日時　9/12 10:00~

参加者　浅野,内林,河合,小松,高島

前回の決定事項

　机拭きロボ

今回の目的

　仕様の決定と見積もり

今回の話し合いの最終決定事項

1. 要求仕様

　 入れ替わりの激しい会議室想定、会議が終わったらロボ起動

　 掃除に必要な時間からロボに必要な大きさと速さを算出

　 ロボは小型で、小型のデメリットをどう補うか

2. 機能仕様

　 ちりを取る and 消毒する

　　群行動は無しで進める

次回 9/19(土) 午前

　　 9/26(土) 午後

来週やる事　部品決め,メカ・デザイン決め

　　　　　　3DCAD(fusion360)を使ってみる

以下話の流れ　(時系列順)

1. 要求仕様

　　何のために

　　会議室←決定

　　飲食店

　　根幹のシナリオを決めたい

　　群行動活かすなら大きな机が良い。

　　複数の机を拭くか、一つの机を拭くか

　　→複数の机を拭くなら、机間の移動が必要になる→コスト高

　　　　一つの机を拭くという使命を持ったロボットを作る

　　親機と子機

　　親機は立体駐車場のイメージ

　　まずは子機から

2. 機能仕様

　　飲食店は難しい→油拭くのが大変

　　第一の使命は埃とって、消毒する

　　会議室の消毒自動化してますって言えば、付加価値ある

　　会議室はたくさんあるから需要ある

　　何でもできるってなるとどこにフォーカスするかわからない

　　前提が変わると机の大きさ変わるから前提は固定したい。

　　速さいるか　群行動いるか　親機子機いるか

　　単純に小さいロボット作るでも意味ある

　　例えば１日に数回清掃するのであればゆっくりでいい

　　速度いるなら、群行動、親機子機いる

　　→とりあえず群は無しで

　　会議終わった時にやればいいし定期的にやるメリットないのでは？

　　入れ替わりの激しい会議室想定、会議が終わったらロボ起動

　　掃除に必要な時間からロボに必要な大きさと速さを算出

　　掃除でウィルスどれくらい減るのか論文見て調べる

　　ファームしかやる事ない?

　　ソフト、どの会議室にロボット何台いて、どいつが充電何%、何時にタイマー設定してるか、みれたり変更できたりするの作ればいい。

　　メカとデザインから決める。

　　3DCAD(fusion360)や実物でモデリングする。

チャットメモ  
<https://www.monotaro.com/g/04547576/>  
<https://www.amazon.co.jp/%E3%82%A2%E3%83%BC%E3%83%86%E3%83%83%E3%82%AF-%E3%83%97%E3%83%AD%E3%82%B0%E3%83%A9%E3%83%9F%E3%83%B3%E3%82%B0%E3%81%8A%E6%8E%83%E9%99%A4%E3%83%AD%E3%83%9C-55907-STEM%E6%95%99%E8%82%B2-%E3%83%97%E3%83%AD%E3%82%B0%E3%83%A9%E3%83%9F%E3%83%B3%E3%82%B0/dp/B08266YRK2/ref=asc_df_B08266YRK2/?tag=jpgo-22&linkCode=df0&hvadid=382702053031&hvpos=&hvnetw=g&hvrand=9193407046361809895&hvpone=&hvptwo=&hvqmt=&hvdev=c&hvdvcmdl=&hvlocint=&hvlocphy=1009564&hvtargid=pla-907143518047&psc=1> 高島  
群行動  
<https://www.amazon.co.jp/%E3%83%9E%E3%83%86%E3%83%AB-MATTEL-DKT39-%E3%83%95%E3%82%A3%E3%83%83%E3%82%B7%E3%83%A3%E3%83%BC%E3%83%97%E3%83%A9%E3%82%A4%E3%82%B9-%E3%83%97%E3%83%AD%E3%82%B0%E3%83%A9%E3%83%9F%E3%83%B3%E3%82%B0%E3%83%AD%E3%83%9C/dp/B01ASVD2L4/ref=sr_1_65?dchild=1&qid=1599875054&s=toys&sr=1-65>　高島

FUSION360　高島

https://www.as-1.co.jp/academy/11/11-2.html