# 鹰眼 AI 技术文档(前端)

#### **SEU-Monash EES Group**

### 一 模块功能

鹰眼 AI 系统包含三个模块项目: Test10SocketCom、Test11SocketComInverse、LJ\_CV, 其中前二者为前端 C++项目, LJ\_CV 为后端 python 项目。它们的作用分别如下:

• Test11SocketComInverse.vcxproj:

通过前后端接口接收后端程序发送的控制指令(字符串);根据不同指令控制相机执行改变水平旋转、垂直俯仰、变焦放缩等动作,改变当前的PTZ位置。

● LJ CV 文件夹:

利用 Yolo 模型进行实时目标识别、目标跟踪和坐标解算;接收来自前端程序的相机 PTZ 实时位置数据;生成相机控制指令并发送给前端程序。在此文件夹下,detect.py 为核心程序,可实现实时目标识别等功能。注:开发需要用 Pycharm 将此文件夹以项目形式打开。

• Test10SocketCom.vcxproj:

获取当前相机水平位置(P)、垂直位置(T)和放缩大小(Z),将相机内部读数转换成实际值;通过前后端接口将实时PTZ数据发送到后端程序。

### 二 前期准备

1. 安装 SDK:海康球机海康设备网络 SDK

系统要求: Windows 64 位系统解压此压缩包即可,路径不限

<u>CH-HCNetSDKV6.1.6.45 build20210302 win64 20210508181836.zip</u> 关键文档:

- ▶ 设备网络 SDK 使用手册.chm (使用手册,内容全面)
- ▶ 设备网络 SDK 编程指南 (DVR&NVR).pdf (DVR 各函数及使用示例)
- 2. 球机参数:

型号: iDS-2DF8425IXR-AFW/S1

水平旋转范围 (P): 0-360 度

垂直俯仰范围(T): -20-90度(自动翻转)

焦距放缩范围(Z): 5.9-147.5mm, 1-25 倍光学变倍

## 三 项目配置

以下为前端项目的配置,后端项目的相应部分详见鹰眼 AI 技术文档(后端)。

- 1. 开发环境及语言: Visual Studio 2019, C++
- 2. 配置步骤:
  - <1> Debug 调至 x64;
  - <2> 项目属性>配置属性>VC++目录>包含目录: (海康头文件 h 所在目录)

项目属性>配置属性>VC++目录>库目录: (海康库文件 lib 所在目录)

- <3> 项目属性>配置属性>高级>高级属性>字符集: 使用多字节字符集
- <4> 项目属性>配置属性>C/C++>常规>附加包含目录: (海康头文件 h 目录)
- <5> 项目属性>配置属性>C/C++>预处理器>预处理器定义:

WIN32

**NDEBUG** 

\_CONSOLE

#### \_CRT\_SECURE\_NO\_WARNINGS

- <6> 项目属性>配置属性>C/C++>语言>符合模式: 否
- <7> 项目属性>配置属性>链接器>常规>附加包含目录:(海康库文件 lib 目录)
- <8> 项目属性>配置属性>链接器>输入>附加依赖项:

(海康库文件名称,带扩展名.lib,回车隔开)

GdiPlus.lib

HCCore.lib

HCNetSDK.lib

PlayCtrl.lib

<9> 将所有头文件、库文件等复制入当前项目文件夹 (共 24 项, 4 头文件、2 文件夹、18ddl 文件, 具体文件名见下页截图)

### 四 程序执行

1. 运行顺序: 先运行服务端, 再运行客户端

根据接口程序关系,传送数据的一方为客户端,接收数据的一方为服务端。 在鹰眼 AI 系统中,共有两个前后端程序接口,它们的程序关系分别为:

- Test11SocketComInverse.cpp 是 detect.py 的服务端;
- detect.py 是 Test10SocketCom.cpp 的服务端。

因此,该系统的程序执行顺序为:

- <1> Test11SocketComInverse.cpp
- <2> detect.py
- <3> Test10SocketCom.cpp
- 2. 关键函数:

在 Test11SocketComInverse.cpp 中,

NET\_DVR\_PTZControlWithSpeed\_Other: 无预览带速度控制相机改变 PTZ; 在 Test10SocketCom.cpp 中,

由于相机内部读数为十六进制,设计了将 PTZ 读数转换为实际值的函数 Ptrans16to10、Ttrans16to10、Ztrans16to10。

此外,函数封装形式的 C++服务端、客户端程序由于设计逻辑的缘故,故无法整体作为函数使用,但留在了 Test10SocketCom.cpp 的程序注释中,作为二次开发的参考。

# 附录

前端项目文件夹下需要复制的文件:

- **ऻ** DataType.h
- DecodeCardSdk.h
- HCNetSDK.h
- fig plaympeg4.h
  - ClientDemoDII
  - HCNetSDKCom
  - AudioRender.dll
  - GdiPlus.dll
  - HCCore.dll
  - HCNetSDK.dll
  - log.dll
  - MmMerge.dll
  - hpr.dll
  - MXVA.dll
  - libeay32.dll
  - libmmd.dll
  - MP\_Render.dll
  - NPQos.dll
  - OpenAL32.dll
  - PlayCtrl.dll
  - ssleay32.dll
  - SuperRender.dll
  - YUVProcess.dll
  - zlib1.dll