实验二 (操作系统大作业)

• 选题:《自制OS实验》

个人信息

• 姓名: 苏俊杰

学号: 2022211607 班级: 2022211807

景

- 实验二 (操作系统大作业)
 - 个人信息
 - 目录
 - 摘要
 - 第一章: 系统概述
 - 1.1 系统信息概述
 - 1.2 系统功能概述
 - 1.3 系统使用说明
 - 第二章: 系统设计
 - 2.1 系统流程图
 - 2.1.1 系统主进程
 - 2.1.2 其他模块
 - 2.2 系统功能模块
 - 2.3 系统内存分布图
 - 第三章: 系统代码简析
 - 3.1 处理机管理
 - 3.2 存储器管理
 - 3.3 设备管理
 - 3.4 文件管理
 - 3.5 OS与用户接口
 - 3.6 其他
 - 第四章: 系统效果展示

- 4.1 系统启动
- 4.2 测试键盘与鼠标
- 4.3 并发性证明
- 4.4 命令测试
- 4.5 用户程序测试
- 第五章: 总结
- 参考文献

摘要

- "开发一个操作系统",听起来是一个不简单的事情,事实上也不简单,可也并没有我们想的那么难。笔者本事只是有点兴趣,想要尝试一下,意外地发现其实起步并没有那么困难,只是需要一点时间去熟悉OS。不知不觉中,小小的尝试也产出了成果,而且仍有继续成长的趋势,说白了,容易上瘾。
- 本文将介绍笔者开发的一个微型系统,名为 MindSync OS, 意为善解人意的系统,中文名还没想好。为什么要起这个名字?这是笔者起初的遐想,希望能开发一个便于用户管理文件和阅读的OS, 现在看来确实是止于遐想了哈哈, 毕竟当时还没着手写代码, 只是跟着教程, 听大牛们说在开发OS前一定要对OS有一些理想, 或者说叫系统哲学?于是就起了这个名字。还像具体了解这个名字的含义的话, 可以到MindSync OS项目仓库的 README.md查看。
- MindSync OS虽然只是一个非常小的微型系统,但已经具有了比较完整的功能体系,能够覆盖操作系统的五个基本问题:处理机管理、存储器管理、设备管理、文件管理、OS与用户接口。虽然每个部分的实现都不是最优解,不如说优化比较差,但至少在功能上解决了问题,是可用的。而且系统大小不过几十k,还能够覆盖到这五个问题,笔者认为这就足够了。
- MindSync OS的整个所有项目文件已经上传到Github上,如果希望测试这个系统,请点击: MindSync OS。
- 关于仓库:系统的源码全部在 src/目录,系统全部文档在 docs/目录。至于其他目录,没什么重要的信息,xv6/是另一个对MIT 6.S081的尝试,但没有进行特别多。

第一章: 系统概述

• MindSync OS (下称"本系统")是一款微型的操作系统,具有绝大部分现代操作系统所需的基本功能,也支持许多让人兴奋的功能,比如支持多任务,具有图形化界

面等等。本章将会简要介绍本系统的基本信息,列举本系统的功能,并说明本系统如何进行使用和测试。

1.1 系统信息概述

- 本系统在开发过程中使用的是Windows 11系统,并通过qemu将本系统作为虚拟机启动进行测试。此处引用主要参考文献的原话:
 - 。本文的一切说明也将面向以IBM PC/AT兼容机(也就是所谓的Windows个人电脑)为对象进行说明。至于其他机型,比如Mac(苹果),虽然也参考了其中某些部分,但基本上无法开发出在这些机型上运行的操作系统,这一点还请见谅。严格地说,不是所有能称为AT兼容机的机型都可以开发我们这个操作系统,我们对机器的配置要求是CPU高于386(因为我们要开发32位操作系统)。换句话说,只要是能运行Windows 95以上操作系统的机器就没有问题,况且现在市面上(包括二手市场)恐怕都很难找到Windows 95以下的机器了,所以我们现在用的机型一般都没问题。
- 简单地说,就是本系统的在编写的时候面向的是特定的指令集,而且使用的编译软件也依赖特定的操作系统,而且Makefile也是依赖于命令行工具所支持的指令的,具体的说明请见1.3节。

1.2 系统功能概述

- 本节将简单列举系统具有的功能。
- 1. 处理机管理:
 - 1. 系统支持多任务并发运行,设置任务优先级,高优先级优先运行,同级任务按时间片轮转法调度。
 - 2. 系统支持绝大多数任务调度原语,能够将任务在创建、就绪、运行、阻塞、挂起、终止几个状态合理切换。
 - 3. 通过FIFO实现消息队列对任务进行控制,配合开关中断,支持任务的互斥与同步。
- 2. 存储器管理:
 - 1. 系统支持动态内存分配与释放,使用首次适应算法,且对内核与用户区域进行 了设计与划分。
 - 2. 系统控制台支持使用 mem指令查看内存使用情况。
- 3. 设备管理:
 - 1. 系统支持键盘与鼠标控制,编写中断处理程序处理用户输入。
 - 2. 能够使用键盘输入文字,使用 Tab切换窗口,使用鼠标移动窗口。

4. 文件管理:

- 1. 系统控制台支持使用 dir指令查看磁盘目录,使用 type指令查看文件内容。
- 2. 支持检索并运行存储在系统硬盘的用户程序,系统内有一个示例程序 hello.hrb,可以输入 hello或 hello.hrb运行。

5. OS与用户接口:

- 1. 系统具有可视界面,以窗口形式显示应用程序画面,支持多图层的叠加处理。
- 2. 用户可以使用鼠标与系统交互。
- 3. 用户可以使用键盘输入指令,并在屏幕现实的控制台查看回显。
- 4. 用户可以使用系统提供的API进行编程,实现用户程序在控制台输出文字。

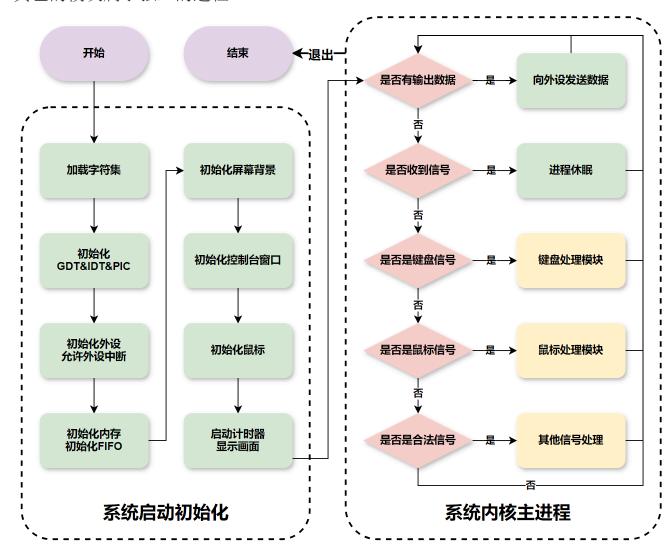
1.3 系统使用说明

- 1. 本系统的在开发的时候面向的是特定的指令集(x86),所有使用汇编语言实现的部分都是按照x86的规格进行编写,因此需要在x86架构的机器上使用nasm等工具编译成2进制才可以运行。本系统比较特殊,使用了一种名为nask的汇编编译器,是主要哦参考资料的作者提供的。
- 2. 本系统使用的编译软件也依赖特定的操作系统,仓库中所有的依赖软件都是.exe的二进制文件,即Windows系统的可执行文件,所以想要直接使用只能在Windows上运行。
- 3. Makefile使用了Bash shell指令,因此理论上只能使用git bash运行,其他命令行无 法保证能够正常运行。事实上,笔者自己就尝试在Windows命令行(cmd)和 Powershell使用对应的指令编写Makefile,但出现了各种bug,只有git bash得以正 常运行,因此,强烈建议直接使用git bash运行笔者写好的Makefile,如果非要自己 改用其他命令行,请自行研究如何运行。
- 综上所述,如果想要开箱即用,就要使用符合此处说明的环境进行测试:
 - 。请在裸机使用软盘启动,或在 Windows 系统使用 qemu运行此项目,暂不支持 其他启动方式。
 - 。理论上,映像文件可以直接在裸机运行,但仍建议在 qemu进行运行。裸机运行出现任何问题,后果自负。
 - 。请在拉取仓库后,打开命令行,进入 src目录,输入 make run即可运行操作系统。
 - 。请使用 git bash命令行工具, 否则可能会出现错误。
 - 。如果修改代码后 make run出现错误,可以尝试 make clean清除中间文件后再次 make run。
 - 。可以使用 ctrl + alt将控制权退出到 qemu外部。

2.1 系统流程图

2.1.1 系统主进程

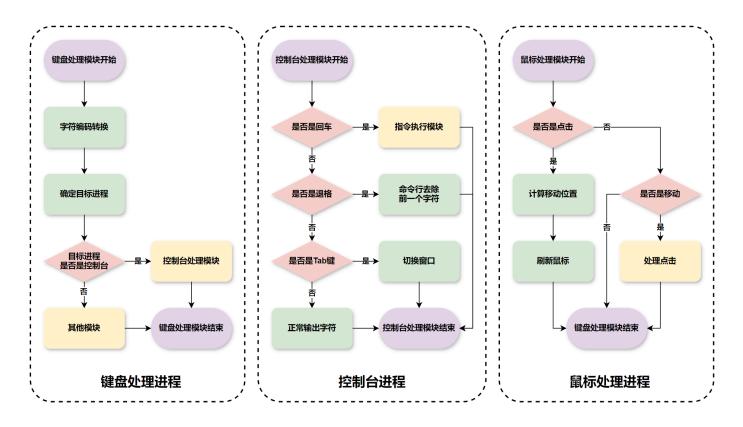
- 如图,系统主进程进行了初始化操作,让本系统真正启动起来,之后进入了一个循环,反复检测用户的输入产生的信号,并针对不同的信号调用不同的模块进行响应。
- 值得一提的是,此处不同的黄色模块之间是支持并发处理的,绿色的则是主进程本身的操作,绿色块之间是不存在并发的,但是可以与黄色的子模块并发,因为这些黄色的模块属于独立的进程。



2.1.2 其他模块

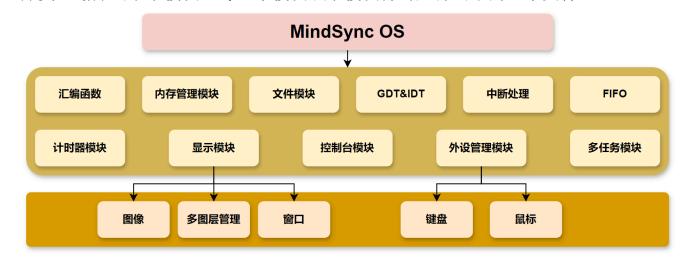
下图则展示了本系统主进程提到的几个重要模块及其子模块。其中,键盘处理进程会首先处理用户的输入,根据输入的信号类型决定转发给什么子进程,其中最重要的一个就是控制台进程。

- 控制台进程则是可以显示用户输入的各种字符,并在用户按下回车时执行指令,指令有些是内置在指令执行模块的,类似Linux的shell指令,其他则是一些用户编写的程序,本次实验只编写了一个hello程序用于显示"hello world!"测试指令执行模块的有效性。
- 鼠标处理则是为了方便用户控制系统,不过由于时间优先,点击事件还几乎没有编写,就得急着先写报告之后准备期末了,重要的功能以后一定会补上的。



2.2 系统功能模块

- 下图展示了本系统的主要功能模块。具体的单个功能由于数量较多,不便于在图中展示,详情请移步第三章,或查看项目源码。
- 图中第二层展示了系统目前所有的功能模块,其中有两个模块由于功能需要进一步分类,划分出了子模块。每一个模块或子模块都对应源码中的一个文件。



2.3 系统内存分布图

第三章:系统代码简析

3.1 处理机管理

- 1. 本系统实现了基本的任务调度, 并实现了任务调度原语操作, 包括:
 - 。 task_alloc(): 实现任务创建
 - 。 task_add(): 将任务加入就绪队列
 - 。 task_switch(): 将运行的任务终止,激活队列中的下一个任务
 - 。 task_sleep(): 将任务挂起
 - 。 task_run(): 激活挂起任务
 - 。 task_remove(): 任务释放
- 部分原语函数定义如下

- 其中,任务阻塞将通过其他中断程序实现,此处不一一列举。
- 通过这些原语,可以实现任务在创建、就绪、执行、阻塞、挂起、阻塞、挂起之间灵活变换。

2. 本系统使用多级队列调度算法, 建立了以下几个重要的数据结构:

```
struct TSS32
   int backlink, esp0, ss0, esp1, ss1, esp2, ss2, cr3;
   int eip, eflags, eax, ecx, edx, ebx, esp, ebp, esi, edi;
   int es, cs, ss, ds, fs, gs;
   int ldtr, iomap;
};
struct TASK
   int sel, flags; // sel用来存放GDT的编号
   int level, priority;
   struct FIF032 fifo;
   struct TSS32 tss;
};
struct TASKLEVEL
   int running; // 正在运行的任务数量
             // 这个变量用来记录当前正在运行的是哪个任务
   struct TASK *tasks[MAX_TASKS_LV];
};
struct TASKCTL
{
   int now_lv; // 现在活动中的LEVEL
   char lv_change; // 在下次任务切换时是否需要改变LEVEL
   struct TASKLEVEL level[MAX_TASKLEVELS];
   struct TASK tasks0[MAX_TASKS];
};
```

• 配合任务调动原语,本系统实现了多任务并发。

3.2 存储器管理

- 1. 为实现动态内存分配,本系统实现了以下内存管理函数:
- memman init(): 初始化内存管理器
- memman_total(): 获取内存总大小
- memman_alloc(): 分配内存
- memman_free(): 释放内存
- memman_alloc_4k(): 以4k字节为单位分配内存
- memman_free_4k(): 以4k字节为单位释放内存

```
void memman_init(struct MEMMAN *manager);
unsigned int memman_total(struct MEMMAN *manager);
unsigned int memman_alloc(struct MEMMAN *manager, unsigned int size);
int memman_free(struct MEMMAN *manager, unsigned int addr, unsigned int size);
```

```
unsigned int memman_alloc_4k(struct MEMMAN *manager, unsigned int size);
int memman_free_4k(struct MEMMAN *manager, unsigned int addr, unsigned int size);
```

2. 为管理内存, 本系统按照预先设计好的内存分布图设计了以下数据结构:

```
struct FREEINFO
{ /* 可用信息 */
    unsigned int addr, size;
};
struct MEMMAN
{ /* 内存管理 */
    int frees, maxfrees, lostsize, losts;
    struct FREEINFO free[MEMMAN_FREES];
};
```

• 其中,FREEINFO是可用内存的表示结点,MEMMAN则是Memory Manager的简称,存储了系统内存分配状态。

3.3 设备管理

- 1. 为了实现对外设的管理,系统实现了以下函数:
 - enable mouse(): 鼠标初始化
 - mouse decode(): 鼠标驱动
 - 。 inthandler2c(): 鼠标中断处理程序
 - 。 init_keyboard(): 键盘初始化
 - 。 wait_KBC_sendready(): 与设备无关的I/O程序
 - 。 inthandler21(): 键盘中断处理程序

```
/* mouse.c */
void enable_mouse(struct FIF032 *fifo, int data0, struct MOUSE_DEC *mdec);
int mouse_decode(struct MOUSE_DEC *mdec, unsigned char dat);
void inthandler2c(int *esp);
/* keyboard.c */
void init_keyboard(struct FIF032 *fifo, int data0);
void wait_KBC_sendready(void);
void inthandler21(int *esp);
```

- 值得一提的是,最底层的I/O调度是通过汇编语言实现的,具体可以查看 naskfunc.nas文件。
- 2. 为了记录外设的状态,设置了以下重要数据结构:

```
struct MOUSE_DEC
{
   unsigned char buf[3], phase;
   int x, y, btn;
};
```

3. 为实现对用户输入信号的缓冲与分发,实现了FIFO模块,具有以下功能:

```
fifo32_init(): 初始化一个FIFO
fifo32_put(): 向FIFO中压入一个数据
fifo32_get(): 从FIFO取出一个数据
fifo32_status(): 返回FIFO已经使用的空间大小
```

```
struct FIF032
{
    int *buf;
    int p, q, size, free, flags;
    struct TASK *task;
};
void fif032_init(struct FIF032 *fifo, int size, int *buf, struct TASK *task);
int fif032_put(struct FIF032 *fifo, int data);
int fif032_get(struct FIF032 *fifo);
int fif032_status(struct FIF032 *fifo);
```

3.4 文件管理

- 本系统对文件管理的部分还没有较好的完成,目前只是在系统编译时将一些文件写入映像文件中。
 - 。 file_loadfile(): 为方便其他模块获取文件地址,支持使用文件名获取文件地址。
 - 。 **file_readfat()**: 读取**FAT**文件,使文件不在连续分区的时候可以正确的被读取。

```
struct FILEINFO
{
    unsigned char name[8], ext[3], type;
    char reserve[10];
    unsigned short time, date, clustno;
    unsigned int size;
};
void file_loadfile(int clustno, int size, char *buf, int *fat, char *img);
void file_readfat(int *fat, unsigned char *img);
```

- 关于文件管理本事, 目前仅支持:
 - 。 使用 dir指令查看目录。
 - 。 使用 type指令加上文件名为参数查看文件内容。

3.5 OS与用户接口

- 1. 为让用户使用图形化界面与本系统交互,本系统支持窗口与多图层显示:
 - · boxfill8(): 初始化屏幕背景。
 - putfonts8 asc(): 输出文字。
 - init_mouse_cursor8(): 显示鼠标。
 - 。 putblock8(): 渲染一块指定的显存。
 - 。 make_textbox8(): 在指定图层生成一个小窗口。
 - 。 make_window8(): 在指定图层生成控制台窗口。
 - make_wtitle8(): 指定窗口的名称。
 - 。 putfonts8_asc_sht(): 在指定图层的指定位置输出文字。

```
/* graphic.c */
void boxfill8(unsigned char *vram, int xsize, unsigned char c, int x0, int y0, int
x1, int y1);
void putfonts8_asc(char *vram, int xsize, int x, int y, char c, char *s);
void init_mouse_cursor8(char *mouse, char bc);
void putblock8(char *vram, int xsize, int x, int y, char *buf, int width, int
height);
/* window.c */
void make_textbox8(struct SHEET *sht, int x0, int y0, int sx, int sy, int c);
void make_window8(unsigned char *buf, int xsize, int ysize, char *title, char act);
void make_wtitle8(unsigned char *buf, int xsize, char *title, char act);
void putfonts8_asc_sht(struct SHEET *sht, int x0, int y0, int c, int bc, char *s,
int 1);
```

- 2. 为了与用户进行交互,本系统支持键盘输入回显,可以在控制台或者其他窗口显示用户输入的文字,此处以控制台为例:
 - 。 cons_newline(): 实现控制台显示换行。
 - 。 cons_putchar(): 实现控制台输出一个字符(横向超出会自动换行)。
 - 。 cons_putstr0(): 实现输出一个完整的字符串(横向超出会自动换行)。
 - 。 cons_putstr1(): 实现输出一个字符串前指定数量的字符(横向超出会自动 换行)。

```
void cons_newline(struct CONSOLE *cons);
void cons_putchar(struct CONSOLE *cons, int chr, char move);
```

```
void cons_putstr0(struct CONSOLE *cons, char *s);
void cons_putstr1(struct CONSOLE *cons, const char *s, int 1);
```

- 3. 为了用户能够操作本系统,本系统提供了一些指令以及运行用户程序的功能:
 - 。 cons_runcmd(): 负责执行系统指令、运行用户程序。
 - 。 cmd_mem(): 实现了 mem指令,显示系统内存状态。
 - 。 cmd_cls(): 实现了 cls指令,清空控制台。
 - 。 cmd_dir(): 实现了 dir指令,显示系统目录。
 - 。 cmd_type(): 实现了 type指令,类似Linux的 cat指令,查看文件内容。
 - 。 cmd_app(): 用于执行用户程序,执行任何存储在系统中的.hrb二进制文件。

```
void cons_runcmd(char *cmdline, struct CONSOLE *cons, int *fat, unsigned int
memtotal);
void cmd_mem(struct CONSOLE *cons, unsigned int memtotal);
void cmd_cls(struct CONSOLE *cons);
void cmd_dir(struct CONSOLE *cons);
void cmd_type(struct CONSOLE *cons, int *fat, char *cmdline);
int cmd_app(struct CONSOLE *cons, int *fat, char *cmdline);
```

- 4. 为了用户可以在本系统上开发用户程序,本系统提供了少许API:
 - 。 asm_cons_putchar(): 系统的字符输出API,需要在 bootpack.map文件中 找到函数地址才可以调用,比较麻烦。
 - 。 asm_hrb_api(): 为方便用户使用,将API统一在此函数,并通过将实际的API注册到IDT,让用户使用系统中断来调用API,比较方便。

```
/* naskfunc.nas */
void asm_cons_putchar();
void asm_hrb_api();
```

3.6 其他

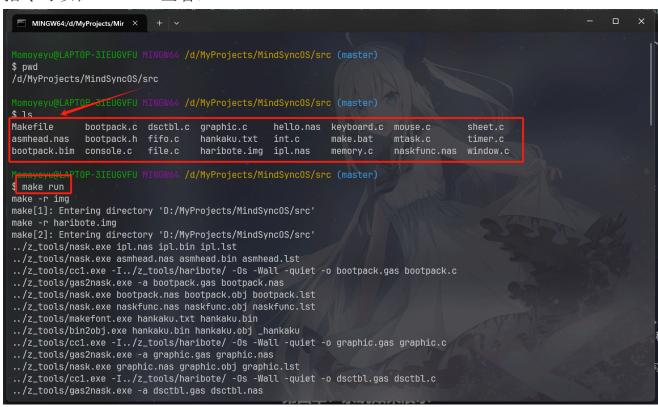
- 处理刚才提到的解决五个主要问题的部分,还有重要的部分需要提一下:
 - 。汇编部分:实现了C语言无法实现的针对寄存器的操作,在许多模块中都有调用。
 - 。GDT&IDT&PIC:程序分段、中断的重要实现部分,许多模块使用了系统中断,程序段要注册在GDT,中断程序要注册IDT,这些代码是绝大部分模块的基础。

。 计时器: 计时器为同级任务时间片轮转法切换任务提供了服务, 也为画面显示 等其他中断处理提供了服务。

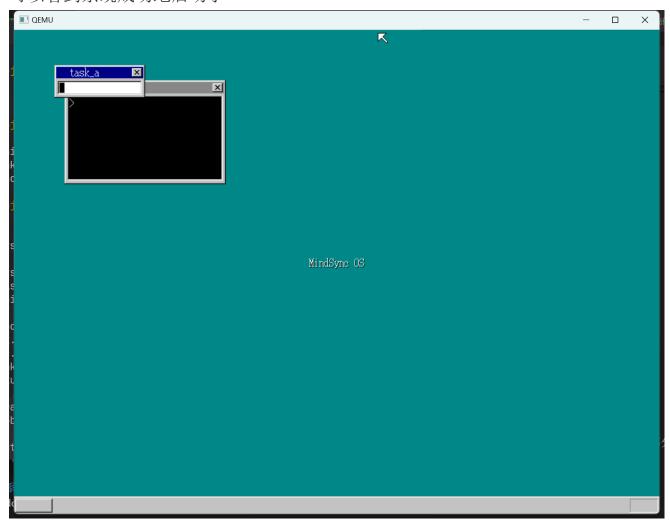
第四章:系统效果展示

• 本次在Windows终端使用gemu进行系统效果展示。

4.1 系统启动

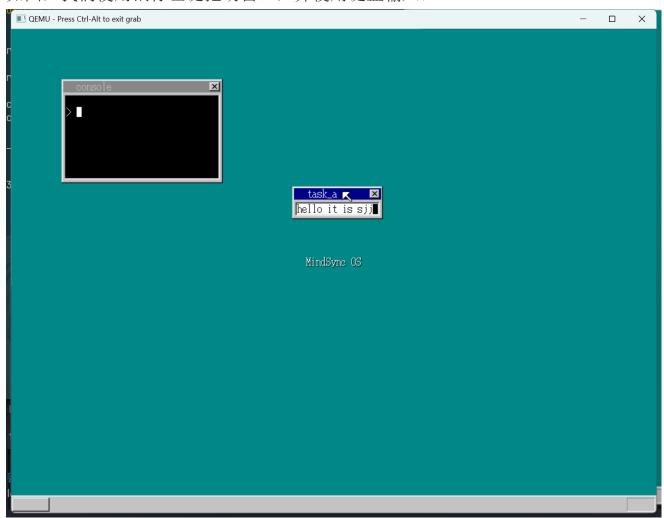


• 可以看到系统成功地启动了



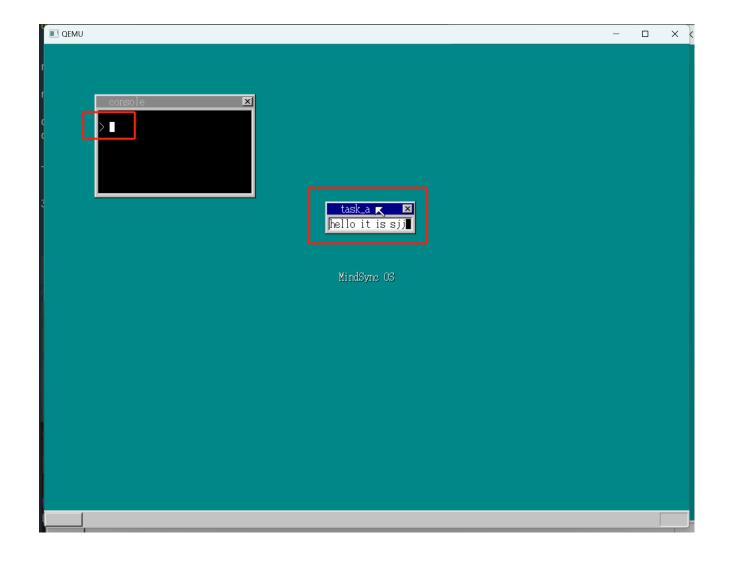
4.2 测试键盘与鼠标

• 如图, 我们使用鼠标左键拖动窗口, 并使用键盘输入:



4.3 并发性证明

• 在拖动窗口与输入的同时,控制台的光标也在闪烁,并没有卡顿,表明系统正在并发地运行。



4.4 命令测试

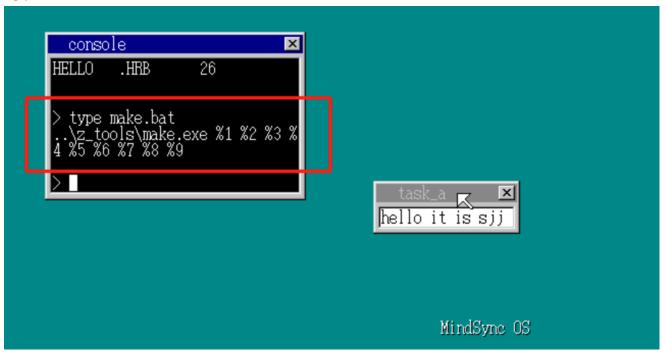
- 首先,键盘按下 Tab键切换到控制台。
- 1. mem指令测试



2. dir指令测试



3. type指令测试



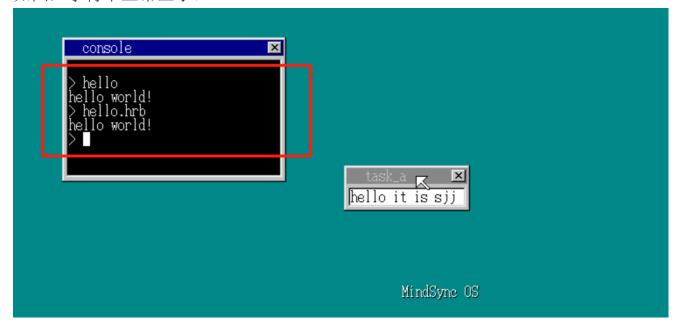
4. cls指令测试



4.5 用户程序测试

• 为测试用户程序能够正常调用,用汇编编写了一个程序,调用了系统的输出字符串 API(INT 0x40)。

• 如图,字符串正常显示:



第五章: 总结

- 通过本次实验,笔者收获颇丰。首先,着手开发让我对操作系统的底层实现有了更深的理解;其次,实践过程中,也加强了笔者的汇编与C语言开发能力,为以后进行如操作系统等底层开发积累了许多有价值的经验;最后,本次实验让笔者体会到了开发OS的乐趣,为笔者未来进路的选择产生一定影响,当然目前来看是好的影响。笔者也希望以后的学弟学妹们都能尝试一下这个实验,很有价值(不如改成必选吧,哈哈!)。
- 本次开发主要参考的是川合秀实写的《30天自制操作系统》,对笔者的开发起了非常重要的引导作用。起初只是跟着敲代码,但这本书实在是太面向新手了,仿佛把读者都当成了小学生,所以不自觉地会在代码上做一些改进呢。但是改进的后果就

是,后边作者自己又改进了,如果与自己的思路不太相符,后边的文章就没法直接应用在自己改动后的代码上了,这真是太让人遗憾了!不过后来逐渐习惯了川合的套路,也就逐渐能够自己对代码进行一些小的优化了,虽然函数定义大概率是改不了。还有一件事,川合的函数与变量命名习惯实在是与笔者八字不合,可是为了能够在自己代码出现bug时快速使用他的代码替换进行测试debug,只好屈从了他的风格,或许这就是我和底层大佬的差距所在?哈哈!可惜的是,这个学期过的很快,在快到学期末时,笔者已经意识到自己不可能按书的要求完成完整的30个day的开发,于是便在当时进度的基础上自己进行了一些封装与开发,让系统从一个用于展示的demo变为一个更像真的OS的程序(这是川合的说法,实际上他开发的Haribote在完成到最后30day之前,都只是一个长得像OS的程序),体现出系统的一些特性。毕竟时间有限,还要把这篇报告写出来呢,后续的开发等暑假再说吧~

• 在文末,笔者要特别感谢王申老师对笔者的支持。王老师是笔者大二春季学期操作系统课程的主讲老师,让笔者对操作系统的理论基础有了较好的理解。起初笔者只是带着试一试的心情,向老师了解了一下关于开发OS的问题,结果收到了许多有用的资料,这对我来说是很有价值的帮助(《30天自制操作系统》也是老师推荐的)。之后的两天草草地看了一下资料,发现好像也就是这一回事吧,应该问题不大吧?于是就走上了MindSync的开发之路,直到现在。真的非常感谢!

参考文献

- [1] (日) 川合秀实著;周自恒,李黎明,曾祥江,张文旭译.30天自制操作系统.北京:人民邮电出版社,2012.08.
- [2] (日)凑川爱著;苗琳娟译.跟Wakaba酱一起学兼容Windosw和Mac Git使用.合肥:中国科学技术大学出版社,2020.
- [3] 于渊编著. 自己动手写操作系统. 北京: 电子工业出版社, 2023.04.
- [4] 闪客著. Linux源码趣读. 北京: 电子工业出版社, 2023.09.
- [5] 6.S081: Operating System Engineering