

Глава 1

Теория систем линейных алгебраических уравнений

Лекция 3

24.02

1.1 Основные определения

Пусть $A = (a_{ij})_m^n$, $a_{ij} \in \mathbb{R}(\mathbb{C})$ \downarrow $b = \begin{pmatrix} \vec{b}_1 \\ \vdots \\ \vec{b}_m \end{pmatrix}$ – заданы, $x = \begin{pmatrix} \vec{x}_1 \\ \vdots \\ \vec{x}_n \end{pmatrix}$ – столбец неизвестных.

Рассмотрим $Ax = b$ (1). Или в координатной форме $\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$ (1̃)

(1), (1̃) – СЛАУ. (1) – векторная форма записи. (1̃) – координатная форма записи.

Определение. Частным решением СЛАУ (1) называют $\alpha = \begin{pmatrix} \vec{\alpha}_1 \\ \vdots \\ \vec{\alpha}_n \end{pmatrix}$ $A\alpha = b$ – верное векторное равенство (или это упорядоченный набор чисел $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$: при подстановке в (1̃) вместо набора (x_1, \dots, x_n) получается верное равенство)

Определение. Совокупность всех частных решений называется общим решением СЛАУ.

Определение. СЛАУ называется совместной, если она имеет хотя бы одно решение. В противном случае СЛАУ несовместна (решений нет).

$$A' = (a_{ij})_{m'}^{n'}, \quad b' = \begin{pmatrix} \vec{b}'_1 \\ \vdots \\ \vec{b}'_{m'} \end{pmatrix}$$

Определение. СЛАУ $Ax = b$ и $A'x = b'$ называются равносильными (эквивалентными), если $\boxed{n'=n}$ и общие решения совпадают. При этом $(n' = n)$ несовместные СЛАУ также эквивалентны.

Замечание. m' не обязательно совпадает с m

1.2 Квадратные СЛАУ. Правило Крамера.

Пусть $\boxed{m=n}$, т.е. $A = (a_{ij})_n^n$ - квадратная матрица. $\downarrow b = \begin{pmatrix} \vec{b}_1 \\ \vdots \\ \vec{b}_n \end{pmatrix}$ $\downarrow x = \begin{pmatrix} \vec{x}_1 \\ \vdots \\ \vec{x}_n \end{pmatrix}$

Теорема 1.1 (Теорема Крамера). Если $\Delta = \det A \neq 0$, то СЛАУ $\downarrow Ax = \downarrow b$ (1) имеет единственное решение, причем его можно найти по правилу Крамера: $\boxed{x_k = \frac{\Delta_k}{\Delta}}$, $k = \overline{1, n}$, где $\Delta_k = \det A_k$, A_k получена

из $A = \begin{pmatrix} a_1 \dots a_n \\ \downarrow \\ a_1 \dots a_n \end{pmatrix}$ заменой $\downarrow a_k$ и $\downarrow b$

Доказательство. $\Delta = \det A \neq 0 \Rightarrow \exists A^{-1}$. Тогда $\downarrow A^{-1}(Ax) = \downarrow A^{-1}b \Rightarrow \underbrace{(\downarrow A^{-1}A)}_E \downarrow x = \downarrow A^{-1}b \Rightarrow \downarrow x = \downarrow A^{-1}b$.

Проверим, что $\downarrow x = \downarrow A^{-1}b$ является решением (1). $\downarrow A(\downarrow A^{-1}b) = (\downarrow AA^{-1})\downarrow b = \downarrow Eb = \downarrow b$ - верно. Проверим единственность. Пусть $\downarrow A\alpha' = \downarrow b$ и $\downarrow A\alpha'' = \downarrow b$. Тогда $\downarrow A(\alpha' - \alpha'') = \downarrow A\alpha' - \downarrow A\alpha'' = \downarrow b - \downarrow b = \downarrow 0$. Тогда $\downarrow \alpha' - \downarrow \alpha'' = \downarrow A^{-1}0 = \downarrow 0$, т.е. $\downarrow \alpha' = \downarrow \alpha''$, т.е. решение одно.

$$\text{Имеем } \downarrow x = \downarrow A^{-1}b = \frac{1}{\Delta} \begin{pmatrix} A_{11} & \dots & A_{n1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{b}_1 \\ \vdots \\ \vec{b}_n \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta} \begin{pmatrix} \sum_{k=1}^n A_{k1}b_k \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^n A_{kn}b_k \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta} \begin{pmatrix} \Delta_1 \\ \vdots \\ \Delta_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\Delta_1}{\Delta} \\ \vdots \\ \frac{\Delta_n}{\Delta} \end{pmatrix}$$

$$\text{Для } k=1 \quad \Delta_k = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} \underset{\text{по 1-му столбцу}}{=} b_1 A_{11} + \dots + b_n A_{n1}$$

Остальные Δ_k аналогично (самостоятельно) □

Следствие 1. Если $\Delta = 0$, а хотя бы один из $\Delta_k \neq 0$, то квадратная СЛАУ $\downarrow Ax = \downarrow b$ несовместна.

$$\text{Доказательство. Рассмотрим } \downarrow A^T(Ax) = (\downarrow A^T A)\downarrow x = \begin{pmatrix} A_{11} & \dots & A_{n1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \downarrow x \underset{\text{1 сем}}{=} \begin{pmatrix} \Delta & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \Delta & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \Delta \end{pmatrix} \downarrow x$$

$$= \Delta \cdot \downarrow Ex = \begin{pmatrix} \Delta \cdot x_1 \\ \vdots \\ \Delta \cdot x_n \end{pmatrix}. \text{ С другой стороны } \downarrow A^T b = \begin{pmatrix} \Delta_1 \\ \vdots \\ \Delta_n \end{pmatrix}, \text{ т.е. } \begin{cases} \Delta x_1 = \Delta_1, \\ \dots \\ \Delta x_n = \Delta_n \end{cases}, \text{ но } \Delta = 0. \text{ Если хотя бы один}$$

из $\Delta_k \neq 0$, то $x_k \cdot 0 = \Delta_k \neq 0$, что невозможно. □

1.3 Метод Гаусса (Гаусса-Жордана) исследования СЛАУ

Рассмотрим прямоугольную СЛАУ $Ax = b$, $A = (a_{ij})_m^n$ - основная матрица системы. b - столбец

правых частей. $(A|b) = \left(\begin{array}{ccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right)$ - расширенная матрица СЛАУ

Определение. Элементарными операциями с СЛАУ называются следующие операции:

1. перестановка местами уравнений системы.
2. умножение обеих частей на число, отличное от нуля.
3. прибавление к одному уравнению СЛАУ другого ее уравнения

Теорема 1.2. Элементарные операция СЛАУ приводят к эквивалентной ей СЛАУ.

Доказательство. Самостоятельно. □

Обозначение. Пусть $Ax = b$ приводятся элементарными операциями к $A'x = b$, то что эти СЛАУ эквивалентны (равносильны) обозначается $Ax \Leftrightarrow A'x = b'$ либо $Ax = b \sim A'x = b$.

Легко заметить, что элементарные операции с СЛАУ взаимно однозначно можно сопоставить элементарные операции со строками расширенной матрицы СЛАУ.

Идея метода Гаусса-Жордана. $(A|b) \sim \underbrace{(A'|b')}_{\text{ТФ}}$. Прямой ход $\left(\begin{array}{ccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right) \sim \text{эл. преобр. только строк} \sim$

$$\sim \left(\begin{array}{ccccc|c} a'_{11} & \dots & a'_{1r} & \dots & a'_{1n} & b_1 \\ 0 & \ddots & \dots & \dots & a'_{1n} & \vdots \\ 0 & \dots & a'_{rr} & \dots & a'_{rn} & b_r \\ \hline \text{НУЛИ} & & & & & b_{r+1} \\ \hline \text{НУЛИ} & & & & & 0 \end{array} \right) \quad (2)$$

Замечание. Мы считаем, что переменные СЛАУ занумерованы таким образом, что не требуется при приведении к ТФ переставлять столбцы. Столбцы A можно переставлять, b закреплён.

Рассмотрим расширенную матрицу (2) $\left(\begin{array}{ccccc|c} a'_{11} & \dots & a'_{1r} & \dots & a'_{1n} & b_1 \\ 0 & \ddots & \dots & \dots & a'_{1n} & \vdots \\ 0 & \dots & a'_{rr} & \dots & a'_{rn} & b_r \\ \hline \text{НУЛИ} & & & & & b_{r+1} \\ \hline \text{НУЛИ} & & & & & 0 \end{array} \right)$ Тогда в эквивалентной СЛАУ

будет уравнение $0 \cdot x_1 + \dots + 0 \cdot x_n = b_{r+1}$. Если $b_{r+1} \neq 0$, то эквивалентная СЛАУ несовместна \Rightarrow исходная СЛАУ несовместна. Если же $b_{r+1} = 0$, то $(A'|b')$ имеет ТФ и ее $Rg(A'|b') = Rg(A') = r$. Тогда обратным

ходом приводим расширенную матрицу к виду:

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc|c} 1 & \dots & 0 & a''_{1r+1} & \dots & a''_{1n} & b''_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 1 & a''_{rr+1} & \dots & a''_{rn} & b''_r \\ \hline \text{НУЛИ} & & & & & & b''_{r+1} \\ \hline \text{НУЛИ} & & & & & & 0 \end{array} \right)$$

Т.е фактически: $Ax = b \sim A'x = b' \sim A''x = b''$ в коорд. форме:
$$\begin{cases} x_1 + a''_{1r+1}x_{r+1} + \dots + a''_{1n}x_n = b''_1 \\ \dots \\ x_r + a''_{rr+1}x_{r+1} + \dots + a''_{rn}x_n = b''_r \end{cases}$$

Тогда переменные x_1, \dots, x_r назовем главными, а x_{r+1}, \dots, x_n - свободными. Перенесем свободные в правую часть:

$$\begin{cases} x_1 = b''_1 - a''_{1r+1}x_{r+1} - \dots - a''_{1n}x_n \\ \dots \\ x_r = b''_r - a''_{rr+1}x_{r+1} - \dots - a''_{rn}x_n \end{cases} \quad \text{Видим, что при особом значениях свободных переменных}$$

x_{r+1}, \dots, x_n можно отыскивать значения главных x_1, \dots, x_r и таким образом получить различные решения

СЛАУ $A''x = b''$, т.е. решения $Ax = b$ (т.к. они эквивалентны)

Покажем, что
$$\begin{cases} x_1 = b''_1 - a''_{1r+1}x_{r+1} - \dots - a''_{1n}x_n \\ \dots \\ x_r = b''_r - a''_{rr+1}x_{r+1} - \dots - a''_{rn}x_n \\ x_{r+1}, x_{r+2}, \dots, x_n \in \mathbb{R} \end{cases} \quad (3) \text{ исчерпывает всевозможные решения } A''x = b$$

(а значит и исходной СЛАУ $Ax = b$)

Пусть $\exists \alpha = \begin{pmatrix} \vec{\alpha}_1 \\ \vdots \\ \vec{\alpha}_n \end{pmatrix}$ - решение $Ax = b$. Поскольку $Ax = b \sim A''x = b''$, то $A''\alpha = b''$. Тогда в (3) положим

$x_{r+1} = \alpha_{r+1}, \dots, x_n = \alpha_n$ и найдем из (3) $x_1 = \beta_1, \dots, x_r = \beta_r$. Тогда $x = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_r \\ \alpha_{r+1} \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix}$ - решение $A''x = b''$ Тогда

$A''(x - \alpha) = A''x - A''\alpha = b'' - b'' = 0$. Тогда:
$$\begin{cases} \beta_1 - \alpha_1 = 0 - a''_{1r+1} \cdot 0 - \dots - a''_{1n} \cdot 0 = 0 \\ \beta_r - \alpha_r = 0 - a''_{rr+1} \cdot 0 - \dots - a''_{rn} \cdot 0 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \beta_1 = \alpha_1 \\ \dots \\ \beta_r = \alpha_r \end{cases}$$

т. к. $x - \alpha = \begin{pmatrix} \beta_1 - \alpha_1 \\ \vdots \\ \beta_r - \alpha_r \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ то чтобы получить решение α исходной СЛАУ $Ax = b$, нужно свободным переменным

придать значения $x_{r+1} = \alpha_{r+1}, \dots, x_n = \alpha_n$. Таким образом (3) исчерпывает все решения СЛАУ $Ax = b$

и такой вид решения называется общим решением по методу Гаусса (Г-Ж)
$$\boxed{x_{\downarrow \text{общ}} = x_{\downarrow}(C_1, \dots, C_{n-r})}$$

Замечание. Иногда свободным переменным придают значения C_1, \dots, C_{n-r} , т.е. $x_{r+1} = C_1, \dots, x_n = C_{n-r}$

и в (3) вместо x_{r+1}, \dots, x_n пишут C_1, \dots, C_{n-r}

Таким образом, в случаях совместности СЛАУ ее общее решение является $n - r$ параметрическим множеством.

tg: @moksimga

Лекция 4

3.03

Пример
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 4 \\ x_1 + x_2 + = 2 \end{cases}$$

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} x_1 & x_3 & x_2 & x_4 & \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & -2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc|c} 1 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right)$$

$$RgA = 2, n = 4$$

Общее решение в координатной форме:
$$\begin{cases} x_1 = 2 - C_1 \\ x_3 = 2 - C_2 \\ x_2 = C_1 \\ x_4 = C_2 \end{cases}$$

Исходная СЛАУ $\sim \begin{cases} x_1 = 2 - x_2 \\ x_3 = 2 - x_4 \end{cases}$

В векторной форме:
$$x = \begin{pmatrix} 2 - C_1 \\ C_1 \\ 2 - C_2 \\ C_2 \end{pmatrix} \quad C_1, C_2, C_3 \in \mathbb{R}$$

1.4 Теорема Кронекера-Капелли.

Теорема 1.3 (Критерий совместности СЛАУ). СЛАУ (1) $Ax = b$ совместна $\Leftrightarrow RgA = Rg(A|b)$
 $(Rg(a_1, \dots, a_n) = Rg(a_1, \dots, a_n|b))$

Доказательство. СЛАУ (1) можно записать в виде эквивалентной форме: (2) $x_1 a_1 + \dots + x_n a_n = b$

\Rightarrow Пусть СЛАУ (1) совместна $\Rightarrow \exists x_1, \dots, x_n$: выполнено (2) $\Rightarrow b$ является ЛК $a_1, \dots, a_n \Rightarrow b$ линейно зависит от $a_1, \dots, a_n \Rightarrow$ число ЛНЗ столбцов в системах $\{a_1, \dots, a_n\}$ и $\{a_1, \dots, a_n|b\}$ одинаковое $\Rightarrow RgA = Rg(A|b)$

$\Leftarrow RgA = Rg(A|b) = r \Rightarrow$ в области матрицы $A \exists (M_r) \neq 0$, его столбцы ЛНЗ и любые столбцы матрицы A являются ЛК столбцов, входящих в этот базисный минор $\Rightarrow b = \alpha_1 a_{i1} + \dots + \alpha_r a_{ir} \Rightarrow$ (2) имеет решение \Rightarrow (1) совместна. \square

1.5 Однородные СЛАУ.

Определение. СЛАУ $Ax = b$ называется однородной, если $b = 0$, т.е. $Ax = 0$ (1_0) - ОСЛАУ

Замечание. ОСЛАУ всегда совместна. Ее решение $x = 0$ называется тривиальным. Прочие решения, если они имеются, называются нетривиальными.

Теорема 1.4 (О ЛК решений ОСЛАУ). Если $x^{(1)}, \dots, x^{(k)}$ - любые решение ОСЛАУ, то $\forall C_1, \dots, C_k \in \mathbb{R} \Rightarrow C_1 x^{(1)} + \dots + C_k x^{(k)} = \alpha$ - тоже решение этой ОСЛАУ.

Доказательство. $Aa = A(C_1 x^{(1)} + \dots + C_k x^{(k)}) = C_1 Ax^{(1)} + \dots + C_k Ax^{(k)} = C_1 \cdot 0 + \dots + C_k \cdot 0 = 0$ \square

Следствие 1. Если ОСЛАУ имеет хотя бы одно нетривиальное решение, то их будет бесконечно много.

1) Если $RgA = r = n$ (число неизвестных), то ОСЛАУ обладает только тривиальным решением.

Теорема 1.5.

2) Если $RgA = r < n$, то ОСЛАУ имеет нетривиальные решения.

Доказательство. ② $\left(\begin{array}{ccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right) (1_0) \sim \text{эл. преобр. только строк} \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} a'_{11} & \dots & a'_{1r} & \dots & a'_{1n} & 0 \\ 0 & \ddots & \dots & \dots & a'_{1n} & \vdots \\ 0 & \dots & a'_{rr} & \dots & a'_{rn} & 0 \\ \hline & & \text{НУЛИ} & & & 0 \\ \hline & & \text{НУЛИ} & & & 0 \end{array} \right) (2_0)$

$$x_1, \dots, x_r - \text{главные}, x_{r+1}, \dots, x_n - \text{свободные} \left\{ \begin{array}{l} x_1 = -a''_{1r+1}x_{r+1} - \dots - a''_{1n}x_n \\ \dots \\ x_r = -a''_{rr+1}x_{r+1} - \dots - a''_{rn}x_n \\ x_{r+1}, x_{r+2}, \dots, x_n \in \mathbb{R} \end{array} \right.$$

Методом Г-Ж (1_0) приводится к (2_0), причем $n - r > 0 \Rightarrow$ свободные переменные имеются.

Положим $x_{r+1} = x_{n-1} = 0, x_n = 1$. Тогда получим $\alpha = \begin{pmatrix} -a''_{1n} \\ \vdots \\ -a''_{rn} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ - нетривиальное решение.

② Если $r = n$, то в (2_0) не будет свободных переменных: $\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right)$, т.е. (1_0) \sim (3_0) $\left\{ \begin{array}{l} x_1 = 0 \\ \vdots \\ x_n = 0 \end{array} \right.$

т.е. имеется только тривиальное решение.

\square

1.6 Фундаментальная система решений ОСЛАУ.

Рассмотрим ОСЛАУ. $(1_0) \begin{matrix} Ax = 0 \\ \downarrow \end{matrix}$

Определение. Упорядоченная, ЛНЗ система этой ОСЛАУ $(1_0) \begin{matrix} \varphi^{(1)}, \dots, \varphi^{(k)} \\ \downarrow \end{matrix}$ называется фундаментальной системой решений (ФСР), если для любого решения ОСЛАУ $(1_0) \Rightarrow \exists C_1, \dots, C_k \in \mathbb{R} : \alpha = \begin{matrix} \downarrow \\ = C_1 \varphi^{(1)} + \dots + C_k \varphi^{(k)} \\ \downarrow \end{matrix}$

Теорема 1.6 (О нормальной системе решений (НСР)). Если $RgA = r < n$, то ОСЛАУ (1_0) имеет $(n-r)$ ЛНЗ решений, через которые выражаются любое решения.

Доказательство. Пусть $RgA = r < n$ (число неизвестных). Тогда $(1_0) \sim (2_0)$ с $(n-r)$ свободных пере-

$$x_{r+1} = 1, x_{r+2} = 0, \dots, x_n = 0$$

$$x_{r+1} = 0, x_{r+2} = 1, \dots, x_n = 0$$

менных, которым придадим следующие наборы значений:

...

$$x_{r+1} = 0, x_{r+2} = 0, \dots, x_n = 1$$

По этим наборам найдем значения главных переменных, получим $(n-r)$ решений:

$$\begin{matrix} \varphi^{(1)} = \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} -a''_{1r+1} \\ \vdots \\ -a''_{rr+1} \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \varphi^{(2)} = \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} -a''_{1r+2} \\ \vdots \\ -a''_{rr+2} \\ 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad \dots \quad \begin{matrix} \varphi^{(n-r)} = \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} -a''_{1n} \\ \vdots \\ -a''_{rn} \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Рассмотрим } \Phi = \begin{matrix} \varphi^{(1)}, \dots, \varphi^{(n-r)} \\ \downarrow \end{matrix} = r \begin{pmatrix} -a''_{1r+1} & -a''_{1r+2} & \dots & -a''_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a''_{rr+1} & -a''_{rr+2} & \dots & -a''_{rn} \\ 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

В нижней части Φ имеется $\bigcirc M_{n-r} = \det E = 1 \neq 0$, у Φ $(n-r)$ столбцов $\Rightarrow Rg\Phi = n-r \Rightarrow$ ее столбцы ЛНЗ $\Rightarrow \begin{matrix} \varphi^{(1)}, \dots, \varphi^{(n-r)} \\ \downarrow \end{matrix}$ - ЛНЗ система решений □

Определение. Построенная таким образом система решений называется нормальной (НСР)

Покажем теперь, что $\forall \alpha_{\downarrow}$ – решение (1_0) можно представить в виде ЛК $\varphi_{\downarrow}^{(1)}, \dots, \varphi_{\downarrow}^{(n-r)}$. Пусть

$$\alpha_{\downarrow} = \begin{pmatrix} \vec{\alpha}_1 \\ \vdots \\ \vec{\alpha}_n \end{pmatrix} - \text{любое решение } (1_0). \text{ Рассмотрим } y_{\downarrow} = \alpha_{\downarrow} - \alpha_{r+1\downarrow} \varphi_{\downarrow}^{(1)} + \dots + \alpha_n \varphi_{\downarrow}^{(n-r)} = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_r \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

Поскольку y_{\downarrow} является ЛК решений ОСЛАУ (1_0) , то y_{\downarrow} тоже является решением $(1_0) \Rightarrow$ его компоненты удовлетворяют (2_0) . Откуда, учитывая, что все свободные переменные равны 0, получим (см. (2_0))

$$\begin{cases} \beta_1 = 0 \\ \vdots \\ \beta_r = 0 \end{cases}, \text{ т.е. } y_{\downarrow} = 0 \Rightarrow \alpha_{\downarrow} = \alpha_{r+1\downarrow} \varphi_{\downarrow}^{(1)} + \dots + \alpha_n \varphi_{\downarrow}^{(n-r)}. \text{ Заметим, что отсюда следует, что б\oльшего, чем}$$

$(n-r)$ количества ЛНЗ решений быть не может.

Теорема 1.7 (О ФСР). *Если $RgA = r = n$, то ФСР ОСЛАУ не существует, если $RgA = r < n$, то $1) \exists$ ФСР ОСЛАУ (1_0)*

2) Любая ФСР ОСЛАУ (1_0) содержит ровно $(n-r)$ элементов

3) Любые $(n-r)$ ЛНЗ решений ОСЛАУ (1_0) образуют ее ФСР

4) Если $\varphi_{\downarrow}^{(1)}, \dots, \varphi_{\downarrow}^{(n-r)}$ – некоторая ФСР ОСЛАУ (1_0) , то ее общее решение имеет вид:

$$x_{oo\downarrow} = C_1 \varphi_{\downarrow}^{(1)} + \dots + C_{n-r} \varphi_{\downarrow}^{(n-r)}, \text{ где } C_1, \dots, C_{n-r} - \text{произвольные числа } \mathbb{R}()$$

Доказательство. $RgA = r = n \Rightarrow$ имеется только тривиальное решение (оно всегда ЛЗ) \Rightarrow нет ФСР.

$RgA = r < n \Rightarrow$

1) Уже доказано, т.к \exists НСР, она является частным случаем ФСР.

2) Будет доказано позже.

3) Будет доказано позже.

4) \Leftrightarrow Поскольку $\varphi_{\downarrow}^{(1)}, \dots, \varphi_{\downarrow}^{(n)}$ – решение ОСЛАУ, то любая их ЛК также является решением (см. выше).

\Rightarrow Пусть y_{\downarrow} – произвольное решение ОСЛУ. По определению ФСР $\exists \tilde{C}_1, \dots, \tilde{C}_n : y_{\downarrow} = \tilde{C}_1 \varphi_{\downarrow}^{(1)} + \dots + \tilde{C}_{n-r} \varphi_{\downarrow}^{(n-r)}$

□

tg: @moksimga

Лекция 5

10.03

Пример: $\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + x_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} x_1 & x_3 & x_2 & x_4 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \sim$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad RgA = 2 = r, n = 4.$$

$$\begin{array}{c|c|c} x_1 & -1 & 0 \\ x_2 & 1 & 0 \\ x_3 & 0 & -1 \\ x_4 & 0 & 1 \end{array} \quad \Phi \text{CP: } \varphi^{(1)} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \varphi^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad x_{\text{oo}} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, C_1, C_2 \in \mathbb{R}()$$

1.7 Общее решение неоднородной СЛАУ.

(1) $Ax = b$ называется неоднородной (НСЛАУ), если $b \neq 0$. НСЛАУ (1) отвечает ОСЛАУ $(1_0) Ax = 0$

Теорема 1.8. Пусть $RgA = r = Rg(A|b)$ (т.е. НСЛАУ совместна), тогда:

1. Если $r = n$, то $\exists!$ решение (1)

2. Если $r < n$, то $x_{\text{он}} = x_{\text{oo}} + x_{\text{чн}}$

Доказательство. 1. $RgA = r = n$ (число неизвестных), то элементарными преобразованиями строк $(A|b) \sim$

$$(A'|b') : \begin{cases} a'_{11}x_1 + \dots + a'_{1n}x_n = b'_1 \\ a'_{22}x_2 + \dots + a'_{2n}x_n = b'_2 \\ \dots \\ a'_{nn}x_n = b'_n \end{cases} \quad (A'|b') = \left(\begin{array}{ccc|c} a'_{11} & \dots & a'_{1n} & b'_1 \\ 0 & \dots & a'_{2n} & b'_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & a'_{nn} & b'_n \\ \hline 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right) \quad \text{Тогда } \det A' \neq 0 \Rightarrow \exists! \text{ решение.}$$

2. Пусть $r < n$. Тогда $\Leftrightarrow Ax_{\text{он}} = A(x_{\text{oo}} + x) = Ax_{\text{oo}} + Ax_{\text{чн}} = 0 + b \Rightarrow x_{\text{он}}$ решение (1).

\Leftrightarrow Пусть y - произвольное решение. Тогда $A(y - x_{\text{чн}}) = Ay - Ax_{\text{чн}} = b - b = 0 \Rightarrow \exists \tilde{C}_1, \dots, \tilde{C}_{n-r} :$
 $y - x_{\text{чн}} = \tilde{C}_1 \varphi^{(1)} + \dots + \tilde{C}_{n-r} \varphi^{(n-r)}, \quad \varphi^{(1)}, \dots, \varphi^{(n-r)}$ - произвольная ФСР ОСЛАУ $(1_0) \Rightarrow y = \tilde{C}_1 \varphi^{(1)} + \dots + \tilde{C}_{n-r} \varphi^{(n-r)} + x_{\text{чн}}$, т.е. $\forall y$ - частного решения, такие числа найдутся. Таким образом, $C_1 \varphi^{(1)} + \dots + C_{n-r} \varphi^{(n-r)} + x_{\text{чн}}$ исчерпывают все решения. $x_{\text{он}} = C_1 \varphi^{(1)} + \dots + C_{n-r} \varphi^{(n-r)} + x_{\text{чн}} = x_{\text{oo}} + x_{\text{чн}}$

□

Пример: $\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right) \quad x_{\text{oo}} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$x_{\text{чн}}$ найдется при любых частных значениях свободных переменных, например $x_2 = x_4 = 0 \Rightarrow$

$$\Rightarrow x_{\text{чн}} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} x_1 = 2 - x_2 \\ x_3 = 2 - x_4 \end{cases}$$

А если $x_2 = x_4 = 1 \Rightarrow x_{\text{чн}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ любое из них можно брать.

$$x_{\text{он}} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad x_{\text{он}} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$