
06.3 简谐运动的能量

- 一、如何确定简谐运动的运动方程
- 二、简谐运动的能量

一、如何确定简谐运动的运动方程？

- 先确定振动系统的平衡位置，并以平衡位置为坐标原点，建立坐标系；
- 然后分析物体偏离平衡位置的受力情况，根据牛顿运动定律，列出简谐运动的动力学方程，求出通解；
- 最后再由初始条件确定振幅和初相位。

由初始条件确定振幅 A 和初相位 φ :

设 $t=0$ 时, $x = x_0$ 、 $v = v_0$,

$$\text{则: } \begin{cases} x_0 = A \cos \varphi \\ v_0 = -A\omega \sin \varphi \end{cases}$$

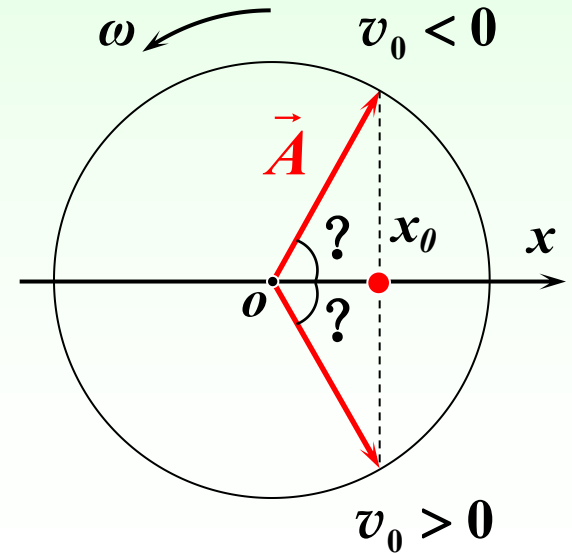
得:

$$A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}}$$

$$\tan \varphi = -\frac{v_0}{\omega x_0}$$

因正切函数和余弦函数的周期不同, 故初相位 φ 的值还要根据 x_0 和 v_0 的具体情况做进一步的确定。

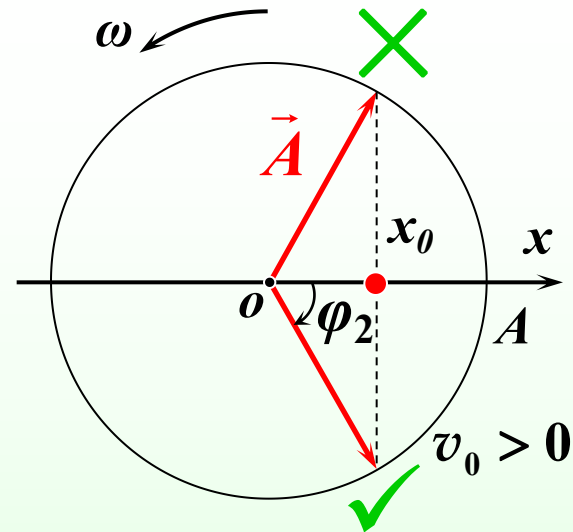
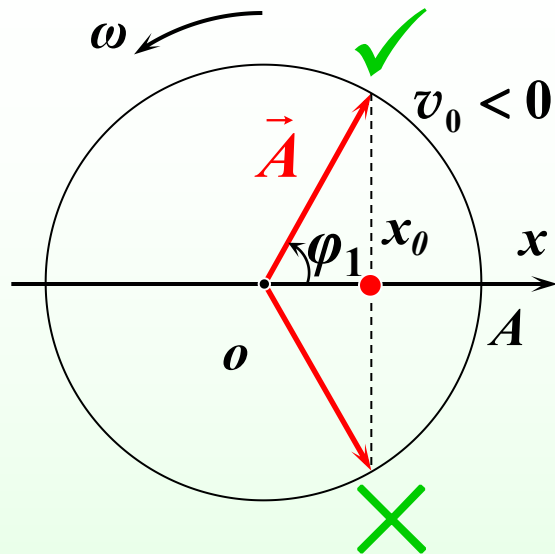
由参考圆知，除了速度为零的两个最远端外，对于同一个初位移 x_0 ，都会有2个速度、也就是有两个相位角与之对应。 $\varphi=?$



◆再用初速度的方向确定 φ :

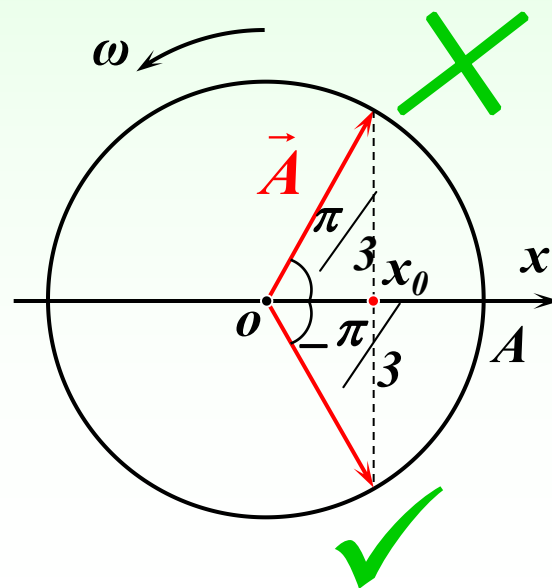
若 $v_0 < 0$, 则 $\varphi = \varphi_1$

若 $v_0 > 0$, 则 $\varphi = \varphi_2$



若 $t = 0$ 时, $x_0 = A/2$, $v_0 > 0$

(1) 由旋转矢量图得: $\varphi = -\pi/3$



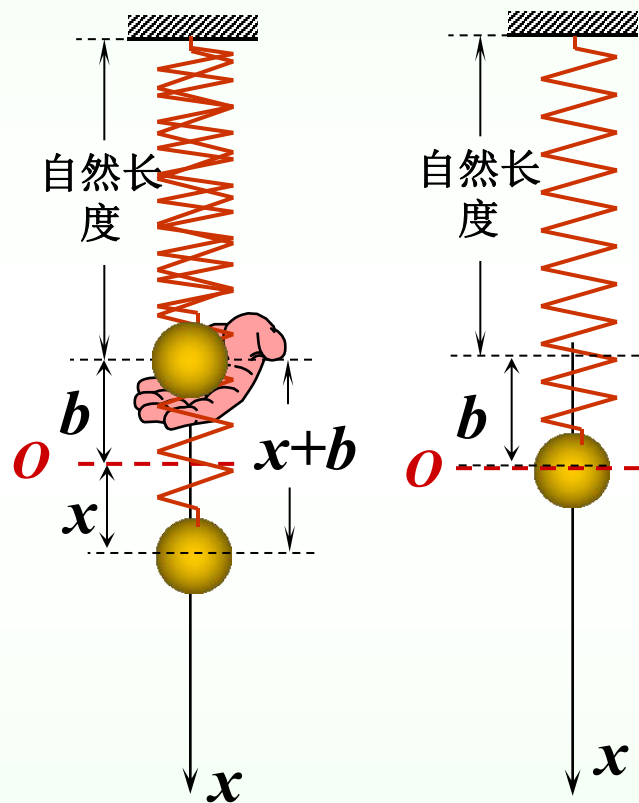
(2) 由
$$\begin{cases} x_0 = A \cos \varphi = \frac{A}{2} \\ v_0 = -A\omega \sin \varphi > 0 \end{cases}$$

得:
$$\begin{cases} \varphi = \pm \frac{\pi}{3} \\ \sin \varphi < 0 \end{cases}$$

$$\therefore \varphi = -\frac{\pi}{3}$$

(参见例6-1)

例题1：垂直悬挂的轻弹簧下端系一质量为 m 的小球，静止时弹簧伸长量为 b 。用手将重物托起使弹簧保持自然长度后放手，
(1) 求证放手后小球作简谐振动； (2) 写出其振动方程。



(1) 此为竖直方向弹簧振子。

静止悬挂时， $mg = kb$

取小球静力平衡时的位置
(平衡位置) 为坐标原点O，

x 轴向下为正，

小球由初始位置开始运动，当
它相对于原点的位移为 x 时，
弹簧形变为 $x+b$ ，

小球受力为 $F = mg - k(b + x) = -kx$

小球受到的是线性回复力的作用，因此它做的是简谐运动。

例题1：垂直悬挂的轻弹簧下端系一质量为 m 的小球，静止时弹簧伸长量为 b 。用手将重物托起使弹簧保持自然长度后放手，
(1) 求证放手后小球作简谐振动； (2) 写出其振动方程。

(2) 由牛顿运动定律 $F = -kx = m \frac{d^2 x}{dt^2}$

得小球运动的动力学方程为 $\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{k}{m} x = 0$

令 $\frac{k}{m} = \omega^2$ ，得 $\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$

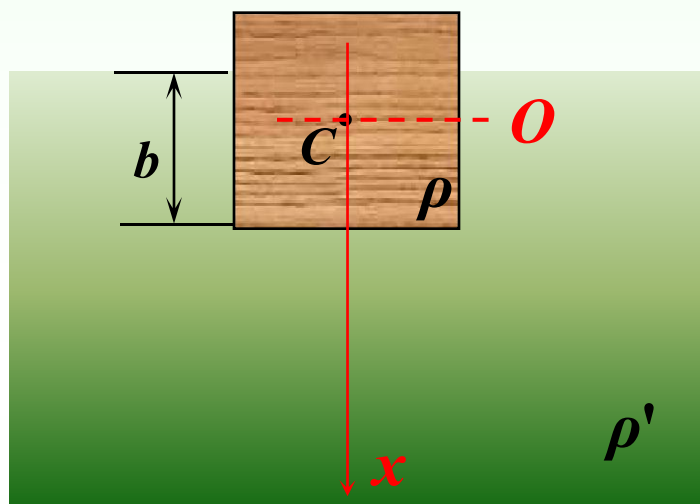
其通解为 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$ 其中 $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{g}{b}}$

又 $t=0$ 时， $x_0 = -b$ 且 $v_0 = 0$

$\therefore A = b, \quad \varphi = \pi$

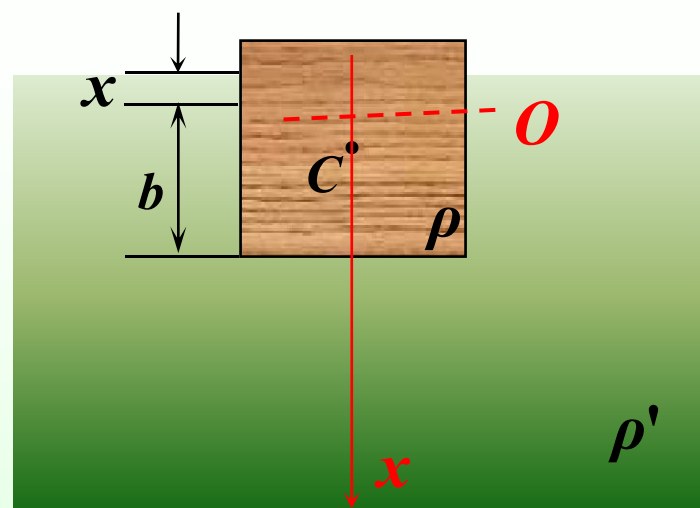
振动的运动学方程为 $x = b \cos(\sqrt{\frac{g}{b}} t + \pi)$

例2：一密度为 ρ 、边长为 L 的正方体木块浮在水面上，静止时水面以下高度为 b 。现用外力将木块慢慢地再压下 h_0 的深度后放手，若水的密度为 ρ' ，不计水的阻力，（1）求证木块作的是简谐运动，（2）写出其简谐运动方程。



静止时 $\rho L^3 g = \rho' L^2 b g$

将此时木块质心的位置 C 设为坐标原点 O ， x 轴向下为正，



当木块相对于坐标原点的位移为 x 时，

$$\begin{aligned}\Sigma F &= \rho L^3 g - \rho' L^2 (b + x) g \\ &= -\rho' L^2 g x\end{aligned}$$

木块所受合外力满足线性回复力的条件，因此木块作简谐运动

例2：一密度为 ρ 、边长为 L 的正方体木块浮在水面上，静止时水面以下高度为 b 。现用外力将木块慢慢地再压下 h_0 的深度后放手，若水的密度为 ρ' ，不计水的阻力，（1）求证木块作的是简谐运动，（2）写出其简谐运动方程。

（2）由 $\Sigma F = ma$

$$\text{得 } \rho L^3 \frac{d^2 x}{dt^2} = -\rho' L^2 g x \quad \text{即 } \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{\rho' g}{\rho L} x = 0$$

$$\text{令 } \frac{\rho' g}{\rho L} = \omega^2 \quad \text{则 } \frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$$

方程通解为 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$ 其中角频率 $\omega = \sqrt{\frac{\rho' g}{\rho L}}$

又 $t=0$ 时， $x_0=h_0$ ， $v_0=0$ ，故 $A=h_0$ ， $\varphi=0$ ，

木块作简谐运动的运动学方程为

$$x = h_0 \cos\left(\sqrt{\frac{\rho' g}{\rho L}} t\right)$$

二、简谐运动的能量

以水平弹簧振子为例： $(\omega^2 = \frac{k}{m})$

任意时刻 t ：

弹性势能： $E_p = \frac{1}{2} kx^2 = \frac{1}{2} kA^2 \cos^2(\omega t + \varphi)$

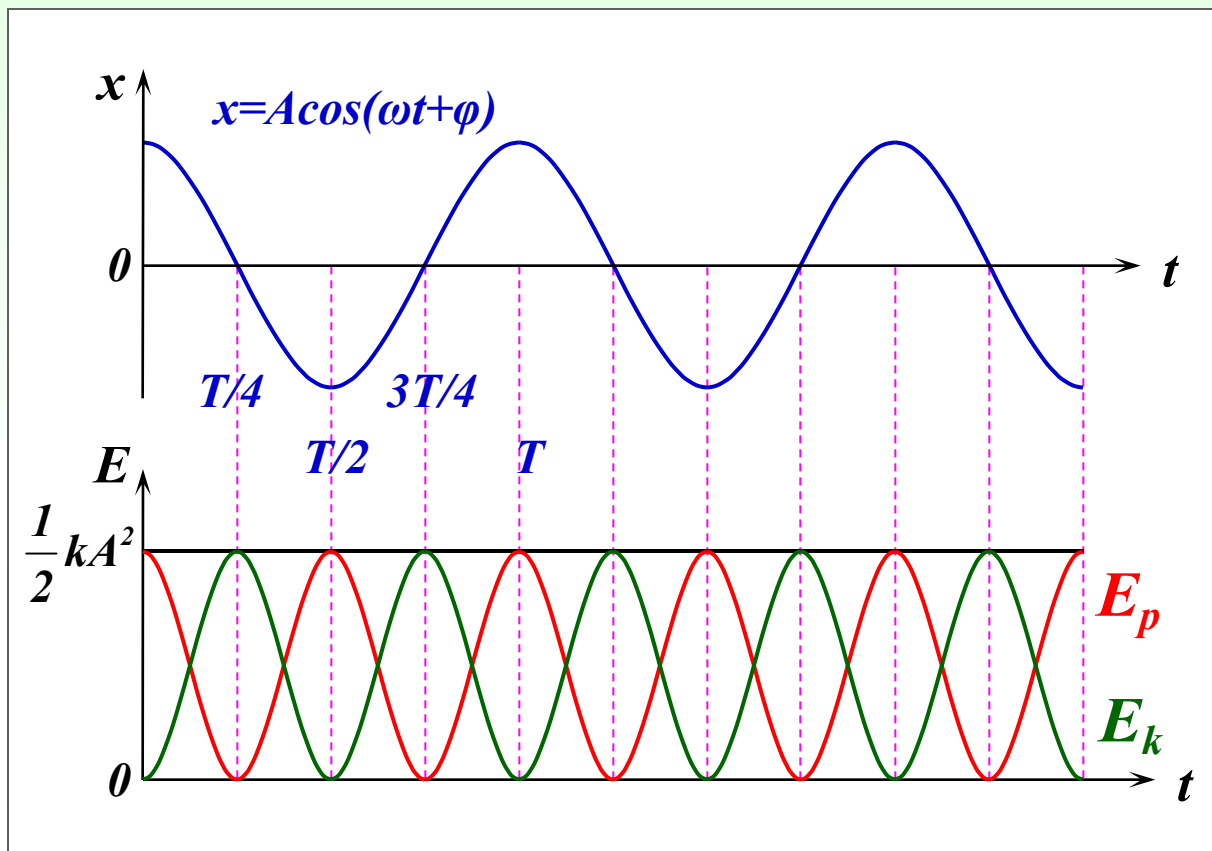
动能： $E_k = \frac{1}{2} mv^2 = \frac{1}{2} m\omega^2 A^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$

$$= \frac{1}{2} kA^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

总机械能：

$$E = E_p + E_k = \frac{1}{2} kA^2 = \frac{1}{2} m\omega^2 A^2 = \frac{1}{2} mv_m^2$$

——机械能守恒



$$E_p = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \varphi)$$

$$E_k = \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

(1) E_k 、 E_p 周期性变化的频率为简谐振动的两倍。

(2) 总机械能 $E = E_k + E_p = \text{常量}$ 。

$$(3) \quad \bar{E}_k = \bar{E}_p = \frac{1}{2}E$$

例题3：一质量为0.25kg的物体在弹性力作用下作简谐运动，弹簧的劲度系数为25N/m。如果开始振动时系统具有势能0.06J和动能0.02J，求（1）振动的振幅；（2）动能等于势能时物体的位移；（3）经过平衡位置时物体的速度。

解：（1）简谐运动的总能量 $E = E_k + E_p = \frac{1}{2}kA^2$

所以 $\frac{1}{2}kA^2 = 0.08\text{J}$

代入 k 的值解得 $A=0.08\text{m}$ 。

（2）动能等于势能时，势能 $E_p = \frac{1}{2}E = 0.04\text{J}$

$\therefore \frac{1}{2}kx^2 = 0.04\text{J}$ ，代入 k 的值解得位移 $x=\pm 0.57\text{m}$ 。

（3）过平衡位置时，势能为零，所以动能

$E_k = \frac{1}{2}mv^2 = 0.08\text{J}$ ，代入质量的值得到 $v=\pm 0.8\text{m/s}$ 。

小 结

- 质点在线性回复力作用下围绕平衡位置的运动就是简谐振动，简谐运动的位移随时间的变化为 $x=A\cos(\omega t+\varphi)$ ；
- 简谐运动的三个特征量中，振动周期决定于振动系统本身的性质，振幅决定于振动的能量，而初相则决定于时间原点的选择；
- 质点做简谐运动时，动能和势能都随时间变化，动能和势能在相互转换，但总能量保持不变。

思考题

在竖直方向弹簧振子的简谐运动中，除了有弹性势能的变化外，还有重力势能的变化，那它的势能是不是也能用 $E_p = \frac{1}{2}kx^2$ 来表达（式子中 x 为质点相对于平衡位置的位移）？如果能，则重力势能的零点应选在哪里？