程序报告

学号: 2113997

姓名: 齐明杰

一、问题重述

(简单描述对问题的理解,从问题中抓住主干,必填)

异常值检测(outlier detection)是一种数据挖掘过程,用于发现数据集中的异常值并确定异常值的详细信息。

当前数据容量大、数据类型多样、获取数据速度快;但是数据也比较复杂,数据的质量有待商榷;而数据容量大意味着手动标记异常值成本高、效率低下;因此能够自动检测异常值至关重要。

自动异常检测具有广泛的应用,例如信用卡欺诈检测、系统健康监测、故障检测以及传感器网络中的事件检测系统等。

实验要求: 1.了解 KMeans、PCA 算法, 了解算法的基本原理

2.运用 KMeans 算法完成异常点检测

二、设计思想

(所采用的方法,有无对方法加以改进,该方法有哪些优化方向(参数调整,框架调整,或者指出方法的局限性和常见问题),伪代码,理论结果验证等... **思考题,非必填**)

方法:本实验采用 K-Means 聚类算法对数据进行聚类,进而检测异常点。首先,对数据进行预处理和特征工程,然后进行标准化和 PCA 降维。接着,利用 K-Means 对处理后的数据进行聚类。最后,通过计算样本点与聚类中心的距离来判断异常点。

改进:在本实验中,对原始数据进行了特征工程,包括计算小时和是否为白天,以及 cpc 和 cpm 的乘积与比值。此外,使用 PCA 进行降维,减少了特征数量,降低了计算复杂度。优化方向:

- 1、参数调整:可以尝试调整 K-Means 的参数,例如聚类数、初始质心选择方法、最大迭代次数等。此外,可以调整 PCA 的主成分数量。
- 2、框架调整:可以尝试其他聚类算法,如 DBSCAN、层次聚类等,比较它们的性能。 方法局限性: K-Means 算法对初始质心选择敏感,容易陷入局部最优。另外,该算法假设 类簇具有相似的形状和大小,这可能不适用于所有数据集。

伪代码:

- 读取数据
- 数据预处理和特征工程
- 特征标准化
- PCA 降维
- 使用 K-Means 聚类
- 计算轮廓系数评估聚类性能
- 保存模型和预处理对象

除此之外,我还使用了 GridSearchCV 模块来自动化探寻 K-Means 的最佳参数。

```
(能体现解题思路的主要代码,有多个文件或模块可用多个"===="隔开,必填)
                          GridSearchCV.py(用来寻找最佳参数)
import os
import pandas as pd
from sklearn.cluster import KMeans
from sklearn.decomposition import PCA
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
from sklearn.metrics import silhouette score
from sklearn.model selection import GridSearchCV
from sklearn.base import BaseEstimator, ClusterMixin
# 自定义 KMeans 类, 使其兼容 GridSearchCV
class CustomKMeans(BaseEstimator, ClusterMixin):
    def init (self, n clusters=2, init='k-means++', n init=10, max iter=300, tol=1e-6):
         self.n clusters = n clusters
         self.init = init
         self.n init = n init
         self.max iter = max iter
         self.tol = tol
    def fit(self, X, y=None):
         self.kmeans = KMeans(n clusters=self.n clusters, init=self.init, n init=self.n init,
max iter=self.max iter, tol=self.tol)
         self.kmeans .fit(X)
         return self
    def predict(self, X):
         return self.kmeans .predict(X)
# 定义评分函数
def silhouette scorer(estimator, X):
    labels = estimator.predict(X)
    score = silhouette score(X, labels)
    return score
# 加载数据并预处理
file dir = './data'
df features = []
for col in ('cpc', 'cpm'):
    path = os.path.join(file dir, col + '.csv')
    df_feature = pd.read_csv(path)
```

```
df features.append(df feature)
df = pd.merge(left=df features[0], right=df features[1])
df['timestamp'] = pd.to_datetime(df['timestamp'])
# 特征工程
df['cpc \ X \ cpm'] = df['cpm'] * df['cpc']
df['cpc / cpm'] = df['cpc'] / df['cpm']
df['hours'] = df['timestamp'].dt.hour
df['daylight'] = ((df['hours'] \ge 7) & (df['hours'] \le 22)).astype(int)
# 特征标准化
columns = ['cpc', 'cpm', 'cpc X cpm', 'cpc / cpm']
data = df[columns]
scaler = StandardScaler()
data scaled = scaler.fit transform(data)
#PCA 降维
n components = 3
pca = PCA(n components=n components)
data pca = pca.fit transform(data scaled)
# 设置参数网格
param grid = {
    'n clusters': range(2, 9),
    'init': ['k-means++', 'random'],
    'n init': range(10, 60, 10),
    'max iter': [300, 500]
# GridSearchCV
model = CustomKMeans()
grid search = GridSearchCV(model, param grid, scoring=silhouette scorer, cv=5, n jobs=-1,
verbose=1)
grid search.fit(data pca)
# 输出最佳参数
print("Best parameters found: ", grid search.best params )
print("Best silhouette score: ", grid search.best score )
                                           train.py
import os
import pandas as pd
from sklearn.externals import joblib
from sklearn.cluster import KMeans
```

```
from sklearn.decomposition import PCA
from sklearn.metrics import silhouette score, calinski harabasz score
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
file dir = './data'
# 读取数据并合并
df features = []
for col in ('cpc', 'cpm'):
    path = os.path.join(file dir, col + '.csv')
    df feature = pd.read csv(path)
    df features.append(df feature)
df = pd.merge(left=df features[0], right=df features[1])
df['timestamp'] = pd.to datetime(df['timestamp'])
# 特征工程
df['cpc \ X \ cpm'] = df['cpm'] * df['cpc']
df['cpc / cpm'] = df['cpc'] / df['cpm']
df['hours'] = df['timestamp'].dt.hour
df['daylight'] = ((df['hours'] \ge 7) & (df['hours'] \le 22)).astype(int)
# 特征标准化
columns = ['cpc', 'cpm', 'cpc X cpm', 'cpc / cpm']
data = df[columns]
scaler = StandardScaler()
data = scaler.fit transform(data)
data = pd.DataFrame(data, columns=columns)
#PCA 降维
n components = 3
pca = PCA(n components=n components)
data = pca.fit transform(data)
data = pd.DataFrame(data, columns=['Dimension' + str(i + 1) for i in range(n components)])
# KMeans 聚类
kmeans = KMeans(n clusters=2, init='k-means++', n init=30, max iter=300)
kmeans.fit(data)
# 计算轮廓系数
score = silhouette score(data, kmeans.labels )
print("Silhouette score:", score)
# 计算 Calinski-Harabasz
```

```
score = calinski harabasz score(data, kmeans.labels )
print("Calinski-Harabasz score:", score)
# 保存模型
joblib.dump(kmeans, './results/model.pkl')
joblib.dump(scaler, './results/scaler.pkl')
joblib.dump(pca, './results/pca.pkl')
print('over.')
                                           main.py
import numpy as np
import pandas as pd
from copy import deepcopy
from sklearn.externals import joblib
def preprocess data(df):
    数据处理及特征工程等
    :param df: 读取原始 csv 数据,有 timestamp、cpc、cpm 共 3 列特征
    :return: 处理后的数据, 返回 pca 降维后的特征
    df['timestamp'] = pd.to datetime(df['timestamp'])
    df['hours'] = df['timestamp'].dt.hour
    df['daylight'] = ((df['hours'] \ge 7) & (df['hours'] \le 22)).astype(int)
    df['cpc \ X \ cpm'] = df['cpm'] * df['cpc']
    df['cpc / cpm'] = df['cpc'] / df['cpm']
    columns = ['cpc', 'cpm', 'cpc X cpm', 'cpc / cpm', 'hours', 'daylight']
    data = df[columns]
    scaler = joblib.load('./results/scaler.pkl')
    pca = joblib.load('./results/pca.pkl')
    data = scaler.fit transform(data)
    data = pd.DataFrame(data, columns=columns)
    n components = 3
    data = pca.fit transform(data)
    data = pd.DataFrame(data, columns=['Dimension' + str(i + 1) for i in range(n components)])
    return data
```

```
def get distance(data, kmeans, n features):
   计算样本点与聚类中心的距离
   :param data: preprocess data 函数返回值,即 pca 降维后的数据
   :param kmeans: 通过 joblib 加载的模型对象,或者训练好的 kmeans 模型
   :param n features: 计算距离需要的特征的数量
   :return:每个点距离自己簇中心的距离, Series 类型
   distance = []
   for i in range(0, len(data)):
       point = np.array(data.iloc[i, :n features])
       center = kmeans.cluster centers [kmeans.labels_[i], :n_features]
       distance.append(np.linalg.norm(point - center))
   distance = pd.Series(distance)
   return distance
def get anomaly(data, kmean, ratio):
   检验出样本中的异常点,并标记为 True 和 False, True 表示是异常点
   :param data: preprocess_data 函数返回值,即 pca 降维后的数据,DataFrame 类型
   :param kmean: 通过 joblib 加载的模型对象,或者训练好的 kmeans 模型
   :param ratio: 异常数据占全部数据的百分比,在 0-1 之间, float 类型
   :return: data 添加 is anomaly 列,该列数据是根据阈值距离大小判断每个点是否是异常
值,元素值为 False 和 True
   num anomaly = int(len(data) * ratio)
   new data = deepcopy(data)
   new data['distance'] = get distance(new data, kmean, n features=len(new data.columns))
   threshold
new data['distance'].sort values(ascending=False).reset index(drop=True)[num anomaly]
   # 根据阈值距离大小判断每个点是否是异常值
   new data['is anomaly'] = new data['distance'].apply(lambda x: x > threshold)
   return new data
def predict(preprocess data):
   该函数将被用于测试,请不要修改函数的输入输出,并按照自己的模型返回相关的数据。
   在函数内部加载 kmeans 模型并使用 get anomaly 得到每个样本点异常值的判断
   :param preprocess data: preprocess data 函数的返回值,一般是 DataFrame 类型
   :return:is anomaly:get anomaly 函数的返回值,各个属性应该为
 (Dimesion1, Dimension2,.....数量取决于具体的 pca), distance, is anomaly, 请确保这些列存
```

preprocess data: 即直接返回输入的数据

kmeans: 通过 joblib 加载的对象

ratio: 异常点的比例, ratio <= 0.03 返回非异常点得分将受到惩罚!

,,,,,

异常值所占比率

ratio = 0.027 # 加载模型

kmeans = joblib.load('./results/model.pkl')

获取异常点数据信息

is anomaly = get anomaly(preprocess data, kmeans, ratio)

return is_anomaly, preprocess_data, kmeans, ratio

四、实验结果

(实验结果,必填)

GridSearchCV.py:

通过使用 GridSearchCV, 我们尝试了多个 K-Means 聚类算法的参数组合,并使用交叉验证来评估模型性能,如下图所示:

train.py:

使用上述最佳参数组合训练 K-Means 聚类模型后,我们得到了一个轮廓系数为 0.8897, ch 得分为 903 的模型。这表明我们的模型聚类效果相对较好,而且与通过网格搜索得到的最佳轮廓系数相差不大,说明模型性能稳定。如下图所示:

Silhouette score: 0.8897986440352512 Calinski-Harabasz score: 903.0729736265164 over.

提交到系统中,结果如下:

				X
系统测试	;			
main.pyresultsdata				
接口测试 按口测试	计定计			
用例测试	1701年127。			
测试点	状态	时长	结果	
测试结果	•	Os	通过测试,检测出异常点4个,异常点总数为5个	
			提交结果	

五、总结

(自评分析(是否达到目标预期,可能改进的方向,实现过程中遇到的困难,从哪些方面可以提升性能,模型的超参数和框架搜索是否合理等),**思考题,非必填**)

本次实验采用 K-Means 聚类算法对数据进行了聚类分析。整体而言,实验目标预期达到,但仍有一些改进空间。

是否达到目标预期:通过使用 GridSearchCV 进行参数组合的搜索,我们找到了较为优化的模型参数,模型在聚类任务上表现较好,轮廓系数为 0.8898,说明我们的模型预期基本达到。

可能改进的方向:

- 1、尝试其他聚类算法,例如 DBSCAN、Agglomerative Clustering 等,以发现可能的更好的聚类效果。
 - 2、进一步优化特征工程,可能有更多有价值的特征可供挖掘。
- 3、在模型评估时,可以尝试使用其他指标,如 Calinski-Harabasz 分数或 Davies-Bouldin 分数,以更全面地评估模型性能。

实现过程中遇到的困难:

对于聚类算法的参数设置,如何选择合适的参数对模型性能影响较大。在本实验中,我们通过 GridSearchCV 来解决了这个问题。

从哪些方面可以提升性能:

提升性能的方向包括:优化特征工程、尝试其他聚类算法、使用更多的评估指标来评估模型。

模型的超参数和框架搜索是否合理:

本实验通过 GridSearchCV 对超参数进行了网格搜索,并使用交叉验证评估模型性能,

这是一种相对合理的方法。然而,GridSearchCV 的搜索空间可能会受限于我们预先设定的参数范围,因此可能存在一些未被探索到的优秀参数组合。在未来实验中,可以考虑使用随机搜索或贝叶斯优化等方法进一步优化模型参数。