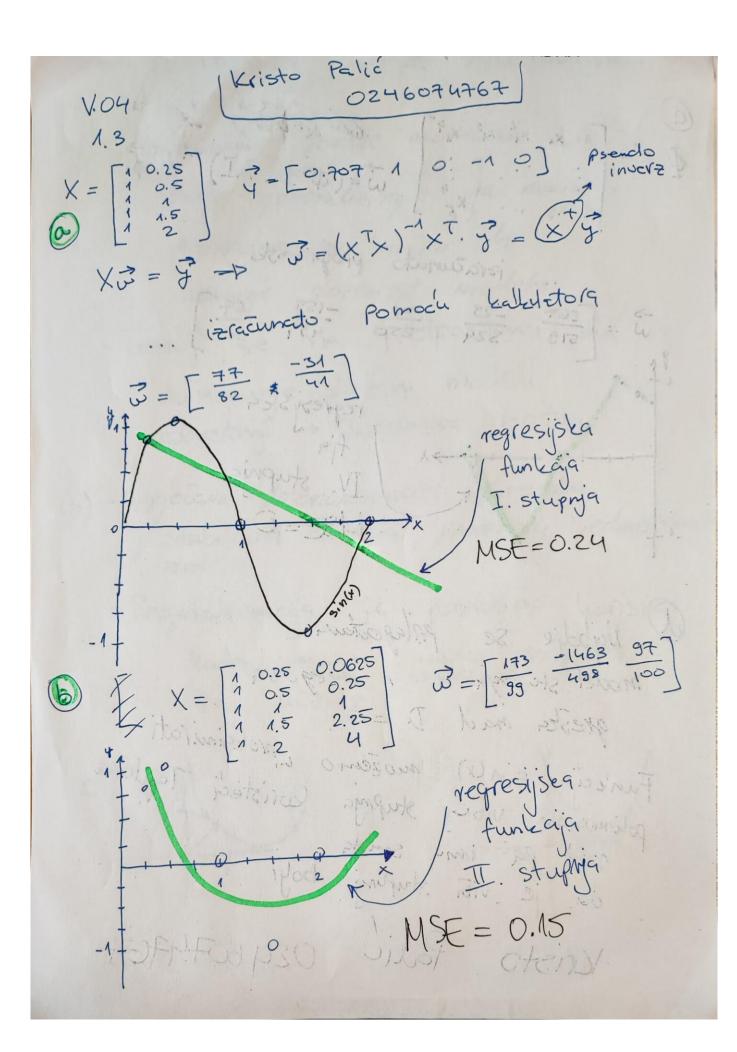
V02	Kristo Palić 0246074767
2.2 - 0 0 0 0 1	$ \frac{\theta_{12}}{0} $ $ \frac{\chi_{1}}{0} $ $ \frac{\theta_{11} \leq \chi_{1} \leq \theta_{12}}{1 0 = 1\chi_{1}} $ $ \frac{1}{0} $
4 3 va	slucaj $\Theta_{M}=1$ i $\Theta_{12}=0$ => $h=0$ wjable · 3 mogućnosti = 3^3 OBLADS mo 3^3+1 kombinacija = 28 D
2.8	$ a\bar{z}no - z + 1$ $ a\bar{z}no + z + 0.5$
	$e_{max} = \frac{4.5}{6} = \frac{9}{12} = \frac{3}{4}$
	$\frac{1}{12} \leq E(h D) \leq \frac{3}{4}$

1 S. Kristo Palić 0246074767 $\times \vec{w} = \vec{y} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\therefore \vec{p} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\therefore \vec{p} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\therefore \vec{p} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\vec{w} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\vec{w} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\vec{w} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\vec{w} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\vec{w} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\vec{w} = \vec{p} \quad \vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ $\vec{w} = (\times T \times)^{-1} \times T \vec{y}$ provac linewine regresije! [815] $h(x) = \frac{6}{13} \times -\frac{2}{13}$ $L_1 = (y(0) - h(0))^2 = (0 + \frac{2}{13})^2 = \frac{4}{169}$ $L_2 = (y(2) - h(2))^2 = (0 - \frac{10}{13})^2 = \frac{100}{169}$ $L_3 = (y(3) - h(3))^2 = (2 - \frac{16}{13})^2 = (\frac{10}{13})^2 = \frac{100}{165}$ $L_{4}\left(y(\frac{85}{5})-h(5)\right)^{2}=\left(2-\frac{28}{13}\right)^{2}=\left(-\frac{2}{13}\right)^{2}=\frac{4}{169}$ L1=L4 = L2=L3



Kristo Palić 0246074967 V04 a) - Regularizacija pomaže modelima da bolje generalizinaju na novins Podatcina na macini da smanjuje složenost modela - Izmelji se na pretpostavci da da su manje složeni modeli robustniji - Occamova britva b)-Sprječava prenaučenost, povećava stabilnost modela, proizvodi jednostavnije modele - Regularitacija je posebno konsna rada imamo malo primjera Za vicerje

izraturato programski -25 -87 -155 67 324 250 457 314 regresijska Najbolje se prilagodava model stupma 4 i nyego va Funkcijus sin(x) možemo aproksimirati

polimomom viseg stupnja koristeći Taylorov

red pa gresses mad D = 0. red pa ima smisla du je visi stupany. bolji Palic 0246

2.3 Da bismo imali stabilno rješenje bez regularizacije trebamo bar jedan primjer vise od broja znacajki

Znacajke:

1. Linearne : 7

2. Evadratine: 7

3. interalicijske $(\frac{7}{2}) + (\frac{7}{3}) = 21 + 35 = 56$

Z = 70 zmačujki

stabilno viesenje = bor em 70+1=71 prinjen

Kristo Palic

0246074767