

モーションコントロール研究室(大石研究室)

■ 大石研究室の概要

- 大石研究室では**制御理論**や**ロボット工学**、**パワーエレクトロニクス**などの知見から、様々な機器のモーションコントロールに関する研究を行っています。

■ 研究テーマ

- 世界的にトップレベルの研究である「**電車の空転・滑走再粘着制御**」や「**光ディスク記録装置の高速・高精度トラッキング制御**」をはじめ、「**産業用ロボットの高性能なモーション制御**」，「**PMモータの高性能・高効率な制御方式の開発**」などの研究を行っています。

■ 研究方針

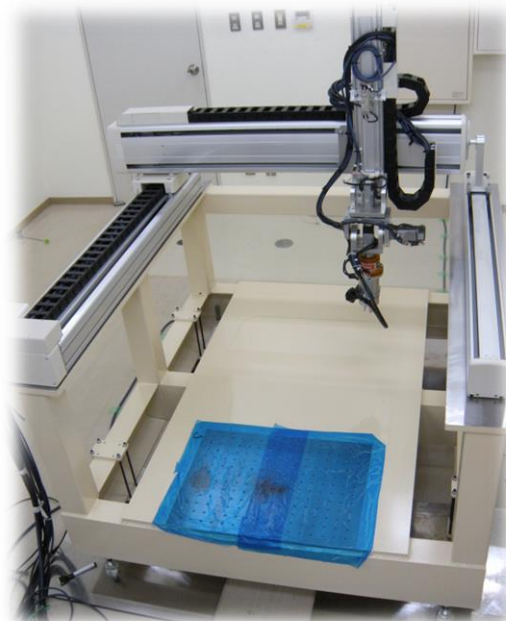
- 世界に通用する技術を研究室から！
- 実用的・効率的な理論を検討せよ！
- 世界初の新しいことに挑戦しよう！



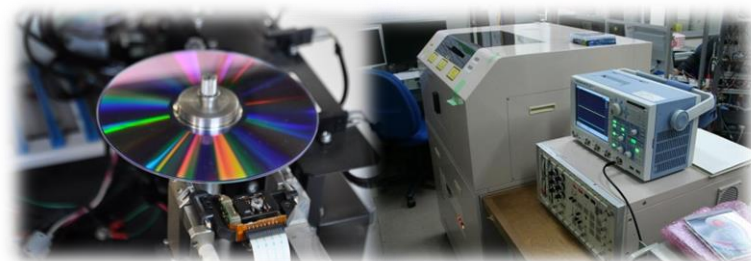
大石研究室の主な研究内容



産業用ロボット1



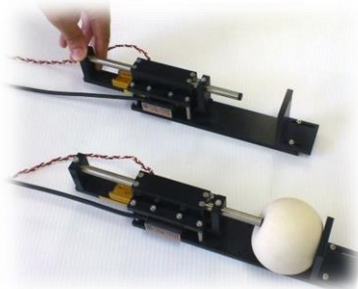
組立用ロボット



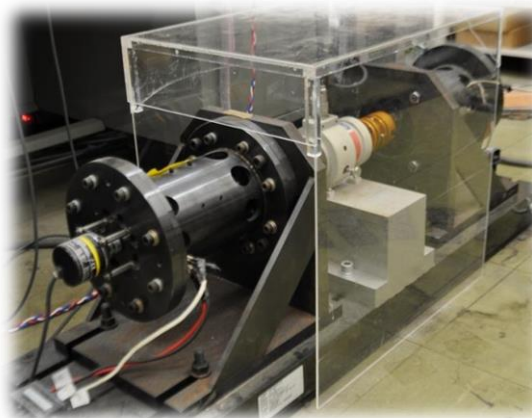
光ディスクの制御



産業用ロボット2



バイラテラル制御



IPM & SPMの制御



電車の空転再粘着制御

研究室の一日・年間行事・学会&国際会議 等

■ 研究室の一日

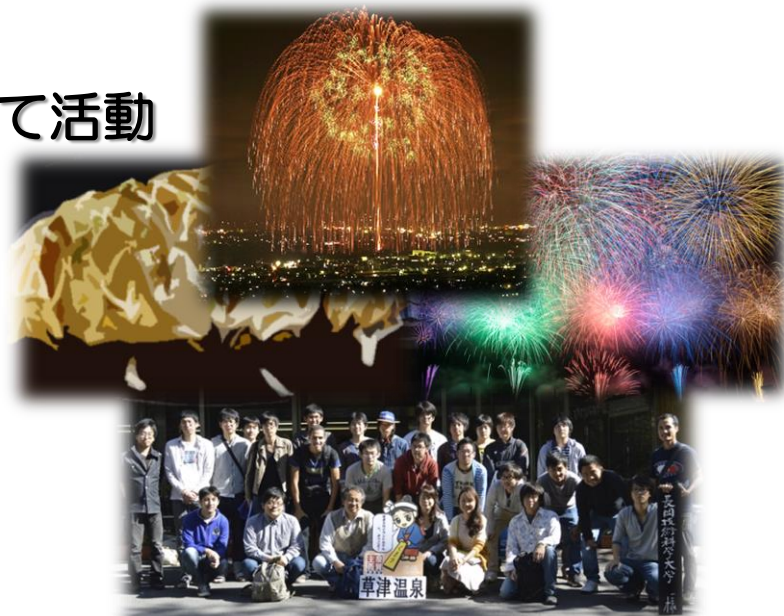
- 9:30~17:30 をコアタイムとして活動

■ 年間行事

- 長岡大花火大会
- 研究室旅行 (草津温泉等々)
- ソフトボール大会
- 技大祭 (毎年 オムソバ屋を出店)

■ 学会&国際会議

- IEEE国際会議 IECON, AMC, ICM, ICIT等々
(2013はウィーン、2014はダラスで開催)
- 電気学会 産業応用部門大会, 研究会等々
(2015年産業応用部門大会は大分で開催)
- ロボット学会学術講演会



大石研究室出身で高専の先生になった学生がこれまでに6名います。
高専との共同研究を積極的にしています。