6. Logistička regresija

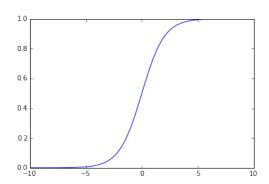
Strojno učenje 1, UNIZG FER, ak. god. 2021./2022.

Jan Šnajder, natuknice s predavanja, v1.5

1 Model logističke regresije

• Logistička (sigmoidalna) funkcija:

$$\sigma(\alpha) = \frac{1}{1 + \exp(-\alpha)}$$



• Funkcija je derivabilna:

$$\frac{\partial \sigma(\alpha)}{\partial \alpha} = \frac{\partial}{\partial \alpha} (1 + \exp(-\alpha))^{-1} = \sigma(\alpha) (1 - \sigma(\alpha))$$

• Model logističke regresije:

$$h(\mathbf{x}; \mathbf{w}) = \sigma(\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \phi(\mathbf{x})) = \frac{1}{1 + \exp(-\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \phi(\mathbf{x}))} = P(y = 1 | \mathbf{x})$$

 \Rightarrow izlaz modela možemo tumačiti kao vjerojatnost da primjer pripada klasi y=1

- Ovo je primjer **poopćenog linearnog modela** (generalized linear model, GLM)
- GLM linearni modeli s (nelinarnom) aktivacijskom funkcijom f:

$$h(\mathbf{x}; \mathbf{w}) = f(\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\phi}(\mathbf{x}))$$

gdje je
$$f:\mathbb{R}\to [0,1]$$
ili $f:\mathbb{R}\to (0,1)$ ili ($f:\mathbb{R}\to [-1,+1]$ ili $f:\mathbb{R}\to (-1,+1))$

2 Pogreška unakrsne entropije

• Izlaz modela je Bernoullijeva varijabla:

$$P(y|\mu) = \begin{cases} \mu & \text{ako } y = 1\\ 1 - \mu & \text{inače} \end{cases} = \mu^y (1 - \mu)^{1-y}$$

 \bullet U našem slučaju, yje oznaka primjera, a μ je izlaz modela, tj. $\mu=h(\mathbf{x};\mathbf{w}),$ pa:

$$P(y^{(i)}|\mathbf{x}^{(i)}) = h(\mathbf{x}; \mathbf{w})^y (1 - h(\mathbf{x}; \mathbf{w}))^{1-y}$$

• Log-izglednost oznaka iz skupa označenih primjera:

$$\ln P(\mathbf{y}|\mathbf{X}, \mathbf{w}) = \ln \prod_{i=1}^{N} p(y^{(i)}|\mathbf{x}^{(i)}) =$$

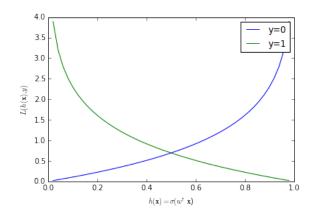
$$= \sum_{i=1}^{N} \left(y^{(i)} \ln h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}) + (1 - y^{(i)}) \ln \left(1 - h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}) \right) \right)$$

• Empirijska pogreška je negativna log-izglednost:

$$E(\mathbf{w}|\mathcal{D}) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \left(-y^{(i)} \ln h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}) - (1 - y^{(i)}) \ln \left(1 - h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}) \right) \right)$$

- ⇒ pogreška unakrsne entropije (cross-entropy error)
- Gubitak unakrsne entropije (cross-entropy loss):

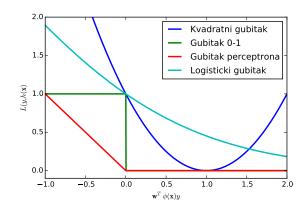
$$L(y, h(\mathbf{x})) = -y \ln h(\mathbf{x}) - (1 - y) \ln (1 - h(\mathbf{x}))$$



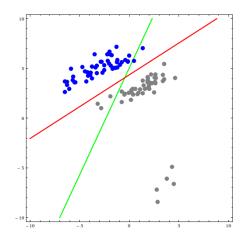
• Reformulacija $y \in \{0,1\} \rightarrow y \in \{-1,+1\}$ i skaliranje sa $1/\ln 2$:

$$L(y, h(\mathbf{x})) = \frac{1}{\ln 2} \ln \left(1 + \exp(-y\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\phi}(\mathbf{x})) \right)$$

• Usporedba funkcija gubitaka:



• Logistička regresija robusnija je od modela linearne regresije:



• Minimizacija u zatvorenoj formi nije moguća ⇒ iterativna optimizacija

3 Gradijentni spust

• Gradijentni spust – minimum nalazimo krećući se u smjeru suprotnom od gradijenta:

$$\mathbf{x} \leftarrow \mathbf{x} - \eta \nabla f(\mathbf{x})$$

- η je stopa učenja: prevelika $\eta \Rightarrow$ divergencija; premalena $\eta \Rightarrow$ spora konvergencija
- Želimo **globalnu konvergenciju** (konvergencija uvijek i svugdje)
- Ostvarivo linijskim pretraživanjem η koji minimizira $f(\mathbf{x})$ u smjeru spusta $\Delta \mathbf{x}$:

$$g(\eta) = f(\mathbf{x} + \eta \Delta \mathbf{x})$$

- ullet Pronađeni optimum bit će globalni optimum ako je $f(\mathbf{x})$ konveksna
- \bullet Funkcija $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ je konveksna akko

(1) Njezina domena dom(f) je **konveksni skup**: Za svaki $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n \in \text{dom}(f)$ i za svaki $\alpha_1, \dots \alpha_n$ takav da $\sum_i \alpha_1 = 1$ vrijedi:

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i \mathbf{x}_i \in \text{dom}(f)$$

(2) Za svaki $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \in \text{dom}(f)$ i svaki $\alpha \in [0, 1]$ vrijedi:

$$f(\mathbf{x}) = f(\alpha \mathbf{x}_1 + (1 - \alpha)\mathbf{x}_2) \leqslant \alpha f(\mathbf{x}_1) + (1 - \alpha)f(\mathbf{x}_2)$$

- \bullet Empirijska pogreška je konveksna \Leftrightarrow funkcija gubitka L je konveksna
- Dvije varijante gradijentnog spusta:
 - Batch (grupni): $\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} \eta \sum_{i=1}^{N} \nabla L(y^{(i)}, h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}))$
 - Stohastički (SGD): $\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} \eta \nabla L(y^{(i)}, h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}))$
- SGD je pogodan za on-line učenje (big data, data streams)

4 Gradijentni spust za logističku regresiju

• Gradijent funkcije gubitka i funkcije pogreške:

$$E(\mathbf{w}|\mathcal{D}) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \left(-y^{(i)} \ln h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}) - (1 - y^{(i)}) \ln \left(1 - h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}) \right) \right)$$

$$\nabla_{\mathbf{w}} E(\mathbf{w}|\mathcal{D}) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \nabla L(y^{(i)}, h(\mathbf{x}^{(i)}; \mathbf{w}))$$

$$\nabla L(y, h(\mathbf{x})) = \left(-\frac{y}{h(\mathbf{x})} + \frac{1 - y}{1 - h(\mathbf{x})} \right) h(\mathbf{x}) \left(1 - h(\mathbf{x}) \right) \phi(\mathbf{x}) = \left(h(\mathbf{x}) - y \right) \phi(\mathbf{x})$$

$$\nabla E(\mathbf{w}|\mathcal{D}) = \sum_{i=1}^{N} \left(h(\mathbf{x}^{(i)}) - y^{(i)} \right) \phi(\mathbf{x}^{(i)})$$

(faktor 1/N može se apsorbirati u stopu učenja η)

Logistička regresija (grupni gradijentni spust)

- 1: $\mathbf{w} \leftarrow (0, 0, \dots, 0)$ 2: **ponavljaj** do konvergencije 3: $\Delta \mathbf{w} \leftarrow (0, 0, \dots, 0)$ 4: $\mathbf{za} \ i = 1, \dots, N$ 5: $h \leftarrow \sigma(\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \phi(\mathbf{x}^{(i)}))$
 - 6: $\Delta \mathbf{w} \leftarrow \Delta \mathbf{w} (h y^{(i)}) \phi(\mathbf{x}^{(i)})$
 - 7: $\eta \leftarrow$ optimum linijskim pretraživanjem u smjeru spusta $\Delta \mathbf{w}$
 - 8: $\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} + \eta \Delta \mathbf{w}$

Logistička regresija (stohastički gradijentni spust)

```
1: \mathbf{w} \leftarrow (0, 0, \dots, 0)

2: \mathbf{ponavljaj} do konvergencije

3: slučajno permutiraj primjere u \mathcal{D}

4: \mathbf{za} \ i = 1, \dots, N

5: h \leftarrow \sigma(\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \phi(\mathbf{x}^{(i)}))

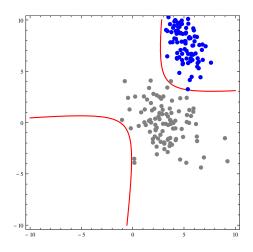
6: \Delta \mathbf{w} \leftarrow -(h - y^{(i)}) \phi(\mathbf{x}^{(i)})

7: \eta \leftarrow optimum linijskim pretraživanjem u smjeru spusta \Delta \mathbf{w}

8: \mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} + \eta \Delta \mathbf{w}
```

5 Regularizirana regresija

- Prednosti regularizacije:
 - Sprječavanje pretjerane nelinearnosti
 - Suzbijanje nepotrebnih značajki
 - Sprječavanje otvrdnjavanja sigmoide kod linearno odvojivih problema
- Primjer prenaučenosti $(n = 2, \phi(\mathbf{x}) = (1, x_1, x_2, x_1x_2, x_1^2, x_2^2))$:



• L2-regularizirana pogreška:

$$E_R(\mathbf{w}|\mathcal{D}) = \sum_{i=1}^N \left(-y^{(i)} \ln h(\mathbf{x}^{(i)}) - (1-y^{(i)}) \ln \left(1 - h(\mathbf{x}^i)\right) \right) + \frac{\lambda}{2} \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{w}$$

• Ažuriranje težina:

$$\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} - \eta \Big(\sum_{i=1}^{N} (h(\mathbf{x}^{(i)}) - y^{(i)}) \phi(\mathbf{x}^{(i)}) + \lambda \mathbf{w} \Big)$$

ekvivalentno:

$$\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w}(1 - \eta \lambda) - \eta \sum_{i=1}^{N} \left(h(\mathbf{x}^{(i)}) - y^{(i)} \right) \phi(\mathbf{x}^{(i)})$$

• Napomena: Težina w_0 se ne regularizira

L2-regularizirana logistička regresija (grupni gradijentni spust)

```
\tilde{\mathbf{w}} \leftarrow (0, 0, \dots, 0)
                                                        //\tilde{\mathbf{w}} je prošireni vektor (w_0, \mathbf{w})
  2:
          ponavljaj do konvergencije
                \Delta w_0 \leftarrow 0
  3:
                \Delta \mathbf{w} \leftarrow (0, 0, \dots, 0)
  4:
               za i = 1, ..., N
  5:
                    h \leftarrow \sigma(\tilde{\mathbf{w}}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\phi}(\tilde{\mathbf{x}}^{(i)}))
  6:
                    \Delta w_0 \leftarrow \Delta \mathbf{w}_0 - (h - y^{(i)})
  7:
 8:
                    \Delta \mathbf{w} \leftarrow \Delta \mathbf{w} - (h - y^{(i)}) \phi(\mathbf{x}^{(i)})
 9:
               \eta \leftarrow optimum linijskim pretraživanjem u smjeru spusta \Delta \tilde{\mathbf{w}}
               w_0 \leftarrow w_0 + \eta \Delta w_0
10:
11:
                \mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w}(1 - \eta \lambda) + \eta \Delta \mathbf{w}
```

L2-regularizirana logistička regresija (stohastički gradijentni spust)

```
//|\tilde{\mathbf{w}}| je prošireni vektor (w_0, \mathbf{w})
         \tilde{\mathbf{w}} \leftarrow (0, 0, \dots, 0)
          ponavljaj do konvergencije:
              slučajno permutiraj primjere u \mathcal{D}
  3:
              za i = 1, \ldots, N
  4:
                   h \leftarrow \sigma(\tilde{\mathbf{w}}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\phi}(\tilde{\mathbf{x}}^{(i)}))
  5:
  6:
                   \Delta w_0 \leftarrow -(h - y^{(i)})
                   \Delta \mathbf{w} \leftarrow -(h - y^{(i)})\phi(\mathbf{x}^{(i)})
  7:
  8:
                   \eta \leftarrow optimum linijskim pretraživanjem u smjeru spusta \Delta \tilde{\mathbf{w}}
 9:
                   w_0 \leftarrow w_0 + \eta \Delta w_0
                   \mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w}(1 - \eta \lambda) + \eta \Delta \mathbf{w}
10:
```