

Indexer 源码分析



🌠 本文主要对 Informer 中的 Indexer 组件进行分析说明。

介绍 Indexer ThreadSafeMap cache 总结

介绍

上节课我们讲到 DeltaFIFO 中的元素通过 Pop 函数弹出后,在指定的回调函数中将元素添加到了 Indexer 中。Indexer 是什么?字面意思是索引器,它就是 Informer 中的 LocalStore 部分,我们可以和数据库进行类比,数据库是建立在存储之上的,索引也是构建在存储之上,只是和数据做了一个映射,使得按照某些条件查询速度会非常快,所以说 Indexer 本身也是一个存储,只是它在存储的基础上扩展了索引功能。从 Indexer 接口的定义可以证明这一点:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/indexer.go
// Indexer 使用多个索引扩展了 Store,并限制了每个累加器只能容纳当前对象
// 这里有3种字符串需要说明:
// 1. 一个存储键,在 Store 接口中定义(其实就是对象键)
// 2. 一个索引的名称(相当于索引分类名称)
// 3. 索引键,由 IndexFunc 生成,可以是一个字段值或从对象中计算出来的任何字符串
type Indexer interface {
 Store // 继承了 Store 存储接口,所以说 Indexer 也是存储
 // indexName 是索引类名称,obj 是对象,计算 obj 在 indexName 索引类中的索引键,然后通过索引键把所有的对象取出来
 // 获取 obj 对象在索引类中的索引键相匹配的对象
 Index(indexName string, obj interface{}) ([]interface{}, error)
 // indexKey 是 indexName 索引分类中的一个索引键
 // 函数返回 indexKey 指定的所有对象键 IndexKeys returns the storage keys of the stored objects whose
 // set of indexed values for the named index includes the given
 // indexed value
 IndexKeys(indexName, indexedValue string) ([]string, error)
 // ListIndexFuncValues returns all the indexed values of the given index
 ListIndexFuncValues(indexName string) []string
 \ensuremath{//} ByIndex returns the stored objects whose set of indexed values
 // for the named index includes the given indexed value
 ByIndex(indexName, indexedValue string) ([]interface{}, error)
 // GetIndexer return the indexers
 GetIndexers() Indexers
 // 添加更多的索引在存储中
 AddIndexers(newIndexers Indexers) error
}
```

Indexer

在去查看 Indexer 的接口具体实现之前,我们需要了解 Indexer 中几个非常重要的概念:Indices、Index、Indexers 及 IndexFunc。

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/indexer.go

// 用于计算一个对象的索引键集合
type IndexFunc func(obj interface{}) ([]string, error)

// 索引键与对象键集合的映射
type Index map[string]sets.String

// 索引器名称与 IndexFunc 的映射,相当于存储索引的各种分类
type Indexers map[string]IndexFunc

// 索引器名称与 Index 索引的映射
type Indices map[string]Index
```

这4个数据结构的命名非常容易让大家混淆,直接查看源码也不是那么容易的。这里我们来仔细解释下。首先什么叫索引,索引就是为了快速查找的,比如我们需要查找某个节点上的所有 Pod,那就让 Pod 按照节点名称排序列举出来,对应的就是 Index 这个类型,具体的就是 map[node]sets.pod ,但是如何去查找可以有多种方式,就是上面的 Indexers 这个类型的作用。我们可以用一个比较具体的示例来解释他们的关系和含义,如下所示:

```
package main
import (
  "fmt"
 v1 "k8s.io/api/core/v1"
 "k8s.io/apimachinery/pkg/api/meta"
 metav1 "k8s.io/apimachinery/pkg/apis/meta/v1"
  "k8s.io/client-go/tools/cache"
)
const (
 NamespaceIndexName = "namespace"
 NodeNameIndexName = "nodeName"
func NamespaceIndexFunc(obj interface{}) ([]string, error) {
 m, err := meta.Accessor(obj)
 if err != nil {
   return []string{""}, fmt.Errorf("object has no meta: %v", err)
  return []string{m.GetNamespace()}, nil
func NodeNameIndexFunc(obj interface{}) ([]string, error) {
 pod, ok := obj.(*v1.Pod)
 if !ok {
   return []string{}, nil
  return []string{pod.Spec.NodeName}, nil
func main() {
 index := cache.NewIndexer(cache.MetaNamespaceKeyFunc, cache.Indexers{
    NamespaceIndexName: NamespaceIndexFunc,
    NodeNameIndexName: NodeNameIndexFunc,
 })
```

```
pod1 := &v1.Pod{
   ObjectMeta: metav1.ObjectMeta{
     Name: "index-pod-1",
     Namespace: "default",
   Spec: v1.PodSpec{NodeName: "node1"},
 }
 pod2 := &v1.Pod{
   ObjectMeta: metav1.ObjectMeta{
     Name: "index-pod-2",
     Namespace: "default",
   Spec: v1.PodSpec{NodeName: "node2"},
 }
 pod3 := &v1.Pod{
   ObjectMeta: metav1.ObjectMeta{
     Name: "index-pod-3",
     Namespace: "kube-system",
   Spec: v1.PodSpec{NodeName: "node2"},
 }
 _ = index.Add(pod1)
 _ = index.Add(pod2)
 _ = index.Add(pod3)
 // ByIndex 两个参数:IndexName(索引器名称)和 indexKey(需要检索的key)
 pods, err := index.ByIndex(NamespaceIndexName, "default")
 if err != nil {
   panic(err)
 for _, pod := range pods {
   fmt.Println(pod.(*v1.Pod).Name)
 fmt.Println("======="")
 pods, err = index.ByIndex(NodeNameIndexName, "node2")
 if err != nil {
   panic(err)
 for _, pod := range pods {
   fmt.Println(pod.(*v1.Pod).Name)
 }
}
// 输出结果为:
index-pod-1
index-pod-2
_____
index-pod-2
index-pod-3
```

在上面的示例中首先通过 NewIndexer 函数实例化 Indexer 对象,第一个参数就是用于计算资源对象键的函数,这里我们使用的是 MetaNamespaceKeyFunc 这个默认的对象键函数;第二个参数是 Indexers,也就是存储索引器,上面我们知道 Indexers 的定义为 map[string]IndexFunc ,为什么要定义成一个 map 呢?我们可以类比数据库中,我们要查询某项数据,索引的方式是不是多种多样啊?为了扩展,Kubernetes 中就使用一个 map 来存储各种各样的存储索引器,至于存储索引器如何生成,就使用一个 IndexFunc 暴露出去,给使用者自己实现即可。

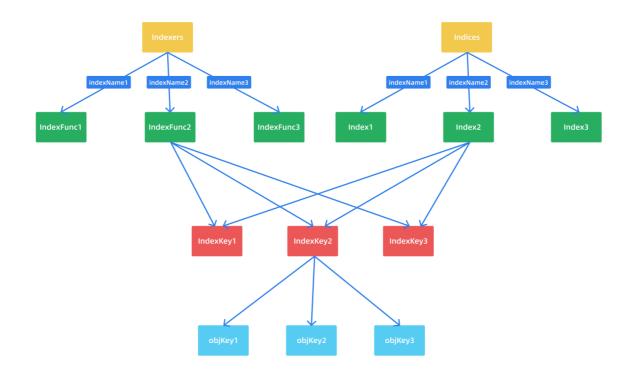
这里我们定义的了两个索引键生成函数: NamespaceIndexFunc 与 NodeNameIndexFunc ,一个根据资源对象的命名空间来进行索引,一个根据资源对象所在的节点进行索引。然后定义了3个 Pod,前两个在

default 命名空间下面,另外一个在 kube-system 命名空间下面,然后通过 index.Add 函数添加这3 个 Pod 资源对象。然后通过 index.ByIndex 函数查询在名为 namespace 的索引器下面匹配索引键为 default 的 Pod 列表。也就是查询 default 这个命名空间下面的所有 Pod,这里就是前两个定义的 Pod。

对上面的示例如果我们理解了,那么就很容易理解上面定义的4个数据结构了:

- IndexFunc:索引器函数,用于计算一个资源对象的索引值列表,上面示例是指定命名空间为索引值结果,当然我们也可以根据需求定义其他的,比如根据 Label 标签、Annotation 等属性来生成索引值列表。
- Index:存储数据,对于上面的示例,我们要查找某个命名空间下面的 Pod,那就要让 Pod 按照 其命名空间进行索引,对应的 Index 类型就是 map[namespace] sets.pod。
- Indexers:存储索引器,key 为索引器名称,value 为索引器的实现函数,上面的示例就是map["namespace"]MetaNamespaceIndexFunc。
- Indices: 存储缓存器,key 为索引器名称,value 为缓存的数据,对于上面的示例就是 map["namespace"]map[namespace]sets.pod。

可能最容易混淆的是 Indexers 和 Indices 这两个概念,因为平时很多时候我们没有怎么区分二者的关系,这里我们可以这样理解: Indexers 是存储索引的,Indices 里面是存储的真正的数据(对象键),这样可能更好理解。



按照上面的理解我们可以得到上面示例的索引数据如下所示:

// Indexers 就是包含的所有索引器(分类)以及对应实现 Indexers: {

```
"namespace": NamespaceIndexFunc,
"nodeName": NodeNameIndexFunc,
}

// Indices 就是包含的所有索引分类中所有的索引数据
Indices: {
    "namespace": { //namespace 这个索引分类下的所有索引数据
        "default": ["pod-1", "pod-2"], // Index 就是一个索引键下所有的对象键列表
        "kube-system": ["pod-3"] // Index
},
    "nodeName": { //nodeName 这个索引分类下的所有索引数据(对象键列表)
        "node1": ["pod-1"], // Index
        "node2": ["pod-2", "pod-3"] // Index
}
```

ThreadSafeMap

上面我们理解了 Indexer 中的几个重要的数据类型,下面我们来看下 Indexer 接口的具体实现 cache,位于文件 k8s.io/client-go/tools/cache/store.go 中:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/store.go

// cache 用一个 ThreadSafeStore 和一个关联的 KeyFunc 来实现 Indexer
type cache struct {
    // cacheStorage 是一个线程安全的存储
    cacheStorage ThreadSafeStore
    // keyFunc 用于计算对象键
    keyFunc KeyFunc
}
```

我们可以看到这个 cache 包含一个 ThreadSafeStore 的属性,这是一个并发安全的存储,因为是存储,所以自然就有存储相关的增、删、改、查等操作,Indexer 就是在 ThreadSafeMap 基础上进行封装的,实现了索引相关的功能。接下来我们先来看看 ThreadSafeStore 的定义,位于

k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go 文件中:

```
type ThreadSafeStore interface {
 Add(key string, obj interface{})
 Update(key string, obj interface{})
 Delete(key string)
 Get(key string) (item interface{}, exists bool)
 List() []interface{}
 ListKeys() []string
 Replace(map[string]interface{}, string)
 Index(indexName string, obj interface{}) ([]interface{}, error)
 IndexKeys(indexName, indexKey string) ([]string, error)
 ListIndexFuncValues(name string) []string
 ByIndex(indexName, indexKey string) ([]interface{}, error)
 GetIndexers() Indexers
 AddIndexers(newIndexers Indexers) error
  Resync() error
}
```

从接口的定义可以看出 ThreadSafeStore 和 Index 基本上差不多,但还是有一些区别的,这个接口是需要通过对象键来进行索引的。接下来我们来看看这个接口的具体实现 threadSafeMap 的定义:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go

// threadSafeMap 实现了 ThreadSafeStore
type threadSafeMap struct {
  lock sync.RWMutex
  // 存储资源对象数据, key(对象键) 通过 keyFunc 得到
  // 这就是真正存储的数据(对象键 -> 对象)
  items map[string]interface{}

  // indexers 索引分类与索引键函数的映射
  indexers Indexers
  // indices 通过索引可以快速找到对象键
  indices Indices
}
```

不要把索引键和对象键搞混了,索引键是用于对象快速查找的;对象键是对象在存储中的唯一命名,对象是通过名字+对象的方式存储的。接下来我们来仔细看下接口的具体实现,首先还是比较简单的 Add、Delete、Update 几个函数的实现:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go
// 添加对象
func (c *threadSafeMap) Add(key string, obj interface{}) {
 c.lock.Lock()
 defer c.lock.Unlock()
 // 获取老的对象
 oldObject := c.items[key]
 // 写入新的对象, items 中存的是 objKey -> obj 的映射
 c.items[key] = obj
 // 添加了新的对象,所以要更新索引
 c.updateIndices(oldObject, obj, key)
// 更新对象,可以看到实现和 Add 是一样的
func (c *threadSafeMap) Update(key string, obj interface{}) {
 c.lock.Lock()
 defer c.lock.Unlock()
 oldObject := c.items[key]
 c.items[key] = obj
 c.updateIndices(oldObject, obj, key)
// 删除对象
func (c *threadSafeMap) Delete(key string) {
 c.lock.Lock()
 defer c.lock.Unlock()
 // 判断对象是否存在,存在才执行删除操作
 if obj, exists := c.items[key]; exists {
   // 删除对象索引
   c.deleteFromIndices(obj, key)
   // 删除对象本身
   delete(c.items, key)
 }
}
```

可以看到基本的实现比较简单,就是添加、更新、删除对象数据后,然后更新或删除对应的索引, 所以我们需要查看下更新或删除索引的具体实现:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go
// updateIndices 更新索引
func (c *threadSafeMap) updateIndices(oldObj interface{}, newObj interface{}, key string) {
 // 如果有旧的对象,需要先从索引中删除这个对象
 if oldObj != nil {
   c.deleteFromIndices(oldObj, key)
 // 循环所有的索引器
 for name, indexFunc := range c.indexers {
   // 获取对象的索引键
   indexValues, err := indexFunc(newObj)
   if err != nil {
     panic(fmt.Errorf("unable to calculate an index entry for key %q on index %q: %v", key, name, err))
   // 得到当前索引器的索引
   index := c.indices[name]
   if index == nil {
     // 没有对应的索引,则初始化一个索引
    index = Index{}
    c.indices[name] = index
   }
   // 循环所有的索引键
   for _, indexValue := range indexValues {
     // 得到索引键对应的对象键列表
     set := index[indexValue]
     if set == nil {
      // 没有对象键列表则初始化一个空列表
       set = sets.String{}
      index[indexValue] = set
     // 将对象键插入到集合中,方便索引
     set.Insert(key)
   }
 }
}
// deleteFromIndices 删除对象索引
func (c *threadSafeMap) deleteFromIndices(obj interface{}, key string) {
 // 循环所有的索引器
 for name, indexFunc := range c.indexers {
   // 获取删除对象的索引键列表
   indexValues, err := indexFunc(obj)
   if err != nil {
     panic(fmt.Errorf("unable to calculate an index entry for key %q on index %q: %v", key, name, err))
   }
   // 获取当前索引器的索引
   index := c.indices[name]
   if index == nil {
    continue
   // 循环所有索引键
   for _, indexValue := range indexValues {
    // 获取索引键对应的对象键列表
     set := index[indexValue]
     if set != nil {
      // 从对象键列表中删除当前要删除的对象键
       set.Delete(key)
       // 如果当集合为空的时候不删除set,那么具有高基数的短生命资源的 indices 会导致未使用的空集合随时间增加内存。
       // `kubernetes/kubernetes/issues/84959`.
       if len(set) == 0 {
         delete(index, indexValue)
       }
     }
   }
```

```
}
```

添加索引和删除索引的实现都挺简单的,其实主要还是要对 indices、indexs 这些数据结构非常了解,这样就非常容易了,我们可以将 indexFunc 当成当前对象的命名空间来看待,这样对于上面的索引更新和删除的理解就肯定没问题了。

然后接下来就是几个查询相关的接口实现:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go
// 获取对象
func (c *threadSafeMap) Get(key string) (item interface{}, exists bool) {
 c.lock.RLock() // 只需要读锁
 defer c.lock.RUnlock()
  // 直接从 map 中读取值
 item, exists = c.items[key]
 return item, exists
// 对象列举
func (c *threadSafeMap) List() []interface{} {
 c.lock.RLock()
 defer c.lock.RUnlock()
 list := make([]interface{}, 0, len(c.items))
 for _, item := range c.items {
   list = append(list, item)
 }
  return list
}
// 返回 threadSafeMap 中所有的对象键列表
func (c *threadSafeMap) ListKeys() []string {
 c.lock.RLock()
 defer c.lock.RUnlock()
 list := make([]string, 0, len(c.items))
 for key := range c.items {
   list = append(list, key)
 }
  return list
}
// 替换所有对象,相当于重新构建索引
func (c *threadSafeMap) Replace(items map[string]interface{}, resourceVersion string) {
 c.lock.Lock()
 defer c.lock.Unlock()
 // 直接覆盖之前的对象
 c.items = items
 // 重新构建索引
  c.indices = Indices{}
 for key, item := range c.items {
   // 更新元素的索引
    c.updateIndices(nil, item, key)
 }
}
```

然后接下来就是和索引相关的几个接口实现,第一个就是 Index 函数:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go
```

```
// 通过指定的索引器和对象获取符合这个对象特征的所有对象
func (c *threadSafeMap) Index(indexName string, obj interface{}) ([]interface{}, error) {
 c.lock.RLock()
 defer c.lock.RUnlock()
  // 获得索引器 indexName 的索引键计算函数
 indexFunc := c.indexers[indexName]
 if indexFunc == nil {
   return nil, fmt.Errorf("Index with name %s does not exist", indexName)
  // 获取指定 obj 对象的索引键
  indexedValues, err := indexFunc(obj)
 if err != nil {
   return nil, err
 // 获得索引器 indexName 的所有索引
 index := c.indices[indexName]
 // 用来存储对象键的集合
 var storeKeySet sets.String
 if len(indexedValues) == 1 {
   // 大多数情况下只有一个值匹配(默认获取的索引键就是对象的 namespace)
   // 直接拿到这个索引键的对象键集合
   storeKeySet = index[indexedValues[0]]
 } else {
   // 由于有多个索引键,则可能有重复的对象键出现,索引需要去重
   storeKeySet = sets.String{}
   // 循环索引键
   for _, indexedValue := range indexedValues {
     // 循环索引键下面的对象键,因为要去重
     for key := range index[indexedValue] {
      storeKeySet.Insert(key)
     }
   }
 }
  // 拿到了所有的对象键集合过后,循环拿到所有的对象集合
 list := make([]interface{}, 0, storeKeySet.Len())
  for storeKey := range storeKeySet {
   list = append(list, c.items[storeKey])
 }
  return list, nil
```

这个 Index 函数就是获取一个指定对象的索引键,然后把这个索引键下面的所有的对象全部获取到,比如我们要获取一个 Pod 所在命名空间下面的所有 Pod,如果更抽象一点,就是符合对象*某些特征*的所有对象,而这个特征就是我们指定的索引键函数计算出来的。然后接下来就是一个比较重要的 ByIndex 函数的实现:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go

// 和上面的 Index 函数类似,只是是直接指定的索引键
func (c *threadSafeMap) ByIndex(indexName, indexedValue string) ([]interface{}, error) {
    c.lock.RLock()
    defer c.lock.RUnlock()

// 获得索引器 indexName 的索引键计算函数
    indexFunc := c.indexers[indexName]
    if indexFunc == nil {
        return nil, fmt.Errorf("Index with name %s does not exist", indexName)
}

// 获得索引器 indexName 的所有索引
index := c.indices[indexName]
// 获取指定索引键的所有所有对象键
set := index[indexedValue]
```

```
// 然后根据对象键遍历获取对象
list := make([]interface{}, 0, set.Len())
for key := range set {
   list = append(list, c.items[key])
}
return list, nil
}
```

可以很清楚地看到 ByIndex 函数和 Index 函数比较类似,但是更简单了,直接获取一个指定的索引键的全部资源对象。然后是其他几个索引相关的函数:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/thread_safe_store.go
// IndexKeys 和上面的 ByIndex 几乎是一样的,只是这里是直接返回对象键列表
func (c *threadSafeMap) IndexKeys(indexName, indexedValue string) ([]string, error) {
 c.lock.RLock()
 defer c.lock.RUnlock()
 // 获取索引器 indexName 的索引键计算函数
 indexFunc := c.indexers[indexName]
 if indexFunc == nil {
   return nil, fmt.Errorf("Index with name %s does not exist", indexName)
 // 获取索引器 indexName 的所有索引
 index := c.indices[indexName]
 // 直接获取指定索引键的对象键集合
 set := index[indexedValue]
 return set.List(), nil
// 获取索引器下面的所有索引键
func (c *threadSafeMap) ListIndexFuncValues(indexName string) []string {
 c.lock.RLock()
 defer c.lock.RUnlock()
 // 获取索引器 indexName 的所有索引
 index := c.indices[indexName]
 names := make([]string, 0, len(index))
 // 遍历索引得到索引键
 for key := range index {
   names = append(names, key)
 return names
}
// 直接返回 indexers
func (c *threadSafeMap) GetIndexers() Indexers {
 return c.indexers
// 添加一个新的 Indexers
func (c *threadSafeMap) AddIndexers(newIndexers Indexers) error {
 c.lock.Lock()
 defer c.lock.Unlock()
 if len(c.items) > 0 {
   return fmt.Errorf("cannot add indexers to running index")
 // 获取旧的索引器和新的索引器keys
 oldKeys := sets.StringKeySet(c.indexers)
 newKeys := sets.StringKeySet(newIndexers)
 // 如果包含新的索引器,则提示冲突
 if oldKeys.HasAny(newKeys.List()...) {
   return fmt.Errorf("indexer conflict: %v", oldKeys.Intersection(newKeys))
```

```
}
// 将新的索引器添加到 Indexers 中
for k, v := range newIndexers {
    c.indexers[k] = v
}
return nil
}

// 没有真正实现 Resync 操作
func (c *threadSafeMap) Resync() error {
    return nil
}
```

这里我们就将 ThreadSafeMap 的实现进行了分析说明。整体来说比较方便,一个就是将对象数据存入到一个 map 中,然后就是维护索引,方便根据索引来查找到对应的对象。

cache

接下来再回过头去看 cache 的实现就非常简单了,因为 cache 就是对 ThreadSafeStore 的一个再次封装,很多操作都是直接调用的 ThreadSafeStore 的操作实现的,如下所示:

```
// k8s.io/client-go/tools/cache/store.go
// Add 插入一个元素到 cache 中
func (c *cache) Add(obj interface{}) error {
  key, err := c.keyFunc(obj) // 生成对象键
 if err != nil {
   return KeyError{obj, err}
  // 将对象添加到底层的 ThreadSafeStore 中
 c.cacheStorage.Add(key, obj)
  return nil
// 更新cache中的对象
func (c *cache) Update(obj interface{}) error {
 key, err := c.keyFunc(obj)
 if err != nil {
   return KeyError{obj, err}
 }
 c.cacheStorage.Update(key, obj)
  return nil
// 删除cache中的对象
func (c *cache) Delete(obj interface{}) error {
  key, err := c.keyFunc(obj)
 if err != nil {
   return KeyError{obj, err}
 c.cacheStorage.Delete(key)
  return nil
// 得到cache中所有的对象
func (c *cache) List() []interface{} {
 return c.cacheStorage.List()
// 得到cache中所有的对象键
func (c *cache) ListKeys() []string {
 return c.cacheStorage.ListKeys()
```

```
// 得到cache中的Indexers
func (c *cache) GetIndexers() Indexers {
 return c.cacheStorage.GetIndexers()
// 得到对象obj与indexName索引器关联的所有对象
func (c *cache) Index(indexName string, obj interface{}) ([]interface{}, error) {
 return c.cacheStorage.Index(indexName, obj)
func (c *cache) IndexKeys(indexName, indexKey string) ([]string, error) {
 return c.cacheStorage.IndexKeys(indexName, indexKey)
func (c *cache) ListIndexFuncValues(indexName string) []string {
 return c.cacheStorage.ListIndexFuncValues(indexName)
func (c *cache) ByIndex(indexName, indexKey string) ([]interface{}, error) {
 return c.cacheStorage.ByIndex(indexName, indexKey)
func (c *cache) AddIndexers(newIndexers Indexers) error {
 return c.cacheStorage.AddIndexers(newIndexers)
func (c *cache) Get(obj interface{}) (item interface{}, exists bool, err error) {
  key, err := c.keyFunc(obj)
 if err != nil {
   return nil, false, KeyError{obj, err}
 }
  return c.GetByKey(key)
func (c *cache) GetByKey(key string) (item interface{}, exists bool, err error) {
 item, exists = c.cacheStorage.Get(key)
  return item, exists, nil
// 替换cache中所有的对象
func (c *cache) Replace(list []interface{}, resourceVersion string) error {
 items := make(map[string]interface{}, len(list))
 for _, item := range list {
   key, err := c.keyFunc(item)
   if err != nil {
     return KeyError{item, err}
   items[key] = item
 }
 c.cacheStorage.Replace(items, resourceVersion)
  return nil
func (c *cache) Resync() error {
 return nil
```

可以看到 cache 没有自己独特的实现方式,都是调用的包含的 ThreadSafeStore 操作接口。

总结

前面我们已经知道了 Reflector 通过 ListAndWatch 把数据传入 DeltaFIFO 后,经过 DeltaFIFO 的 Pop 函数将资源对象存入到了本地的一个存储 Indexer 中,而这个底层真正的存储其实就是上面的

ThreadSafeStore。

要理解 Indexer 组件,最主要就是要把索引、索引器(索引分类)、索引键、对象键这几个概念弄清楚,有时候确实容易混乱,我们将上面的示例理解了应该就很好理解了,我们可以简单的理解为 Indexer 就是简单的把相同命名空间的对象放在一个集合中,然后基于命名空间来查找对象。