

1 Формулировка задачи

1.1

$\hat{y} = Xw$ - каждое значение целевой переменной есть сумма признака на соответствующий вес

1.2

$$\langle y - \hat{y} | y - \hat{y} \rangle = \langle y - Xw | y - Xw \rangle = (y - Xw)^T (y - Xw)$$

1.3

$\sum_{i=1}^n \omega_i x_i$ - линейная комбинация (x_i - столбцы, соответствующие i признаку)

2 Нормальное уравнение

2.1

Вспомогательные утверждения: $\frac{\partial b^T b}{\partial b} = 2b$ - очевидно, $\frac{\partial Ax + b}{\partial x} = A^T$ - обозначим $f = Ax + b$, $\frac{\partial f}{\partial x} = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)^T$ получим A^T Также существует правило композиции как и для обычных функций из матана. Поэтому $\frac{\partial (Ax + b)^T (Ax + b)}{\partial x} = 2(Ax + b)A^T$

2.2

Воспользуемся равенством выше, получим $2X^T(X\omega - y) = 0$ в итоге, раскрывая скобки $\omega = (X^T X)^{-1} X^T y$

3 Геометрическая интерпретация

3.1

Данное выражение равно нулю. Раскроем скобки в $\langle x^j, y - \hat{y} \rangle$: первое скалярное произведение $\langle x^j, y \rangle$ проекция y на x^j , второе скалярное произведение проекция проекции y на x^j по теореме о трёх перпендикулярах они равны.

3.2

Нулевому вектору. Так как каждая координата равна нулю по доказанному выше.

Подставляем выражение для \hat{y} получаем ответ: $\omega = (X^T X)^{-1} X^T y$

4 Вероятностная интерпретация

4.1

$\rho(x) = e^{-\frac{(x-a)^2}{2\sigma^2}}$ - одномерная плотность нормального распределения

$L = \prod_{i=1}^n e^{-\frac{(x_i - a)^2}{2\sigma^2}} \rightarrow \max$, где L правдоподобие. Максимизировать это произведение сразу сложно, поэтому его логарифмируют, логарифм - функция монотонная, поэтому сохраняет экстремумы. В итоге получаем выражение - $\sum_{i=1}^n \frac{(x_i - a)^2}{2\sigma^2}$, которое нужно максимизировать

4.2

$$\sum_{i=1}^n \frac{(x_i - a)^2}{2\sigma^2}$$

4.3

Показано выше. Выносим дисперсию - в итоге нужно получить сумму квадратов отклонений.

4.4

Распределение Лапласа - $\rho(x) = \frac{\alpha}{2} e^{-\alpha|x-\beta|}$

5 Регуляризация

$\langle y - Xw \rangle \langle y - Xw \rangle = (y - Xw)^T (y - Xw) + \tau \omega^T \omega$. Дифференцируя и сокращая это выражение получим: $X^T (X\omega - y) + \tau \omega = 0 \Leftrightarrow X^T X \omega - X^T y + \tau E \omega \Leftrightarrow (X^T X + \tau E) \omega = X^T y \rightarrow \omega = (X^T X + \tau E)^{-1} X^T y$

5.1

См. выше.

5.2

Собственное значение определяется как $\max_{\|u\|=1} \|\Sigma' u\|$, где $\Sigma' = X^T X + \tau E$. По неравенству Коши выполняется $\|\Sigma u\| \leq \|\Sigma\| \|u\|$ следовательно максимум равен этому

значению $\|\Sigma\| \|u\|$, а оно ограничено по неравенству треугольника - $(\|\Sigma\| + \lambda \|E\|) \|u\|$, что равно $(\lambda + \tau)$. Покажем, что собственные векторы матриц Σ' и $\Sigma = X^T X$ - одинаковые $\Sigma' u = (X^T X + \tau E) u = X^T X u + \tau E u = (\lambda + t) u$ - следовательно собственные векторы, остаются одними и теми же.

6 Лассо Тибширани

6.1

6.2

Рассмотрим значение градиента функции в неугловой точки, оно отлично от нуля следовательно можем сместиться в соседние точки и так для каждой неугловой точки.