

1. (a)

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

(b) 欲證明 $\mathbf{y}_k = A\mathbf{x}_k$ ，則證明

$$\begin{bmatrix} y_{1k} \\ y_{2k} \\ \vdots \\ y_{nk} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1k} \\ x_{2k} \\ \vdots \\ x_{nk} \end{bmatrix}$$

將之簡化，則需證明 $\forall i, \forall k$,

$$y_{ik} = \sum_{j=1}^n a_{ij}x_{jk}$$

此為矩陣乘法定義，因此證畢。

(c) 此矩陣按固定變換方式將 \mathbf{x}_k 映射至 \mathbf{y}_k 。視 \mathbf{x}_k 與 \mathbf{y}_k 為 n 維空間內的兩組坐標，則是 n 組坐標按同一方式進行坐標變換，可視作幾何圖形的綫性變換。

2. (a) $f(x) = g^{-1}(d(g(x))) = P^{-1}DPx = Ax$ 。 f 為以矩陣 A 對坐標 x 進行綫性變換。變換過程：先從 X 的基底變換至 Y 的基底，按 Y 的基底利用矩陣 D 放大縮小，再變換回 X 基底。

(b) 若 X 的維數為 m ， Y 的維數為 n ，設 $x \in X, y \in Y$ ，則

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1m} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nm} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix}$$

$$\text{定 } y = Bx. \text{ 若 } m < n, \text{ 則 } B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1m} & 0 & \cdots & b_{1n} = 0 \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2m} & 0 & \cdots & b_{2n} = 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nm} & 0 & \cdots & b_{nn} = 0 \end{bmatrix} \text{ 使}$$

得 $|B| = 0$ ，則 B 不可逆；若 $m > n$ ，則 $B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1m} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nm} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{m1} = 0 & b_{m2} = 0 & \cdots & b_{mm} = 0 \end{bmatrix}$ 使

得 $|B| = 0$ ，則 B 不可逆。

(c) 不可被對角化的幾何含義為綫性變換的維數不同。

3. (a) i.

$$\frac{dA}{dt} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{A - A}{h} = 0$$

ii.

$$\begin{aligned} \frac{d(At^n)}{dt} &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{A(t+h)^n - At^n}{h} \\ &= A \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(t+h)^n - t^n}{h} \\ &= A \frac{dt^n}{dt} \\ &= A(nt^{n-1}) \\ &= nAt^{n-1} \end{aligned}$$

iii.

$$\begin{aligned} \frac{de^{At}}{dt} &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{e^{A(t+h)} - e^{At}}{h} \\ &= e^{At} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{e^{Ah} - I}{h} \end{aligned}$$

考慮

$$\begin{aligned}
 \frac{e^{Ah} - I}{h} &= \frac{1}{h} \left(\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(Ah)^n}{n!} - I \right) \\
 &= \frac{1}{h} \left(\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(Ah)^n}{n!} \right) \\
 &= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{A^n h^{n-1}}{n!} \\
 &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^{n+1} h^n}{(n+1)!} \\
 &= A + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{A^{n+1} h^n}{(n+1)!}
 \end{aligned}$$

因此

$$\begin{aligned}
 \lim_{h \rightarrow 0} \frac{e^{Ah} - I}{h} &= A \\
 \frac{d e^{At}}{dt} &= e^{At} A \\
 &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n t^n}{n!} A \\
 &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^{n+1} t^n}{n!} \\
 &= A \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n t^n}{n!} \\
 &= A e^{At}
 \end{aligned}$$

(b) i. 設 $F(t) := \begin{bmatrix} f_{11}(t) & f_{12}(t) & \cdots & f_{1n}(t) \\ f_{21}(t) & f_{22}(t) & \cdots & f_{2n}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{m1}(t) & f_{m2}(t) & \cdots & f_{mn}(t) \end{bmatrix}$, $F'(t) = \begin{bmatrix} f'_{11}(t) & f'_{12}(t) & \cdots & f'_{1n}(t) \\ f'_{21}(t) & f'_{22}(t) & \cdots & f'_{2n}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f'_{m1}(t) & f'_{m2}(t) & \cdots & f'_{mn}(t) \end{bmatrix}$,

$G(t) := \begin{bmatrix} g_{11}(t) & g_{12}(t) & \cdots & g_{1\ell}(t) \\ g_{21}(t) & g_{22}(t) & \cdots & g_{2\ell}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ g_{n1}(t) & g_{n2}(t) & \cdots & g_{n\ell}(t) \end{bmatrix}$, $G'(t) = \begin{bmatrix} g'_{11}(t) & g'_{12}(t) & \cdots & g'_{1\ell}(t) \\ g'_{21}(t) & g'_{22}(t) & \cdots & g'_{2\ell}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ g'_{n1}(t) & g'_{n2}(t) & \cdots & g'_{n\ell}(t) \end{bmatrix}$

則

$$\begin{aligned}
 (FG)_{ij} &= \sum_{k=1}^n f_{ik}(t)g_{kj}(t) \\
 (FG)'_{ij} &= \sum_{k=1}^n [f'_{ik}(t)g_{kj}(t) + f_{ik}(t)g'_{kj}(t)] \\
 &= \sum_{k=1}^n [f'_{ik}(t)g_{kj}(t)] + \sum_{k=1}^n [f_{ik}(t)g'_{kj}(t)] \\
 &= (F'G + FG')_{ij}
 \end{aligned}$$

ii. 不適用。

(c) At^{A-I}

4. (a) 出錯。

(b) 設 $X = e^A = P^{-1}e^K P$, 則 $A = P^{-1}K P = P^{-1} \log DP$ 。

(c) 設 $A(t) = \log Xt$, 則 $e^{A(t)} A'(t) = X \implies A'(t) = (Xt)^{-1} X = t^{-1} I$