

# Umjetna inteligencija

## 11. Umjetne neuronske mreže

Bojana Dalbelo Bašić, Marko Čupić, Jan Šnajder

Sveučilište u Zagrebu  
Fakultet elektrotehike i računarstva

Ak. god. 2019./2020.



Creative Commons Imenovanje–Nekomercijalno–Bez prerada 3.0



# Motivacija

- Automatiziranu obradu podataka danas uglavnom rade digitalna računala.
- Ipak, još je uvijek daleko više podataka čija obrada nije automatizirana. Te podatke obrađuju živčani sustavi živih organizama!
- Razvoj jedne grane računarstva motiviran je razmatranjem prevladavajućeg načina obrade podataka u svijetu u kojem živimo.
- Tražimo drugačiji koncept obrade podataka koji bi bio sličniji funkcioniranju biološkog mozga.
- A.I.-sustav koji uspješno oponaša rad mozga bio bi **inteligentan**.



# Sadržaj

1 Uvod u neuro-računarstvo

2 Umjetni neuron

3 Umjetna neuronska mreža



# Sadržaj

1 Uvod u neuro-računarstvo

2 Umjetni neuron

3 Umjetna neuronska mreža



# Motivacija razvoja neuro-računarstva

- Poznato je da se mozak sastoji od velikog broja neurona koji rade paralelno.
- Znamo sljedeće:
  - ▶ Postoji više od 100 vrsta različitih neurona
  - ▶ Svaka vrsta radi vrlo jednostavnu obradu
  - ▶ Vrijeme obrade u neuronu:  $\approx 2$  milisekunde
  - ▶ Broj neurona u ljudskom mozgu:  $10^{11}$
  - ▶ Svaki neuron u prosjeku dobiva informacije od  $10^3$  do  $10^4$  drugih neurona
  - ▶ Informacije se obrađuju i serijski i paralelno
  - ▶ Informacije su analogne
  - ▶ Obrada je tolerantna na pogreške



# Motivacija razvoja neuro-računarstva

- Želimo izgraditi računalni sustav koji bi podatke obrađivao na jednak način!
- Nova paradigma:  
**umjetne neuronske mreže** (engl. *artificial neural networks*)
- Područje koje se bavi tim aspektom obrade: **neuro-računarstvo**
  - ▶ Jedna od grana računarstva iz skupine **mekog računarstva** (engl. *soft-computing*)



# Pravci razvoja umjetne inteligencije

- Od prvih dana razvoja umjetne inteligencije (rane '50) postoje dva pristupa razvoju inteligentnih sustava:
  - ▶ **Simbolički pristup**: znanje iz neke domene nastoji se obuhvatiti skupom atomičkih semantičkih objekata (simbola) i zatim manipulirati tim simbolima pomoću algoritamskih pravila
  - ▶ **Konektivistički pristup**: temelji se na izgradnji sustava arhitekture slične arhitekturi mozga koji, umjesto da ga se programira, **uči samostalno na temelju iskustva**
- Simbolički pristup je dobar u mnogim područjima (osobito isplativ postao je razvojem ekspertnih sustava), ali nije ispunio rana ekstravagantna obećanja.
- Neuspjeh leži u pogrešnoj pretpostavci da je svako znanje moguće formalizirati i da je mozak stroj koji podatke obrađuje formalnim pravilima.



# Konektivistički pristup

- Mnogi su svakodnevni zadaci previše složeni za simboličko predočavanje, npr. raspoznavanje uzoraka...
- **Majku** možemo prepoznati u 0.1 s
- Neuroni u mozgu pale popriliči svake milisekunde
- Slijedi da u tom vremenu u seriji može paliti najviše 100 neurona
- Očigledno paralelna obrada!





# Umjetna neuronska mreža - definicija

U širem smislu: umjetna replika ljudskog mozga kojom se nastoji simulirati postupak učenja i obrade podataka.

## Umjetna neuronska mreža

**Umjetna neuronska mreža** je skup međusobno povezanih jednostavnih procesnih elemenata (**neurona**) čija se funkcionalnost temelji na biološkom neuronu i koji služe distribuiranoj paralelnoj obradi podataka.

- Omogućavaju robusnu obradu podataka.
- Može ih se koristiti za probleme **klasifikacije** te za probleme **regresije**.
- Sposobne su **učiti** iz podataka.



# Učenje umjetne neuronske mreže

- Dvije faze rada s ANN:
  - 1 Faza učenja (treniranja) i
  - 2 Faza obrade podataka (iskorištavanja, eksploatacije).
- Učenje je iterativan postupak predočavanja ulaznih primjera (uzoraka, iskustva) i eventualno očekivanog izlaza pri čemu dolazi do postupnog prilagođavanja težina veza između neurona.
- Jedno predočavanje svih uzoraka naziva se **epohom**
- Razlikujemo:
  - 1 **Pojedinačno učenje** (engl. *on-line*): učenje se događa nakon svakog predočenog uzorka
  - 2 **Učenje s minigrupama** (engl. *mini-batches*): učenje se događa nakon više predočenih uzoraka
  - 3 **Grupno učenje** (engl. *batch*): učenje se događa tek nakon svih predočenih uzoraka
- Znanje o izlazu kao funkciji ulaza pohranjeno je implicitno u težinama veza neurona



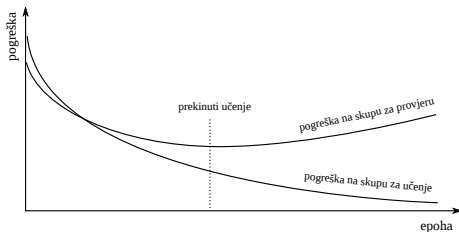
# Učenje umjetne neuronske mreže

- Učenje neuronskih mreža može biti:
  - 1 nadzirano (učenje s učiteljem)
  - 2 nenadzirano (učenje bez učitelja)
  - 3 podržano
- Skup primjera za učenje često dijelimo na:
  - 1 **Skup za učenje** (engl. *training set*):  
npr. 70% dostupnih uzoraka,  
služi za iterativno podešavanje težina
  - 2 **Skup za provjeru** (engl. *validation set*):  
npr. 15% dostupnih uzoraka,  
provjeravamo generalizacijska svojstva mreže
  - 3 **Skup za testiranje** (engl. *test set*):  
npr. 15% dostupnih uzoraka,  
konačna provjera mreže, usporedba s drugim modelima



# Učenje umjetne neuronske mreže

- Učenje se provodi na skupu za učenje i prati se točnost obrade podataka (uvodi se mjera pogreške).
- Točnost se prati i na skupu na provjeru (ali mreža nad tim skupom ne uči).
- **Pretreniranost:** mreža gubi poželjno svojstvo generalizacije i postaje stručnjak za podatke iz skupa za učenje (štreber).
- Učenje prekidamo kada pogreška počne rasti na skupu za provjeru.



# Sadržaj

1 Uvod u neuro-računarstvo

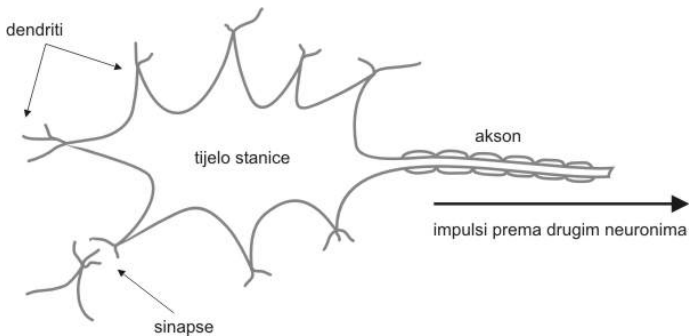
2 Umjetni neuron

3 Umjetna neuronska mreža



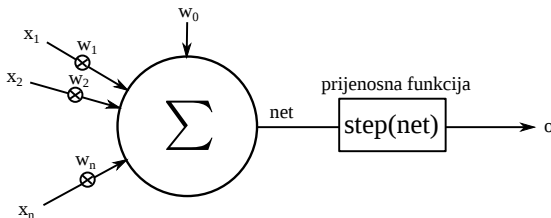
# Biološki neuron

- Biološki neuron sastoji se od tijela (some), dendrita, aksona te završnih članaka.
- U ljudskom mozgu svaki je neuron u prosjeku povezan s 1000 do 10000 drugih neurona



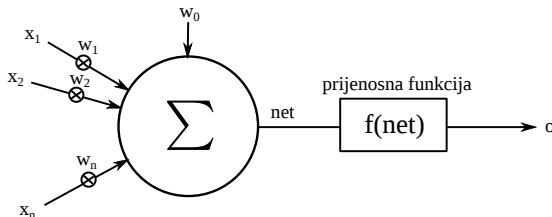
# Umjetni neuron

- McCulloch-Pitts definiraju jednostavan model biološkog neurona (1943.): **TLU-perceptron** (engl. *Threshold Logic Unit*)
  - ▶ Vrijednost sa svakog ulaza  $x_i$  množi se osjetljivošću tog ulaza  $w_i$  i akumulira u tijelu.
  - ▶ Ukupnoj sumi dodaje se pomak  $w_0$  (još se označava i  $b$  od engl. *bias*).  
Time je definirana akumulirana vrijednost  $net = \left( \sum_{i=1}^n x_i \cdot w_i \right) + w_0$ .
  - ▶ Ta se vrijednost propušta kroz prijenosnu funkciju čime nastaje izlazna vrijednost:  $o = step(net)$ .



# Umjetni neuron

- Općenito, model umjetnog neurona omogućava da se akumulirana vrijednost propusti kroz neku prijenosnu funkciju  $f$

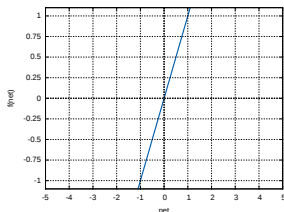


- Često korištene prijenosne funkcije su:
  - ▶ Identitet (ADALINE-neuron)
  - ▶ Funkcija skoka (TLU-perceptron)
  - ▶ Sigmoidalna funkcija (sigmoidalni neuron)
  - ▶ Tangens hiperbolni
  - ▶ Zglobnica (*Rectified Linear Unit*, ReLU)
  - ▶ Propusna zglobnica (*Leaky Rectified Linear Unit*, LReLU)

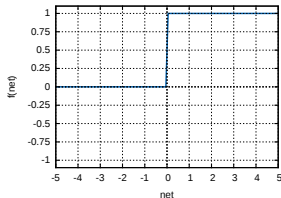




# Prijenosne funkcije



(a) Funkcija identiteta



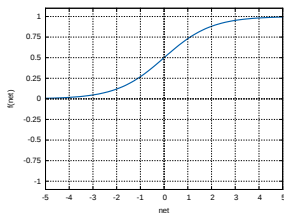
(b) Funkcija skoka

- Identitet  
 $f(net) = net$
- Funkcija skoka

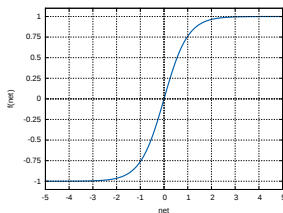
$$f(net) = \text{step}(net) = \begin{cases} 0 & net < 0 \\ 1 & \text{inače} \end{cases}$$



# Prijenosne funkcije



(c) Sigmoidalna funkcija



(d) Tangens hiperbolni

- Sigmoidalna funkcija

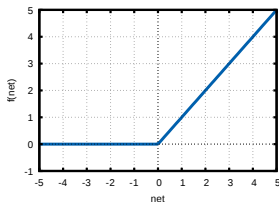
$$f(net) = \text{sigm}(net) = \frac{1}{1+e^{-net}}$$

- Tangens hiperbolni

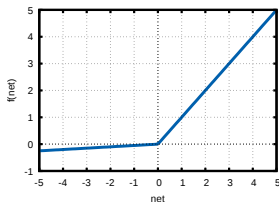
$$f(net) = \text{tanh}(net) = \frac{2}{1+e^{-2 \cdot net}} - 1 = 2 \cdot \text{sigm}(2x) - 1$$



# Prijenosne funkcije



(e) Zglobnica



(f) Propusna zglobnica uz  $\alpha = 0.05$

- Zglobnica

$$f(net) = \max(0, net)$$

- Propusna zglobnica

$$f(net) = \begin{cases} net & net \geq 0 \\ \alpha \cdot net & \text{inače} \end{cases}$$



# Klasifikacija

- Klasifikacija je postupak pridjeljivanja oznaka (labela) uzorcima na temelju značajki uzoraka (primjerice, boja, oblik, težina, ...).
- Želimo izgraditi klasifikatorski sustav koji na temelju uzoraka iz skupa za učenje može korektno klasificirati nove uzorke
- Postoje li samo dva razreda, govorimo o binarnoj klasifikaciji.
  - ▶ Možemo koristiti sustav koji će imati samo jedan izlazu i na njemu dva jasno razlučiva stanja (primjerice: 0 i 1; alternativno -1 i 1) čime uzorak pridjeljuje jednom ili drugom razredu
- Imamo li više razreda (a svaki uzorak pripada samo jednom od njih), uobičajeno je koristiti jednojedinичno kodiranje: izlaza ima koliko i razreda pri čemu je  $i$ -ti izlaz jednak 1 ako uzorak pripada  $i$ -tom razredu, inače je 0.



# Binarna klasifikacija

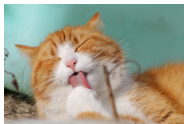
Pretpostavimo da gradimo binarni klasifikator koji slike razvrstava u slike pasa i slike mačaka. Neka smo razred "psi" kodirali s 0 a razred "mačke" s 1. Tada bismo za slike u nastavku očekivali vrijednost izlaza koja je prikazana ispod svake slike.



(a) 0



(b) 1



(c) 1



(d) 0



## Klasifikacija u više razreda

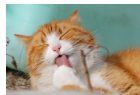
Razmotrimo sada sustav koji bi slike razvrstavo u jedan od tri razreda: slike pasa, slike mačaka te slike papiga. Mogli bismo tražiti da izlaz sustava bude kodna riječ iz jednojedinичnog koda: 100 - ako se radi o psu, 010 ako se radi o mački te 001 ako se radi o papigi.



(a) 100



(b) 010



(c) 010



(d) 001



(e) 100



(f) 001



# Binarna klasifikacija: primjer

Tijekom postupka zapošljavanja u tvrtki ACME:

- svaki kandidat prolazi kroz dva nezavisna kruga ispitivanja te za svako dobiva ocjenu između 1 i 5
- na temelju tih dviju ocjena, voditelj službe za zapošljavanje daje pozitivno ili negativno mišljenje
- kandidati koji su dobili pozitivno mišljenje prosljeđuju se na daljnje razmatranje

U okviru racionalizacije poslovanja, dio poslova koje su radili ljudi želi se automatizirati - konkretno, razmatra se izgradnja računalnog sustava koji bi davao pozitivno ili negativno mišljenje.

Kako bi se to omogućilo, prikupljeni su podatci o prethodnim odlukama voditelja službe.



# Binarna klasifikacija: primjer

- Označimo s  $x_1$  ocjenu koju je kandidat dobio u prvom krugu te s  $x_2$  ocjenu koju je dobio u drugom krugu
- U arhivama tvrtke pronađeni su dokumenti za četiri kandidata i donesene odluke:
  - ▶  $(x_2, x_1) = (2, 5)$ : mišljenje je bilo pozitivno
  - ▶  $(x_2, x_1) = (5, 2)$ : mišljenje je bilo pozitivno
  - ▶  $(x_2, x_1) = (1, 5)$ : mišljenje je bilo negativno
  - ▶  $(x_2, x_1) = (5, 1)$ : mišljenje je bilo negativno
- Na temelju ovih podataka želimo naučiti klasifikator koji bi dalje samostalno donosio odluke.





# Binarna klasifikacija: primjer

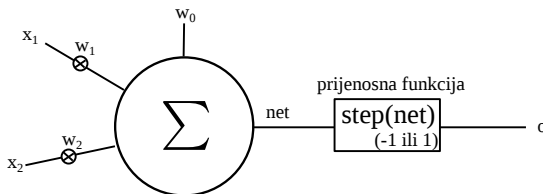
- Kako imamo samo dva razreda, kao klasifikatorski sustav razmotrit ćemo neuron s prijenosnom funkcijom skoka čiji je izlaz, ovisno o ulazu, -1 ili 1
  - ▶ razred *negativno mišljenje* kodirat ćemo s -1
  - ▶ razred *pozitivno mišljenje* kodirat ćemo s 1
- Time ćemo dobiti sljedeći skup uzoraka za učenje:

$x_2$	$x_1$	Razred	t
2	5	pozitivno mišljenje	1
5	2	pozitivno mišljenje	1
1	5	negativno mišljenje	-1
5	1	negativno mišljenje	-1



# Binarna klasifikacija: primjer

Korišteni neuron:



- Na ulaz  $x_1$  dovodi se ocjena iz prvog kruga
- Na ulaz  $x_2$  dovodi se ocjena iz drugog kruga
- Računamo: akumulirana suma  $net = x_2 \cdot w_2 + x_1 \cdot w_1 + w_0$
- Računamo: izlaz  $o = step(net)$



## Binarna klasifikacija: primjer

Pretpostavimo sada da smo težine odabrali nasumično, te da one iznose  $w_2 = 1$ ,  $w_1 = 1.3$  i  $w_0 = -5.85$ . Kako će promatrani neuron klasificirati uzorke iz skupa za učenje?

$(x_2, x_1, x_0)$	$t$	$(w_2, w_1, w_0)$	<b><i>net</i></b>	$o$	<b>Ispravno</b>
(2, 5, 1)	1	(1, 1.3, -5.85)	2.65	1	da
(5, 2, 1)	1	(1, 1.3, -5.85)	1.75	1	da
(1, 5, 1)	-1	(1, 1.3, -5.85)	1.65	1	ne
(5, 1, 1)	-1	(1, 1.3, -5.85)	0.01	1	ne



# Binarna klasifikacija: primjer

Decizijska granica kod TLU neurona je linearna:

- $o = \text{step}(\text{net})$  mijenja vrijednost kada se mijenja predznak od  $\text{net}$

- stoga nas zanima kada je  $\text{net} = 0$ , što je:

$$x_2 \cdot w_2 + x_1 \cdot w_1 + w_0 = 0$$

- to je pravac u dvodimenzijском prostoru s osima  $x_1$  i  $x_2$ :

$$x_2 = -\frac{w_1}{w_2}x_1 - \frac{w_0}{w_2} \text{ gdje je } -\frac{w_1}{w_2} \text{ nagib tog pravca}$$

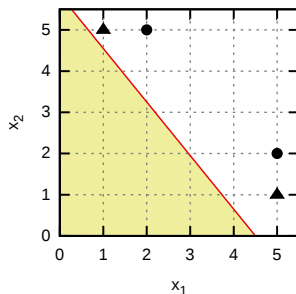
- Ovaj pravac dvodimenzijски prostor dijeli u dva podprostora: u jednom su svi uzorci kojima klasifikator pridjeljuje vrijednost -1 a u drugom svi uzorci kojima klasifikator pridjeljuje vrijednost 1
- U 3 dimenzije decizijska granica je ravnina a u višedimenzijским prostorima hiperravnina



# Binarna klasifikacija: primjer

Pogledajmo naš konkretan primjer gdje računamo  $net = 1 \cdot x_2 + 1.3 \cdot x_1 - 5.85$ .

- Decizijska granica prikazana je na slici.
- Uzorci kojima klasifikator pridjeljuje oznaku -1 su u žutom podprostoru (npr. uzorak (1,1) mu pripada).
- Uzorci kojima klasifikator pridjeljuje oznaku 1 su u bijelom podprostoru (npr. uzorak (5,5) mu pripada).
- Sa slike sada vidimo i da klasifikator griješi: svim uzorcima iz skupa za učenje pridjeljuje oznaku 1.



# Učenje iz podataka

- 1949. godine Hebb dolazi do spoznaje na temelju proučavanja bioloških neurona: *učiti zanči mijenjati jakosti veza*
- 1958. godine Rosenblatt spaja Hebbovu ideju i McCulloch-Pitts model te definira *pravilo učenja perceptrona*

## Pravilo učenja perceptrona

- 1 Ciklički prolazi kroz svih  $N$  uzoraka za učenje, jedan po jedan.
- 2 Klasificiraj trenutni uzorak.
  - 1 Ako se klasificira korektno, ne mijenjaj težine i
    - 1 ako je to  $N$ -ti uzastopni uzorak klasificiran korektno, prekini učenje,
    - 2 inače prijede na sljedeći uzorak.
  - 2 Ako se ne klasificira korektno, korigiraj težine perceptrona prema sljedećem izrazu:
$$w_i(k+1) \leftarrow w_i(k) + \eta \cdot (t - o) \cdot x_i$$

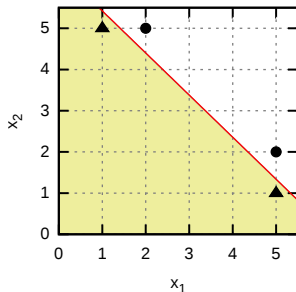
- Parametar  $\eta$  (eta) naziva se stopa učenja
  - ▶ To je pozitivan broj malog iznosa (primjerice, između 0.001 i 0.5) koji regulira u kojoj će se mjeri ažurirati trenutne vrijednosti težina
  - ▶ Ako je  $\eta$  premali, postupak učenja će napredovati vrlo sporo
  - ▶ Ako je  $\eta$  preveliki, postupak može divergirati
- Provedimo postupak učenja uz  $\eta = 0.02$   
(vidi skriptu "Umjetne neuronske mreže" na <http://java.zemris.fer.hr/nastava/ui/>, poglavlje 2 za čitav primjer).
- Postupak završava s težinama:  
 $w_2 = 0.92$ ,  $w_1 = 0.94$ ,  $w_0 = -5.93$ .



## Binarna klasifikacija: primjer

Sada TLU-perceptron računa  $net = 0.92 \cdot x_2 + 0.94 \cdot x_1 - 5.93$ .

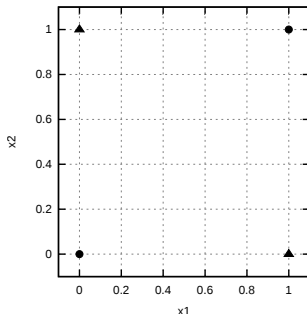
- Svi su uzorci dobro klasificirani.
- Sustav je naučio generalizirati: uzorcima poput (1,1) pridjeljuje oznaku -1 a uzorcima poput (5,5) pridjeljuje oznaku 1, baš kao što bi to učinio i čovjek





# Ograničenja TLU-perceptrona

- TLU-perceptron ima linearnu decizijsku granicu
- Takvim neuronom ne možemo riješiti problem klasifikacije linearno-nerazdvojivih razreda
- Primjer linearno-nerazdvojivih razreda (funkcija XOR) prikazan je na slici desno
- Za rješavanje ovakvih složenijih problema razmotrit ćemo sustave koji su izgrađeni od više neurona: umjetne neuronske mreže



# Matrični prikaz

Implementacijski, a posebice kada krenemo na neuronske mreže, prikladno je koristiti matrični prikaz.

- Držat ćemo se sljedeće konvencije:
  - ▶ **vektor** ćemo poistovjećivati s **jednostupčanom matricom**
  - ▶ zapis  $\vec{y} = f(\vec{x})$  gdje je  $f$  skalarna funkcija jedne varijable označavat će novi vektor kod kojeg je  $f$  primijenjena na svaki element od  $\vec{x}$ , tj.  $y(i) = f(x(i))$ .
- Neka neuron ima  $n$  ulaza; iste ćemo označiti s  $\vec{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$
- Tada ima i  $n$  težina  $\vec{w} = (w_1, w_2, \dots, w_n)$  i jedan prag  $b$  (tj.  $w_0$ )
- Tada vrijedi:

$$o = f(net) = f(\vec{w}^T \cdot \vec{x} + b)$$

- Imamo li na raspolaganju prikladnu biblioteku za rad s matricama i vektorima, kod može biti vrlo kratak i učinkovit



# Sadržaj

1 Uvod u neuro-računarstvo

2 Umjetni neuron

3 Umjetna neuronska mreža

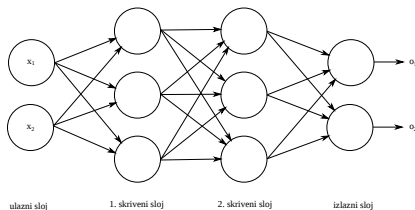


# Arhitekture

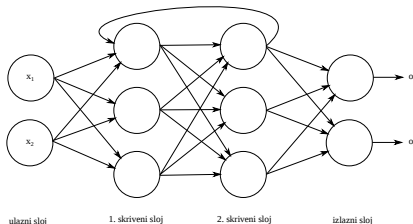
Kako bismo omogućili modeliranje složenijih odnosa u postupcima klasificiranja te regresije, koristit ćemo više neurona

- Pojam *arhitektura* neuronske mreže govori nam kako su neuroni međusobno povezani i koliko ih ima

Slojevitá neuronska mreža  $2 \times 3 \times 3 \times 2$



Neslojevitá neuronska mreža



- Kod desne mreže problem je povratna veza zbog koje mreža više nije unaprijedna

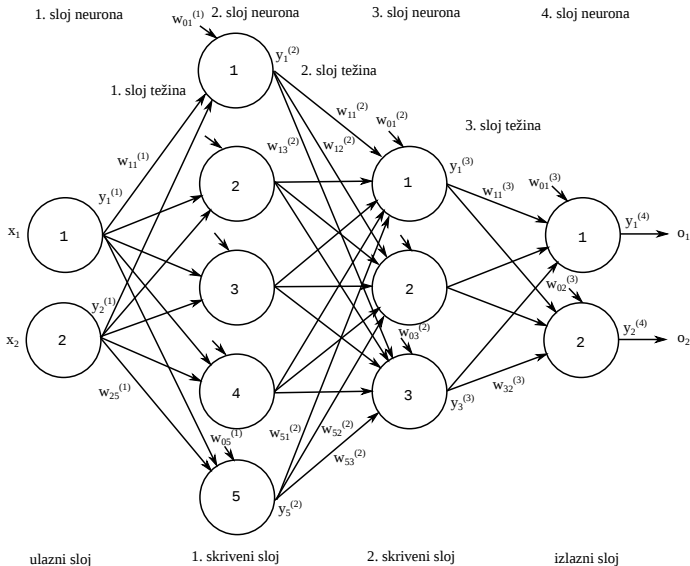


# Potreba za nelinearnim prijenosnim funkcijama

- Pretpostavimo da smo izgradili višeslojnu neuronsku mrežu u kojoj svi neuroni kao prijenosnu funkciju imaju funkciju identiteta.
- Ta čitava mreža jednako je ekspresivna kao i jedan neuron istog tipa: linearna kombinacija linearnih kombinacija opet je linearna kombinacija.
- Da bismo povećali ekspresivnost mreže i omogućili joj modeliranje nelinearnih odnosa, korišteni neuroni moraju imati prijenosne funkcije koje su nelinearne.
- U unaprijednim neuronskim mrežama:
  - ▶ do nedavno je bilo uobičajeno koristiti sigmoidalne prijenosne funkcije
  - ▶ danas se za to preferira uporaba ReLU jer omogućava treniranje dubljih mreža (mreža s većim brojem slojeva)



# Unaprijedna slojevita neuronska mreža: primjer



Slika: Unaprijedna slojevita potpuno-povezana neuronska mreža

# Unaprijedna slojevita neuronska mreža: primjer

- prethodna mreža ima dva skrivena sloja i jedan izlazni
- obavlja preslikavanje  $\mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \times \mathbb{R}$
- konvencija:
  - ▶ ulaz u mrežu ćemo označiti dvokomponentnim vektorom  $\vec{x}$
  - ▶ izlaz svakog sljedećeg sloja također će biti jedan vektor dimenzionalnosti koja je jednaka broju neurona u sloju
  - ▶ izlaze skrivenih slojeva obično označavamo slovom  $h$  (od *hidden*), pa ćemo imati  $\vec{h}_1$  (dim=5),  $\vec{h}_2$  (dim=3) te  $\vec{y} = \vec{h}_3$  (dim=2)



# Unaprijedna slojevita neuronska mreža: primjer

- Pogledajmo sada prvi neuron u prvom skrivenom sloju. On računa:

$$y_1^{(2)} = f \left( \begin{bmatrix} w_{11}^{(1)} & w_{21}^{(1)} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + w_{01}^{(1)} \right)$$

- Drugi neuron u prvom skrivenom sloju računa:

$$y_2^{(2)} = f \left( \begin{bmatrix} w_{12}^{(1)} & w_{22}^{(1)} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + w_{02}^{(1)} \right)$$

- Poslužimo li se matičnim zapisom, kompletan izlaz sloja možemo zapisati kao:

$$\begin{bmatrix} y_1^{(2)} \\ y_2^{(2)} \\ y_3^{(2)} \\ y_4^{(2)} \\ y_5^{(2)} \end{bmatrix} = f \left( \begin{bmatrix} w_{11}^{(1)} & w_{21}^{(1)} \\ w_{12}^{(1)} & w_{22}^{(1)} \\ w_{13}^{(1)} & w_{23}^{(1)} \\ w_{14}^{(1)} & w_{24}^{(1)} \\ w_{15}^{(1)} & w_{25}^{(1)} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} w_{01}^{(1)} \\ w_{02}^{(1)} \\ w_{03}^{(1)} \\ w_{04}^{(1)} \\ w_{05}^{(1)} \end{bmatrix} \right)$$





# Unaprijedna slojevita neuronska mreža: primjer

- Prethodno konciznije možemo zapisati kao:

$$\vec{h}_1 = f(\mathbf{W}_1 \cdot \vec{x} + \vec{b}_1)$$

gdje je  $\vec{h}_1$  vektor izlaza sloja,  $\mathbf{W}_1$  matrica težina (jedan neuron, jedan redak),  $\vec{x}$  vektor ulaza te  $\vec{b}_1$  vektor pragova

- uz dodatno poopćenje dolazimo do izraza:

$$\vec{h}_i = f(\mathbf{W}_i \cdot \vec{h}_{i-1} + \vec{b}_i)$$

uz  $\vec{h}_0 = \vec{x}$  i  $\vec{y} = \vec{h}_3$ , što se opet lagano implementira

- primijetimo: za svaki sloj trebamo znati matricu težina, vektor pragova te prijenosnu funkciju



# Učenje: podešavanje težina

- U koje će vrijednosti neuronska mreža preslikati ulazni uzorak određeno je težinama i pragovima neuronske mreže
- Prilikom nadziranog učenja neuronske mreže, dostupan nam je skup uzoraka za učenje koji se sastoji od parova (ulazni uzorak, željeni izlaz):  $\{(x_{1,1}, \dots, x_{1,N_i}) \rightarrow (t_{1,1}, \dots, t_{1,N_o}), \dots, (x_{N,1}, \dots, x_{N,N_i}) \rightarrow (t_{N,1}, \dots, t_{N,N_o})\}$  gdje je  $N_i$  dimenzionalnost ulaza a  $N_o$  dimenzionalnost izlaza
- Kako bismo došli do algoritma za prilagođavanje težina, moramo najprije definirati funkciju pogreške  $E$ . Često korištena funkcija je polovična suma srednjih kvadratnih odstupanja:

$$E = \frac{1}{2} \sum_{s=1}^N E(s) = \frac{1}{2} \sum_{s=1}^N \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N_o} (t_{s,i} - o_{s,i})^2. \quad (1)$$



## Učenje: podešavanje težina

- Jednom kada je definirana funkcija pogreške, ako ista zadovoljava svojstvo derivabilnosti, moguće je napisati optimizacijski postupak koji se temelji na izračunu gradijenata (parcijalnih derivacija funkcije pogreške s obzirom na svaku težinu i prag)
- parcijalna derivacija nam govori kako će se funkcija pogreške promijeniti ako malo povećamo težinu
- tu informaciju možemo iskorisiti kako bismo ciljano povećavali ili smanjivali težine s ciljem smanjivanja vrijednosti funkcije pogreške  $E$

### Postupak propagacije pogreške unatrag

Postupak učenja neuronskih mreža koji se temelji na učinkovitom izračunu svih parcijalnih derivacija i njihovoj primjeni na određivanje iznosa kojim korigiramo svaku od težina zove se **Postupak propagacije pogreške unatrag** (engl. *Error Backpropagation*)

Nećemo raditi njegov izvod, ali ćemo dati konačni rezultat.



# Postupak propagacije pogreške unatrag: algoritam

- ❶ Sve težine neuronske mreže postavi na slučajne vrijednosti.
- ❷ Ponavljaj dok nije zadovoljen uvjet zaustavljanja
  - ❶ Za svaki uzorak  $s : (x_{s,1}, \dots, x_{s,N_i}) \rightarrow (t_{s,1}, \dots, t_{s,N_o})$  čini:
    - ❶ Postavi podatak  $(x_{s,1}, \dots, x_{s,N_i})$  na ulaz mreže.
    - ❷ Izračunaj izlaze svih neurona u svim slojevima, od prvog prema posljednjem; posljednji označimo:  $(o_{s,1}, \dots, o_{s,N_o})$ .
    - ❸ Odredi pogreške neurona *izlaznog* sloja

$$\delta_i^K = o_{s,i} \cdot (1 - o_{s,i}) \cdot (t_{s,i} - o_{s,i}).$$

- ❹ Vraćaj se sloj po sloj prema početku mreže. Za  $i$ -ti neuron koji se nalazi u  $k$ -tom sloju pogreška je:

$$\delta_i^{(k)} = y_i^{(k)} \cdot (1 - y_i^{(k)}) \cdot \sum_{d \in \text{Downstream}} w_{i,d} \cdot \delta_d^{(k+1)}$$

- ❺ Napravi korekciju svih težina. Težinu  $w_{i,j}^{(k)}$  korigiraj prema izrazu:

$$w_{i,j}^{(k)} \leftarrow w_{i,j}^{(k)} + \eta \cdot y_i^{(k)} \cdot \delta_j^{(k+1)}$$

a pragove prema izrazu:

$$w_{0,j}^{(k)} \leftarrow w_{0,j}^{(k)} + \eta \cdot \delta_j^{(k+1)}.$$



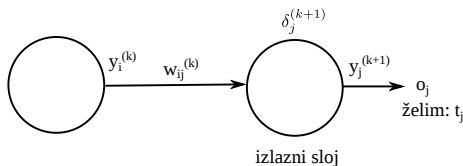
# Postupak propagacije pogreške unatrag: algoritam

- Na ovom kolegiju ne radimo izvod algoritma propagacije pogreške unatrag
- Detaljniji opis algoritma dan je u skripti
- Izrazi u danom algoritmu podrazumijevaju da su u neuronima korištene sigmoidalne prijenosne funkcije
- U slučaju drugih prijenosnih funkcija dijelove izraza koji su se pojavili kao posljedica deriviranja sigmoidalne prijenosne funkcije ( $f \cdot (1 - f)$ ) potrebno je zamijeniti derivacijom korištene prijenosne funkcije
- Izrazi za korigiranje mogu se lagano zapamtiti "vizualno": sljedeća dva slidea



# Postupak propagacije pogreške unatrag: algoritam

Izračun pogreške u neuronu izlaznog sloja.



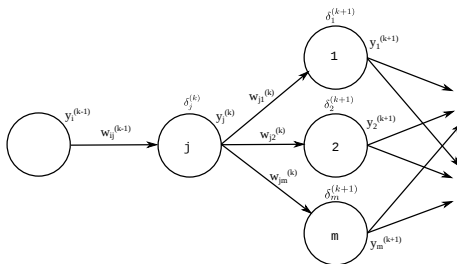
Pogreška: umnožak derivacije prijenosne funkcije neurona ( $y_j^{(k+1)} \cdot (1 - y_j^{(k+1)})$ ) i stvarne pogreške ( $t_j - o_j$ ).

$$\delta_j^{k+1} = o_{s,j} \cdot (1 - o_{s,j}) \cdot (t_{s,j} - o_{s,j}).$$



# Postupak propagacije pogreške unatrag: algoritam

Izračun pogreške u neuronu skrivenog sloja:  $\delta_j^{(k)}$ .



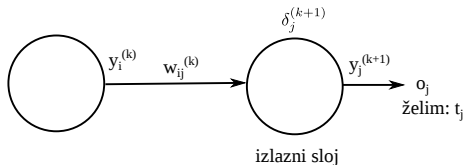
Pogreška: umnožak derivacije prijenosne funkcije promatranog neurona i težinske sume pogrešaka neurona kojima on šalje svoj izlaz:

$$\delta_j^{(k)} = y_j^{(k)} \cdot (1 - y_j^{(k)}) \cdot (w_{j,1}^{(k)} \cdot \delta_1^{(k+1)} + \dots + w_{j,m}^{(k)} \cdot \delta_m^{(k+1)}).$$



# Postupak propagacije pogreške unatrag: algoritam

Korekcija: proporcionalno umnošku stope učenja  $\eta$ , izlaza neurona lijevo od težine i pogreške neurona desno od težine:



$$\Delta w_{ij}^k = \eta \cdot y_i^{(k)} \cdot \delta_j^{(k+1)}$$

$$w_{ij}^k \leftarrow w_{ij}^k + \Delta w_{ij}^k$$

Za pragove "lijevo" je konstanta 1, pa imamo:

$$\Delta w_{0j}^k = \eta \cdot \delta_j^{(k+1)}$$





# Primjeri

Na adresi <http://java.zemris.fer.hr/nastava/ui/> pod sekcijom *Umjetne neuronske mreže* dostupne su implementacije i opisi niza primjera:

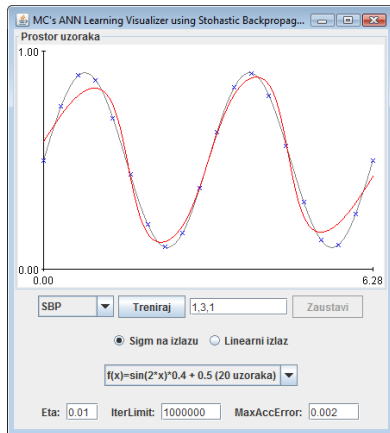
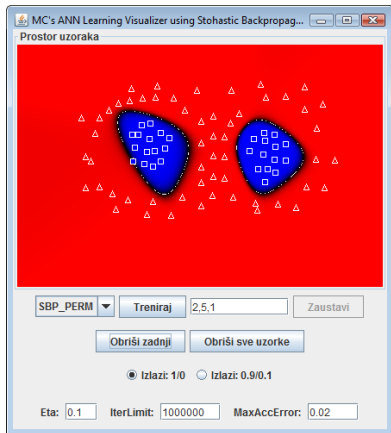
- Klasifikacija uzoraka u 2D
- Funkcijska regresija
- Klasifikacija gesti - kako od pokreta miša doći do razreda geste

Preporuka: svakako samostalno isprobajte.



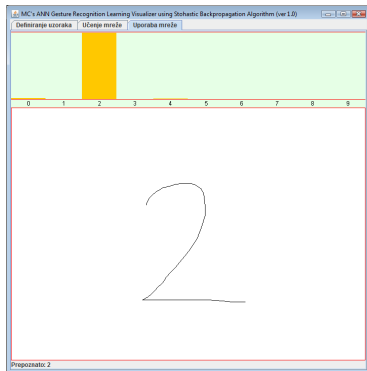
# Primjer: klasifikacija i regresija

- Razmatramo uporabu neuronske mreže za klasifikaciju 2D uzoraka te regresiju



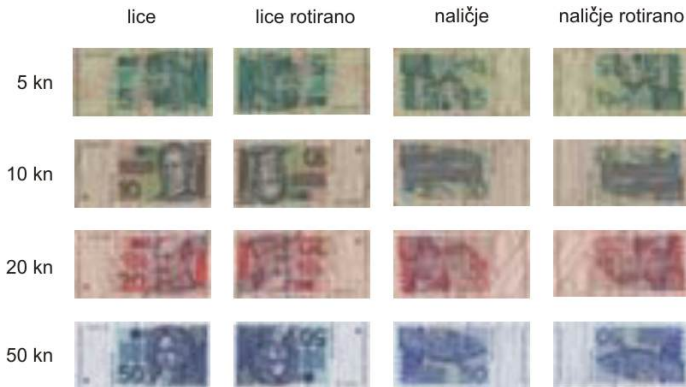
## Primjer: prepoznavanje znamenaka putem gesti

- Zadatak: napraviti program koji neuronsku mrežu koristi za prepoznavanje znamenaka (0-9) na temelju geste koju korisnik u jednom potezu radi mišom
- Program omogućava prikupljanje skupa uzoraka za učenje, provođenje postupka učenja te uporabu naučene mreže



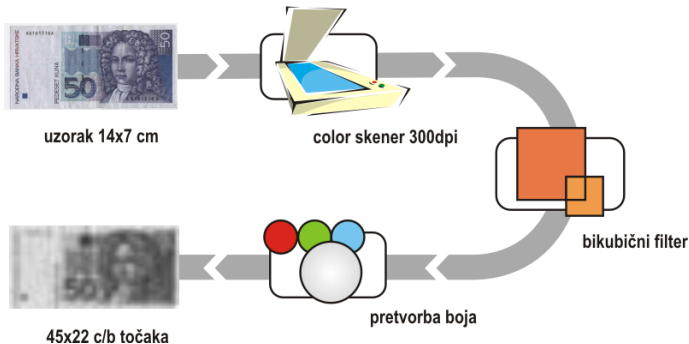
## Primjer: klasifikacija novčanica

- Zadatak: klasificirati četiri vrste papirnatih novčanica neovisno o orijentaciji
- Skup primjera za učenje sačinjava 16 različitih uzoraka uzorkovanih s 45x22 slikovna elementa



# Primjer: klasifikacija novčanica

- Uzorci se prije dovođenja na ulaze ANN predprocesiraju



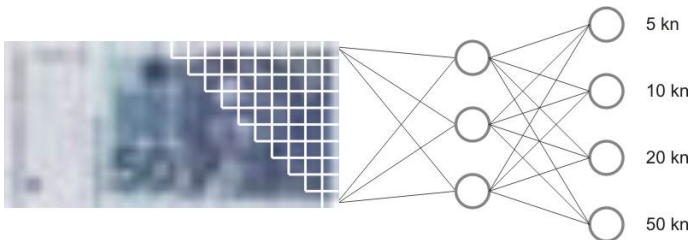
## Primjer: klasifikacija novčanica

- Uzorci su u stvari digitalizirane slike, pa će se međusobno razlikovati u intenzitetu odgovarajućih slikovnih elemenata (posljedica razlike u stupnju istrošenosti novčanice, izgužvanosti papira, oštećenosti).
- U primjeru je korišten generator umjetnih uzoraka koji generira uzorke različitog stupnja oštećenja u svrhu provjere rada mreže i ugađanja njezinih parametara.



## Primjer: klasifikacija novčanica

- Parametri mreže: aciklička potpuno povezana višeslojna neuronska mreža  $990 \times 3 \times 4$
- Učenje: algoritam propagacije pogreške unatrag, stopa učenja=0.02, moment=0.02, provjera nad skupom za validaciju svakih 2500 epoha



# Dalje?

- Umjetne neuronske mreže danas imaju mnoge primjene (obrada slike, zvuka, teksta)
- Nekoliko vrsta koje nismo spominjali danas se često koriste: konvolucijske neuronske mreže, povratne neuronske mreže
- Više informacija moguće je dobiti na diplomskom studiju
  - ▶ Strojno učenje
  - ▶ Neizrazito, evolucijsko i neuroračunarstvo
  - ▶ Duboko učenje

