Введение в машинное обучение

Национальный исследовательский университет "Высшая школа экономики" Yandex School of Data Analysis

Неофициальный конспект по курсу.

1 апреля 2021 г.

1 Формальная постановка задачи машинного обучения

Машинное обучение последнее время применяется активно в прикладных задачах, где накоплены большие объемы информации и требуется решить такие задачи, как *предсказание*, *автоматизация принятий решений*, *классификация*, то есть такие задачи, которые ранее считались прерогативой человека.

Для решения подобных задач требуется:

- 1. Накопление большого количества данных;
- 2. Составление предсказательных моделей.

Именно вторым пунктом мы и будем заниматься в данном курсе.

1.1 Задача обучения по прецедентам

По сути дела, большая часть машинного обучения, это наука о том, как решать задачу восстановления функции по точкам.

Пусть у нас имеются данные, это множество объектов — X.

Также мы имеем множество ответов (размерность зависит от задачи) — Y.

Тогда наша предсказательная модель по своей сути – это отображение вида:

$$y: X \to Y$$
 — неизвестная зависимость (target function)

Именно ее мы хотим найти, по крайней мере зная, что она промерена в конечном множестве точек, которое называется "обучающей выборкой":

$$\{x_1,\dots,x_l\}\subset X$$
 — обучающая выборка (training sample) $y_i=y(x_i),\quad i=1,\dots,l$ — известные ответы.

То есть, грубо говоря, имеется l штук пар "объект-ответ и нам хочется по этой информации восстановить эту зависимость, или построить функцию, которая будет аппроксимировать эту зависимость:

 $a: X \to Y$ — алгоритм, решающий (аппроксимирующий) функцию (decision function), приближающую y на всем множестве X.

Таким образом, весь курс машинного обучения — это конкретизация:

- как задаются объекты и какими могут быть объекты;
- как строить функцию a;
- \bullet в каком смысле a должен приближать y.

1.2 Как задаются объекты. Признаковое описание.

Самый распространенный способ задать описание объекта — признаковое описание.

Чисто формально, это функции, которые объектам ставят в соответствие какие-то значения (как правило числовые):

$$f_i: X \to D_i, \quad j=1,\ldots,n$$
 — признаки объектов (**features**)

На содержательном уровне это какие-то способы измерения над объектами. В зависимости от того, что это за измерения, можно выделить различные типы признаков:

- $D_i = \{0,1\}$ бинарный признак f_i ;
- $|D_i| < \infty$ номинальный признак f_i ;
- $|D_j| < \infty$, D_j упорядочено —порядковый признак f_j ;
- $D_j = \mathbb{R}$ количественный признак f_j .

Для некоторого объекта x мы можем составить вектор с его описанием:

Вектор
$$(f_1(x), ..., f_n(x)) - nризнаковое описание объекта x .$$

Важно, что количество различных значений для бинарного, номинального и порядкового ограничено. Для количественного признака, очевидно, это не справедливо.

Так же можно отметить, что часто для описания объекта используется *комбинация* различных типов признаков.

Главный объект, который далее будет применяться в решении нашей задачи, будет матрица "объекты-признаки" (feature data) как представление нашей обучающей выборки:

$$F = ||f_j(x_i)||_{l \times n} = \begin{pmatrix} f_1(x_1) & \dots & f_n(x_1) \\ \dots & \dots & \dots \\ f_1(x_l) & \dots & f_n(x_l) \end{pmatrix}$$

Строкам в этой матрице соответствуют признаковые описания соответствующего объекта (напомним, их l штук), а столбцам соответствуют признаки (конечное количество, n штук). Более того, каждой строке соответствует некоторый правильный ответ (очевидно, этого нет в матрице, но надо помнить, зачем она нам вообще нужна).

1.3 Как задаются ответы. Типы задач

1.3.1 Задачи классификации (classification)

- $Y = \{-1, +1\}$ классификация на 2 класса.
- $Y = \{1, \dots, M\}$ на M непересекающихся классов.

• $Y = \{0,1\}^M$ — на M классов, которые могут пересекаться.

Классификация на 2 класса соответствует задачам, когда требуется принять одно из двух решений ("собака или кошка").

Второй вариант с M непересекающимися классами соответствует задачам с множественным выбором, например, оптическое распознавание символов рукописного текста.

Третий вариант с M пересекающимися классами подойдет, например, для медицинских задач — один больной имеет множество заболеваний.

1.3.2 Задачи кластеризации (cluster)

// формально на лекции не описывалось. Однако в целом, это задачи, похожие на классификацию, но группы, а иногда и их количество, заранее неизвестны.

1.3.3 Задачи восстановления регрессии (regression)

ullet $Y=\mathbb{R}$ или $Y=\mathbb{R}^m$

Соответствует задачам, в которых ответы являются действительными числами. К этому классу задач принадлежат огромное количество задач прогнозирования, которые решаются в различных экономических, промышленных приложениях...

1.3.4 Задачи ранжирования (ranking, learning to rank)

• Y – конечное упорядоченное множество.

Например, ранжирование запросов для поисковых сервисов.

1.4 Предсказательная модель

После постановки задачи мы двинемся далее, к вопросу о задании предсказательной модели.

Обычно предсказательная модель (predictive model) подбирается из некоторого семейства параметрических функций:

$$A = \{ a(x) = g(x, \theta) \mid \theta \in \Theta \},\$$

где $g: X \times \Theta \to Y$ — фиксированная функция,

 Θ — множество допустимых значений параметра θ ,

x — рассматриваемый объект.

Само семейство параметрических функций заранее изобретается, подбирается экспертами такое, что в нем нашлась бы функция, которая хорошо аппроксимирует нашу неизвестную зависимость. Обычно это некоторое семейство $g(x,\theta)$, где θ – искомый вектор параметров нашей модели.

1.4.1 Линейная модель.

Самый простой и эффективный пример предсказательной модели – линейная модель.

Линейная модель с вектором параметров $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_n), \Theta = \mathbb{R}^n$:

$$g(x,\theta) = \sum_{j=1}^n \theta_j \cdot f_j(x)$$
 — для регрессии и ранжирования, $Y = \mathbb{R}$.

$$g(x,\theta)=sign\sum_{j=1}^n heta_j\cdot f_j(x)$$
 — для классификации, $Y=\{-1,+1\}.$

То есть для регрессии и ранжирования – это взвешенная сумма всех признаков (весами в данном случае являются значения вектора θ).

Для классификации нам просто достаточно знать, принадлежит ли объект к данному классу или нет (отсюда и использование sign). То есть фактически, для задач классификации модель строит разделяющую гиперплоскость в n-мерном пространстве, по одну сторону которой находятся объекты одного класса, а по другую — другого.

И конечно возникает вопрос, почему сумма всех признаков взятых с некоторыми коэффициентами вообще является хорошей моделью для восстанавливаемой зависимости. Такой вопрос в целом возникает каждый раз при решении прикладных задач.

1.5 Этапы обучения и применения модели

Важно помнить, что для любой поставленной задачи машинного обучения, у нас всегда выделяются два этапа.

• Этап обучения (train):

Кратко: по выборке строим алгоритм-функцию, которая будет предсказывать нам какие-то значения на новых объектах.

Подробно: Метод обучения (learning algorithm) $\mu: (X \times Y)^l \to A$ по выборке $X^l = (x_i, y_i)_{i=1}^l$ строит алгоритм $a = \mu(X^l)$:

$$\left[\begin{pmatrix} f_1(x_1) & \dots & f_n(x_1) \\ \dots & \dots & \dots \\ f_1(x_l) & \dots & f_n(x_l) \end{pmatrix} \xrightarrow{y} \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_l \end{pmatrix} \right] \xrightarrow{\mu} a$$

• Этап применения (test):

Кратко: прогон алгоритма по новой выборке объектов.

Подробно: алгоритм a для новых объектов $x_{1}^{'}, \ldots, x_{k}^{'}$ выдает ответы $a(x_{i}^{'})$:

$$\begin{pmatrix} f_1(x_1^{'}) & \dots & f_n(x_1^{'}) \\ \dots & \dots & \dots \\ f_1(x_k^{'}) & \dots & f_n(x_k^{'}) \end{pmatrix} \xrightarrow{a} \begin{pmatrix} a(x_1^{'}) \\ \dots \\ a(x_k^{'}) \end{pmatrix}$$

Возникает вопрос: а каким образом мы будем выбирать из предсказательной модели тот алгоритм, который будет нас удовлетворять? Один из способов это сделать — свести задачу к задаче оптимизации. То есть выбрать такой алгоритм, который на большинстве объектов данной выборки будет точно или достаточно точно выдавать правильные ответы, но чтобы это сделать, нужно разобраться с тем, как мы будем определять качество ответа для конкретного объекта.

1.6 Функционалы качества

 $\mathscr{L}(a,x)$ — функция потерь (loss function) — величина ошибки алгоритма $a \in A$ на объекте $x \in X$.

Функции потерь для задач классификации:

• $\mathscr{L}(a,x) = [a(x) \neq y(x)]$ — индикатор ошибки;

Функции потерь для задач регрессии:

- $\mathscr{L}(a,x) = |a(x) y(x)|$ абсолютное значение ошибки;
- $\mathscr{L}(a,x)=(a(x)-y(x))^2$ квадратичная ошибка.

Эмпирический риск — функционал качества алгоритма <math display="inline">a на $X^l\colon$

$$Q(a, X^{l}) = \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{l} \mathcal{L}(a, x_{i})$$

И этот функционал качества уже можно минимизировать в задаче оптимизации.

Кстати, не всегда берут среднее значение ошибки, то есть не всегда ставят $\frac{1}{1}$.

1.7 Сведение задачи обучения к задаче оптимизации

Минимизация эмпирического риска empirical risk minimization:

$$\mu(X^l) = arg \, \min_{a \in A} \, Q(a, X^l)$$

Как только мы сформулировали, что мы считаем ошибки и выписали функционал средней ошибки, мы можем уже решить нашу задачу оптимизации, применяя различные методы. Например, один из самых популярных – метод наименьших квадратов ($Y = \mathbb{R}$, \mathscr{L} квадратична):

$$\mu(X^{l}) = arg \min_{\theta} \sum_{i=1}^{l} (g(x_{i}, \theta) - y_{i})^{2}$$

Метод удобен тем, что, во-первых, убирает знак, а во-вторых, в отличии от абсолютной разницы с модулем, удобно диффиренцируем по параметрам.

1.8 Понятие обобщающей способности (generalization performance)

Теоретически все выглядит хорошо, но если искать подводные камни, можно задаться следующими вопросами:

- Найдем ли мы "закон природы" или *переобучимся*, то есть подгоним функцию $g(x_i, \theta)$ под заданные точки?
- Будет ли $a = \mu(X^l)$ приближать функцию y на всем X?
- Будет ли $Q(a,X^k)$ мало́ на новых данных контрольной выборке $X^k=(x_i^{'},y_i^{'})_{i=1}^k,$ $y_i^{'}=y(x_i)$?

2 Резюме

Основные понятия машинного обучения:

- объект
- ответ

- признак
- предсказательная модель
- метод обучения
- эмпирический риск
- переобучение