Module EA4 – Éléments d'Algorithmique II Outils pour l'analyse des algorithmes

Dominique Poulalhon dominique.poulalhon@irif.fr

Université Paris Cité L2 Informatique & DL Bio-Info, Jap-Info, Math-Info Année universitaire 2023-2024

Auto-évaluations nº 1 et 2 disponibles sur moodle

 $\acute{E}valuation$ n^o 1 (sur moodle): samedi 16 mars, plage strictement incluse dans la plage 10h30-12h30

Partiel: vendredi 22 mars, 16h15-18h00

(RAPPEL) TRI RAPIDE (Quicksort)

Observation:

- les qualités du tri fusion proviennent de la stratégie « diviser-pour-régner »
- ses défauts proviennent en partie du fait qu'il s'agit de récusivité non terminale: la fusion est réalisée après les appels récursifs

(RAPPEL) TRI RAPIDE (Quicksort)

Observation:

- les qualités du tri fusion proviennent de la stratégie « diviser-pour-régner »
- ses défauts proviennent en partie du fait qu'il s'agit de récusivité non terminale: la fusion est réalisée après les appels récursifs

Idée : faire un prétraitement *avant* les appels récursifs pour éviter d'en avoir besoin *après*

 \implies partitionnement du tableau pour séparer les « petits » éléments des « grands » éléments

```
def partition(T) : # les éléments sont supposés distincts
  pivot = T[0]
  gauche = [ elt for elt in T if elt < pivot ]
  droite = [ elt for elt in T if elt > pivot ]
  return pivot, gauche, droite
```

```
def partition(T) : # les éléments sont supposés distincts
  pivot = T[0]
  gauche = [ elt for elt in T if elt < pivot ]
  droite = [ elt for elt in T if elt > pivot ]
  return pivot, gauche, droite
```

Complexité de partition : $\Theta(n)$ comparaisons

```
def partition(T) : # les éléments sont supposés distincts
  pivot = T[0]
  gauche = [ elt for elt in T if elt < pivot ]
  droite = [ elt for elt in T if elt > pivot ]
  return pivot, gauche, droite
```

Complexité de partition : $\Theta(n)$ comparaisons

```
def tri_rapide(T) :
   if len(T) < 2 : return T
   pivot, gauche, droite = partition(T)
   return tri_rapide(gauche) + [pivot] + tri_rapide(droite)</pre>
```

```
def partition(T) : # les éléments sont supposés distincts
  pivot = T[0]
  gauche = [ elt for elt in T if elt < pivot ]
  droite = [ elt for elt in T if elt > pivot ]
  return pivot, gauche, droite
```

Complexité de partition : $\Theta(n)$ comparaisons

```
def tri_rapide(T) :
   if len(T) < 2 : return T
   pivot, gauche, droite = partition(T)
   return tri_rapide(gauche) + [pivot] + tri_rapide(droite)</pre>
```

Complexité de tri_rapide (au pire) : $\Theta(n^2)$ comparaisons

Complexité de tri_rapide au pire : $\Theta(n^2)$ comparaisons

Complexité de tri_rapide dans le meilleur des cas :

 $\Theta(n \log n)$ comparaisons

Complexité de tri_rapide en moyenne :

(admis pour le moment)

 $\Theta(n \log n)$ comparaisons

Inconvénients

- partition fait deux parcours, là où un seul suffit manifestement (ce point est très facile à corriger)
- ne trie pas en place multiples recopies de (portions de) tableaux, même les éléments « bien placés » sont déplacés
- les *mauvais cas* sont des cas « *assez probables* » : tableaux triés ou presque, à l'endroit ou à l'envers

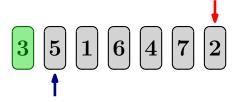
Tri rapide (Quicksort), version 2

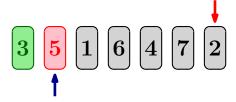
```
def tri_rapide_en_place(T, debut=0, fin=None) :
  # trie T[debut:fin] : indice debut inclus, fin exclu
  # appel initial tri_rapide_en_place(T) : on veut debut=0, fin=len(T)
 if fin is None : fin = len(T)
 if fin - debut < 2 : return
 indice_pivot = partition_en_place(T, debut, fin)
  # place pivot à sa place finale (indice_pivot),
  # les éléments plus petits à sa gauche et les plus grands à sa droite
 tri_rapide_en_place(T, debut, indice_pivot)
 tri_rapide_en_place(T, indice_pivot + 1, fin)
```

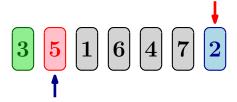
avec une partition en place à la manière du tri-drapeau (cf. TD)

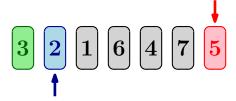
Exemple:

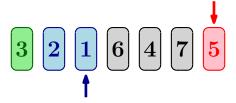
3 5 1 6 4 7 2

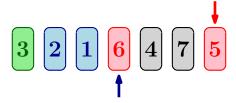


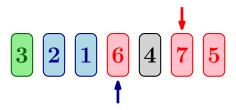


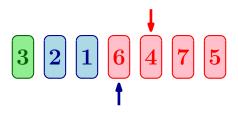


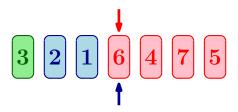


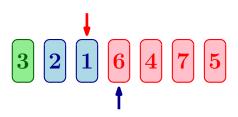




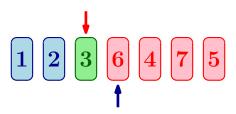








Exemple:

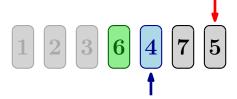


Remarque: si le tableau a des répétitions, un vrai tri-drapeau à 3 valeurs permet de regrouper tous les éléments égaux au pivot, et donc de faire des appels récursifs sur de plus petits sous-tableaux











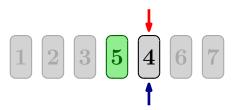


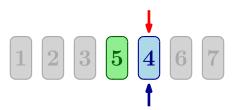


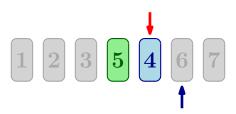






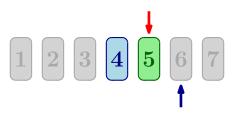






TRI RAPIDE (Quicksort), VERSION 2

Exemple:



TRI RAPIDE (Quicksort), VERSION 2

Exemple:

1234567

Tri rapide (Quicksort), version 2

```
def partition_en_place(T, debut, fin) : # T supposé sans doublon
 # initialisation des curseurs
 pivot, gauche, droite = T[debut], debut + 1, fin - 1
  # déplacement des curseurs
 while gauche <= droite :
   while gauche < fin and T[gauche] < pivot : gauche += 1
   while droite > debut and T[droite] > pivot : droite -= 1
   # avec <= ou >= si T contient des doublons
   if gauche < droite :
     T[gauche], T[droite] = T[droite], T[gauche]
  # ici : gauche = droite + 1, T[droite] <= pivot < T[gauche]</pre>
  # (et même < sauf si droite = debut)
  # mise en place du pivot
 T[debut], T[droite] = T[droite], pivot
 return droite
```

Tri rapide (Quicksort), version 2

Ou bien:

```
def partition_en_place(T, debut, fin) : # T supposé sans doublon
  # initialisation des curseurs
 pivot, gauche, droite = T[debut], debut + 1, fin - 1
  # déplacement des curseurs
 while gauche <= droite :
   if T[gauche] < pivot : gauche += 1
   elif T[droite] > pivot : droite -= 1
   # avec <= ou >= si T contient des doublons
   else : T[gauche], T[droite] = T[droite], T[gauche]
  # ici : gauche = droite + 1, T[droite] <= pivot < T[gauche]</pre>
  # (et même < sauf si droite = debut)
  # mise en place du pivot
 T[debut], T[droite] = T[droite], pivot
 return droite
```

Tri rapide, version randomisée

reste le cas problématique des tableaux (presque) triés : il suffit de choisir un pivot aléatoire pour se placer dans le « cas moyen »

Tri rapide, version randomisée

reste le cas problématique des tableaux (presque) triés : il suffit de choisir un pivot aléatoire pour se placer dans le « cas moyen »

```
def partition_en_place_randomisee(T, debut, fin) :
  # T supposé sans doublon
alea = random.randint(debut, fin - 1)
T[debut], T[alea] = T[alea], T[debut]
 pivot, gauche, droite = T[debut], debut + 1, fin - 1
 while gauche <= droite :
    if T[gauche] < pivot : gauche += 1
    elif T[droite] > pivot : droite -= 1
    else : T[gauche], T[droite] = T[droite], T[gauche]
 T[debut], T[droite] = T[droite], pivot
 return droite
```

COMPLÉMENT : LA SÉLECTION RAPIDE

Rang

l'élément de rang k d'un tableau T est l'unique x de T tel que

- T contient au plus k-1 éléments strictement plus petits que x
- T contient au plus len(T) -k éléments strictement plus grands que x

Rang

si T est un tableau $sans\ doublon$, l'élément de rang k de T est l'unique x de T tel que

- T contient k-1 éléments plus petits que x
- T contient len(T) − k éléments plus grands que x

Rang

si T est un tableau $sans\ doublon$, l'élément de rang k de T est l'unique x de T tel que

- T contient k − 1 éléments plus petits que x
- T contient len(T) − k éléments plus grands que x

Cas particuliers

• *si* T est trié : T[k-1]

Rang

si T est un tableau $sans\ doublon$, l'élément de rang k de T est l'unique x de T tel que

- T contient k − 1 éléments plus petits que x
- T contient len(T) − k éléments plus grands que x

Cas particuliers

- *si* T est trié : T[k-1]
- élément de rang 1 : minimum(T)

Rang

si T est un tableau $sans\ doublon$, l'élément de rang k de T est l'unique x de T tel que

- T contient k − 1 éléments plus petits que x
- T contient len(T) − k éléments plus grands que x

Cas particuliers

- *si* T est trié : T[k-1]
- élément de rang 1 : minimum(T)
- élément de rang len(T) : maximum(T)

Rang

si T est un tableau $sans\ doublon$, l'élément de rang k de T est l'unique x de T tel que

- T contient k − 1 éléments plus petits que x
- T contient len(T) − k éléments plus grands que x

Cas particuliers

- *si* T est trié : T[k-1]
- élément de rang 1 : minimum(T)
- élément de rang len(T) : maximum(T)
- élément « du milieu » : médian(T) (ou médiane(T)) si n = len(T) impair : rang $\frac{1}{2}(n+1)$ (si n pair : rang $\frac{1}{2}n$ ou $\frac{1}{2}n+1$)



selection(T, k)

étant donné un tableau T et un entier k, déterminer l'élément de rang k de T

selection(T, k)

étant donné un tableau T et un entier k, déterminer l'élément de rang k de T

Solution nº 1

- trier T
- retourner T[k-1]

selection(T, k)

étant donné un tableau T et un entier k, déterminer l'élément de rang k de T

Solution nº 1

- trier T
- retourner T[k-1]

 $\implies \Theta(n \log n)$ comparaisons (au pire)

minimum(T)

étant donné un tableau T, déterminer le plus petit élément de T

maximum(T)

étant donné un tableau T, déterminer le plus grand élément de T

min_et_max_simultanés(T)

étant donné un tableau T, déterminer le plus petit et le plus grand éléments de T

min_et_max_simultanés(T)

étant donné un tableau T, déterminer le plus petit et le plus grand éléments de T

```
def min et max(T) :
 min = max = T[-1]
  for elt1, elt2 in zip(T[0::2], T[1::2]) : # 2 par 2
    if elt1 < elt2 :
      if elt1 < min : min = elt1
      if elt2 > max : max = elt2
    else :
      # échanger le rôle de elt1 et elt2
  return min, max
                              \Rightarrow \frac{3n}{2} comparaisons (si n pair)
```

nis (si ii paii)

SÉLECTION - CAS GÉNÉRAL

```
def selection(T, k) : # comme un tri par sélection interrompu
for i in range(k) :
   tmp = i
   for j in range(i, len(T)) :
      if T[j] < T[tmp] : tmp = j
   T[i], T[tmp] = T[tmp], T[i]
   return T[k-1]</pre>
```

SÉLECTION - CAS GÉNÉRAL

```
def selection(T, k) : # comme un tri par sélection interrompu
for i in range(k) :
   tmp = i
   for j in range(i, len(T)) :
      if T[j] < T[tmp] : tmp = j
   T[i], T[tmp] = T[tmp], T[i]
   return T[k-1]</pre>
```

- \implies kn comparaisons (environ)
- si k est petit, c'est sensiblement mieux que $\Theta(n \log n)$
- si k est en $\Theta(n)$, c'est sensiblement moins bien

Idée : utiliser le partitionnement du tri rapide

Idée : utiliser le partitionnement du tri rapide

Que conclure de la position r(-1) du pivot retournée par partition(T)?

Idée : utiliser le partitionnement du tri rapide

Que conclure de la position r(-1) du pivot retournée par partition (T)?

• si r = k: le pivot est l'élément de rang $k \implies$ recherche terminée

Idée : utiliser le partitionnement du tri rapide

Que conclure de la position r(-1) du pivot retournée par partition (T)?

- si r = k: le pivot est l'élément de rang $k \implies$ recherche terminée
- si r > k : le pivot est supérieur à l'élément de rang k $\implies \text{poursuivre la recherche } \grave{a} \; gauche$

Idée : utiliser le partitionnement du tri rapide

Que conclure de la position r(-1) du pivot retournée par partition (T)?

- si r = k: le pivot est l'élément de rang $k \implies$ recherche terminée
- si r > k : le pivot est supérieur à l'élément de rang k
 ⇒ poursuivre la recherche à qauche
- si r < k: le pivot est inférieur à l'élément de rang k \implies poursuivre la recherche à droite

Idée : utiliser le partitionnement du tri rapide

Que conclure de la position r(-1) du pivot retournée par partition(T)?

- si r = k: le pivot est l'élément de rang $k \implies$ recherche terminée
- si r > k : le pivot est supérieur à l'élément de rang k
 ⇒ poursuivre la recherche à qauche
- si r < k: le pivot est inférieur à l'élément de rang k \implies poursuivre la recherche à droite

⇒ dans tous les cas, (au plus) un seul appel récursif est nécessaire

```
def selection_rapide(T, k) :
 if len(T) == 1 : return T[0] if k == 1 else None
  # version naive
 pivot, gauche, droite = partition(T)
 rang_pivot = len(gauche) + 1
 if rang_pivot == k :
   return pivot
 elif rang_pivot > k :
   return selection_rapide(gauche, k)
 else:
```

```
def selection_rapide(T, k) :
 if len(T) == 1 : return T[0] if k == 1 else None
  # version naive
 pivot, gauche, droite = partition(T)
 rang_pivot = len(gauche) + 1
 if rang_pivot == k :
   return pivot
 elif rang_pivot > k :
   return selection_rapide(gauche, k)
 else:
   return selection_rapide(droite, k - rang_pivot)
```

```
def selection_rapide_en_place(T, k, deb=0, fin=None) :
 if fin is None: fin = len(T)
 if fin-deb == 1 : return T[0] if k == 1 else None
 indice_pivot = partition_en_place(T, debut, fin)
 rang_pivot = indice_pivot + 1
 if rang_pivot == k :
   return T[indice_pivot]
 elif rang_pivot > k :
   return selection_rapide(T, k, deb, indice_pivot)
 else:
   return selection_rapide(T, k - rang_pivot, rang_pivot, fin)
```

Complexité de selection_rapide au pire : $\Theta(n^2)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide au pire : $\Theta(n^2)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide dans le meilleur des cas :

 $\Theta(n)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide au pire : $\Theta(n^2)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide dans le meilleur des cas :

 $\Theta(n)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide en moyenne (admis):

 $\Theta(n)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide au pire : $\Theta(n^2)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide dans le meilleur des cas : $\Theta(n)$ comparaisons

Complexité de selection_rapide en moyenne (admis): $\Theta(n)$ comparaisons

variante (algorithme BFPRT) : en choisissant comme pivot la médiane des $\frac{n}{5}$ médianes de paquets de 5 éléments, on obtient un algorithme de complexité $\Theta(n)$ dans le pire des cas (admis)

CONCLUSION: QUALITÉS ET DÉFAUTS DES ALGORITHMES DE TRI CLASSIQUES

Tri par fusion

- $\Theta(n \log n)$ comparaisons au pire (mais dans tous les cas),
- la constante cachée dans le Θ est importante,
- stable mais pas en place: complexité en espace $\in \Theta(n)$

Tri par insertion

- $\Theta(n^2)$ comparaisons *au pire* et *en moyenne*,
- $\Theta(n)$ comparaisons *au mieux* (CNS : O(n) inversions),
- stable et en place

Tri rapi<u>de</u>

- $\Theta(n^2)$ comparaisons *au pire*
- $\Theta(n \log n)$ comparaisons en moyenne... et au mieux,
- version naïve : stable mais pas en place, mauvais cas « assez probables »,
- version en place et randomisée : en place mais pas stable, mauvais cas sans caractéristiques particulières (donc peu probables)

Comment conjuguer ces qualités?

Tri par comparaisons « idéal » :

- pire cas (et cas moyen) en $\Theta(n \log n)$,
- meilleur cas en $\Theta(n)$ (et correspondant à des cas « probables en pratique »),
- en place,
- stable.

pour s'en approcher, on peut concevoir des tris hybrides : tris utilisant des mécanismes inspirés de plusieurs algorithmes de tri différents

- SedgeSort (hybride de tri rapide et de tri par insertion),
- TimSort (hybride de tri fusion et de tri par insertion),
- IntroSort (hybride de tri rapide et de tri par tas)...

et il est parfois possible de tirer parti des caractéristiques des données à trier pour sortir du cadre des tris par comparaisons : tri par dénombrement, tri par paquets, tri par base (RadixSort)...