## Algorithmen und Datenstrukturen SoSe25

-Assignment 4-

Moritz Ruge

Matrikelnummer: 5600961

Lennard Wittenberg

Matrikelnummer: —

## Problem 1: Rot-Schwarz Bäume und (2,4)-Bäume

In Aufgabe 3 auf dem 3. Aufgabenblatt wurden rot-schwarz Bäume definiert.

a) Zeigen Sie: Rot-schwarz Bäume und (2, 4)-Bäume sind äquivalent. Genauer: es gibt eine lokale Transformation, welche Gruppen von Knoten im rot-schwarz Baum in Knoten im (2, 4)-Baum überführt, und umgekehrt. Geben Sie eine solche Transformation an, und begründen Sie, dass Ihre Transformation die Bedingungen an rot-schwarz Bäume und an (2, 4)-Bäume erfüllt.

## Problem 2: (2,3)-Bäume und (2,4)-Bäume

a) Fügen Sie die Schlüssel A, L, G, O, D, T, S, X, Y, Z in dieser Reihenfolge in einen anfangs leeren (2, 3)-Baum ein. Löschen Sie sodann die Schlüssel Z, A, L. Zeichnen Sie den Baum nach jedem Einfügeund Löschvorgang, und zeigen Sie die Modifikation, welche durchgeführt werden.

Ein (2,3)-Baum hat folgende Grenzen:

- min children: 2, max children: 3
- min entries: 1, max entries: 2
- A,B,C,D,E,F,G,H,I,J,K,L,M,N,O,P,Q,R,S,T,U,V,W,X,Y,Z
- 1. insert(A):

[A]

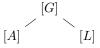
2. insert(L):

[A|L]

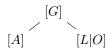
3. insert(G):

[A|G|L]

 $\Rightarrow$  Die Wurzel hat zu viele Einträge  $\rightarrow$  Splitten



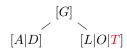
4. insert(O):



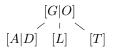
5. insert(D):

$$[A|D] \qquad [L|O]$$

6. insert(T):



 $\Rightarrow$  Das rechte Blatt [L|O|T]hat zu viele Einträge  $\rightarrow$  Rebalance



7. insert(S):

$$\begin{array}{c|c} [G|O] \\ \hline \nearrow & & \\ [A|D] & [L] & [S|T] \end{array}$$

8. insert(X):

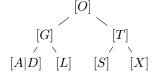
$$\begin{bmatrix}
G|O\\
\end{matrix}$$

$$\begin{bmatrix}
A|D\end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix}
L\end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix}
S|T|X\\
\end{bmatrix}$$

 $\Rightarrow$  Das rechte Blatt  $[S|T|\textbf{\textit{X}}]$ hat zu viele Einträge  $\rightarrow$  Rebalance

$$[A|D] \stackrel{[G|O|T]}{\stackrel{\frown}{[L]}} [X]$$

 $\Rightarrow$  Die Wurzel hat zu viele Einträge & zu viele Kinder  $\rightarrow$  Rebalance



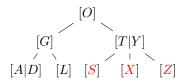
9. insert(Y):

$$\begin{bmatrix} O \\ & & \\ [G] & & \\ & & \\ [A|D] & [L] & & [S] & [X|Y] \end{bmatrix}$$

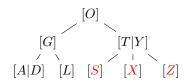
10. insert(Z):

$$\begin{bmatrix} G \\ & & [T] \\ & & \\ [A|D] & [L] & [S] & [X|Y|\mathbf{Z}] \end{bmatrix}$$

 $\Rightarrow$  Der Knoten  $[X|Y|\pmb{Z}]$ hat zu viele Einträge  $\rightarrow$  Balancieren



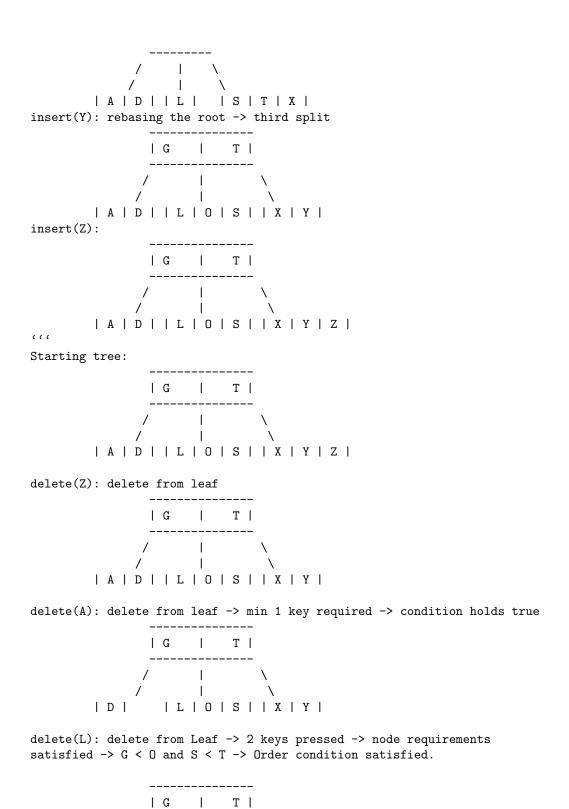
 $\Rightarrow$  Der Knoten [T|Y]hat zu viele Kinder  $\rightarrow$  Balancieren



- 11. remove(Z):
- 12. remove(A):
- 13. remove(L):

b) Wiederholen Sie die Teilaufgabe (a) mit einem (2, 4)-Baum.

```
min children: 2, max children: 4
min entries: 1, max entries: 3
A,B,C,D,E,F,G,H,I,J,K,L,M,N,O,P,Q,R,S,T,U,V,W,X,Y,Z
insert(A):
              | A |
insert(L):
              | A | L |
              _____
insert(G):
              | A | G | L |
insert(0): first split
                 | G |
           I A I
                         | L | O |
insert(D):
                 | G |
         | A | D |
                        | L | O |
insert(T): second split
                 | G | O |
         | A | D | | L |
insert(S):
                 | G | O | | |
         | A | D | | L |
                           | S | T |
insert(X):
                 | G | O |
```





## Problem 3: (a,b)-Bäume

- a) Beschreiben Sie, wie man in einem (a, b)-Baum mit n Schlüsseln die Operation succ(k) implementieren kann. Was ist die Laufzeit?
  - $\Rightarrow$  succ(k) finde den Nachfolge vom Schlüssel k
  - 1. Suche den Knoten "i", der den Eintrag k enthält
  - 2. Wenn k nicht das größte Element in u ist, schaue ob es noch ein Teilbaum zwischen dem Element k und seinem direkten Nachfolger gibt.
    - $\bullet$  Wenn Nein  $\rightarrow$  dann gib den direkten Nachfolger von k zurück
    - Wenn ja, gehe in den Teilbaum und gebe das kleinste Element zurück
  - 3. Wenn k das größte Element in u ist:
    - ullet wenn i ein rechten Teilbaum besitzt, gehe in den rechten Teilbaum und gebe das kleinste Element zurück
    - ullet ansonsten gehe zum Elternknoten und suche das erste Element, das größer als k ist und gebe es zurück
  - $\Rightarrow$  Die Laufzeit beträgt O(logn), da die Höhe eines (a,b)-Baums O(logn) ist.
- b) Beschreiben Sie, wie man in einem (a, b)-Baum mit n Schlüsseln die Operation findRange(k1, k2) implementieren kann, die alle Schlüssel k liefert, für die  $k1 \le k \le k2$  ist. Die Laufzeit soll O(blogan+s) betragen. Dabei ist s die Anzahl der gelieferten Schlüssel.

```
findRange(k_1,k_2):
Sei T ein (a,b)-Baum mit Knoten v.

Jeder Knoten besteht aus einem oder mehreren keys k_i, dabei sind die keys innerhalb eines Knoten von links(kleinster) nach rechts(größter) key sortiert.

Jeder key hat zusätzlich einen Verweis (ab hier pointer genannt) auf seine Kinder- und Elternknoten.
```

```
Pseusocode findRange(k_1,k_2):
```

- Wenn gilt:  $k_1 == k_2$  -> wenn die gesuchte Reichweite nur einen key beinhaltet gibt die Position des keys mittels get( $k_2$ ) zurück, wenn sie existiert. return get( $k_2$ )
- erstelle eine leere Liste: found\_keys = []
   erstelle einen counter für keys: left\_boarder = k\_1
- Finde den key  $k_i >= k_1$  mit der Funktion get(left\_boarder), um die Linke Grenze zu bestimmen. get(left\_boarder) ist notwendig, falls  $k_1$  nicht Teil des (a,b)-Baumes ist.
  - solange kein k\_i gefunden wurde wiederhole diesen Funktionsaufruf, bis ein k\_i gefunden wurde. Inkrementiere Dabei vor jeder nächsten Iteration den counter left\_boarder.

- Wenn gilt:  $k_i == k_2$  -> dann liegt die gesuchte Reichweite nicht im Baum return err
- Wenn gilt:  $k_i >= k_1 -> h$ änge den key der Liste an und verlasse den Loop. found\_keys.append( $k_i$ ) break
- // Diese Suche hat im worst-case eine Zeitkomplexität von O(b\*log\_a(n)). O(get) = O(log(n)) und dies muss maximal b-mal wiederholt werden, da der startkey k\_i minimal der kleinste key innerhalb eines Knotend v sein kann. Spätestens nach der b-ten Inkrementierung ist der key k\_i == Elternkey des Knotens v, in dem sich k\_i zu Beginn befindet und dieser ist größer als k\_1.
- Nun kann man iterative linear alle keys, für die gilt:  $k_j = found\_nodes[0]$ ,  $k_j \le k_2$ , an die Liste der gefundenen keys anhängen.
  - für Knoten v gilt:  $v = (k_1, ..., k_l)$
  - solange  $k_j \le k_2$ :
- solange  $k_j \le k_l \to h$ änge  $k_j$  and die Liste der gefundenen keys an. found\_keys.append( $k_j$ )
  - $k_j = Elternkey von v$
- return found\_keys // gibt die Liste aller keys zurück, die gefunden wurden found\_keys $[0] = k_1$  und found\_keys $[len(found_keys)-1] = k_2$
- Die Zeitkomplexität dieser Suche ist O(s\*log(s)), wobei s die Anzahl der besuchten keys ist. s-mal, da insgesamt s keys betrachtet wurden und log(s)-mal, da innerhalb eines bestimmten Knoten nur ein bestimmter Teil von s betrachtet wird.
  - Die Dominate Klasse ist linear O(s)
- Für die Gesamt Zeitkomplexität gilt:  $0(b*log_a(n) + s)$ , weil die beiden Teile der Funktion squentiell ablaufen und nicht ineinander verschachtelt sind.
- c) Seien T1 und T2 zwei (a, b)-Bäume, und sei S1 die Schlüsselmenge von T1 und S2 die Schlüsselmenge von T2. Sei x ein weiterer Schlüssel. Alle Schlüssel in S1 sind kleiner als x, und alle Schlüssel in S2 sind größer als x. Beschreiben Sie eine Operation join, die aus T1, T2 und x einen (a, b)-Baum für die Schlüsselmenge  $S1 \cup x \cup S2$  erzeugt. Die Laufzeit sollte O(blogamax|S1|,|S2|) betragen. Hinweis: Betrachten Sie zunächst den Fall, dass T1 und T2 die gleiche Höhe haben. Achten Sie darauf, dass hinterher die (a, b)-Baum Eigenschaften wieder hergestellt werden.