

UNIVERSIDADE FEDERAL DO CEARÁ - CAMPUS SOBRAL CURSO DE ENGENHARIA DA COMPUTAÇÃO

DISCIPLINA: MICROPROCESSADORES

PROFESSOR: MARCELO SOUZA

PROJETO PARTE 2 - GERAÇÃO DE FORMA DE ONDA

YARA MARIA SANTOS MORAIS - 475867

Sobral - CE

2023

O exercício 04 requer que seja desenvolvido um projeto para gerar, em três pinos distintos de entrada e saída, as formas de onda apresentadas na Figura 01. A constante T, em microsegundos, é definida pela fórmula

$$T = 100 + 100 * N \tag{1}$$

sendo N o último dígito do número de matrícula.

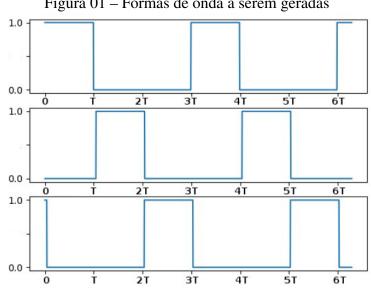


Figura 01 – Formas de onda a serem geradas

Fonte: Autor

O número de matrícula utilizado foi 475867, sendo o último dígito o 7. No MPLABX primeiramente foi feita as configurações iniciais de uso, configurado as portas RC0, RC1 e RC2 como saídas e a definido o delay por meio da fórmula descrita anteriormente. Essa implementação pode ser vista nas figuras 02 e 03.

Figura 02 – Código no MPLABX

```
#include "pl8f4550.inc"
CONFIG FOSC = HS ; Oscilador externo em uso
CONFIG WDT = OFF ; Desativar Watchdog Timer
CONFIG LVP = OFF ; Desativar programação de baixa tensão
ORG 0x0000
GOTO START
ORG 0x0008
RETURN
    ; Configurar as portas RCO, RC1 e RC2 como saídas
   BCF TRISC, 0
   BCF TRISC, 1
   BCF TRISC, 2
    ; Loop principal
LOOP:
    ; C = 0 S = 1
    BSF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 1
    \ensuremath{\mathsf{BCF}} PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 0
    \ensuremath{\mathsf{BCF}} PORTC, 2 ; Defini a saida RCO como 0
    CALL Delay_800us
    BCF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 0
    \ensuremath{\mathsf{BSF}} PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 1
    BCF\ \mbox{PORTC, 2} ; Defini a saida RCO como 0
    CALL Delay_800us
    BCF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 0
    BCF PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 0
    BSF PORTC, 2 ; Defini a saida RCO como 1
    CALL Delay_800us
```

Fonte: Autor

Figura 03 – Código no MPLABX

```
BSF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 1
BSF PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 1
BCF PORTC, 2 ; Defini a saida RCO como 0
CALL Delay_800us
BCF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 0
BSF PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 1
BSF PORTC, 2 ; Defini a saida RCO como 1
CALL Delay 800us
BSF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 1
BCF PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 0
BSF PORTC, 2 ; Defini a saida RCO como 1
CALL Delay_800us
BSF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 1
BCF PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 0
BCF PORTC, 2 ; Defini a saida RCO como 0
CALL Delay_800us
BCF PORTC, 0 ; Defini a saida RCO como 0
BSF PORTC, 1 ; Defini a saida RCO como 1
BCF PORTC, 2 ; Defini a saida RCO como 0
CALL Delay_800us
GOTO LOOP
```

Fonte: Autor

Após todas as definições anteriores, foi chamada a função correspondente ao delay, definido um valor inicial de atraso com um valor próximo ao delay calculado e esse valor foi armazenado em uma variável DELAY_COUNT. Em seguida foi estabelecido 1 ciclo de atraso e o decremento de DELAY_COUNT como pode ser visto na figura 04.

Figura 04 – Código no MPLABX

```
Delay_800us:

MOVLW 0x0310 ; Valor inicial para um atraso de 800us em hexadecimal
MOVWF DELAY_COUNT ; Armazenar o valor inicial em DELAY_COUNT

WAIT_DELAY:

NOP ; Atraso de l ciclo de instrução
DECFSZ DELAY_COUNT, 1 ; Decrementar DELAY_COUNT e verificar se é 0
GOTO WAIT_DELAY ; Aguardar até que DELAY_COUNT atinja 0

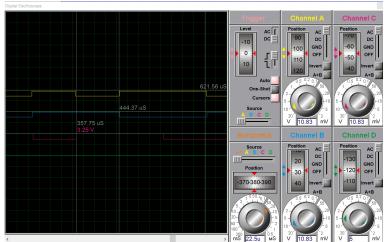
RETURN

DELAY_COUNT RES 1 ; Variável para armazenar o contador de atraso
END
```

Fonte: Autor

Compilando o programa no MPLABX e copiando o caminho do arquivo para o software Proteus obteve as seguintes formas de ondas vistas na figura 05.

Figura 05 – Resultado da soma



Fonte: Autor