## 题目一:

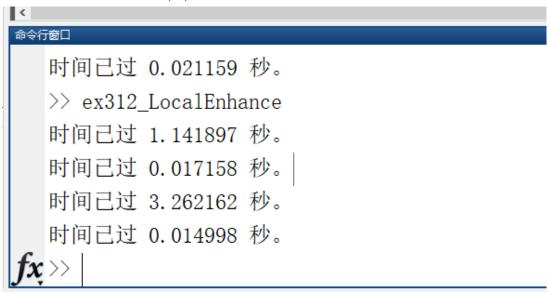
为好比较效果,将原代码里 fun2 由标准差改为方差了。(因为题目要求局部方差)以下是两组计时和对应结果:

tic;mean\_local = nlfilter(l,[31 31],fun1);toc;

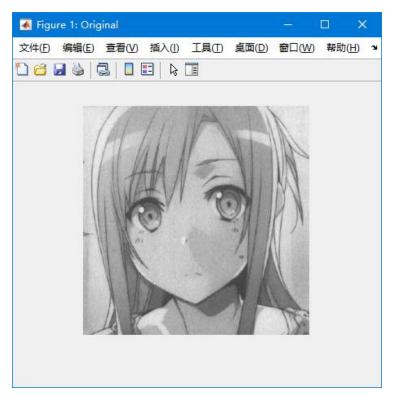
tic;mean\_local2 = fast\_local\_mean(I,15);toc;

tic;std\_local = nlfilter(I,[15 15],fun2);toc;

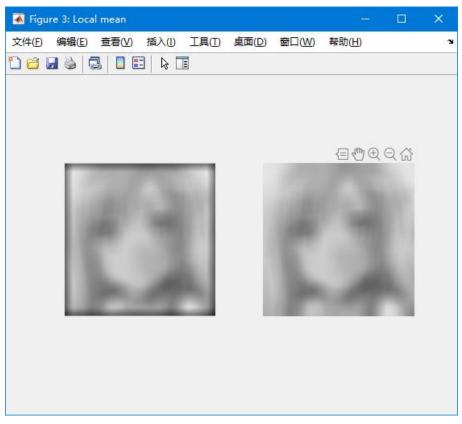
tic;var\_local = fast\_local\_var(I,7);toc;

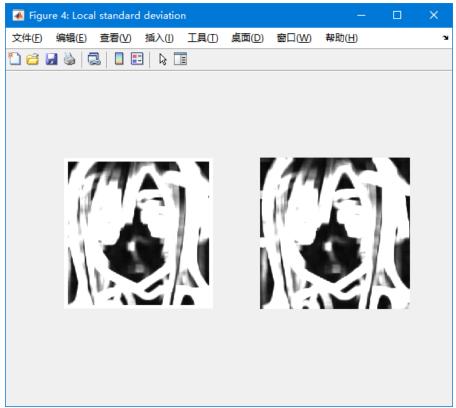


可明显看出我写的快速算法远远快于 nlfilter。 原图:



下面是用 nlfilter 和我的快速算法处理后出来的图:





可以看到除边界处以外两张图效果相同。

且我的算法边缘处比用 nlfilter 更好,我在填充图像时方法选的 symmetric。

## 算法设计与函数讲解:

Imacul 是计算矩阵的积分图,在行和列方向上各 cumsum 一次就可实现。

Fast\_local\_sum 是计算 2r+1 的局部图像的灰度和。返回矩阵 I 大小和 img 一样,l(x,y)为以(x,y)为中心的矩形的灰度和。一个矩形区域的灰度和可由 imgcul 四个角的加减实现。fast\_local\_mean 计算局部均值:直接 fast\_local\_sum(img,r)后除以像素数 N 就可以了。fast\_local\_var 计算局部方差:

$$Var = \frac{1}{n} \Sigma x_i^2 - \left(\frac{\Sigma x_i}{n}\right)^2$$

即,可用 img 每个像素灰度平方的局部均值和 img 的局部均值可计算出。四个函数都写在 ex312\_LocalEnhance.m 中。

## 题目二:

整体思路: 首先将整个大图分成很多小块,标出 5 个瓶子的中心。将原图复制一个名为 I,对其进行 r=25 的均值滤波,然后对选择的中心点 (m,n) 计算其它小块和它的距离,距离小于 6 的,则将 r 取为 3 倍的距离对该小块进行局部均值,便实现了从中心点开始向外模糊程度逐渐上升。

遇到的问题和解决:一开始就是直接分块然后根据距离进行模糊,但是发现远处的小方块 r太大了,虽然内部确实模糊,但是块与块间边界处看着很明显,效果不好,所以想着到开始出现边界线的距离以内的就渐变得模糊,以外的就靠最初整体的那个模糊来实现。

不足:远离焦点处的模糊程度不够。

为了不出现小方块边界, 渐变模糊就有一个范围, 而范围内和外的交界处不能模糊程度差别较为明显, 就不能把范围外的模糊程度调太高, 但是真实的照片离聚焦点很远的地方的模糊效果会比我外围设的 r=25 均值滤波的模糊效果更加明显。

可能的改进方法: 重写 fast\_local\_mean(img,r)为 fast\_local\_mean(img,x1,x2,y1,y2,r)即对 img(x1:x2,y1:y1)进行局部均值滤波,这样在滤波前填充时就可得到 img 中 img(x1:x2,y1:y1)外的像素信息,减弱小方块的的边界线效果。

下面是生成的 5 张图的效果,可以清楚的看出焦点的变化,模糊度渐变的效果也不错,但远离焦点处的模糊度不够。









