## Chapitre 1 Les tableaux

Michaël Krajecki

Université de Reims Champagne-Ardenne michael.krajecki@univ-reims.fr http://www.univ-reims.fr/crestic

Graphes et algorithmes



#### Plan

- Les tableaux
  - les algorithmes de base
  - les algorithmes de tri : tris quadratiques et efficaces
- La récursivité et les listes
- Les arbres
  - terminologie de base
  - arbres binaires
  - arbres équilibrés
- Les graphes
  - les graphes orientés et non orientés
  - parcours de graphes
  - le plus court chemin
  - compostantes fortement connexes
  - arbre recouvrant de poids minimum



### Définitions

Le problème principal de l'utilisateur :

- décrire la suite des actions élémentaires
- à partir des données fournies
- afin de produire les résultats attendus.

Cette marche à suivre porte le nom d'algorithme.

#### Définition (Algorithmique)

c'est l'art de décomposer un problème en évènements simples.



#### **Définitions**

### Définition (Algorithmique, Encyclopaedia Universalis)

Un algorithme est une suite finie de règles à appliquer dans un ordre déterminé à un nombre fini de données pour arriver, en un nombre fini d'étapes, à un certain résultat, et cela indépendamment des données.

Le mot algorithme provient du nom du mathématicien arabe *Muhammad ibn Musa al Khwarizmi* (ixème siècle).



## Algorithme

### Le rôle de l'algorithme est fondamental.

Sans algorithme, il n'y aurait pas de programme :

 le programme n'est que sa traduction dans un langage compréhensible par l'ordinateur.

Ils sont indépendants à la fois :

- de l'ordinateur qui les exécute;
- des langages dans lequel ils sont énoncés et traduits;



### Définition d'un tableau

Un tableau est une suite d'éléments de même type stockés dans des blocs de mémoire contiguë. Il est possible d'accéder aléatoirement (dans un ordre quelconque) à n'importe quel élément d'un tableau.

### Définition (tableau à une dimension)

#### Soient:

- un ensemble quelconque de valeurs de même type noté E ;
- un entier n appelé nombre d'éléments du tableau.

Un vecteur ou tableau est une application V d'un intervalle I de  $\mathbb{N}$ . I est appelé ensemble des indices.



#### Recherche dans un tableau trié

#### Définition (tableau trié)

un tableau t[0..n-1] est trié par ordre croissant si :

$$\forall i \in [0, n-1] \text{ et } i < j < n, \ t[i] \le t[j].$$

Il est possible d'améliorer la recherche séquentielle d'un élément, si le tableau est trié.  $\rightsquigarrow$  si on recherche  $\nu$  dans un tableau trié

t[0..n-1] et  $v \notin t[0..i]$ , t[i] > v alors il est inutile de parcourir le reste du tableau car  $t[i+j] \ge t[i] > v$  pour tout j tel que i+j < n.



## Recherche dichotomique

Le principe de cet algorithme est le suivant :

- l'algorithme considère un élément *pivot* du tableau : *p* ;
- il compare t[p] à v, 3 cas sont possibles :
  - $\mathbf{0}$  t[p] = v, l'algorithme termine.
  - 2 t[p] > v, ce qui signifie que  $v \notin t[p+1..n-1]$ .
  - **3** t[p] < v, l'algorithme en déduit que  $v \notin t[0..p-1]$ .
- Le principe est appliqué à nouveau sur la partie du tableau qui peut contenir v.

# Recherche dichotomique

```
Fonction Dichotomie(t : tableau d'entiers, n : entier, v : entier) : entier.
variable : p, binf, bsup : entier, trouve : booléen
Début
  trouve \leftarrow Faux; binf \leftarrow 0; bsup \leftarrow n-1; p \leftarrow (binf+bsup)/2
  Tant que non trouve et binf \leq bsup faire
     Si t[p]=v alors trouve \leftarrow Vrai
     Sinon si t[p] < v alors binf \leftarrow p+1
     Sinon bsup \leftarrow p-1
     Fsi
     p \leftarrow (binf+bsup)/2
  Ftant
  Si trouve alors retourner p
  Sinon retourner n Fsi
Fin.
```

## Coût de la recherche dichotomique

Recherche séquentielle : en moyenne on accède à la moitié des éléments O(n).

- on élimine à chaque étape la moitié du tableau;
- on utilise au mieux les deux informations suivantes :
  - Le tableau est trié.
  - 2 L'accès direct offert par les tableaux.
- En moyenne, la recherche d'une valeur dans un tableau de taille n réalise log n accès à la structure de données : O(log n).

## Pourquoi trier?

Pour pouvoir réaliser une recherche efficace d'un élément dans un tableau :

- il est nécessaire que ce tableau soit trié;
- il existe de nombreuses méthodes de tri plus ou moins efficaces;
- les différents critères à considérer sont le nombre d'accès au tableau et également la place mémoire nécessaire pour mettre en œuvre la méthode analysée.

### Plan

- Introduction
- 2 Définitions
- Recherche dichotomique
- 4 Les tris
  - Insertion dans un tableau trié
  - Tris quadratiques
  - Les tris efficaces

#### Insertion dans un tableau trié

Quand un tableau est déjà trié, il faut être en mesure d'insérer un nouvel élément dans ce tableau tout en maintenant cette propriété.

Pour réaliser cette opération, il suffit de parcourir le tableau de droite à gauche jusqu'à trouver la place où doit être ajoutée la valeur (en supposant que le tableau est trié par ordre croissant).

 $\rightsquigarrow$  Il faut insérer la valeur v après le premier élément du tableau qui lui est inférieur ou égal.

### Insertion dans un tableau trié

```
Fonction Insertion(t : tableau d'entiers, n : entier, v : entier) : entier.
variable : i : entier, trouve : booléen
Début
  trouve \leftarrow Faux: i \leftarrow n-1
  Tant que non trouve et i>0 faire
     Si t[i] < v alors trouve \leftarrow Vrai
     Sinon t[i+1] \leftarrow t[i]; i \leftarrow i-1
     Fsi
  Ftant
  Si trouve alors t[i+1] \leftarrow v
  Sinon t[0] \leftarrow v Fsi
  retourner n+1
Fin.
```

#### Plan

- Introduction
- 2 Définitions
- Recherche dichotomique
- 4 Les tris
  - Insertion dans un tableau trié
  - Tris quadratiques
  - Les tris efficaces

### Tri par insertion

#### Principe:

- un tableau ne comportant qu'une valeur est trié
- nous avons défini une fonction qui insére un élément dans un tableau trié
- Donc, si nous possédons un tableau de n valeurs, dont les n-1 premières sont triées, il suffit d'insérer la dernière valeur de façon triée...

Voici une première procédure qui utilise 2 tableaux

### Tri par insertion

```
Procédure TriInsertion(t : tableau d'entiers, n : entier, tt : tableau d'entiers).

variable : i : entier

Début

Pour i de 0 à n-1 faire

Insertion(tt,i, t[i])

Fpour

Fin.
```

Il est possible de se passer du tableau *tt*, c'est à dire de trier *sur* place

Il faut alors insérer le deuxième élément du tableau, de façon triée, dans le tableau comportant le premier élement est ainsi de suite.

### Tri par insertion

```
Procédure TriInsertionSurPlace(t : tableau d'entiers, n : entier.
variable : i, j, cle : entier
Début
    Pour j de 1 à n-1 faire
       cle \leftarrow t[i]
       {Insertion de t[i] dans t[0,i-1] }
       i \leftarrow i-1
       tant que i \ge 0 et t[i] \ge cle faire
        t[i+1] \leftarrow t[i]
        i \leftarrow i-1
       Ftant
       t[i+1] \leftarrow cle
    Fpour
Fin.
```

### Analyse du tri par insertion

- Compter le nombre d'itérations des 2 boucles
- La boucle externe (pour) : n-1 itérations
- La boucle interne (tant que) :  $test_j$  itérations, ce nombre est variable pour chaque itérations
- Au total, le nombre d'actions exécutées est de l'ordre de :

$$\sum_{j=1}^{n-1} test_j$$

• Calcul des  $test_j$  dans le *le meilleur des cas* et dans le *pire des cas* 

### Analyse du tri par insertion

- Dans le cas le plus favorable :
  - Le tableau est trié
  - $test_i = 1$
  - $\sum_{j=1}^{n-1} test_j = \sum_{j=1}^{n-1} 1 = n-1$
  - Le coût d'exécution est linéaire
- Dans le cas le plus défavorable :
  - Le tableau est trié par ordre décroissant
  - $test_j = j$
  - $\sum_{j=1}^{n-1} test_j = \sum_{j=1}^{n-1} j$
  - Suite arithmétique de raison 1
  - Le coût d'exécution est alors quadratique

### Analyse dans le pire des cas

- Pourquoi retenir, en général, l'analyse dans le pire des cas?
  - Le temps d'exécution dans le pire des cas constitue une borne supérieure
  - 2 Le pire des cas se présente souvent (exemple : recherche d'une valeur qui n'est pas dans le tableau)
  - 3 Le cas moyen est souvent proche du pire des cas :
    - coût de l'insertion d'une valeur dans un tableau rempli au hasard
    - en moyenne égale à  $\frac{n}{2}$
    - donc,  $test_j = \frac{j}{2}$
    - le cas moyen reste ici quadratique

### Tri par sélection

Le principe de cette méthode est très simple :

- 1 l'algorithme recherche le minimum du tableau à trier.
- 2 Cette valeur est insérée au début d'un nouveau tableau.
- On remplace cet élément par un majorant du tableau.
- 4 Puis, ce principe est appliqué pour tous les éléments restants.

Voici un exemple d'exécution du tri par sélection...

# Exemple d'exécution du tri par sélection

10	15	2	11
10	15	#	11
#	15	#	11
#	15	#	#
#	#	#	#

2			
2	10		
2	10	11	
2	10	11	15

## Tri par sélection

```
Procédure Selection(t : tableau d'entiers, n : entier, tt : tableau
d'entiers).
variable : i, m, majorant : entier
Début
   majorant \leftarrow Max(t,n) // recherche du maximum
   Pour i de 0 à n-1 faire
      m \leftarrow IndMin(t,n) // recherche de l'indice du minimum
      tt[i] \leftarrow t[m]
      t[m] \leftarrow majorant
   Fpour
Fin.
```

### Tri par sélection

#### Remarques:

- Le tableau trié est contenu dans le tableau tt;
- il est possible d'utiliser qu'un seul tableau.

Il suffit alors d'inverser deux éléments du tableau :

- la valeur minimum et la valeur contenu à la position t[i] au ième tour;
- dans ce cas, la recherche du minimum s'effectue sur la partie non triée du tableau (sur t[i..n-1]).



### Analyse du tri par sélection

#### Ce tri n'est pas très efficace :

- à l'étape i, le tri par sélection effectue n i accès au tableau pour calculer le minimum dans le meilleur des cas (en utilisant un seul tableau);
- donc pour trier la totalité du tableau, cette méthode accède  $1+2+3+..+n=\frac{n(n+1)}{2}$  fois au tableau en lecture.

### Tri à bulles

L'état du tableau après n-i itérations est le suivant :

- la partie t[1..i] n'est pas triée;
- la partie t[i + 1..n] est triée;
- $t[1..i] \leq t[i+1]$ .

Le but du tri à bulles est d'amener le maximum de la partie non triée du tableau (t[1..i]) en *i*ème position.

Voici la procédure qui applique ce principe...

#### Tri à bulles

```
Procédure Bulles(t : tableau de réels, n : entier).
variable : i,j : entier, aux : réel
Début
  pour i de 0 à n-1 faire
   pour j de 0 à n-i faire
     Si t[j]>t[j+1] alors
       aux \leftarrow t[i+1]
       t[j+1] \leftarrow t[j]
      t[i] \leftarrow aux
     Fsi
   Fpour
  Fpour
Fin.
```

### Plan

- 1 Introduction
- 2 Définitions
- 3 Recherche dichotomique
- 4 Les tris
  - Insertion dans un tableau trié
  - Tris quadratiques
  - Les tris efficaces

### Le tri par fusion

- Le principe mis en œuvre :
  - 1 tableau comportant 1 valeur est trié
  - Il est possible de fusionner deux tableaux triés en un temps linéaire
  - On applique récursivement ce principe jusqu'à obtenir un seul tableau
- Cet algorithme s'appuye sur le principe diviser pour régner

## Le principe diviser pour régner

- Approche classique en informatique
- Se décline en 3 étapes :
  - **① Diviser** le problème initial en un ensemble de sous problèmes
  - Q Régner sur chaque sous problème (les résoudre)
  - 3 Combiner les sous problèmes pour résoudre le problème initial

# Diviser pour régner

- Application du principe dans le cas du tri par fusion
- **Diviser** le tableau de n valeurs en deux sous tableaux de longueur  $\frac{n}{2}$
- Régner en triant récursivement les deux tableaux
- Combiner les deux tableaux en les fusionnant

## La procédure Tri par fusion

```
Procédure TriFusion(t : tableau d'entiers, d,f : entier).
variable : p : entier
Début
   Si d<f alors
      p \leftarrow (d+f)/2
      TriFusion(t,d,p)
      TriFusion(t,p+1,f)
      Fusionner(t,d,p,f)
   Fsi
Fin.
```

Au départ, on appelle TriFusion(t,0,n-1) avec n le nombre de valeurs.

L'utilisation de la récursivité peut être pénalisante



## Analyse du tri par fusion

- Il ne reste plus qu'à écrire la procédure Fusionner()
- Complexité linéaire
- Les appels récursifs :
  - à chaque appel, la taille des données est divisée par 2
  - de l'ordre de log n appels
- Complexité du tri par fusion :  $O(n \log n)$



### Le tris par tas

- Le tri par tas a une complexité en n log n, comme le tris par fusion
- Il trie sur place, comme le tri par insertion
- A priori, il offre le meilleur des deux solutions précédentes
- Pour cela, il s'appuie sur la notion de tas

#### Le tas

- Un tas est une structure de données qui peut être vue comme :
  - un arbre binaire presque complet
  - un tableau
- L'arbre est complètement rempli, sauf sur le bas
- Chaque nœud est numéroté
- Les trois propriétés suivantes sont toujours vraies :
  - **1** Pere(i) = i/2
  - 2 FGauche(i)= 2i
  - $\bigcirc$  FDroit(i) = 2i+1

### La propriété des tas

- La valeur d'un nœud est au plus égale à celle de son père
- $tas[pere(i)] \ge tas[i]$
- Donc, la racine d'un tas est forcément le plus grand élément
- La hauteur d'un nœud : définie par la longueur du plus long chemin jusqu'à une feuille
- La hauteur d'un arbre : définie par la hauteur de la racine
- Comme un tas est un arbre binaire presque complet, sa hauteur est de l'ordre de log n



### Les opérations élémentaires sur les tas

- Nous allons définir 3 procédures sur les tas
- Entasser() : permet de rétablir la propriété des tas sur un nœud
- Construire Tas(): construit, en un temps linéaire, un tas à partir d'un tableau non trié
- TriParTas(): tri un tableau en O(n log n)

# La procédure Entasser()

- Procédure centrale dans la gestion des tris
- À l'appel, on suppose que FGauche(i) et FDroit(i) sont des tas
- Mais, le nœud i peut avoir une valeur plus petite
- Objectif : rétablir la propriété des tas

# La procédure Entasser()

```
Procédure Entasser(t : tas, i : noeud).
variable : d,g : tas, aux : entier
Début
     g \leftarrow FGauche(i)
     d \leftarrow FDroit(i)
     Si g < t.taille et t[g] > t[i] alors
        max \leftarrow g
     Sinon max \leftarrow i
     Fsi
     Si d < t.taille et t[d] > t[max] alors
        max \leftarrow d
     Fsi
     Si max \neq i alors
        aux \leftarrow t[i]
        t[i] \leftarrow t[max]
        t[max] \leftarrow aux
        Entasser(t, max)
     Fsi
Fin.
```

## La procédure Construire Tas

- Objectif : construire un tas à partir d'un tableau non ordonné
- Cette procédure s'appuie sur la procédure précédente
- Considérons les éléments t[n/2..n-1] :
- Ce sont des feuilles, donc des tas
- Il suffit de parcourir les autres éléments et d'appeler la procédure Entasser pour construire un tas complet
- L'exécution en temps linéaire est possible (à démontrer)...

# La procédure ConstruireTas()

```
Procédure Construire(t : tas).

variable : i : entier

Début

Pour i de t.taille/2-1 à 0 faire

Entasser(t,i)

Fpour

Fin.
```

# TriParTas()

- Principe du tri par tas :
- Construire un tas à partir du tableau à trier
- t[0] est alors le maximum du tableau
- Il suffit alors de le placer en dernière position (par un échange)
- Et de décrementer la taille du tas
- Ce principe est appliqué à nouveau...

# La procédure TriParTas()

```
Procédure TriParTas(t : tas).
variable : i.aux : entier
Début
    Construire Tas(t)
    Pour i de t.taille-1 à 1 faire
     aux \leftarrow t[0]
     t[0] \leftarrow t[i]
     t[i] \leftarrow aux
     t.taille \leftarrow t.taille - 1
     Entasser(t,0)
    Fpour
Fin.
```

Complexité en  $O(n \log n)$ 



### Le tri rapide

- Comme le tri par fusion, il met en œuvre le principe diviser pour régner
- Sa complexité dans le pire des cas est mauvaise  $(O(n^2))$
- Mais, en moyenne, elle est de l'ordre de n log n
- Le principe
  - **① Diviser** le tableau en deux parties non vides telles que tout élément de t[0,p] soit inférieur à tout élément de t[p+1,n-1]
  - 2 Régner : les deux sous-tableaux sont triés récursivement
  - 3 Combiner : aucune action à réaliser

### Le tri rapide

```
Procédure TriRapide(t : tableau, d, f : entier).

variable : p : entier

Début

Si d < f alors

p \leftarrow Partitionner(t, d, f)

TriRapide(t, d, p)

TriRapide(t, p+1, f)

Fsi

Fin.
```

Il ne manque plus que la fonction Partitionner()...

# La fonction *Partitionner()*

```
Procédure Partitionner(t : tableau, d,f : entier).
variable : aux,x,i,j : entier
Début
     x \leftarrow t[d]; i \leftarrow d-1; j \leftarrow f+1
     Tantque VRAI Faire
       Répéter
         j \leftarrow j-1
       Jusqu'à t[i] < x
       Répéter
          i \leftarrow i+1
       Jusqu'à t[j] \ge x
       Si i<i alors
          aux ← t[i]
          t[i] \leftarrow t[j]
          t[i] ← aux
       Sinon Partitionner \leftarrow j
       Fsi
     Ftant
Fin.
```