对数据(元素/Object)要解决的问题? 对数据在哪里进行存储? 存储结构如何?该结构涉及的相关操作怎么样?

背景:

Heap 也是 ADT, Heap 是个性质(max heap, min heap) PQ 可以用 heap 来实现(改 priority, 按 priority 排序) Heap 可以用树来实现,也可用指针/数组来实现

优先队列(PriorityQueue) 是一种抽象数据结构 ADT,队列内的元素都有对应的优先级,并根据其优先级出队。

Priority Queue 优先队列能解决的问题:

优先队列是一种队列,它满足优先级别最高的先出队列。它的一个重要的应用时海量数据的排序,当我们需要找出10亿数据中的Top10项,不实际的解决方案是对所有数据排序,取Top10项。使用优先队列可以在很小的辅助空间内找出Top10项。具体思路如下:

- (1) 建立大小为k的容器
- (2) 每次从大数据集中读取一个数据项
- (3) 如果容器没有满,则把当前数据项加入容器
- (4) 如果容器已经满,找出容器中最小的元素(利用优先队列特性)如果当前数据项大于最小元素,则最小元素出队,当前数据项入队
- (5) 重复(2) 到(3) 直到读取完大数据集

上述的方案可以以并行的方式运行,最后合并结果。

优先度列的五种实现方式, 分别如下

- 1. 无序数组
- 2. 有序数组
- 3. 链表
- 4. 堆
- 5. 二叉搜索树

【优先队列的数组实现】

用数组实现优先队列: (insert 已经进行有序操作。pop 操作即为 peekMax, remove 操作)

无序数组的实现

无序数组实现方式的入队操作,直接把入队元素加到数组尾部。出队需要遍历数组,找出优先级别最高的出队 ,空缺的位置由后面元素依次补上。因此,入队的时间复杂度为O(1),出队为O(N)。

有序数组的实现

由于要求数组有序,因此在插入的时候需要保存有序,插入操作需要找到适合的位置,然后在该位置插入,位置后面的元素依次往后移动,时间复杂度为O(n)。而出队,由于序列是有序,可以在O(1)内出队。

相关 java code 参见笔记

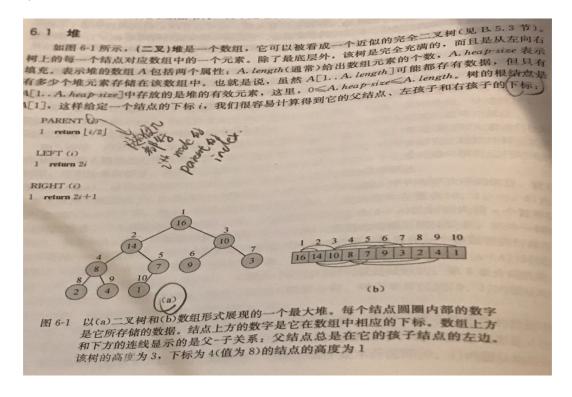
Data Structures for Priority Queues: Lists	
Unsorted List:	П
• $Insert(PQ, x, p)$: \bigcirc (1)	
• FindMax(PQ): (n)	
• ExtractMax(PQ): (n)	
• IncreaseKey(PQ, x, k):	
CSC263 University of Toronto	4
CSC203 University of Toronto Data Structures for Priority Queues: Lists	4
	4
Data Structures for Priority Queues: Lists	4
Data Structures for Priority Queues: Lists Sorted List (by priorities): • $Insert(PQ, x, p)$: Θ (n)	4
Data Structures for Priority Queues: Lists Sorted List (by priorities):	4
Data Structures for Priority Queues: Lists Sorted List (by priorities): • $Insert(PQ, x, p)$: Θ (n)	4
Data Structures for Priority Queues: Lists Sorted List (by priorities): • $Insert(PQ, x, p)$: Θ (n) • $FindMax(PQ)$: Θ (1)	4

csc263 lecture2 ppt pg4-5

优先队列的堆实现

(二叉)堆是一个数组(Array),它可以看成一个近似的完全二叉树(Complete Binary Tree)。树上的每一个结点对应数组中的一个**元素**。除了最底层外,该树是完全充满的,而且是从左向右填充的。

该数组(Array)是个特殊的数组(有一定的大小比较,但并不是完全 sort),是用来表示堆的以完全二叉树和数组形式来展现一个最大堆/最小堆(相对而言,完全二叉树表示的更为直观形象贴切)



在排序算法和优先队列中应用最大堆/最小堆

增删改查的某些相关操作会破坏最大/最小堆的性质 删除很特殊,衍生到删除最大/最小

• 堆构建 (建堆) - Build Heap (O(n))

(先将数据源的数据元素单纯按照完全二叉树从左至右依次填入,在按照最大堆/最小堆性质进行调整-Bubble Down, Bubble Up)

3.最小堆的构建

初始数组为: 9,3,7,6,5,1,10,2

按照完全二叉树,将数字依次填入。

填入后,找到最后一个结点(本示例为数字2的节点),从它的父节点(本示例为数字6的节点)

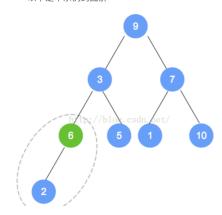
开始调整。根据性质,小的数字往上移动;至此,第1次调整完成。

注意,被调整的节点,还有子节点的情况,需要递归进行调整。

第二次调整,是数字6的节点数组下标小1的节点(比数字6的下标小1的节点是数字7的节点),

用刚才的规则进行调整。以此类推,直到调整到根节点。

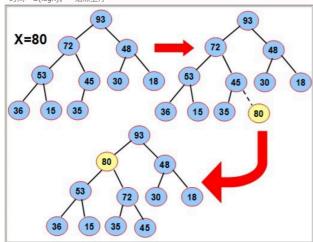
以下是本示例的图解:



• 插入- Insert(O(lgn))

(1)最大堆的插入

由于需要维持完全二叉树的形态,需要先将要插入的结点x放在最底层的最右边,插入后满 足完全二叉树的特点;然后把x依次向上调整到合适位置满足堆的性质;例如下图中插入80,先将80放在最后,然后两次上浮到合适位置.时间:O(logn)。 "结点上浮"



Queue(priority+value)

Priority Queue

Complete Binary Tree

Max-Heap

Min-Heap

FindMax(PQ):返回最大 pv 值的结点

HeapMaximum(A): 返回 root

IncreaseKey(A,i,k):增加堆 A 的结点 i 的 pv 值至 k (改)

HeapIncreaseKey(A,i,k):将 Array A 第 i 个的 pv 值设置成 k (改)

Insert(PQ,x,p): 在堆 PQ 里插入结点 x 伴随 pv 值 p MaxHeapInsert(A,x): 在堆 A 里插入结点伴随 pv 值 x

MaxHeapify(B,i):

ExtractMax(PQ):返回并删除最大 pv 值的结点

HeapExtractMax(H): H 是 heap 堆/array 数组,返回 root, (并删除 root),并重新修复堆/Array - H

HeapSort(A): 对数组 array A 进行 heap sort 排序 BuildMaxHeap(A)

CSC263 第三周

复习 BST Insert 和 Delete 操作