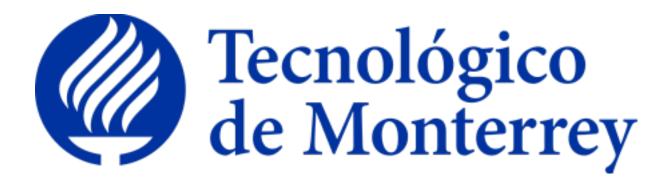
TC 1033: SITUACIÓN PROBLEMA



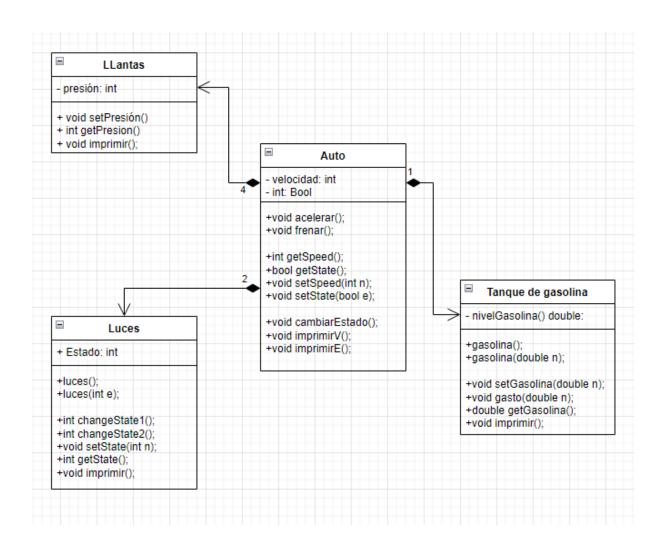
Pensamiento computacional orientado a objetos

Profesor Roberto Martínez Román 16 de junio de 2023

Descripción del problema.

Se requiere construir un simulador del comportamiento de un automóvil. El automóvil debe ser capaz de ejecutar tareas básicas como prender, apagar, acelerar, frenar, prender luces, apagar luces. La información del estado del auto se puede representar en un tablero con indicadores de encendido/apagado, velocidad actual, nivel del tanque de gasolina y luces prendidas/apagadas. Cuando se pide al auto que acelere la velocidad aumenta en 15 km/h y la gasolina disminuye 0.005 litros multiplicado por la velocidad actual. Cuando se pide al auto que frene la velocidad disminuye en 25 km/h. La velocidad máxima del auto es de 230 km/h. Cuando la velocidad es mayor a 160 km/h se muestra un indicador de peligro. Cuando la gasolina es menor a 15% aparece un recordatorio para llenar el tanque. El tanque de gasolina Tiene un valor constante de 42 litros

Diagrama UML.



Planes de prueba.

Caso	Descripción	Resultado esperado
1	Acelerar hasta la máxima velocidad y tratar de seguir acelerando después de llegar a la velocidad máxima de 230 km/h	Velocidad: 230 km/h VELOCIDAD MÁXIMA
2	Frenar de la velocidad máxima hasta 0	Velocidad: 0 km/h
3	Subir la velocidad hasta cualquier punto y apagar el auto	
4	Subir la intensidad de las luces hasta el máximo/medio/mínimo y apagar el auto	1 0
5	Acelerar al máximo para gastar la gasolina y cargar 42 litros al tanque	
6	Acelerar al máximo para gastar la gasolina y volver a tratar de acelerar	Estado: Apagado
7	Probar cambiar la presión de las llantas a valores mayores o iguales a 48	
8	Probar cambiar la presión de las llantas a valores menores o iguales a 32	

Screenshots del programa funcionando:

1):

```
Autor: Moises Abel Diaz Nava, A01799628. Ingenieria en robotica.
velocidad: 230 Km/h VELOCIDAD MAXIMA
Estado: prendido.
Tanque: 78%
Luces: apagadas
presion recomendada: 40 psi
Presion de la llanta: 33 PSI
Tablero: inserte el numero de la accion que desea realizar
(1) Prender/apagar el auto
(2) Subir la intesnidad de las luces
(3) Bajar la intensidad de las luces
(4) Acelerar
(5) Frenar
(6) Cargar gasolina al tanque
(7) Cambiar presion de las llantas
(8) Salir del auto
```

2):

```
Autor: Moises Abel Diaz Nava, A01799628. Ingenieria en robotica.
velocidad: 155 Km/h
Estado: prendido.
Tanque: 64%
Luces: altas
presion recomendada: 40 psi
Presion de la llanta: 49 PSI <ALERTA> presion alta
Presion de la llanta: 33 PSI
Presion de la llanta: 30 PSI <ALERTA> presion baja
Presion de la llanta: 33 PSI
Tablero: inserte el numero de la accion que desea realizar
(1) Prender/apagar el auto
(2) Subir la intesnidad de las luces
(3) Bajar la intensidad de las luces
(4) Acelerar
(5) Frenar
(6) Cargar gasolina al tanque
(7) Cambiar presion de las llantas
(8) Salir del auto
```

3):

```
Autor: Moises Abel Diaz Nava, A01799628. Ingenieria en robotica.
velocidad: 230 Km/h VELOCIDAD MAXIMA
Estado: prendido.
Tanque: 4% Combustible bajo
Luces: Niebla <MAXIMO>
presion recomendada: 40 psi
Presion de la llanta: 49 PSI <ALERTA> presion alta
Presion de la llanta: 35 PSI
Presion de la llanta: 30 PSI <ALERTA> presion baja
Presion de la llanta: 33 PSI
Tablero: inserte el numero de la accion que desea realizar
(1) Prender/apagar el auto
(2) Subir la intesnidad de las luces
(3) Bajar la intensidad de las luces
(4) Acelerar
(5) Frenar
(6) Cargar gasolina al tanque
(7) Cambiar presion de las llantas
(8) Salir del auto
```

4):

```
Autor: Moises Abel Diaz Nava, A01799628. Ingenieria en robotica.
velocidad: 0 Km/h
Estado: apagado.
Tanque: Tanque vacio
Luces: apagadas
presion recomendada: 40 psi
Presion de la llanta: 49 PSI <ALERTA> presion alta
Presion de la llanta: 35 PSI
Presion de la llanta: 30 PSI <ALERTA> presion baja
Presion de la llanta: 33 PSI
Tablero: inserte el numero de la accion que desea realizar
(1) Prender/apagar el auto
(2) Subir la intesnidad de las luces
(3) Bajar la intensidad de las luces
(4) Acelerar
(5) Frenar
(6) Cargar gasolina al tanque
(7) Cambiar presion de las llantas
(8) Salir del auto
```

Conclusión:

Usar un auto como ejemplo para entender de una manera más práctica la programación orientada fue de gran ayuda. La variedad de sistemas y partes que tiene un auto y las maneras que interactúan entre ellos ayudan bien a ejemplificar cómo las clases y sus métodos pueden interactuar en un programa.