento.
     * Como se esta dentro de las definiciones de clase, se puede
     * acceder a los atributos privados. */
    tmp.Xcor = this->Xcor + avec.Xcor;
    tmp.Ycor = this->Ycor + avec.Ycor;
    tmp.Zcor = this->Zcor + avec.Zcor;
    /* Se devuelve la suma de los vectores */
    return tmp;
}

/* Calcula la resta de dos vectores, la resta NO es conmutativa */
VecR3 VecR3::operator-( const VecR3 &avec) const
{
    /* Se declara un vector temporal para almacenar los resultados */
    VecR3 tmp;
    /* Uno de los vectores a restar es el que llama el operador,
     * por lo que se accede a el por el puntero "this". El otro
     * es el que se pasa como argumento.
     * Como se esta dentro de las definiciones de clase, se puede
     * acceder a los atributos privados. */
    tmp.Xcor = this->Xcor - avec.Xcor;
    tmp.Ycor = this->Ycor - avec.Ycor;
    tmp.Zcor = this->Zcor - avec.Zcor;
    /* Se devuelve la suma de los vectores */
    return tmp;
}
```

Figura 5: magnitud, operador suma y resta.

El operador del producto interno también requiere dos vectores también pero devuelve un flotante. Y se multiplica coordenada a coordenada. Y el producto punto también utiliza el puntero this y se define coordenada a coordenada. Y el vector de asignación llama a otro vector y le asigna sus coordenadas al vector que lo llamó.

```

float VecR3::operator*( const VecR3 &avec ) const
{
    /* Ver los comentarios de operator+ */
    float tmp;

    tmp = this->Xcor * avec.Xcor + this->Ycor * avec.Ycor + this->Zcor*avec.Zcor;

    return tmp;
}

/* Calcula el producto cruz de dos vectores */
VecR3 VecR3::operator%( const VecR3 &avec )
{
    /* Ver los comentarios de operator+ */
    VecR3 tmp;

    tmp.Xcor= this->Ycor * avec.Zcor - this->Zcor * avec.Ycor;
    tmp.Ycor= this->Zcor * avec.Xcor - this->Xcor * avec.Zcor;
    tmp.Zcor= this->Xcor * avec.Ycor - this->Ycor * avec.Xcor;

    return tmp;
}

/* Operador de asignacion */
VecR3 VecR3::operator=( const VecR3 &avec)
{
    /* El vector que llama el operador es el que
     * esta al lado izquierdo de este, y el que
     * esta al lado derecho se pasa como argumento
     * por lo que a "this" se le debe asignar el
     * valor del argumento */
    this->Xcor = avec.Xcor;
    this->Ycor = avec.Ycor;
    this->Zcor = avec.Zcor;

    return (*this);
}

```

Figura 6: producto punto y producto cruz.

El operador de comparación analiza las coordenadas de ambos vectores y retorna un cero si son iguales y uno si no son iguales, e imprime si son iguales o no. El método de Mostrar\_Esféricas cambia el valor del flag `.Esféricas`. Y ostream pueden escribir secuencias de caracteres y representar otros tipos de datos. Se proporcionan miembros específicos para realizar estas operaciones de salida. Si el flag `Esféricas` es true el método `Mostrar_Esféricas` muestra al vector en coordenadas esféricas.

```

int VecR3::operator==( const VecR3 &avec)
{
    if( this->Xcor == avec.Xcor, this->Ycor == avec.Ycor, this->Zcor == avec.Zcor){

        std::cout << "Son vectores iguales" << std::endl;
        return 0;
    }
    std::cout << "No son iguales" << std::endl;
    return 1;
}

/* Metodo de clase: Fija el valor del flag para que
 * el despliegue del vector sea en polar (true) o
 * cartesiano (false) */
void VecR3::Mostrar_Esféricas( bool valor )
{
    Esféricas = valor;
}

/* Funciones amigas.
 * Estas funciones fueron declarada como amigas (friend) en la
 * definición de la clase. Las funciones amigas no son metodos
 * de los objetos, pero pueden acceder a los atributos privados de
 * estos.*/

/* Despliega un vector con cout */
std::ostream &operator<<( std::ostream &salida, const VecR3 &avec )
{
    /* Se decide el tipo de salida en funcion del valor del atributo
     * de clase Polar. */
    if( VecR3::Esféricas )
    {
        /* Se calcula el angulo polar y azimutal del vector. La magnitud
         * se obtiene del metodo ya implementado */
        float theta = std::atan2( avec.Ycor , avec.Xcor );
        float phi= std::atan2(sqrt(avec.Ycor*avec.Ycor + avec.Xcor*avec.Xcor),avec.Zcor);
        salida << " ( " << avec.Magnitud() << " < " << theta << " < " << phi<< " );
    }
    else
        salida << " ( " << avec.Xcor << " , " << avec.Ycor << " , " << avec.Zcor << " ) ";

    return salida;
}

```

Figura 7: Otros operadores.

Y por últimos se utiliza las funciones amigas que reciben un escalar y devuelven un vector, pueden acceder a los atributos privados.

```

/* Esta funcion sobrecarga el operador* para permitir
 * la multiplicacion de un escalar por un vector
 * de la forma aesc*avec. Es importante hacer notar
 * que el orden de la multiplicacion NO ES CONMUTATIVO,
 * es decir, esta funcion no es llamada si el orden
 * escalar * vector es invertido. */
VecR3 operator*( const float &aesc, const VecR3 &avec )
{
    VecR3 tmp;
    tmp.Xcor = aesc*avec.Xcor;
    tmp.Ycor = aesc*avec.Ycor;
    tmp.Zcor = aesc*avec.Zcor;

    return tmp;
}

/* Calcula la suma de dos vectores */
VecR3 operator/( const float &aesc, const VecR3 &avec)
{
    VecR3 tmp;
    tmp.Xcor = avec.Xcor/aesc;
    tmp.Ycor = avec.Ycor/aesc;
    tmp.Zcor = avec.Zcor/aesc;
    /* Se devuelve la suma de los vectores */
    return tmp;
}

```

Figura 8: de nuevo funciones amigas.

Se comprueba el uso de estos operadores en otro archivo Prueba.cpp, crean dos vectores y se imprime en consola las salidas de cada operador.

```

12 #include <cstdlib>
13 #include <iostream>
14 #include "VecR3.hpp"
15
16 using namespace std;
17
18 /* Programa para mostrar el uso de la clase persona.
19  * Se crean instancia y llaman metodos para experimentar
20  * que pasa. */
21 int main()
22 {
23     VecR3 K(1,2,3);
24     VecR3 Q(2,3,4);
25
26     Q.Mostrar_Esfericas(false);
27
28     std::cout << Q.operator+(K) << std::endl;
29     std::cout << Q.operator-(K) << std::endl;
30     std::cout << Q.operator*(K) << std::endl;
31     std::cout << Q.operator%(K) << std::endl;
32     std::cout << operator*(2,K) << std::endl;
33     std::cout << operator/(2,K) << std::endl;
34     Q.Mostrar_Esfericas(true);
35     Q.operator==(K);
36     std::cout << Q.operator==(K) << std::endl;
37
38     return 0;
39 }

```

TERMINAL PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE

```

[rubilin@fedora T1_II_3]$ ./a.out
( 3, 5, 7 )
( 1, 1, 1 )
( 1, -2, 1 )
( 1, 2, 3 )
( 2, 4, 6 )
( 0.5, 1, 1.5 )
Don vectores iguales
[rubilin@fedora T1_II_3]$ g++ VecR3.cpp prueba.cpp
[rubilin@fedora T1_II_3]$ ./a.out
( 3, 5, 7 )
( 1, 1, 1 )
( 1, -2, 1 )
( 2, 4, 6 )
( 0.5, 1, 1.5 )
No son iguales
( 3.74166 < 1.10715 < 0.649522 )
[rubilin@fedora T1_II_3]$

```

Figura 9: comprobación del funcioamiento de los operadores.