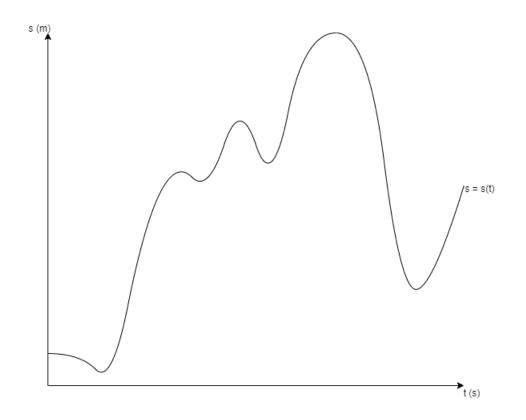
積分起源

討論積分起源,我們依然追溯到牛頓與萊布尼茨的時代。當時牛萊之爭除了微 分學的發現以外,還有積分學的建立。雖説兩人整得如火如荼,但我們有著漁翁之 利,可以坐享其成。

但無論如何,之所以存在積分學,是由於一道最基本的問題: 假設一物體移動速度 $v(t):(0,\infty)\to\mathbb{R}$ 可以參數t量化,則可以下圖表示速度-時間之關係:

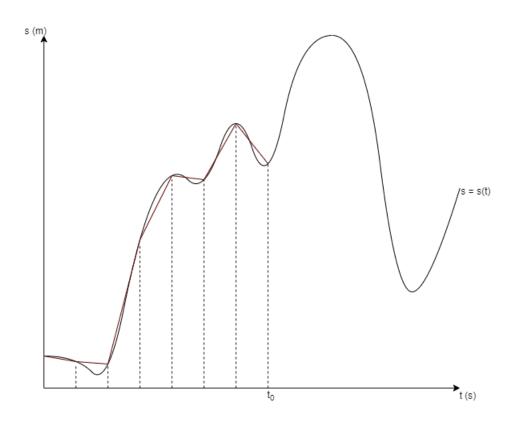


若欲求得任意時間的位移,考慮在極短時間内的瞬間位移相等於瞬時速度乘以時間跨度: 設 $s(t):(0,\infty)\to\mathbb{R}$ 為位移函數,則

$$\Delta s(t) = v(t)\Delta t$$

并且總位移應由所有所有瞬間的瞬間位移總和得出,則可考慮將時間均分爲n段瞬間,記t=0為初始時間及 t_f 為終結時間,并且 $0=t_0 < t_1 < t_2 < \cdots < t_n = t_f$,並記對其求和:

$$s(t_f) = \sum_{k=0}^{n-1} (s(t_{k+1}) - s(t_k)) = \sum_{k=0}^{n-1} v(t_k)(t_{k+1} - t_k)$$



將n → ∞便可定義

$$s(t_f) = \int_0^{t_f} v(t)dt$$

若視 t_f 為變量,則稱其爲不定積分,反之,則稱其爲定積分。

積分的含義

從以上簡介可以看出,積分的目的在於加法;更明確的説法是定積分在於計算面積。與中學教程不同,我們會先觀察定積分,再闡述不定積分(實際上他們只差一步)。

黎曼積分法

黎曼對於曲綫下的面積有著相當扎實的幾何見解,他認爲每一條連續曲綫都可以用分割法的方式進行求積,而且無論分割的方法如何隨機,若分割數量趨向無限,其結果都是恆定的。

藉著以上見解,黎曼將某區間[a,b]拆分爲n個區間,使得 $a=a_0 < a_1 < a_2 < \cdots < a_n = b$ 並記第k個區間為

$$P_k := [a_{k-1}, a_k]$$

因應 P_k 的有限性及函數f的連續性,隨機於 P_k 内抽取變量 $t_k \in P_k = [a_{k-1}, a_k]$,可得對於 P_k 上的曲綫面積的估算

$$f(t_k)||P_k||$$

其中 $\|P_k\|$ 代表區間 P_k 的寬度。更進一步可定義

$$||P|| := \max ||P_k||$$

因此,黎曼給出的積分方法如下

定義 1 (黎曼積分). 設f為[a,b]上的連續函數,令存在 a_1,a_2,\ldots,a_{n-1} 使得 $a=:a_0< a_1< a_2<\cdots< a_n:=b$,並設 $P:=\{(t_k,P_k):1\leq k\leq n\}$ 為標識區間集使得 $t_k\in P_k=[a_{k-1},a_k]$,則定義f在[a,b]上的P-估算面積為

$$S(f; P) := \sum_{k=1}^{n} f(t_k) ||P||$$

而精確面積為

$$\int_{a}^{b} f = S(f) := \lim_{n \to \infty} S(f; P)$$

另外,若存在 $L \in \mathbb{R}$ 使得對於 $\varepsilon > 0$, $|\int_a^b f - L| < \varepsilon$,則稱f為**黎曼可積**的函數, 記爲 $f \in \mathcal{R}[a,b]$ 。

黎曼積分屬於概念上的積分,實際情況還需要確定一種 t_k 的取值方法。我們先 論證黎曼積分的存在性和唯一性,再討論實際應用會如何處理。

定理. 若 f 為有限區間内的連續函數, 則 f 的黎曼積分有界且唯一。

證明. 由於

$$\min\{\sum_{k=1}^{n} f(t_k) \|P\|\} \le \sum_{k=1}^{n} f(t_k) \|P\| \le \max\{\sum_{k=1}^{n} f(t_k) \|P\|\}$$
$$\sum_{k=1}^{n} \min\{f(t_k)\} \|P\| \le \sum_{k=1}^{n} f(t_k) \|P\| \le \sum_{k=1}^{n} \max\{f(t_k)\} \|P\|$$

因此

$$\lim_{n \to \infty} \sum_{k=1}^{n} \min\{f(t_k)\} \|P\| \le \lim_{n \to \infty} \sum_{k=1}^{n} f(t_k) \|P\| \le \lim_{n \to \infty} \sum_{k=1}^{n} \max\{f(t_k)\} \|P\|$$

對於 $\|P\| \to 0$,可視 $\min\{f(t_k)\} = \max\{f(t_k)\}$,因此 $\int_a^b f$ 唯一存在。

由於黎曼積分的定義基於幾何分割而定,因此初始的黎曼積分存在許多不確定性。后經過一系列修訂,終於發展一些可用理論。

定理. 若 $g \in \mathcal{R}[a,b]$ 且除了有限點以外f = g成立,則 $f \in \mathcal{R}[a,b]$ 而且 $\int_a^b f = \int_a^b g$ 。

證明. 證明可拆分爲兩部分,先證明對於一個不等點理論成立,隨後以歸納法 論證。

設 $c \in (a,b)$ 並設 $L = \int_a^b g$ 。設當 $x \neq c$ 時f(x) = g(x)。對於任意標識區間集,S(f;P) = S(f;P)除了至多兩項,即

$$[\cdot, c], [c, \cdot]$$

因此

$$|S(f;P) - S(g;P)| = |\sum (f(x_i) - g(x_i))(x_i - x_{i-1})|$$

$$= |(f(c) - g(c))(c - x_{k-1}) + (f(c) - g(c))(x_{k+1} - c)|$$

$$< 2(|f(c)| + |g(c)|)||P||$$

由此設 $\varepsilon > 0$, $\delta_1 < \frac{\varepsilon}{4(f(|c|)+|g(c)|)}$,以及 $\|P\| < \delta_2$ 使得 $|S(g;P)-L| < \frac{\varepsilon}{2}$ 。由此 設 $\delta < \min\{\delta_1,\delta_2\}$ 可得

$$|S(f;P) - L| < |S(f;P) - S(g;P)| + |S(g;P) - L|$$

$$< \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2}$$

$$= \varepsilon$$

因此, $f \in \mathcal{R}[a,b]$ 。

利用歸納法,不難得出對於有n個不等點的情況,把[a,b]拆分爲[a,c]及[c,b]使得[a,c]上有n-1個不等點,由此證畢。

既然黎曼積分肯定有唯一值,那麼如何計算就成爲了一大問題,畢竟黎曼所提 出的概念本就相當抽象,隨機取值雖然可以概括算法,但人類不能將之有效計算。 我們給出下列普遍算法,以確定黎曼積分的值。

以下考慮函數 $y = x^2$ 在[-1, 1]區間的值。

左取值法

對於每一個分區間 $[x_i, x_{i+1}]$, 取 $f(x_i)$ 作計算值, 則寫

$$\int_{a}^{b} f = \sum f(x_i) ||P||$$

例子. 設 $f(x) = x^2$,則

$$S(f;P) = \sum_{i=0}^{2n-1} (x_i^2) \frac{1}{n}$$

$$= \frac{1}{n} [(-1)^2 + (\frac{1-n}{n})^2 + \dots + (\frac{n-1}{n})^2]$$

$$= \frac{1}{n} [0^2 + 2 \cdot (\frac{1}{n})^2 + \dots + 2 \cdot 1^2 - 1^2]$$

$$= \frac{1}{n^3} [2(1^2 + 2^2 + \dots + n^2) - n^2]$$

$$= \frac{1}{n^3} [2 \cdot \frac{1}{6}(n)(n+1)(2n+1) - n^2]$$

$$= \frac{2}{3} + \mathcal{O}(\frac{1}{n})$$

因此,
$$\int_{-1}^{1} f = \lim_{n \to \infty} S(f; P) = \frac{2}{3}$$
.

右取值法

對於每一個分區間 $[x_i, x_{i+1}]$,取 $f(x_{i+1})$ 作計算值,則寫

$$\int_{a}^{b} f = \sum f(x_{i+1}) ||P||$$

例子. 設 $f(x) = x^2$, 則

$$S(f;P) = \sum_{i=0}^{2n-1} (x_{i+1}^2) \frac{1}{n}$$

$$= \frac{1}{n} [(\frac{1-n}{n})^2 + \dots + (\frac{n-1}{n})^2 + 1^2]$$

$$= \frac{1}{n} [0^2 + 2 \cdot (\frac{1}{n})^2 + \dots + 2 \cdot 1^2 - 1^2]$$

$$= \frac{1}{n^3} [2(1^2 + 2^2 + \dots + n^2) - n^2]$$

$$= \frac{1}{n^3} [2 \cdot \frac{1}{6} (n)(n+1)(2n+1) - n^2]$$

$$= \frac{2}{3} + \mathcal{O}(\frac{1}{n})$$

因此,
$$\int_{-1}^{1} f = \lim_{n \to \infty} S(f; P) = \frac{2}{3}$$
.

中取值法

對於每一個分區間 $[x_i, x_{i+1}]$, 取 $f(\frac{x_i + x_{i+1}}{2})$ 作計算值,則寫

$$\int_{a}^{b} f = \sum f(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}) ||P||$$

例子. 設 $f(x) = x^2$,則

$$S(f;P) = \sum_{i=0}^{2n-1} \left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right)^2 \frac{1}{n}$$

$$= \frac{1}{n} \left[\left(\frac{1-2n}{2n}\right)^2 + \left(\frac{3-2n}{2n}\right)^2 + \dots + \left(\frac{2n-1}{2n}\right)^2 \right]$$

$$= \frac{1}{n} \left[2 \cdot \left(\frac{1}{2n}\right)^2 + \dots + 2 \cdot \left(\frac{2n-1}{2n}\right)^2 \right]$$

$$= \frac{1}{2n^3} \left[\left(1^2 + 3^2 + \dots + (2n-1)^2\right) \right]$$

$$= \frac{1}{2n^3} \left[\frac{1}{6} (2n)(2n+1)(4n+1) - 4 \cdot \frac{1}{6} (n)(n+1)(2n+1) \right]$$

$$= \frac{1}{12n^3} (2n+1) \left[(2n)(4n+1) - 4(n)(n+1) \right]$$

$$= \frac{1}{6n^3} (2n+1)(2n-1)(n)$$

$$= \frac{2}{3} + \mathcal{O}(\frac{1}{n})$$

因此,
$$\int_{-1}^{1} f = \lim_{n \to \infty} S(f; P) = \frac{2}{3}$$
.

梯形法則

對於每一個分區間 $[x_i, x_{i+1}]$,取 $\frac{f(x_i) + f(x_{i+1})}{2}$ 作計算值,則寫

$$\int_{a}^{b} f = \sum \frac{f(x_i) + f(x_{i+1})}{2} ||P||$$

例子. 設 $f(x) = x^2$,則

$$\begin{split} S(f;P) &= \sum_{i=0}^{2n-1} \frac{x_i^2 + x_{i+1}^2}{2} \frac{1}{n} \\ &= \frac{1}{2} (\cancel{\cancel{E}} \cancel{\cancel{A}} \cancel{\cancel{P}} + \cancel{\cancel{E}} \cancel{\cancel{A}} \cancel{\cancel{P}}) \\ &= \frac{1}{2} (\frac{2}{3} + \frac{2}{3} + \mathcal{O}(\frac{1}{n})) \\ &= \frac{2}{3} + \mathcal{O}(\frac{1}{n}) \end{split}$$

因此,
$$\int_{-1}^{1} f = \lim_{n \to \infty} S(f; P) = \frac{2}{3}$$
.

黎曼積分的限制

1. 黎曼利用矩形進行估算,但若函數存在無限多個未定義點,則不能計算。

- 2. 對於不定積分的不確定性。
- 3. 對於瑕積分的收斂問題。

勒貝格積分法

勒貝格考慮到黎曼積分發有許多隱形問題,決定對積分進行重新定義。他首先 想到的就是如何去判斷積分的有效區域,以解決黎曼積分第一個限制。

測度理論引論

'不是因爲算得到才需要,而是因爲有需要才計算'-勒貝格。

對於積分問題,勒貝格與黎曼持有相反的看法。勒貝格認爲,積分并不是幾何 原理的產物,而是如同概率一般,屬於純粹算術的產物。

簡單的説明,就是對於圖形的面積,黎曼習慣使用分割法計算,這樣的計算方式局限了他對於有無限空洞的圖形的描述。此時勒貝格問了一句:"難道你能確定圖形面積的上限嗎?你怎麼確定圖形的面積真的如你所算呢?"對此黎曼表示無可奉告。但勒貝格說:"我用填補法找出了上限,再證明那些空洞有限,可好?"

至此,測度理論成型,并且將"可算"的意義更進一步的討論。其中最值得認識的就是有理數與無理數的多與少。

萊布尼茨法則

由於導數與積分的特性,我們有微積分的基本定理:

定理 (微積分基本定理). 設f為區間[a,b]上連續函數。設 $x \in [a,b]$,則

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \int_{a}^{x} f(t)dt = f(x)$$

證明. $\phi F' = f$,則

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \int_{a}^{x} f(t)dt = f(x) = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} [F(x) - F(a)] = F'(x) = f(x)$$

定理 (萊布尼茨法則). 設f為 \mathbb{R} 上的連續函數。設 $x \in [0,c]$, 則

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \int_{a(x)}^{b(x)} f(t)dt = f(b(x)) - f(a(x)) + \int_{a(x)}^{b(x)} \frac{\partial}{\partial t} f(t)dt$$

7

積分方法

基本積分定則

換元代入法

參數化代入法

部分積分法

費曼積分法

體積運算

圓盤法

外殼法

多元積分

雙重積分

三重積分

向量函數積分

綫積分

曲面積分