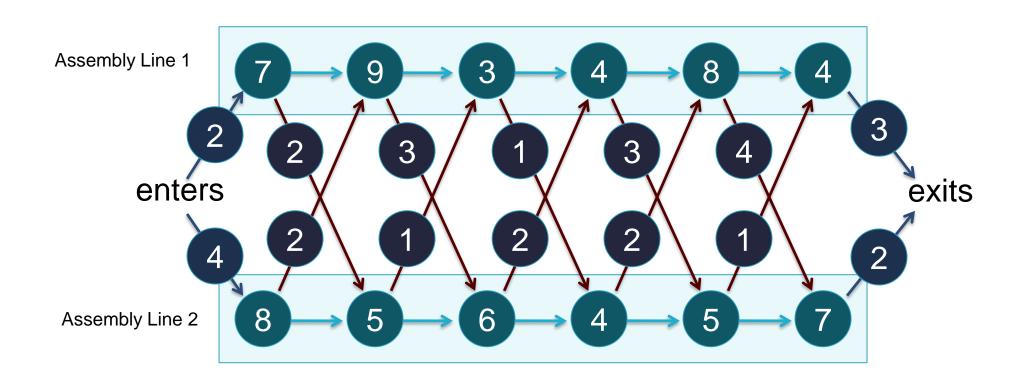
برنامهنویسی پویا

Assembly-Line Scheduling 2



Assembly-Line Scheduling





نمادهای مورد استفاده

i=2 : خطوط تولید : خطi=1 : ۱ خطوط تولید : خطو تولید : خطوط زمان مورد نیاز برای هر ایستگاه j در خط

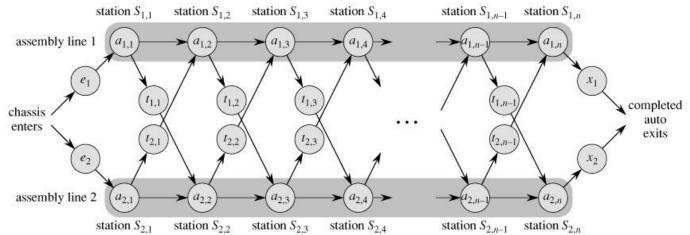
زمان مورد نیاز برای جابهجایی بین دو خط (آمدن از ایستگاه j در خط $t_{i,j}$ (فقط میتوان به ایستگاه بعدی در خط دیگر رفت)

 $e_i:$ زمان مورد نیاز برای ورود به خطتولید

 $x_i: i$ زمان مورد نیاز برای خروج از خطتولید

 $f_i(j):$ ا بهترین زمان رسیدن به از ایستگاه j در خط

 f^* :بهترین زمان کل



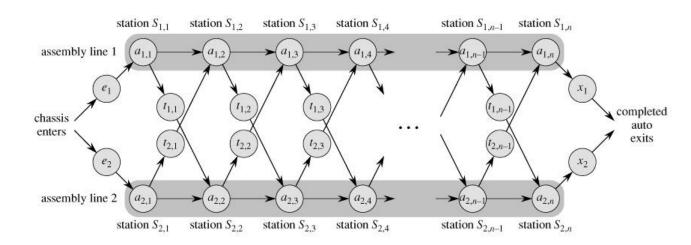


خطتولید کارخانه (Assembly Line)

$$f^* = \min(f_1(n) + x_1, f_2(n) + x_2)$$

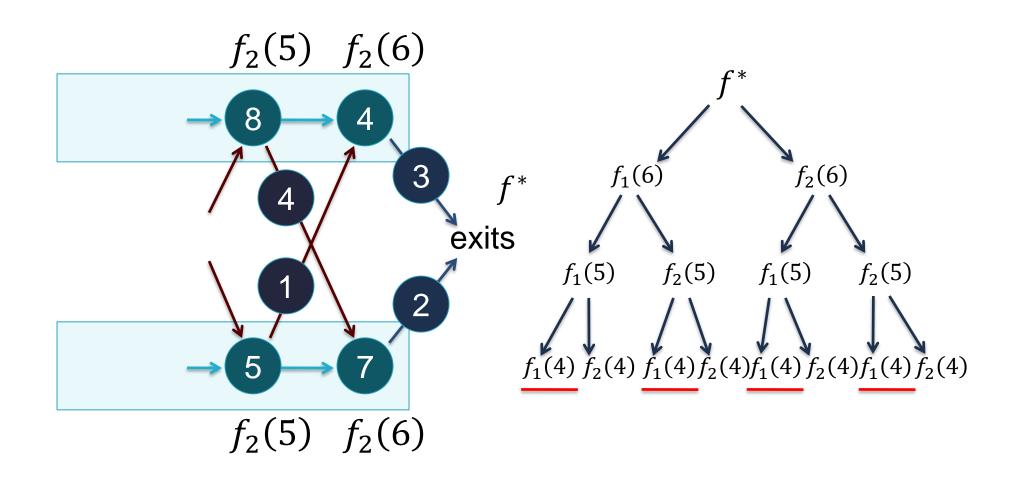
$$f_1(j) \begin{cases} e_1 + a_{1,1} & j = 1; \\ \min(f_1(j-1) + a_{1,j}, f_2(j-1) + t_{2,j-1} + a_{1,j} \ j > 1; \end{cases}$$

$$f_2(j) \begin{cases} e_2 + a_{2,1} & j = 1; \\ \min(f_2(j-1) + a_{2,j}, f_1(j-1) + t_{1,j-1} + a_{2,j} \ j > 1; \end{cases}$$



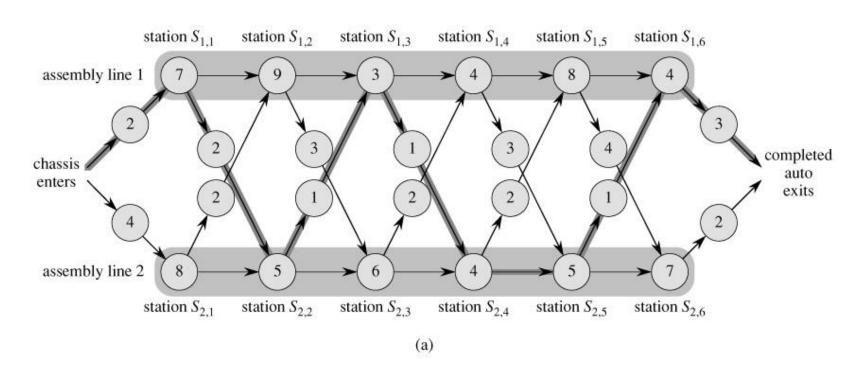


Overlapping Subprograms





خطتولید کارخانه (Assembly Line)



(b)

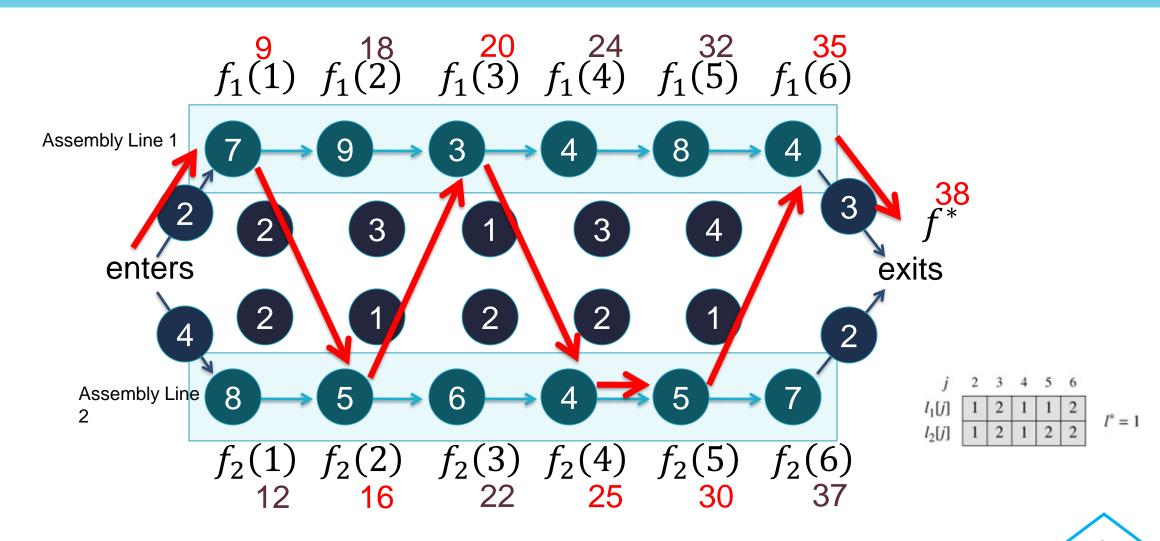


FASTEST-WAY(a, t, e, x, n)

```
1. f_1[1] \leftarrow e_1 + a_{1.1}
2. f_2[1] \leftarrow e_2 + a_{2,1}
3. for j \leftarrow 2 to n
           do if f_1[j - 1] + a_{1,j} \le f_2[j - 1] + t_{2, j-1} + a_{1, j}
4.
                       then f_1[j] \leftarrow f_1[j-1] + a_{1,j}
5.
                              l₁[i] ← 1
6.
                       else f_1[j] \leftarrow f_2[j-1] + t_{2, j-1} + a_{1, j}
7.
                              l_1[j] \leftarrow 2
8.
                   if f_2[j-1] + a_{2,j} \le f_1[j-1] + t_{1,j-1} + a_{2,j}
9.
                       then f_2[j] \leftarrow f_2[j-1] + a_{2,j}
10.
                             1_{2}[j] \leftarrow 2
11.
                        else f_2[j] \leftarrow f_1[j-1] + t_{1, j-1} + a_{2, j}
12.
                              l_{2}[i] \leftarrow 1
13.
14. if f_1[n] + x_1 \le f_2[n] + x_2
       then f^* = f_1[n] + x_1
15.
             1* = 1
16.
17. else f^* = f_2[n] + x_2
                  1* = 2
18.
```



Assembly-Line Scheduling





PRINT-STATIONS(1, n)

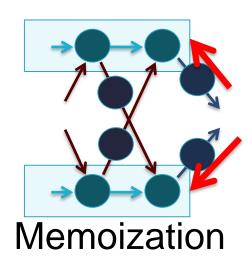
```
    i ← l*
    print "line " i ", station " n
    for j ← n downto 2
    do i ←l [i,j]
    print "line " i ", station " j - 1
```



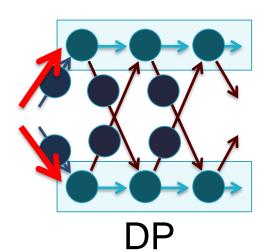
کاهش مرتبه زمانی در راه حل بازگشتی

- □ وقتی در راه حل بازگشتی، برخی از زیرمسائل بارها تکرار میشوند:
 - ✓اگر تکراری هرکدام را فقط یک بار حل کنیم...
 - □ دو راه برای این کار وجود دارد (اگر امکانپذیر باشد):
 - ✓ روش بالا به پایین: Memoaization
- جواب زیرمسائلی را که حل میشوند در یک جدول ذخیره میکنیم تا نیاز نباشد آنها را چند بار حل کنیم.
 - √روش پایین به بالا: (DP) Dynamic Programming
- ساختار بهینه را میسازیم و برمبنای آن زیرمسائل را هرکدام یک بار حل میکنیم. ممکن است نیاز باشد همه یا بخشی از زیرمسائل حلشده را در جدولی ذخیره کنیم.



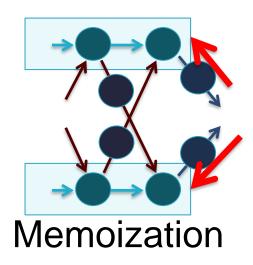


$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	-∞
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$

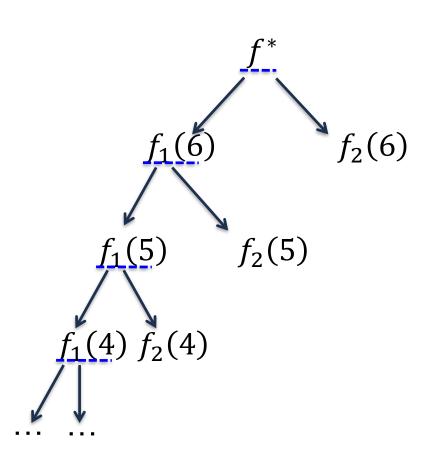


$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$

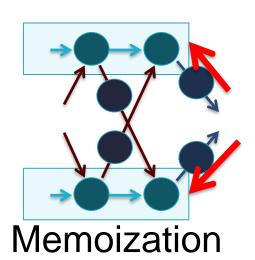




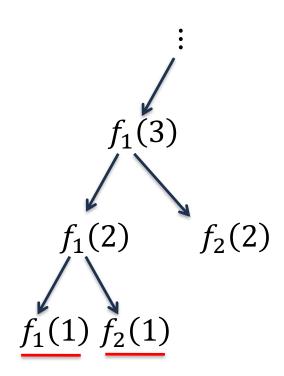
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	-∞
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
-∞	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	-∞



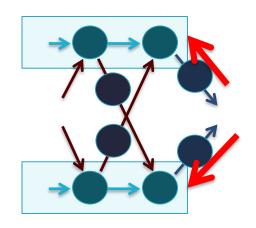




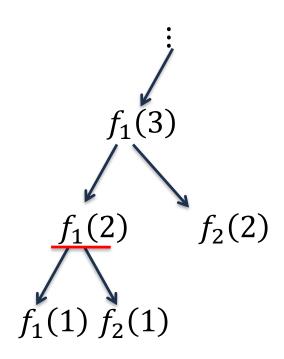
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
12	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$



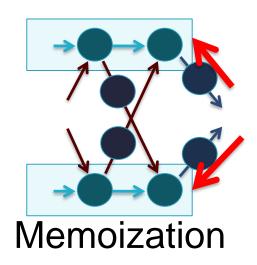




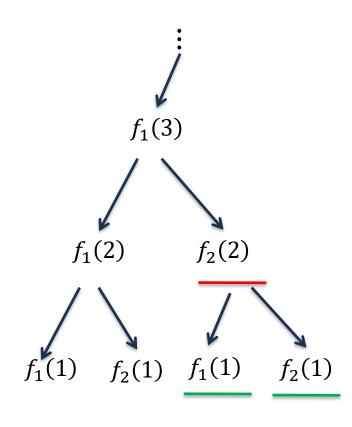
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
12	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$



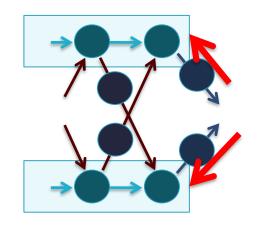




$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
12	16	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$

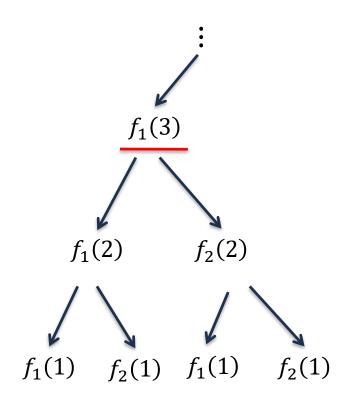




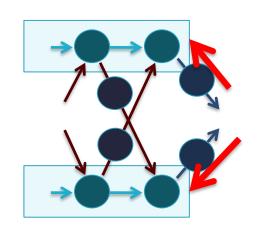


Memoization

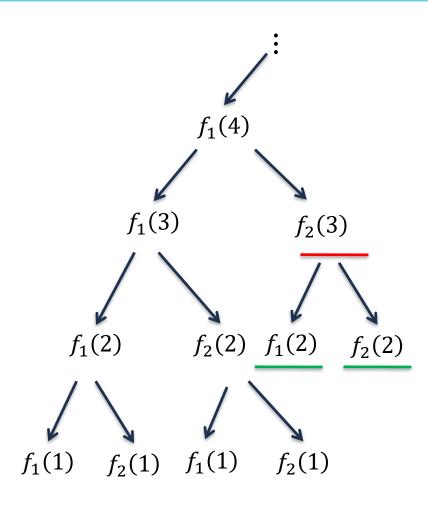
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
12	16	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$



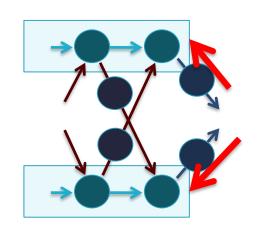




$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
				$-\infty$	

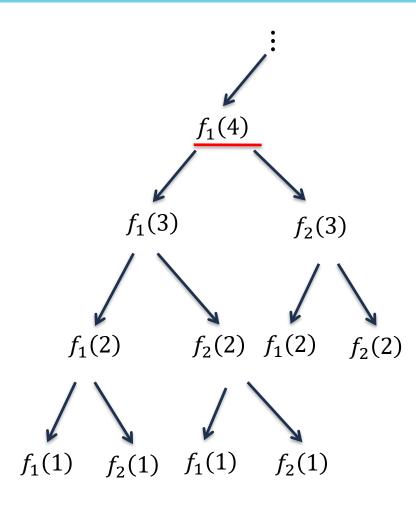




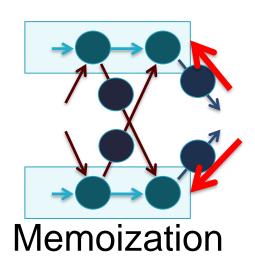


Memoization

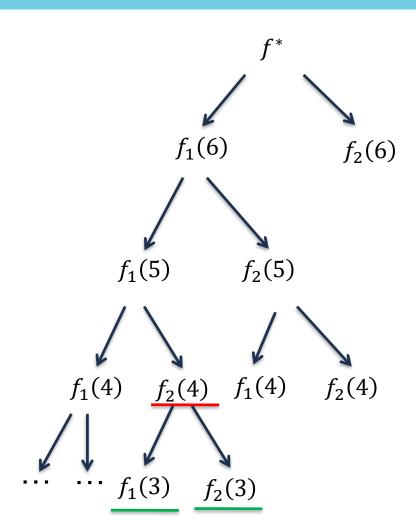
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	24	$-\infty$	$-\infty$
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$
12	16	22	$-\infty$	$-\infty$	$-\infty$



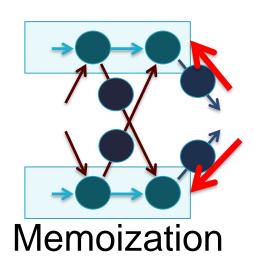




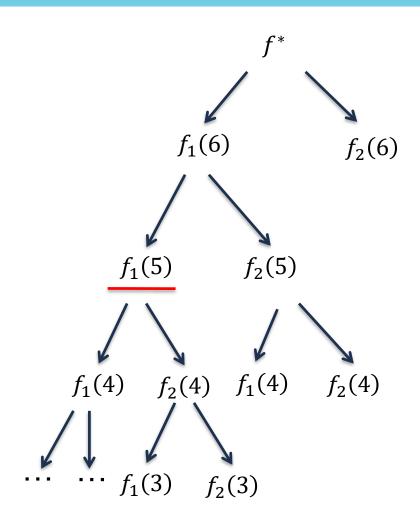
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	24	$-\infty$	-∞
a (4)					
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$



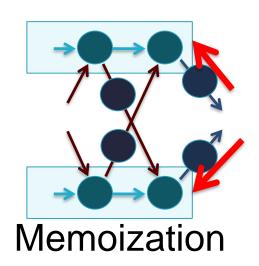




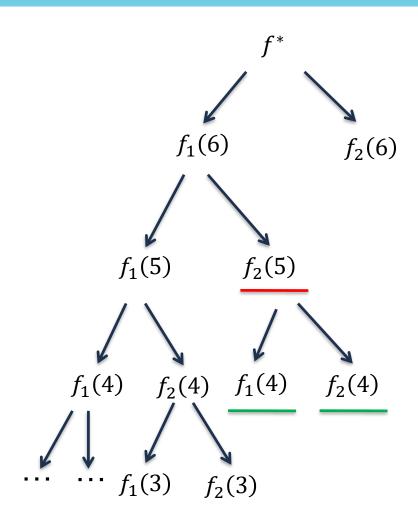
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	24	32	-∞
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_{\alpha}(4)$	$f_{\alpha}(5)$	$f_{-}(6)$
J 2 (-)	12(-)	12(0)	J 2 (-)	12(3)	J ₂ (U)



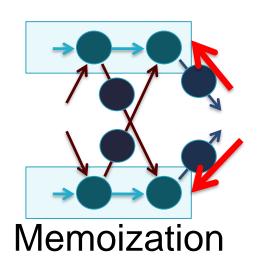




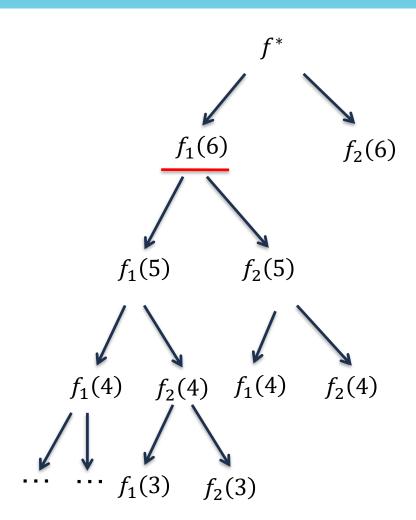
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	24	32	-∞
C (4)	C (O)	c (0)	C (A)	c (=)	c (c)
$J_2(1)$	$f_2(Z)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$



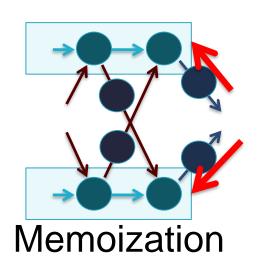




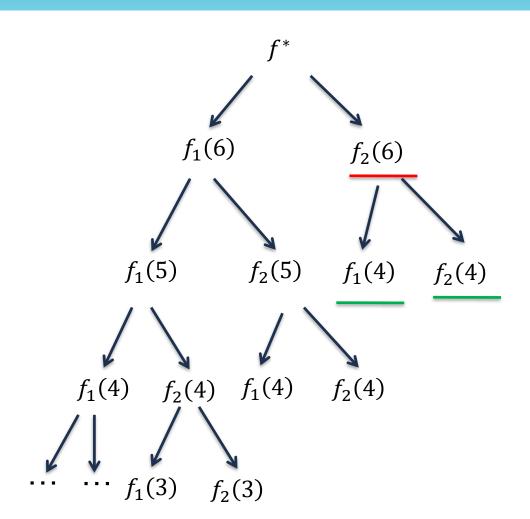
$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	24	32	35
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_{\alpha}(3)$	$f_{\alpha}(4)$	$f_{-}(5)$	$f_{-}(6)$
12(-)	12(2)		J 2(1)	12(3)	$\mathbf{J}_{2}(0)$





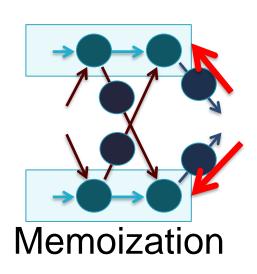


$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	24	32	35
$f_2(1)$	$f_2(2)$	$f_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$





 $f^* = 38$



$f_1(1)$	$f_1(2)$	$f_1(3)$	$f_1(4)$	$f_1(5)$	$f_1(6)$
9	18	20	24	32	35
f (1)	£ (2)	c (2)	C (4)	c (=)	c (c)
$\int 2(\mathbf{I})$	$J_2(Z)$	$J_2(3)$	$f_2(4)$	$f_2(5)$	$f_2(6)$

