Συστήματα Μικρουπολογιστών

3η Ομάδα Ασκήσεων

Μοίρας Αλέξανδρος Α.Μ.: el18081

Παπαδημητρίου Ευθύμιος A.M.: el18129

Ασκήσεις Προσομοίωσης

1^η Άσκηση:

```
IN 10H; Apenergopoihsh prostasias mnhmhs
LXI B,0064H; 100msec kathysterhsh gia thn DELB
LXI D,0B00H; Dieythynsh pou 8a vrei h STDM ta pshfia pros apeikoni:
MVI H,00H; Arxikopoihsh xronometrou sto 0
MVI A, ODH; Energopoihsh diakophs RST6.5
SIM
EI
LOOP1: MOV A, H; Sygkrish xronometrou me to 0
CPI 00H; An einai 0 svhse ta fwta
JZ TURN OFF
LXI B,0064H; Ftiaxe pali tous BC kai DE pou xalane apo thn STDM
LXI D, OBOOH
MVI A,00H; Anapse ta fwta
STA 3000H
MVI A,10H; Mhn ektypwseis tipota sta 7-segment 1,2,5,6
STA OBOOH
STA 0B01H
STA 0B04H
STA 0B05H
MOV A, H ; Xronometro ston A
ANI OFH; Krata to prwto dekadiko pshfio kai apeikonise to sto
STA 0B02H; 7-segment display 3
MOV A, H ; Krata to prwto dekadiko pshfio kai apeikonise to sto
RAR
         ; 7-segment display 4
RAR
RAR
RAR
ANI OFH
STA 0B03H
MOV A, H; Apothikeush xronometrou sth mnhmh gia na mh xalasei apo
STA 0B06H; thn klhsh ths STDM. (oxi stoiva gt den kanoume RET sth
CALL STDM; sth routina exyphrethshs kai mporei na mh ginoun ta
LDA 0B06H; pop meta. Epanafora xronometrou
MOV H, A
MVI L, OAH; 10 fores klhsh ths routinas apeikonishs gia na faineta:
DISPLAY: CALL DCD; to 7-segment synexomena. Kathe fora 100ms
CALL DELB ; Ara synolo 1sec
```

```
DCR L
JNZ DISPLAY
DCR H ; Meiwsh xronometrou
MOV A, H; Gia na kratame dekadikh metrhsh kathe fora pou meiwnonta:
ANI OFH; ftanoume se arithmo XFH afairoume 6 gia na ginei
CPI OFH ; dekadikos
JNZ LOOP1
MOV A, H
SUI 06H
MOV H, A
JMP LOOP1
TURN OFF: MVI A, FFH; Svhsimo fwtwn
STA 3000H
STUCK: JMP LOOP1 ; Xana elegxos xronometrou
INTR ROUTINE:
MVI H,60H; An ginei diakoph vale 60 sec sto xronometro
INX SP; Kane pop to return address afou den tha kanoume RET
INX SP; Gia na mh synexisei to programma apo lathos shmeio
       ; kai xasoume kapoio deuterolepto
EI; Energopoihse pali tis diakopes
JMP LOOP1 ; Phgaine sto kyriws programma
```

END

2^η Ασκηση:

```
IN 10H ; Xekleidwma mnhmhs
MVI A, ODH; Energopoihsh diakophs Reset6.5
SIM
EI
MVI A, 10H; Arxikopoihsh twn 7-segment displays sto keno
STA OAOOH
STA OAO1H
STA 0A02H
STA 0A03H
STA 0A04H
STA 0A05H
MVI D,05H ; Arxikopoihsh
MVI E, 10H
MOV A,D; Katwflia se theseis mnhmhs qiati xreiazontai oi
STA 0A06H ; kataxwrhtes D,E gia thn STDM
MOV A, E
STA 0A07H
MAIN: LXI D, OAOOH ; Theseis mhnmhs pou tha xrhsimopoihsei h STDM
CALL STDM
CALL DCD ; Ektypwsh sta 7-segment diplays
EI; Energopoihsh diakopwn afou ginei prohgoumenh diakoph
JMP MAIN ; Infinite loop
INTR ROUTINE:
INX SP; Pop dieuthynshs epistrofhs giati de xrhsimopoioume RET
INX SP
CALL KIND ; Anagnwsh least significant digit
STA 0A00H; Apothikeush tou sth thesh dexioterou 7-segment display
MOV H, A
        ; kai ston kataxwrhth H
CALL KIND ; Anagnwsh most significant digit
STA 0A01H ; Apothikeush tou sth thesh 2ou 7-segment display
RAL ; Metakinhsh tou sta 4 most significant bits
RAL
RAL
RAL
```

```
ANI FOH ; Maska qia exaleipsh tyxon kratoumeno sta LSBits
ORA H ; Dhmiourgia oloklhrou tou hex arithmou pou diavasthke
MOV H,A ;Apothikeush tou ston H
LDA 0A06H ;Epanafora katwfliwn stous D kai E
MOV D,A
LDA 0A07H
MOV E,A
MOV A,H ;Epanafora arithmou pou diavasthke ston A
CMP D ;Sygkrish me to katw katwfli kai anama tou prwtou LED an
JC LED 1 ; o arithmos einai mikroteros h isos autou
JZ LED 1
CMP E ;Alliws sygkrish me to anw katwfli kai anama tou deuterou
JC LED 2 ;LED an einai mikroteros h isos autou efoson einai
JZ LED 2 ; megalyteros tou katw katwfliou
JMP LED 3 ; Alliws anama tou 3ou LED
LED 1: MVI A, FEH ; Anama prwtou LED kai epistrofh sth MAIN
STA 3000H
JMP MAIN
LED 2: MVI A, FDH ; Anama deuterou LED kai epistrofh sth MAIN
STA 3000H
JMP MAIN
LED 3: MVI A, FBH ; Anama tritou LED kai epistrofh sth MAIN
STA 3000H
JMP MAIN
END
```

Θεωρητικές Ασκήσεις

<u>3η Άσκηση:</u>

 α)

```
SWAP Nible MACRO Q ; Το Q μπορεί να είναι κάποιος καταχωρητής γενικού σκοπού από τους B, C, D, E ή M για τη θέση μνήμης που δείχνει ο H-L

PUSH PSW ; Αποθήκευση Α

MOV A,Q ; Εναλλαγή τεσσάρων LSB και τεσσάρων MSB του Q μέσω του A

RRC

RRC

RRC

RRC

RRC

MOV Q,A ; Αποθήκευση αποτελέσματος στον Q

POP PSW ; Επαναφορά A

ENDM
```

```
FILL MACRO RP,X,K

PUSH H ; Αποθήκευση αρχικής τιμής του ζεύγους HL

PUSH PSW ; Αποθήκευση accumulator

PUSH RP ; Μετακίνηση της διευθυνσής από το αρχικό ζεύγος καταχωρητών στον HL

με push και pop

POP H

MVI A,X ; Μετακίνηση μήκους στον A

LOOP1:

MVI M,K ; Αποθήκευση του K στη θέση μνήμης

INX H ; Επόμενη θέση μνήμης

DCR A ; Μείωση υπολειπόμενων θέσεων μνήμης προς αποθήκευση

JNZ LOOP1 ; Αν μήκος όχι θ συνέχισε να αποθηκεύεις

POP PSW ; Επαναφορά Η

ENDM
```

γ)

```
RHLR MACRO n
    PUSH B ; Αποθήκευση ζεύγους BC
    MOV C,A ; Αποθήκευση accumulator στον C. Δεν κάνουμε PUSH PSW γιατί με το pop
            ; θα επαναφέρονταν
            ; και τα flags άρα και το CY
    ΜVΙ Β,η ; Μετρητής στον Β
    L00P1:
        ΜΟΥ Α,Β ; Έλεγχος αν ολοκληρώθηκαν οι περιστροφές
        CPI 00H
        JZ EXIT
        MOV Α,Η ; Δεξιά περιστροφή Η, άρχικο κρατούμενο στο MSB του Η, άρχικο LSB
                ; του Η στο CY
        RAR
        MOV H,A
        MOV A,L ; Δεξιά περιστροφή L, αρχικό LSB του H στο MSB του L, LSB του L
               ; στο CY
        RAR
        MOV L,A
        DCR B ; Μείωση μετρητή περιστροφών
        JMP LOOP1 ; Loop
    EXIT:
        ΜΟΥ Α, С ; Επαναφορά Α
        ΡΟΡ Β ; Επαναφορά ζεύγους ΒC
ENDM
```

4^η Άσκηση:

Αφού η διακοπή συμβαίνει στο μέσον της εκτέλεσης της εντολής CALL 0880Η θα ολοκληρωθεί η εκτέλεση της και μετά το πρόγραμμα θα μεταβεί στη ρουτίνα εξυπηρέτησης της διακοπής. Όταν εκτελεστεί η CALL 0880Η στη στοίβα θα αποθηκευτεί η διεύθυνση επιστροφής που θα είναι η διεύθυνση της επόμενης εντολής άρα η 0800Η + 0003Η = 0803Η και ο SP θα μειωθεί κατά 2 και θα γίνει 2FFDΗ και ο PC θα γίνει 0880Η. Όταν κληθεί η ρουτίνα εξυπηρέτησης μέσω της διακοπής θα αποθηκευτεί στη στοίβα ο τρέχων PC (0880Η) και ο SP θα μειωθεί πάλι κατά 2 και θα γίνει 2FFBH και ο PC θα γίνει 003C (Εκεί οδηγεί η διακοπή RST7.5). Κατά την επιστροφή από τη ρουτίνα εξυπηρέτησης θα γίνει pop από τη στοίβα η διεύθυνση επιστροφής δηλαδή ο SP θα αυξηθεί κατά 2 και θα γίνει 2FFDH και ο PC θα γίνει 0880Η.

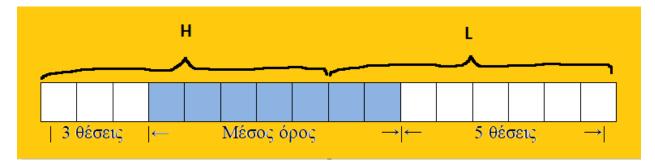
5^η Άσκηση:

 α)

```
START:
    MVI A,0DH ; Ενεργοποίηση διακοπής RST6.5
    SIM
    ΜVΙ C,40Η ; Μετρητής εισόδων αρχικοποιημένος στο δεκαδικό 64 (64 βήματα)
    LXΙ Η,0 ; Αρχικοποίηση αποτελέσματος στο 0
    ΕI
L00P1:
    ΜΟΥ Α,C ; Έλεγχος αν έγιναν και τα 64 βήματα οπότε προχώρα στον υπολογισμο το
   CPI 0H
    JNZ LOOP1 ; Αλλιώς περίμενε έως ότου γίνουν
    DI ; Απενεργοποίηση διακοπών
    DAD Η ; Τρεις αριστερές ολισθήσεις για να έρθει ο μέσος όρος στον Η.
          ; Εξηγείται στο σχήμα παρακάτω
    DAD H
    DAD H
    HLT
0034: JMP HANDLER EVEN ; Μετάβαση στην κατάλληλη ρουτίνα εξυπηρέτησης αναλόγως αν
                       ; ο αριθμός των διακοπών είναι άρτιος ή περιττός
HANDLER EVEN: ; Αν είναι άρτιος ο αριθμός διακοπών η είσοδος είναι τα 4 LSB του
              ; αριθμού
    PUSH PSW ; Προσωρινή αποθήκευση Α
```

```
ΙΝ 20Η ; Είσοδος
    ANI OFH ; Μάσκα για απαλοιφή 4 MSB ψηφιών που δε χρησιμοποιούνται
   MVI D,0H ; Αριθμός που διαβάστηκε μεταφέρεται στον DE
   DAD D ; Πρόσθεση των 4 LSB που διαβάστηκαν στο αποτέλεσμα της πρόσθεσης
           ; που βρίσκεται στον ΗL
    DCR C ; Μείωση μετρητή βημάτων
    PUSH H ; Προσωρινή αποθήκευση αποτελέσματος
    LXI H, HANDLER ODD ; Αλλαγή της διεύθυνσης στην οποία στέλνει η διακοπή αφού η
                       ; επόμενη διακοπή θα είναι περιττή
    SHLD 0035H
    ΡΟΡ Η ; Επαναφορά Η
    POP PSW ; Επαναφορά Α
    ΕΙ ; Ενεργοποίηση διακοπών
    RET ; Επιστροφή στο κυρίως πρόγραμμα
HANDLER_ODD: ; Αν είναι περιττός ο αριθμός διακοπών η είσοδος είναι τα 4 MSB του
             ; αριθμού
   PUSH PSW
    IN 20H
   RLC ; Μετακίνηση εισόδου από τα 4 LSB στα 4 MSB
   RLC
   RLC
   RLC
    ANI FOH ; Απαλοιφή 4 LSB ψηφίων που προκύπτουν από τα 4 MSB της εισόδου που
            ; δεν χρησιμοποιούνται
   MVI D,0H
   MOV E,A
   DAD D
   DCR C
   PUSH H
   LXI H, HANDLER_EVEN ; Αλλαγή της διεύθυνσης στην οποία στέλνει η διακοπή αφού
                       ; η επόμενη διακοπή θα είναι άρτια
   SHLD 0035H
   POP H
   POP PSW
    ΕI
```

Το αποτέλεσμα της πρόσθεσης όλων των αριθμών θα βρίσκεται στον διπλό καταχωρητή ΗL. Για να πάρουμε τον μέσο όρο θα έπρεπε να διαιρέσουμε αυτό το αποτέλεσμα με το 32 αφού έχουμε 32 αριθμούς άρα θα έπρεπε να ολισθήσουμε το αποτέλεσμα 5 θέσεις αριστερά. Συνεπώς χωρίς ολίσθηση ο μέσος όρος θα βρίσκεται στα bits 6-12 του διπλού καταχωρητή ΗL άρα με 3 δεξιές ολισθήσεις μπορούμε να τον μεταφέρουμε στον καταχωρητή Η.



β)

```
START:
    ΜΝΙ C,40Η ; Μετρητής εισόδων αρχικοποιημένος στο δεκαδικό 64 (64 βήματα)
    LXI Η,0 ; Αρχικοποίηση αποτελέσματος στο 0
    MVI B,0H ; Δείκτης αν ο αριθμός των εισόδων είναι περιττός (B=1) ή άρτιος
             ; (B=0)
WAITSTART: ; Στην αρχή περίμενε έως ότου το x7 γίνει 0
    ΙΝ 20Η ; γιατί μπορεί το x7 να είναι 1 όταν ξεκινήσει
    RAL ; να εκτελείται το πρόγραμμα και να διαβαστεί
    JC WAITSTART ; εσφαλμένα δεδομένο ενώ θέλουμε να διαβαστεί μόνο κατά
                 ; το θετικό μέτωπο του x7 και όχι αν το χ7 είναι 1 εξαρχής
LOOP1:
    ΜΟΥ Α,C ; Έλεγχος αν έγιναν και τα 64 βήματα οπότε προχώρα στον υπολογισμο
    CPI 00H
    JZ EXIT
    ΙΝ 20Η ; Αλλιώς διάβασε την είσοδο
    PUSH PSW ; Αποθήκευσε την στη στοίβα
    RAL ; Αν το χ7 είναι 0 άρα όχι καινούριο δεδομένο κάνε loop
    JNC LOOP1
    ΜΟΥ Α,Β ; Αλλιώς αν ο αριθμός των έως τώρα διακοπών είναι άρτιος
    CPI 00H
    JZ HANDLER_EVEN ; πήγαινε στη ρουτίνα HANDLER_EVEN
    JMP HANDLER ODD ; αλλιώς στην HANDLER ODD
HANDLER_EVEN: ; Αν είναι άρτιος ο αριθμός διακοπών η είσοδος είναι τα 4 LSB του
              ; αριθμού
    POP PSW ; Επαναφορά εισόδου στον Α
    ANI OFH ; Μάσκα για απαλοιφή 4 MSB ψηφιών που δε χρησιμοποιούνται
    MVI D,0H ; Αριθμός που διαβάστηκε μεταφέρεται στον DE
    MOV E,A
    DAD D ; Πρόσθεση των 4 LSB που διαβάστηκαν στο αποτέλεσμα που βρίσκεται στον
```

```
DCR C ; Μείωση μετρητή βημάτων
WAIT1: ; Περίμενε έως ότου ξαναγίνει 0 το x7
    IN 20H
    JC WAIT1
    INR Β ; όταν ξαναγίνει κάνε το περιεχόμενο του Β 1 για περιττό αριθμό
         ; περιστροφών
    JMP LOOP1 ; και γύρνα στην αρχή
HANDLER_ODD: ; Αν είναι περιττός ο αριθμός διακοπών η είσοδος είναι τα 4 MSB του
             ; αριθμού
   POP PSW
    RLC
    RLC
    ANI FOH ; Απαλοιφή 4 LSB ψηφίων που προκύπτουν από τα 4 MSB της εισόδου που
           ; δεν χρησιμοποιούνται
   MVI D,0H
   MOV E,A
    DAD D
    DCR C
WAIT2: ; Περίμενε έως ότου ξαναγίνει 0 το x7
    IN 20H
    JC WAIT2
    DCR B ; όταν ξαναγίνει κάνε το περιεχόμενο του B 0 για άρτιο αριθμό
          ; περιστροφών
    JMP LOOP1 ; και γύρνα στην αρχή
EXIT:
   DAD H ;Τρεις αριστερές ολισθήσεις για να έρθει ο μέσος όρος στον Η
   DAD H
   HLT
```