

Université de Limoges

FACULTÉ DES SCIENCES ET TECHNIQUES

Mise en place d'une attaque exploitant les codes correcteurs (MDPC)

UE: CRYPTOGRAPHIE AVANCÉE

RAPPORT DE PROJET

Des étudiants:

AKAKPO SEGNO PRINCE LAWSON ANANISSO MOREL

Responsable:

M. PHILIPPE GABORIT

Master 1 CRYPTIS INFO

France, Mai 2021

Table des matières

1	Intr	roduction	4
	1.1	Principe de l'algorithme ISD	5
		1.1.1 Procédé dévéloppé pour trouver X	5
	1.2	Inversion de Gauss	6
	1.3	Partie 3 : programmer l'algorithme ISD	7
		1.3.1 Définition :	11
	1.4	Chiffrement MDPC	11
	1.5	Partie programmation du cryptosystème MDPC	12

Table des figures

1.3

Chapitre 1

Introduction

Le projet s'inscrit dans la thématique de l'UE **Cryptographie avancée** et se compose de 2 parties. Dans un premier temps , il est demandé de procéder à l'implémentation de l'algorithme ISD (pour Information Set Decoding) et dans une seconde partie , il sera réalisé , le système de chiffrement MDPC. Il s'agit donc dans ce projet d'implémenter et de mettre en oeuvre une attaque par décodage d'ensemble d'informations dans la première partie du Projet . Le présent rapport présente donc les différentes implémentations (codes sources et leurs explications) pour répondre aux exigences du projet.

Algorithme de ISD (Information Set Decoding)

Quelques définitions

- n et k : nombre entier pris comme paramètre de l'alogorithme
- H: matrice aléatoire de dimension (n-k, n)
- H' ou A : sous matrice de H
- w ou poids : nombre de 1 dans la matrice (nombre d'éléments non nuls)
- X : matrice aléatoire de petit poids
- X': sous matrice de X

1.1 Principe de l'algorithme ISD

Le principe vu en cours se base sur la recherche d'une matrice x qui est le produit de 2 matrices, la transposé de H d'une part et de S de l'autre part. En d'autre terme l'algorithme repose sur le problème de la capacité à trouver X tel que $H*x^t=s$?, connaissant le s. Le problème en apparence facile devient beaucoup plus difficile quand on fixe le X avec un certain poids prédéfinis, généralement x est pris de manière à avoir x=n/9.

H' étant une matrice carrée , nous avons la certitude qu'il existe une unique solution à cette équation et c'est bien le x qui nous sera retourner.

Alors la probabilité de trouver le x équivalent devient : Binom(n-w, n-k-w)/Binom(n, n-k)

1.1.1 Procédé dévéloppé pour trouver X

Dans le but de trouver le X , nous faisant une suite d'opération qui à la fin , nous retournera la valeur voulue. Afin de trouver X , on deduit une matrice H' extraite de H telle que H' soit de taille (n-k , n-k). Nous devrions pour la suite du code nous assurer de l'inversibilité de H' (fonction que nous verrons dans la partie consacrée à l'inversion). X , nous allons deduire une sous matrice X', telle que w(x) = w(x'). en d'autre terme X' est telle qu'il faudra y ajouter des 0 afin d'obtenir le X que nous cherchons. Nous calculerons ensuite S en faisant H' * X Ensuite , il sera question de calculer un certain X' , tel que $X' = H^{-1} * S$ Afin de nous assurer de la bonne valeur de X' , nous allons calculer son poids et verifier si c'est le poids désiré . Si c'est le cas , on serait arrivé à notre but. Dans le cas contraire , on reprend la procédure depuis la génération de la matrice H'.

1.2 Inversion de Gauss

```
int **inversionDouble(int **matrice , int dimension)
2 {
      float ** augmentedmatrix;
3
      augmentedmatrix = allocationf(augmentedmatrix, dimension, 2*dimension);
      float temporary, r ;
6
      int i, j, k, temp;
      for(i=0;i<dimension; i++)</pre>
           for(j=0; j< dimension; j++)</pre>
                    augmentedmatrix[i][j]=matrice[i][j];
      for(i=0;i<dimension; i++)</pre>
           for(j=dimension; j<2*dimension; j++)</pre>
               if (i == j%dimension)
                    augmentedmatrix[i][j]=1;
               else
14
                    augmentedmatrix[i][j]=0;
16
   /* using gauss-jordan elimination */
17
      for(j=0; j<dimension; j++)</pre>
18
19
         temp=j;
20
       /* finding maximum jth column element in last (dimension-j) rows */
21
        for(i=j+1; i<dimension; i++)</pre>
22
           if (augmentedmatrix[i][j]>augmentedmatrix[temp][j])
23
                                 temp=i;
           if (fabs(augmentedmatrix[temp][j]) < minvalue)</pre>
25
                {
                    printf("\n Elements are too small to deal with !!!");
                    int **matriceResult;
                    matriceResult = allocation(matriceResult, dimension, dimension);
                    matriceResult = NULL;
                    return matriceResult;
                    //exit(0);
                    //goto end;
33
                }
34
       /st swapping row which has maximum jth column element st/
35
         if (temp!=j)
36
                    for(k=0; k<2*dimension; k++)</pre>
38
                    temporary=augmentedmatrix[j][k] ;
                    augmentedmatrix[j][k] = augmentedmatrix[temp][k] ;
40
                    augmentedmatrix[temp][k]=temporary ;
41
42
      /* performing row operations to form required identity matrix out of the input
     matrix */
      //TRY{
         for(i=0; i<dimension; i++)</pre>
45
               if(i!=j)
46
47
                    r=augmentedmatrix[i][j];
                    for(k=0; k<2*dimension; k++)</pre>
49
50
                        if (augmentedmatrix[j][j] != 0)
51
52
```

```
augmentedmatrix[i][k] -= (augmentedmatrix[j][k]/
53
      augmentedmatrix[j][j])*r ;
54
                    }
               }
56
               else
               {
                    r=augmentedmatrix[i][j];
                    for(k=0; k<2*dimension; k++)</pre>
61
                        if (r !=0)
62
                        {
63
                           augmentedmatrix[i][k] = abs((int)(augmentedmatrix[i][k]/r)%2)
64
                        }
65
                    }
67
               }
68
69
   /* Display augmented matrix */
70
      printf("\n La matrice augment e obtenu apr s la methode de gauss-jordan : \n\
71
     n");
   /* displaying inverse of the non-singular matrix */
73
74
      printf("\n\n\n La matrice inverse est : \n\n");
75
      int **matriceResult;
76
      matriceResult = allocation(matriceResult, dimension, dimension);
77
      for(i=0; i<dimension; i++)</pre>
78
79
           for(j=dimension; j<2*dimension; j++)</pre>
81
                            matriceResult[i][j%dimension] = abs( (int)augmentedmatrix[i
82
     ][j]%2);
           }
           printf("\n");
84
      }
85
86
      return matriceResult;
87
88 }
```

Listing 1.1 – fonction inversionDouble

1.3 Partie 3 : programmer l'algorithme ISD

```
//result = allocation(result , n-k , 1);
matrice3[i][j] += matrice1[i][k] * matrice2[k][j];

matrice3[i][j] = abs(matrice3[i][j]%2);

matrice3[i][j] = abs(matrice3[i][j]%2);

return matrice3;

preturn matrice3;
```

Listing 1.2 – fonction multiplication

```
int poidHamming(int **matrice,int n ,int m)
2 {
       int poidHamming = 0 , i , j;
3
       for (i=0; i<n; i++)</pre>
5
            for (j=0; j < m; j++)</pre>
                   if (matrice[i][j] == 1)
9
                     poidHamming += 1;
10
11
12
           }
13
           return poidHamming;
14
15
```

Listing 1.3 – function poidHamming

Cette fonction nous permet de calculer le poids de Hamming pour une matrice en entrée

```
int **matrice_X ;
      matrice_X = allocation(matrice_X , 1 , n);
                         connaitre le nombre de 1 dans x
      // total1 sert
      int total1 = 0;
4
      // generation al atoire de X avec un nombre de 1
                                                             gale
                                                                   au poids cherch
      for(int r=0;r<1;r++){</pre>
6
          for(int c=0;c< n ;c++){</pre>
               matrice_X[r][c]=rand() & 1;
9
               if (matrice_X[r][c] == 1 )
                   total1 += 1;
11
          }
13
```

Listing 1.4 – Generation de X

Nous procédons de cette sorte pour pouvoir génerer les differentes valeurs que nous prenons de manière aléatoire.

NB : Pour les autres valeurs que nous generons , le code est pratiquement le même , donc dans un souci de resumer le rapport , nous ne montrerons pas toutes les générations (que vous pouvez bien sûr trouver dans le code source associé) .

Nous allons découper la partie où se deroule la partie principale de l'algorithme afin de mieux l'expliquer.

Ainsi en premier nous avons :

```
1 do{
2     int ** temp_A;
3     temp_A = allocation(temp_A,n-k,n-k);
4     int rand_col=0;
```

```
for (int p=0; p< n-k; p++)
6
               rand_col = (rand() % (n ));
               temp_A[p]=temp_H[rand_col];
           }
           printf("\n");
11
           printf("Affichage du H (colonnes , lignes) \n");
           printf("\n");
13
14
           int ** extrait_H;
15
           extrait_H = allocation(extrait_H,n-k,n-k);
           // matrice transpos
17
           for(int i=0;i<(n-k);i++){</pre>
               for (int j=0; j<(n-k); j++) {
                     extrait_H[j][i]=temp_A[i][j];
20
               }
           }
           printf("\n");
23
           printf("Affichage du H (lignes, colonnes) \n");
```

Listing 1.5 – fonction chiffrement

Dans cette partie , il s'agira de decouper d'une manière aléatoire la matrice A(encore nommée H') de H.

```
int ** inter ;
       inter = allocation(inter , n-k , 1 );
2
       int ** S ;
       inter = allocation(S , n-k , 1 );
4
       S = multiplication(extrait_H , transpose_matrice_X, inter , n-k , n-k , 1)
       //afficherMatriceXY(S,n-k,1);
       printf("\n");
       printf("Affichage de S \n");
9
       printf("\n");
10
 ///////// Debut Calcul de H'^-1
   14
       int ** invers_H ;
       invers_H = allocation(invers_H,n-k,n-k);
16
       //invers_H doit doubler de taille normalement : n-k et 2(n-k)
       invers_H = inversionDouble(extrait_H,n-k);
18
19
       if (invers_H == NULL)
20
       {
          continue;
22
23
       }
24
```

Listing 1.6 – function chiffrement

Dans cette partie , nous calculons la matrice S avec les paramètres que nous avons et nous calculons l'inverse de H'. Si l'inverse de H' n'existe pas , nous retournons dans la boucle while , ce qui veut dire refaire tout le calcul.

```
1 else {
```

```
//////// Fin Calcul de H'^-1
3
   //////// Debut Calcul de X'
   //afficherMatrice(invers_H,n-k);
          printf("Affichage de l'inversion \n");
9
          int matSize = n-k;
10
          int ** result;
11
          result = allocation(result , n-k , 1);
12
          // multiplication entre H' et S
13
          int ** extrait_X = multiplication(invers_H , S ,result,matSize,
14
   matSize,1);
          printf("\n");
16
          printf("\n");
17
          //afficherMatriceXY(extrait_X,matSize,1);
19
          printf("Affichage de x' \n");
 //////// Fin Calcul de X'
   24
 ///////// Debut Calcul du poid de X et
   26
          int w_x_derive = poidHamming(extrait_X,n-k,1);
27
```

Listing 1.7 – fonction chiffrement

Dans le cas où le H, trouver est inversible, nous continuons l'opération en recherchant cette fois ci le poids de X', après l'avoir calculé. Dans le cas où le poids de X' ne correspond pas à ce qu'on désire, on retourne dans la boucle while et on re-execute tout depuis le debut.

Listing 1.8 – fonction chiffrement

Dans le cas où le poids correspond, le programme s'arrête, car on aura retrouvé le X'.

Resultat lors de l'exécution du l'algorithme Notre exécution de l'algorithme n'a pu donner de resultat concluant (pas avant que nous soyons contraint d'y mettre terme) , nous n'avions pas pu le tourné aussi longtemps que possible. Nous l'avons arrêté , au bout de quelques heures , et donc nous somme dans le regret de ne pouvoir y ajoindre le temps d'exécution , dans les cas réel.

Principe de l'algorithme BitFlip

En premier , nous allons procéder à la définitions de quelques termes utilisées tout au long du rapport pour en faciliter la compréhension.

1.3.1 Définition :

- H : est une matrice creuse, c'est à dire une matrice contenant beaucoup de 0 et peu de 1.
- y : c'est le mot reçu (le mot sur lequel il faudra retourner les erreurs).
- Syndrome : est le resultat de la multiplication entre la matrice H et la transposé de y (Hy^t) .
- parity check : c'est une comparaison entre les colonnes de H et y. Cette opération renvoie un nombre qui est égale au nombre de 1 situé à la même position pour la matrice H et le syndrome.
- T: C'est un seuil fixé dans l'algorithme (nombre entier naturel)
- Alice et Bob : Noms de personnages choisit pour faire une illustration du cryptosystème.
- Hash: fonction de hachage choisit par Alice et Bob

Dans le cours nous sommes parties d'une matrice creuse H et d'une matrice y , l'algorithme de BitFlip retourne :

- le syndrome.
- Ensuite on procède à la parity check, sur toutes les colonnes de H. Après cette operation, on a deux possibilité selon le cas:
 - On prends soit le nombre de parity check le plus élevé et on relève les colonnes où elles ont été trouvées.
 - ou soit
 - Au debut on se définit un seuil (T), alors en calculant la parity check, on relève les colonnes dont le nombre de parity check est supérieur ou égale à ce seuil.

Après avoir fait cette opération , on change les bits de y qui correspondent aux colonnes de H.

Ces étapes sont répétées jusqu'à ce que le syndrome soit égale à 0 et alors les erreurs trouvées sont les bons et on les retourne.

1.4 Chiffrement MDPC

Dans le cas du chiffrement MDPC , nous utiliserons le deuxième cas 2 , c'est à dire que nous utiliserons un seuil T pour retourner les colonnes de H, qui ont le plus grand nombre de parity check.

Le Code Du MDPC vu en TP se décline sous 3 options à savoir :

- Le partage de clé.
 - Le partage de clé se base sur l'algorithme de bitFlipping Dans le cas où Alice et Bob veulent échanger sans pour autant se connaître :

Le procédé mis en oeuvre dans cette partie est :

— Alice Alice choisit aléatoirement un h0 et h1 aléatoire de taille (1,n): Elle calcul l'inverse de $h0^-1$ puis multiplie les deux polynômes entre eux. Après cette opération Alice obtient le h qu'elle envoit à Bob.

NB: Au cas où h0 ne serait pas inversible, il faudra générer un nouveau h0 jusqu'a ce qu'on obtienne une inverse.

— Bob Bob choisit aussi de son côté 2 polynômes e0 et e1 . Il multiplie e1 par le polynôme h qu'il a reçu de Alice. Il additionne le resultat avec son e0 pour trouver un C1.

A son tour, Bob renvoie le c1 à Alice.

— Alice

Après avoir reçu le c1 envoyé par Bob , Alice le multiplie par son h0 pour obtenir une sortie s. Grâce à l'algorithme de bitFlipping et en passant h0 , h1 ,s , t et w en paramètre , Alice peut récupérer les polynômes e0 et e1 que seul Bob detient .

A cette étape, Alice et Bob ont reussit à s'échanger un secret sans pour autant qu'un attaquant puisse intercepter le secret partagé.

— Le chiffrement

Le secret que Alice et Bob ont reussit à partager est e0 et e1, les deux décident d'un commun accord d'utiliser une fonction de hachage particulière. Alors chacun de son coté peut procéder au hachage de (e0,e1).

La clé publique de Alice est : $h = h1 * h0^-1$

Bob peut uiliser cette clé pour envoyer des message à Alice.

Pour se faire Bob fait une addition modulo 2 entre (son message et la clé public de Alice). En d'autre terme , Bob fait un XOR de son message avec la clé publique d'Alice.

La clé privée est alors Hash(e0,e1).

— Le dechiffrement

Cette partie est assez similaire à la première dans ce sens qu'il faudra faire un XOR avec le message chiffré pour obtenir le message en clair.

1.5 Partie programmation du cryptosystème MDPC

Dans cette partie nous présenterons les différentes fonctions implémentées en C pour la bonne marche du cryptosystème MDPC telle que décrit dans [3]

— La fonction rot :

Elle est utilisé pour mettre les polynômes sous forme de matrice cyclique.

Notre implémentation de cette fonction se definit comme suit :

```
int **rots(int **polynome, int **sortie)

int k = 0;

for (int i = 0; i < n; i ++ )

{
    k = k + 1;

for(int j = 0; j < 2*n; j ++ )

{
    sortie[i][j] = polynome[0][k%n];</pre>
```

Listing 1.9 – function rots

— La fonction transposer :

La fonction transposer est utilisé pour transposer une matrice (inverser les lignes et les colonnes).

Listing 1.10 – fonction rot

La fonction bitFlipping

Dans la suite de notre code, nous considérons l'opération (a,b) comme étant la concaténation des deux matrices a et b.

```
int **bitFlipping(int **ho,int **h1,int **s,int T,int t)
2 {
    int **u;
    int **v ;
    int **u_v;
    // variable u et v conformement a celui d crit dans l'algo
    u = allocation(u,1,n);
    v = allocation(v,1,n);
    // variable qui contient la concatenation de u et v
9
    u_v = allocation(u_v, 1, 2*n);
    // initialisation de u et v
11
    for (int i = 0 ; i < n ; i ++)</pre>
12
    {
      u[0][i] = 0;
14
      v[0][i] = 0;
15
16
    // partie de la concact nation (u,v)
17
    for (int i = 0; i < 1; i++){</pre>
18
      for (int j = 0; j < n; j++)
19
20
          u_v[i][j] = u[0][j];
21
22
        for (int j = n ; j < 2*n ; j++)
23
24
          u_v[i][j] = v[0][j];
25
        }
26
      }
27
28
    //declaration de la matrice H comme dans l'algo
29
    int **H :
30
    // allocation de H
```

```
H = allocation(H,n,2*n);
32
    // variable dont nous allons nous servir pour avoir -ho
33
    int ** negative_ho;
34
    negative_ho = allocation(negative_ho, 1 , n );
35
    // calcul de -ho
37
    for(int i = 0 ; i < n ; i ++ )</pre>
38
      negative_ho[0][i] = -1 * ho[0][i];
39
40
    //Partage du calcul de h en composante pour pouvoir l'impl menter.
41
42
    // Calcul de composante 1 : on fait rot (- ho)
    int **composante_H_1 = rot(negative_ho);
43
    // Calcul de composante 1 On fait aussi rot(h1) affin de pouvoir multiplier les
44
     2 matrices
    int **composante_H_2 = rot(h1);
45
46
    int **T_composante_H_1 ;
47
    int **T_composante_H_2;
48
    T_composante_H_1 = allocation(T_composante_H_1, n, n);
49
    T_composante_H_2 = allocation(T_composante_H_2, n ,n );
51
    // transposer des 2 composantes conformement
                                                       l'algo
    T_composante_H_1 = transposer(composante_H_1, T_composante_H_1 , n , n);
    T_composante_H_2 = transposer(composante_H_2, T_composante_H_2, n, n);
54
55
  // concat nation de H (rot( h
                                     0 ) , rot(h 1)^T
    for (int i = 0; i < n ; i++)</pre>
57
58
      for (int j = 0; j < n; j ++)
59
60
        H[i][j] = T_composante_H_1[j][0];
61
      }
62
      for (int j = n; j < 2*n; j++)
63
64
        H[i][j] = T_{composante}H_1[j%n][0];
65
66
    }
67
68
  // calcul du syndrome
69
    int **syndrome;
70
    syndrome = allocation(syndrome, 1 , n );
71
72
73
  // allocation du syndrome avec S
    syndrome = s;
74
    int **sum;
75
    sum = allocation(sum,1,2*n);
76
77
78
  // declaration de flipped_positions
79
    int **flipped_positions ;
80
    flipped_positions = allocation(flipped_positions , 1 , 2*n);
81
    int ** result ;
82
83
    result = allocation(result,1,2*n);
    while((poidHamming(u, 1 , n ) != t || poidHamming(v , 1, n) != t) & poidHamming(
85
     syndrome, 1, n) != 0)
    {
86
87
      sum = multiplication(syndrome, H, result, 1, n, 2*n);
88
```

```
for (int i = 0 ; i < n ; i ++)</pre>
89
         flipped_positions[0][i] = 0;
90
91
      for(int i = 0; i < 2*n; i++)</pre>
92
93
         if (sum[0][i]>= T )
94
          {
95
             // XOR de flipped_positions avec 1
96
             flipped_positions[0][i] = (flipped_positions[0][i] + 1)%2;
98
          }
99
      }
100
      // XOR de u_v et de flipped_positions
      for (int j = 0; j < 2*n; j ++)
        u_v[0][j] = (u_v[0][j] + flipped_positions[0][j])%2;
      int **T_flipped_positions;
      T_flipped_positions = allocation(T_flipped_positions , 2*n , 1);
107
      T_flipped_positions = transposer(flipped_positions, T_flipped_positions, 1,
      2*n);
      int **resu ;
      resu = allocation(resu, n , 1);
      // multiplication de H et la Transposer de flipped_positions
      int **Hflipped_positions = multiplication(H , T_flipped_positions , resu , n ,
113
      2*n , 1 );
      // Soustraction du syndrome et de Hflipped_positions
      for (int j = 0; j < 2*n; j ++)
116
         syndrome[0][j] = syndrome[0][j] - Hflipped_positions[j][0];
117
118
119
    // Les parties qui suivent on t
                                           decoup en plusieurs parties pour se
120
      conformer au resultat attendu en sortie du programme.
    int ** T_u_v;
    T_u_v = allocation(T_u_v, 2*n, 1);
123
    T_uv = transposer(uv , T_uv , 1 , 2*n);
    int ** multiply ;
127
    multiply = allocation(multiply, n , 1);
130
    int **res;
131
    int **resume;
133
    resume = allocation(resume,1 , n);
    res = allocation(res , n , 1);
134
^{136} // multiplication entre H et Transpioser de u et v
    multiply = multiplication(H , T_u_v , res , n , 2*n , 1 );
138
    // soustration entre S et la partie pr c dente
139
    for (int j = 0; j < n; j++)
140
      resume[0][j] = s[0][j] - multiply[j][0];
    // a cette etape , on retourne le resultat.
142
    if (resume != 0)
143
    {
144
```

```
145     return NULL;
146     }
147     else
148     {
149         return u_v;
150     }
151 }
```

Listing 1.11 – fonction bitFlipping

- Partie échange de clé

L'échange de clé se partage en plusieurs parties à savoir :

— partie1, h: $h1 * h0^{-1}$

```
1
2 int ** h1;
  int ** ho ;
  float **mat = NULL;
   //int **h;
   //h = allocation(h , n , n );
   int **matrice_ho = NULL;
   int **matrice_result = NULL;
   matrice_result = allocation(matrice_result,n,n);
9
   int **result = NULL;
10
   result = allocation(result, n , n );
11
   int **inverse_matrice_ho = NULL;
12
    int **matrice_h1 = allocation(matrice_h1,n,n);
13
14
   h1 = allocation(h1,1,n);
    h1 = generation_aleatoire(w_x);
15
    mat = allocationf(mat,n,2*n);
17
    ho = allocation(ho,1,n);
18
19
    printf("\n");
    afficherMatriceXY(h1,1,n);
2.1
    printf("matrice de h1 \n");
    while (1)
23
24
25
      ho = generation_aleatoire(w_x);
26
      afficherMatriceXY(ho,1,n);
27
      printf("matrice de ho \n");
28
      matrice_ho = rot(ho);
29
      inverse_matrice_ho = inversionDouble(matrice_ho, mat, matrice_result, n);
30
      if (inverse_matrice_ho != NULL)
        break:
32
33
    afficherMatrice(inverse_matrice_ho,n);
34
    //exit(0);
    afficherMatrice(matrice_ho,n);
36
   printf("\n");
    printf("matrice_ho\n");
38
    matrice_h1 =rots(h1,matrice_h1);
    int **h = multiplication(matrice_h1,inverse_matrice_h0,result , n , n , n);
40
```

Listing 1.12 – implementation pour trouver h

-- partie2 , c1 = e0 + h * e1

int **partage_c1(int **h)
2 {

```
3
4
5
    int ** eo;
    int ** e1;
6
    int **res ;
    res = allocation(res , n ,n );
    eo = allocation(eo, 1 , n);
    e1 = allocation(e1,1,n);
10
    // generation al atoire de e0 et e1
12
13
    eo = generation_aleatoire(w_x);
    e1 = generation_aleatoire(w_x);
14
    //mettre e0 et e1 sous forme matricielle pour pouvoir faire la
    multiplication
    int **matrice_eo = rot(eo);
17
    int **matrice_e1 = rot(e1);
18
19
    int **he1 = multiplication(h , matrice_e1 , res , n , n ,n );
20
    int ** c1;
22
    // calcul de c1
24
    c1 = allocation(c1 ,n , n );
26
    for(int i = 0; i < n; i++)</pre>
27
      for(int j = 0; j < n ; j++)
2.8
        c1[i][j] = matrice_eo[i][j] + he1[i][j];
29
30
    return c1;
31
32
33
34
35 }
```

Listing 1.13 – function partage_c1

— partie 3, s = h0 * c1

```
int **getS(int **ho, int **c1)
{
   int **s;
   s = allocation(s , n , n );
   int **matrice_ho = rot(ho);
   s = multiplication(matrice_ho , c1 , s ,n,n,n);
   return s;
}
```

Listing 1.14 – fonction getS

— partie 4, appel de la fonction bitFlipping

```
int ** eoe1 = bitFlipping(ho,h1,S, t , w );
```

Listing 1.15 – appel de la fonction bitFlipping

Partie Chiffrement

```
int **chiffrement(int **m, int **eo, int **e1)
{
   int ** co;
}
```

```
co = allocation(co ,n , n );
Hash_eo_e1 = Hash(eo,e1);
for (int i = 0 ; i < n ; i++)
{
    co = (m[0][i] + Hash_eo_e1)%2;
}

return co;
}</pre>
```

Listing 1.16 – fonction chiffrement

Partie Dechiffrement

```
int **dechiffrement(int **c)
{
    int ** m;
    m = allocation(m ,n , n );
    int **Hash_eo_e1 = Hash(eo,e1);
    for(int i = 0 ; i < n ; i ++ )
    {
        m = (c[0][i] + Hash_eo_e1)%2;
    }

return m;
}</pre>
```

Listing 1.17 – fonction dechiffrement

Conclusion

Au terme de ce projet , nous sommes particulièrement fier d'avoir touché du doigt ce projet qui nous permet d'avoir un aperçu des codes correcteurs d'erreur , et la manière dont elle sont utilisées pour etablir un chiffrement pouvant résister à l'ère quantique. Nous avons pu implementer l'ensemble des codes demandées même si nous avons eu des soucis d'execution , ce qui à fait que n'avons pu obtenir de resultat aussi satisfaisant que nous aurions bien voulu. Ce projet reste quand même un appel pour nous à approfondir ce domaine qui regorge de trouvailles aussi interessantes les unes que les autres.

Bibliographie

- [1] Ayon Chakraborty. Matrix inversion by gauss jordan. http://hullooo.blogspot.com/2011/02/matrix-inversion-by-gauss-jordan.html.
- [2] 1997 F.Faber Feedback Copyright © 1993, 1996. Multiplication de deux matrices. https://www.ltam.lu/cours-c/solex75.htm.
- [3] Philippe Gaborit and Jean-Christophe Deneuville. Code-based cryptography.
- [2] [1] [3]